

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Altivar 71

Příručka pro konfiguraci a nastavení

Frekvenční měniče
pro asynchronní motory



*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Obsah

Před tím, než začnete	4
Dokumentace	5
Postup při nastavování frekvenčního měniče	6
Tovární nastavení	7
Funkce frekvenčního měniče pro aplikace v průmyslu	8
Doporučení pro instalaci a uvedení do provozu	12
Grafický obslužný terminál	14
Popis obslužného terminálu	14
Zobrazované údaje na displeji	15
První připojení k napájení	18
Následná připojení k napájení	19
Volba parametru a nastavení jeho hodnoty	20
Rychlá navigace v menu	21
Integrovaný obslužný terminál	24
Funkce displeje a kláves	24
Přístup k menu	25
Přístup k parametrům menu	26
Menu 2 - přístupová práva [2. PŘÍSTUPOVÁ PRÁVA] [2.ACCESS LEVEL] (LAC-)	27
Struktura tabulek parametrů	30
Vnitřní závislost hodnot parametrů	31
Hledání parametrů v této příručce	32
Sub-menu 1.1 – základní parametry [1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	33
Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V [1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	41
Sub-menu 1.3 – Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)	50
Sub-menu 1.4 – Parametry motoru [1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	64
Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů [1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	81
Sub-menu 1.6 – Řízení [1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)	104
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce [1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	117
Sub-menu 1.8 – Chování při poruše [1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	195
Sub-menu 1.9 – Komunikace [1.9 KOMUNIKACE] [1.9 KOMMUNICATION] (COM-)	214
Sub-menu 1.10 – Diagnostika frekvenčního měniče [1.10 DIAGNOSTIKA] [1.10 DIAGNOSTICS]	218
Sub-menu 1.11 – Identifikace frekvenčního měniče [1.11 IDENTIFIKACE] [1.11 IDENTIFICATION]	220
Sub-menu 1.12 – Tovární nastavení [1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	221
Sub-menu 1.13 – Uživatelské menu [1.13 UŽIVATELSKÉ MENU] [1.13 USER MENU] (USr-)	224
Sub-menu 1.14 - Programovatelná přídavná deska [1.14 PROGRAMOVATELNÁ DESKA] [1.14 PROGRAMABLE CARD] (SPL-)	225
Menu 3. – Načtení / Uložení konfigurace a nastavení jako [3. NAČTENÍ/ULOŽENÍ] [3. OPEN/SAVE AS]	226
Menu 4. - Heslo [4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)	228
Menu 6. - Konfigurace zobrazení [6. KONFIGURACE ZOBRAZENÍ] [6 MONITORING CONFIG.]	230
Menu 7. - Konfigurace displeje [7. KONFIGURACE DISPLEJE] [7 DISPLAY CONFIG.]	234
Komunikace více měničů s grafickým terminálem [MULTIPOINT SCREEN] [MULTIPOINT SCREEN]	238
Údržba frekvenčního měniče	239
Poruchy - možné příčiny - odstranění	240
Formulář pro záznam konfigurace a nastavení	245
Index vybraných funkcí	247
Index kódů parametrů	248

Před tím, než začnete

Před zahájením práce s frekvenčním měničem prostudujte následující informace:

NEBEZPEČNÉ NAPĚTÍ

- Před připojením frekvenčního měniče k napájení prostudujte dokumentaci k frekvenčnímu měniči. Instalaci, nastavení, údržbu a opravy smí provádět pouze kvalifikované osoby.

Po připojení frekvenčního měniče k napájení se na komponentech výkonové části i některých částech řídicí desky může objevit síťové napětí. Je životu nebezpečné se jich dotýkat. Při práci s měničem musí být všechny kryty v uzavřené poloze.

Při jakýchkoliv pracích, týkající se elektrické instalace frekvenčního měniče nebo pracích na strojním zařízení musí být napájecí napětí vypnuto. *Po odpojení napájení je nutno, před zahájením práce na měniči a částech s ním galvanicky spojených vyčkat 15 minut od doby zhasnutí displeje. Tato doba stačí na vybití filtračních kondenzátorů ss meziobvodu.*

Motor lze uvést do klidu deaktivací logického vstupu nebo přivedením nulové žádané hodnoty otáček na příslušný analogový vstup nebo příkazem přes sériovou linku. Pokud je nutné z hlediska bezpečnosti osob pracujících na pohonu vyloučit možnost náhodného rozběhu motoru, lze využít bezpečnostní funkce frekvenčního měniče „Power Removal“ a použít doporučené schéma zapojení pro kategorii nebezpečnosti 3 dle ČSN EN 954-1 a úrovně 2 dle ČSN/IEC/EN 61508.

Měnič je vybaven ochrannými obvody a funkcemi, které mohou způsobit v případě poruchy, zablokování frekvenčního měniče a zastavení motoru. Příčinou poruchy může být mechanické zablokování motoru, kolísání napájení nebo jiné poruchy v síti. Pominutí těchto příčin může způsobit automatický rozběh motoru. Pokud není aktivována bezpečnostní funkce frekvenčního měniče „Power Removal“ může být tato situace nebezpečná pro jisté typy strojů, zařízení nebo obsluhu.

V těchto případech musí být provedena vhodná opatření proti opětovnému rozběhu, například detekce zastavení motoru vhodným snímačem otáček s odpojením od napájení, pokud bylo zastavení způsobeno poruchou.

Frekvenční měnič musí být instalován v souladu s mezinárodními a národními normami a předpisy. Za dodržení těchto norem a předpisů jakož i za splnění mezinárodních direktiv (EMC, Low Voltage, Machinery) a adekvátních národních nařízení vlády dle zákona č.22/97 Sb. je odpovědný projektant, konstruktér, instalatér, výrobce rozváděče nebo systémový integrátor.

Frekvenční měnič Altivar 71 je nutno chápat ve smyslu shora uvedených direktiv a nařízení jako součástku (komponentu) nadřazeného celku (stroje, rozváděče, výrobní linky nebo systému). Odpovědnost za splnění direktiv, vztahujících se k tomuto nadřazenému celku, nese konečný uživatel.

Schneider Electric nenese odpovědnost za porušení norem, národních nebo mezinárodních předpisů nebo případné poškození měniče, motoru a dalších zařízení souvisejících s pohonem, pokud byly způsobeny neodbornou instalací nebo nastavením měniče nezaškolenou osobou. V případě dalších dotazů nebo připomínek se laskavě obraťte na Vašeho dodavatele nebo firmu Schneider Electric CZ s.r.o.

Výrobky popsané v této příručce podléhají konstrukčním a funkčním změnám. Tyto změny nelze použít jako podklad pro změnu smlouvy mezi dodavatelem a odběratelem. V případě nejasností se laskavě obraťte na Vašeho dodavatele nebo firmu Schneider Electric CZ s.r.o.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Dokumentace

Příručka pro instalaci

Obsahuje pokyny pro montáž a zapojení frekvenčního měniče

Příručka pro konfiguraci a nastavení

Obsahuje popis funkcí, parametrů a použití obslužných terminálů. (Vestavěný a grafický obslužný terminál) Dále jsou zde popsány základní komunikační funkce. Podrobnosti naleznete v jednotlivých příručkách pro komunikace.

Příručka komunikačních proměnných

Obsahuje popis:

- parametrů se specifickými informacemi pro použití při ovládání po komunikační sběrnici po komunikační sběrnici nebo síti.
- stavového diagramu a popis pracovních stavů frekvenčního měniče při ovládání po komunikační sběrnici
- vztahů a rozdílů mezi místním ovládáním a ovládáním po komunikační sběrnici

Příručky pro Modbus, CANopen, Ethernet, Profibus, INTERBUS, Uni-Telway, FIPIO, Modbus Plus atd.

Tyto příručky jsou dodávány s příslušenstvím pro komunikaci. Popisují montáž, připojení ke komunikační sběrnici, signalizaci provozních stavů, diagnostiku a konfiguraci specifických parametrů pro komunikaci prostřednictvím vestavěného nebo grafického obslužného terminálu.

Tyto příručky též popisují komunikační služby jednotlivých protokolů.

Příručka pro náhradu měničů ATV58/58F frekvenčním měničem Altivar 71

Tato příručka popisuje rozdíly mezi Altivar 71 a frekvenčními měniči ATV58/58F. Vysvětluje, jak lze nahradit ATV58/58F za ATV71, včetně toho, jak nahradit jednotlivé komunikační proměnné při ovládání po komunikační sběrnici.

Postup při nastavování frekvenčního měniče

POSTUP PŘI MONTÁŽI A PŘIPOJENÍ

- o 1 Viz Příručka pro instalaci

POSTUP PŘI KONFIGURACI A NASTAVENÍ:

- n 2 Připojení napájení, bez povelu chod



- n 3 Volba jazyka, pokud je používán grafický terminál

- n 4 Konfigurace *sub-menu základní parametry*

[ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [SIMPLY START] **(SIM-)**

- o Volba 2-vodičového nebo 3-vodičového ovládání
- o Volba makrokonfigurace
- o Nastavení parametrů motoru
 - F Spuštění automatického nastavení parametrů (Autotuning)
- o Nastavení proudu motoru pro tepelnou ochranu
- o Nastavení doby rozběhu a doběhu
- o Nastavení nízkých **(LSP)** a vysokých otáček **(HSP)**

Tipy:

I Před tím, než začnete pracovat na uvedení frekvenčního měniče do provozu si promyslete konfiguraci a nastavení hodnot parametrů a vyplňte připravený formulář pro záznam nastavení na stranách [245](#) a [246](#).

I Pro optimalizaci parametrů pohonu nastavte jmenovité parametry motoru a poté spusťte automatické nastavení parametrů, viz strana [39](#).

I Pokud se při nastavování ztratíte, vraťte se k továrnímu nastavení, viz strana [223](#).

Poznámka: prověřte, zda zapojení vstupů a výstupů koresponduje s nastavenou konfigurací frekvenčního měniče

- n 5 Spuštění pohonu

Tovární nastavení

Tovární nastavení

Tovární konfigurace a nastavení frekvenčních měničů Altivar 71 je vhodná pro většinu běžných aplikací:

- Typ makrokonfigurace : Start/Stop
- Frekvence sítě (bFr): 50 Hz
- Aplikace s konstantním zatěžovacím momentem, nezávislým na otáčkách s vektorovým řízením bez zpětné vazby (Ctt = UUC)
- Zastavení po nastavené doběhové rampě (Stt = rMP)
- Režim zastavení v případě poruchy: volný doběh
- Lineární rozběhová a doběhová rampa (ACC, dEC): doba trvání 3s
- Nízké otáčky (LSP): 0 Hz
- Vysoké otáčky (HSP): 50 Hz
- Proud pro tepelnou ochranu motoru (Ith) = jmenovitý proud motoru (přednastavená hodnota závisí na typové velikosti měniče)
- Hodnota proudu pro *dobrzdění ss proudem* (SdC1) = 0,7 x jmenovitý proud frekvenčního měniče po dobu 0.5 s
- *Není aktivní funkce automatický rozběh po poruše*
- Spínací frekvence 4 kHz pro frekvenční měniče do 18 kW, pro vyšší výkony 2.5 kHz
- Logické vstupy:
 - LI1, LI2 (2 směry otáčení): ovládání 2-vodičovým zapojením, LI1 = chod vpřed, LI2 = chod vzad,
 - LI3, LI4, LI5, LI6 : Neaktivní (Bez přiřazené funkce)
- Analogové vstupy:
 - AI1: Žádaná hodnota otáček 0-10 V
 - AI2: 4-20 mA neaktivní (Bez přiřazené funkce)
- Relé R1: Poruchové relé. V případě poruchy nebo nepřítomnosti napájení kontakt R1A – R1C rozezne.
- Relé R2: neaktivní (Bez přiřazené funkce)
- Analogový výstup AO1: 0-10V neaktivní (Bez přiřazené funkce)

Pokud jsou továrně nastavené parametry vhodné pro aplikaci, není potřebné toto nastavení měnit.

Tovární nastavení přídatné desky

Vstupy a výstupy nejsou továrně nastaveny

Funkce frekvenčního měniče pro aplikace v průmyslu

Tabulky na následujících stranách shrnují funkce, obvykle používané při použití frekvenčních měničů v různých aplikacích. Slouží pro Vaši orientaci při volbě funkcí.

V tabulkách jsou zahrnuty následující aplikace:

Zdvih: jeřáby, portálové jeřáby, sloupové jeřáby

Výtahy: modernizace do 1.2 m/s

Manipulace s materiálem: paletizátory/depaletizátory, dopravníky, manipulační válečkové stoly

Balení: baličky, etiketovací stroje

Textilní: tkalcovské stroje, pletací stroje, pračky

Dřevo: automatické soustruhy, pily, drážkovačky

Velký moment setrvačnosti: Odstředivky, mixéry, lis

Technologie

Uvedené kombinace funkcí nejsou povinné ani úplné. Každá aplikace má specifické vlastnosti.

Některé funkce frekvenčního měniče Altivar 71 byly speciálně vyvinuty pro určitý typ aplikací. Informace o tom je vyznačena na okraji stránky této příručky u příslušné aplikační funkce.

Tabulka obvykle použitých funkcí - parametry motoru:

Funkce	Strana	Aplikace							
		Zdvih	Výtahy	Manipulace	Balení	Textil	Dřevo	Velký moment setrvačnosti	Technologie
Řízení U/f	67			n			n	n	
Vektorové řízení bez zpětné vazby	67	n	n	n	n	n	n	n	n
Vektorové řízení se zpětnou vazbou	67	n	n	n	n	n	n	n	n
2-bodové vektorové řízení	67	n				n			
Synchronní motor v otevřené smyčce	67					n			
Výstupní frekvence 1000 Hz	65					n	n		
Omezení přepětových špiček na motoru	76					n	n		
Propojení ss meziobvodů (Viz uživatelská příručka)	-					n			n
Ovládání sycení motoru prostřednictvím logického vstupu	141	n		n	n				
Spínací frekvence do 16 kHz	76		n			n	n		
Automatické nastavení parametrů (Autotuning)	66	n	n	n	n	n	n	n	n

Funkce frekvenčního měniče pro aplikace v průmyslu

Tabulka obvykle použitých funkcí - zadávání žádané hodnoty otáček:

Funkce	Strana	Aplikace							
		Zdvih	Výtahy	Manipulace	Balení	Textil	Dřevo	Vysoký moment setrvačnosti	Technologie
Bipolární analogový vstup $\pm 10\text{ V}$	84	n		n	n				
Nelineární žádaná hodnota	86	n		n					
Frekvenční vstup	113					n			n
Přepínání žádané hodnoty	114 - 123				n				
Součet žádaných hodnot	122				n				
Rozdíl žádaných hodnot	122				n				
Násobení žádaných hodnot	122				n				
S rampy	125	n	n	n					
Pomalé otáčky (Jogging)	132			n		n			n
Předvolené otáčky	133	n	n	n	n			n	
+/- zadávání otáček jednopolohovým tlačítkem	136								n
+/- zadávání otáček dvoupolohovým tlačítkem	136	n							
+/- zadávání otáček v okolí žádané hodnoty	138					n			n
Paměť žádané hodnoty otáček	140								n

Funkce frekvenčního měniče pro aplikace v průmyslu

Tabulka obvykle použitých funkcí - aplikační funkce:

Funkce	Strana	Aplikace							
		Zdvih	Výtahy	Manipulace	Balení	Textil	Dřevo	Vysoký moment setrvačnosti	Technologie
Rychlé zastavení	128						n	n	
Vyhodnocení koncových spínačů	142	n	n	n					
Ovládání externí brzdy	144	n	n	n					
Externí měření zatížení	153	n	n						
Adaptivní zdvih	155	n							
PID regulátor	159								n
Momentová regulace	167			n		n			n
Omezení momentu v motorickém/generátorickém kvadrantu	170			n		n		n	n
Vyrovnnání zatížení	78	n		n					
Ovládání síťového stykače	173	n		n			n		
Ovládání výstupního stykače	175		n						
Polohování	177			n	n				
ENA (Mechanicky nevyvážená zátěž)	74							n	
Přepínání sad parametrů	180	n	n	n	n	n	n	n	n
Přepínání parametrů motoru	183	n		n	n				
Navíjení	186					n			
Způsob zastavení	128			n		n	n	n	

Funkce frekvenčního měniče pro aplikace v průmyslu

Tabulka obvykle použitých funkcí - bezpečnostní funkce:

Funkce	Strana	Aplikace							
		Zdvih	Výtahy	Manipulace	Balení	Textil	Dřevo	Vysoký moment setrvačnosti	Technologie
Bezpečné odpojení (Viz uživatelská příručka)	-	n	n	n	n	n	n	n	n
Požární režim	203		n						
Zpracování varování	103	n	n	n	n	n	n	n	n
Zpracování poruchových hlášení	196 až 213	n	n	n	n	n	n	n	n
Test IGBT	206	n	n	n	n	n	n	n	n
Letmý start motoru	199					n	n	n	
Tepelná ochrana brzdných rezistorů	211	n	n	n	n				
Tepelná ochrana motoru pomocí čidel PTC	196	n	n	n	n	n	n	n	n
Činnost při podpětí	205					n	n	n	
Hlídání výpadku proudové linky 4-20 mA	207	n	n	n		n	n		n
Hlídání výpadku výstupní fáze	201			n					
Automatický reset poruchy	198			n					

Doporučení pro instalaci a uvedení do provozu

Připojení k napájení a konfigurace frekvenčního měniče:

NEBEZPEČÍ
NEOČEKÁVANÉ CHOVÁNÍ ZAŘÍZENÍ <ul style="list-style-type: none">• Z důvodu zabránění neočekávaného rozběhu zařízení zajistěte před připojením frekvenčního měniče k napájecímu napětí, aby logické vstupy funkce <i>bezpečného odpojení</i> byly neaktivní - ve stavu log. 0.• Před připojením napájecího napětí nebo před opuštěním právě konfigurovaného menu se přesvědčete, že logické vstupy pro povel chod vpřed a chod vzad jsou neaktivní - ve stavu log. 0. Nerespektování tohoto varování může vést k vážnému úrazu!

UPOZORNĚNÍ
NEVHODNÉ NAPÁJECÍ NAPĚTÍ <ul style="list-style-type: none">• Ověřte, zda je síťové napájecí napětí vhodné pro napájení frekvenčního měniče. Jmenovité napájecí napětí frekvenčního měniče naleznete na jeho typovém štítku. Pokud není síťové napájecí napětí kompatibilní, frekvenční měnič se může poškodit. Nerespektování tohoto varování může vést k poškození zařízení!

Použití síťového stykače:

UPOZORNĚNÍ
<ul style="list-style-type: none">• Zamezte dlouhodobě častému spínání síťového stykače (Předčasné stárnutí kondenzátorů ve ss meziobvodu) Pro spouštění motoru použijte logické vstupy. <ul style="list-style-type: none">• Zajistěte, aby opakovaně nedocházelo k spínání síťového stykače v intervalech kratších, než 60 s. Hrozí poškození omezovacího rezistoru pro nabíjení kondenzátorů ve ss meziobvodu frekvenčního měniče. Nerespektování tohoto varování může vést k poškození zařízení!

Nastavení a konfigurace frekvenčního měniče:

- Pro úpravu nastavení a konfigurace frekvenčního měniče dle konkrétních požadavků aplikace použijte obslužný terminál nebo osobní počítač se softværem PowerSuite
- Případný **návrat k továrnímu nastavení** lze provést v menu **[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] (FSI-)** (viz strana **221**)
- Existují tři typy parametrů:
 - Zobrazení parametrů : provozní veličiny zobrazované frekvenčním měničem
 - Nastavovací parametry : lze změnit jak za provozu frekvenčního měniče, tak v klidu.
 - Konfigurační parametry : lze změnit pouze za klidu, pokud je frekvenční měnič zablokován a neprobíhá brzdění ss proudem. Za provozu lze tyto parametry pouze zobrazit.

NEBEZPEČÍ
NEOČEKÁVANÉ CHOVÁNÍ ZAŘÍZENÍ <ul style="list-style-type: none">• Změny nastavení frekvenčního měniče provádějte pokud je to možné v klidovém stavu.• Pokud je nezbytné nastavení upravovat za chodu motoru: zvažte, zda změny nemohou poškodit pohon nebo zda nemohou být nebezpečné pro obsluhu zařízení Nerespektování tohoto varování může vést k vážnému úrazu!

Doporučení pro instalaci a uvedení do provozu

Uvedení do provozu:

Důležité:

- V následujících případech dochází z bezpečnostních důvodů k rozběhu motoru až po potvrzení (vypnutí a zapnutí) povelu *chod vpřed*, *chod vzad* nebo *brzdění ss proudem*:

- v režimu továrního nastavení
- po připojení k napájení nebo po manuálním resetu poruchy

Pokud není příslušný povel potvrzen, nedojde k rozběhu a displej frekvenčního měniče zobrazuje **nSt**

- Stav vstupů, konfigurovaných pro funkce *chod vpřed*, *chod vzad* nebo *brzdění ss proudem* není nutné potvrdit v případě, že se aktivuje funkce *automatický rozběh po poruše* (Parametr Atr = YES v menu [\[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE\]](#) (Flt-) viz strana [198](#))

Zkouška frekvenčního měniče s motorem malého výkonu nebo bez motoru:

- V režimu továrního nastavení je aktivní funkce *hlídání výpadku výstupní fáze* (parametr OPL = YES v menu [\[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE\]](#) (Flt-) viz strana [201](#)) Pro zkoušku pohonu bez motoru nebo s jiným motorem o menším výkonu, než bude frekvenční měnič provozován lze funkci vypnout nastavením OPL = No.
- Nastavte skalární typ řízení motoru - parametr [\[Typ řízení\]](#) (Ctt) = [\[U/F 2 body\]](#) (UF2) nebo [\[U/F 5 bodů\]](#) (UF5). Viz menu [\[1.4 MOTOR CONTROL\]](#) (drC-) na straně [67](#).

UPOZORNĚNÍ

- Pro jmenovitý proud motoru < 0.2 In frekvenčního měniče nelze zabezpečit tepelnou ochranu motoru. Zabezpečte motor proti přehřátí jiným způsobem.

Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení

Napájení paralelně zapojených motorů z frekvenčního měniče:

- Nastavte skalární typ řízení motoru - parametr [\[Typ řízení\]](#) (Ctt) = [\[U/F 2 body\]](#) (UF2) nebo [\[U/F 5 bodů\]](#) (UF5). Viz menu [\[1.4 MOTOR CONTROL\]](#) (drC-) na straně [67](#).

UPOZORNĚNÍ

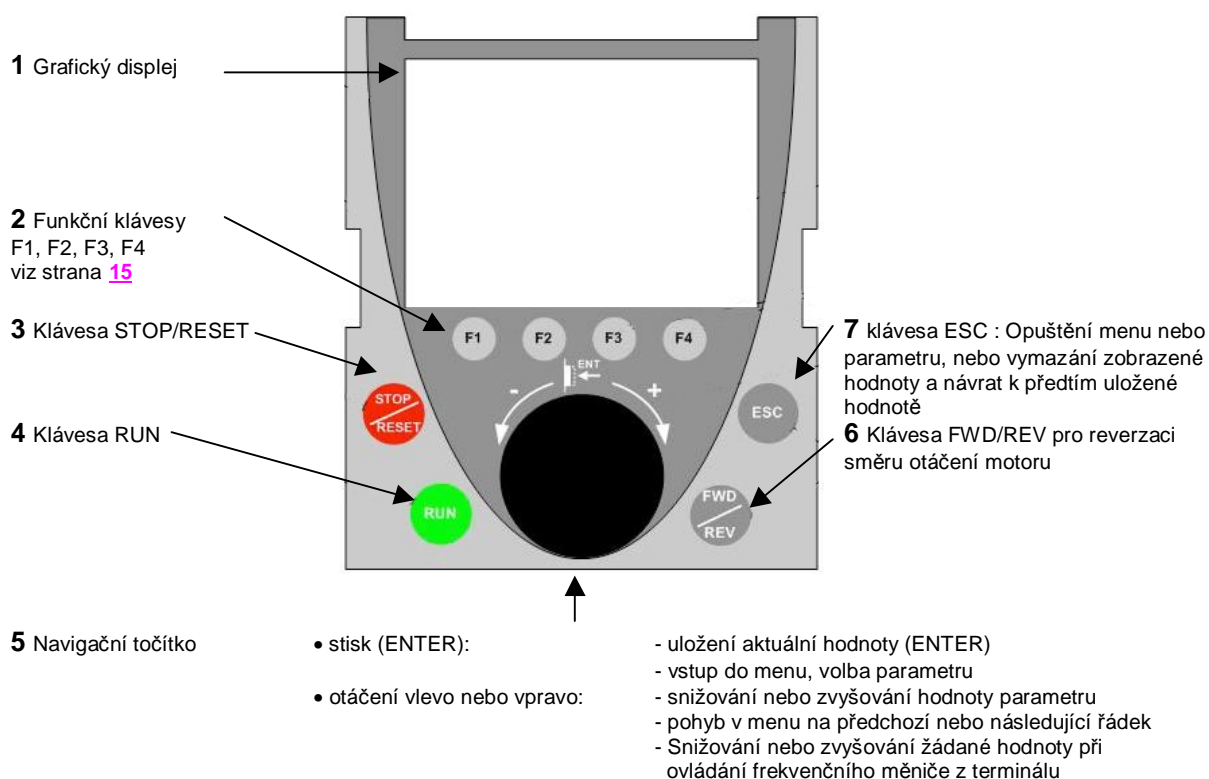
- Tepelnou ochranu paralelně zapojených motorů frekvenční měnič nezabezpečuje. Je nutné zabezpečit externí ochranu pro každý motor.

Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení

Grafický obslužný terminál

Pro frekvenční měniče malých výkonů je grafický terminál dodáván jako příslušenství. Je součástí standardní dodávky frekvenčních měničů větších výkonů (viz katalog Altivar 71) Obslužný terminál lze oddělit od frekvenčního měniče a použít jako vzdálený terminál např. namontovaný na dveřích rozváděče. Kabel a montážní materiál je dodáván jako příslušenství (Viz katalog Altivar 71)

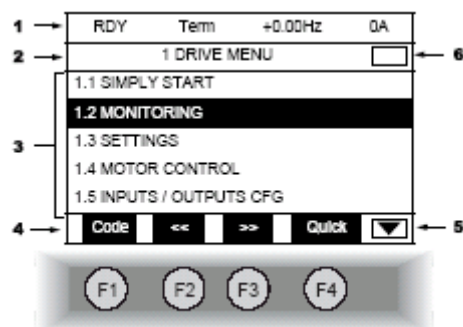
Popis obslužného terminálu:



Poznámka: pokud je povoleno ovládání frekvenčního měniče z obslužného terminálu, lze pro tyto účely použít klávesy 3, 4, 5 a 6.

Grafický obslužný terminál

Zobrazované údaje na displeji:



1 Řádek zobrazení provozních stavů a provozních veličin. Obsah tohoto řádku lze nakonfigurovat. V továrním nastavení zobrazuje:

- Provozní stav pohonu (viz strana 16)
- Aktivní způsob řízení:
 - Term: ze svorkovnice frekvenčního měniče
 - LCC: prostřednictvím obslužného terminálu
 - MDB: po sběrnici Modbus
 - CAN: po sběrnici CANopen
 - NET: prostřednictvím komunikační desky
 - APP: prostřednictvím programovatelné desky
- Žádanou hodnotu výstupní frekvence
- Proud motoru

2 Řádek menu. Zobrazuje název aktuálního menu nebo sub-menu.

3 Oblast pro zobrazení jednotlivých položek aktuálního menu, sub-menu, hodnot parametrů, sloupcových grafů atd. Údaje jsou zobrazeny na max 5-ti řádcích. Příslušný řádek nebo hodnota, zvolená navigačním točítkem je zobrazena inverzně (Světlé písmo na tmavém podkladu)

4 Zobrazení funkce přiřazené dané funkční klávese F1 až F4. Například:

- Code F1 Zobrazení kódu zvoleného parametru. (odpovídá kódu na sedmisegmentovém displeji)
- HELP F1 : Nápověda
- << F2 : Vodorovná navigace doleva nebo skok na předchozí menu/sub-menu nebo při nastavování hodnoty přechod na další číslici. Označená číslice je zobrazena inverzně – viz příklad na straně 17)
- >> F3 : Vodorovná navigace doprava nebo skok na následující menu/sub-menu nebo při nastavování hodnoty přechod na další číslici. Označená číslice je zobrazena inverzně – viz příklad na straně 17)
- Quick F4 : Rychlá navigace, viz strana 21
- 5** Signalizuje, že pod aktuálně zobrazeným oknem již nejsou další úrovně
Signalizuje, že pod aktuálně zobrazeným oknem jsou další úrovně
- 6** Signalizuje, že nad aktuálně zobrazeným oknem již nejsou další úrovně
Signalizuje, že nad aktuálně zobrazeným oknem jsou další úrovně

Grafický obslužný terminál

Provozní stavy frekvenčního měniče:

- ACC: Rozběh po rampě
- CL1 : Proudové omezení
- CTL: Řízené zastavení při výpadku fáze napájecího napětí
- DCB: Probíhá brzdění ss proudem
- DEC: Doběh po rampě
- FLU: Sycení motoru aktivní
- FST: Rychlé zastavení
- NLP: Síťové napájecí napětí není přítomno
- NST: Volný doběh
- OBR: Doběh s automatickým prodloužením doběhové rampy
- PRA: Frekvenční měnič zablokován, aktivní bezpečnostní funkce
- RDY: Pohon připraven
- RUN: Pohon v chodu
- SOC: Řízené odpojení výstupu aktivní
- TUN: Probíhá automatické nastavení parametrů (autotuning)
- USA: Varování – podpětí

Grafický obslužný terminál

Příklad volby položek:

RDY	Temp: +0.00Hz	0A
5 LANGUAGE		
English		
Franses		
Deutsch		
Español		
Italiano		
Chinese		
<<	>>	Quick

Pokud je možná pouze jediná volba, zvolená položka je označena symbolem **ü**
Příklad: Lze zvolit jeden z jazyků

PARAMETER SELECTION	
1.3 SETTINGS	
Ramp increment	<input checked="" type="checkbox"/>
Acceleration	<input checked="" type="checkbox"/>
Deceleration	<input type="checkbox"/>
Acceleration 2	<input type="checkbox"/>
Deceleration 2	<input type="checkbox"/>
Edit	

Pokud lze zvolit více položek, zvolené položky jsou označeny **p**
Příklad: Pro vytvoření svého vlastního uživatelského menu lze zvolit několik parametrů.

Příklad nastavení hodnoty parametru:

RDY	Temp: +0.00Hz	0A
Acceleration		
9.51 s		
Min = 0.01 Max = 99.99		
<<	>>	Quick

>>

RDY	Temp: +0.00Hz	0A
Acceleration		
951 s		
Min = 0.01 Max = 99.99		
<<	>>	Quick

Pro volbu nastavované číslice se použijí klávesy F2 a F3 s funkcí << a >>. Hodnota vybrané číslice se nastaví pomocí otáčení navigačního točítka doprava nebo doleva.

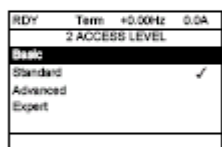
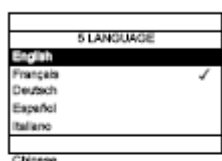
Grafický obslužný terminál

První připojení k napájení

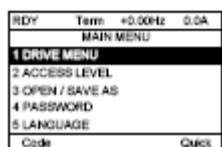
Při prvním připojení frekvenčního měniče k napájecímu napětí je uživatel automaticky proveden *menu volba jazyka* a *menu přístupová úroveň* až po *menu 1 - menu pohon* [1. POHON] [1. DRIVE MENU]. Před spuštěním motoru je nutné nastavit parametry *sub-menu 1.1 - základní parametry* [1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] a aktivovat funkci *automatické přizpůsobení parametrů – autotuning*.



3 seconds



ESC



Úvodní obrazovka.

Zobrazuje se po dobu 3 s od okamžiku připojení k napájení.

Po 3 s dojde k přepnutí – zobrazí se

menu 5 - volba jazyka [5. JAZYK] [5. LANGUAGE]

Po volbě jazyka se zobrazí *menu 2 - přístupová práva* [2. PŘÍSTUP. PRÁVA] [2. ACCESS LEVEL]

(Viz strana 27)

Zvolte typ přístupových práv a stiskněte ENT

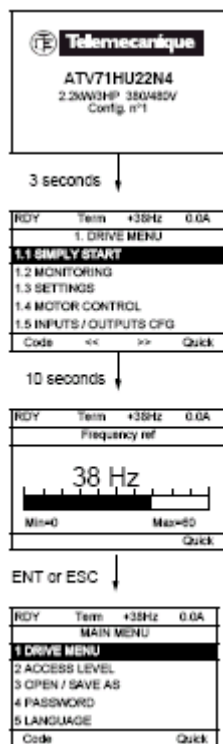
Dojde k přepnutí do *menu 1 - pohon*

[1. POHON] [1. DRIVE MENU].

Pro návrat do *hlavního menu* [MAIN MENU] stiskněte klávesu ESC.

Grafický obslužný terminál

Následná připojení k napájení



Přepnutí do *menu 1 – pohon*
[1. POHON] [1.DRIVE MENU]
po uplynutí 3 s.

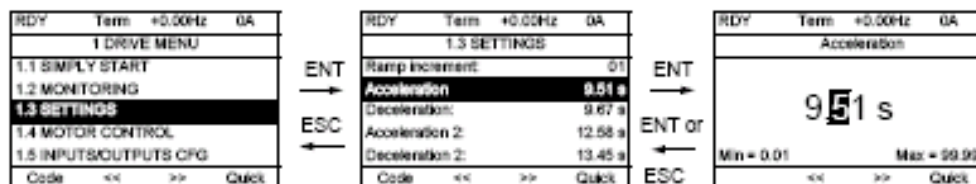
Pokud není do 10 s provedena žádná volba,
displej se automaticky přepne do režimu
zobrazení provozních veličin. (Vzhled obrazovky
závisí na zvolené konfiguraci)

Návrat do *hlavního menu* pomocí klávesy ENT (ESC)
(případně klávesou ESC z *menu 1 – pohon*)

Grafický obslužný terminál

Volba parametru a nastavení jeho hodnoty

Příklad : volba parametru doba rozběhu:



Poznámka:

- Volba parametru :
 - otáčením navigačního točítka nalistujte sub-menu
 - Stiskněte navigační točítko (ENTER)
 - otáčením navigačního točítka nalistujte parametr
 - Stiskněte navigační točítko (ENTER)
- Nastavení hodnoty parametru :
 - Pro volbu nastavované číslice hodnoty se použijí klávesy F2 a F3 s funkcí << a >>. Hodnota vybrané číslice se nastaví pomocí otáčení navigačního točítka doprava nebo doleva.
- Návrat k původní hodnotě parametru :
 - Stiskněte ESC
- Potvrzení nové hodnoty parametru :
 - Stiskněte navigační točítko (ENTER)

Grafický obslužný terminál

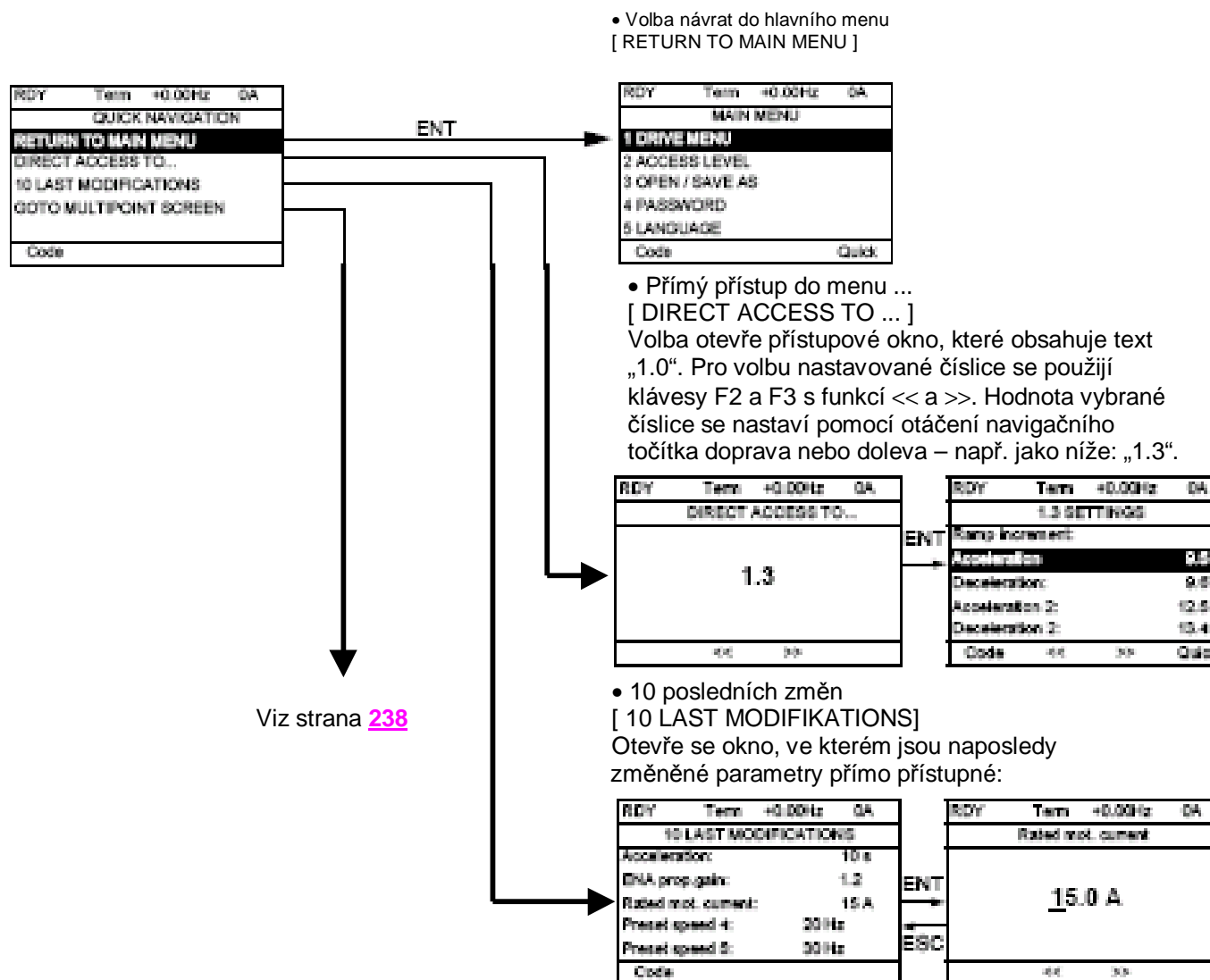
Rychlá navigace v menu

Konfigurace funkční klávesy F4 pro funkci *rychlá navigace* umožňuje velmi rychlý pohyb mezi jednotlivými parametry.

Příklad:

RDY	Term	+0.00Hz	0A
1.4 MOTOR CONTROL			
Standard mot. freq: 50 Hz (IEC)			
Rated motor power: 0.37 kW (50 HP)			
Rated motor volt: 206 V			
Rated mot. current: 1.0 A			
Rated motor freq.: 50.0 Hz			
Code	<<	>>	Quick

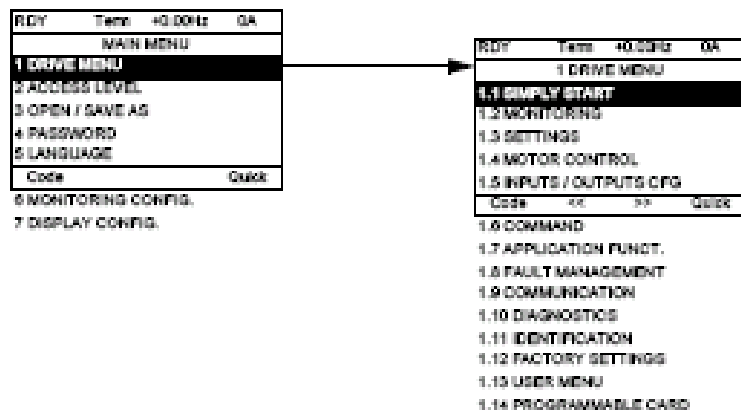
Po stisku klávesy F4 se zobrazí displej *rychlá navigace*, který poskytuje 4 možnosti:



Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Grafický obslužný terminál

Hlavní menu [HLAVNÍ MENU] [MAIN MENU]



Obsah hlavního menu [HLAVNÍ MENU]

[1. POHON] [1.DRIVE]	Menu 1 – pohon	Viz následující strana
[2. PŘÍSTUP. PRÁVA] [2.ACCESS LEVEL]	Menu 2 – přístupová úroveň	Definování rozsahu přístupu k menu
[3. NAČTENÍ/ULOŽENÍ] [3. OPEN / SAVE AS]	Menu 3 – načtení/uložení konfigurace a nastavení	Načtení souboru konfigurace a nastavení z paměti nebo uložení aktuálního nastavení.
[4. HESLO] [4. PASSWORD]	Menu 4 – heslo	Nastavení hesla pro ochranu konfigurace a nastavení frekvenčního měniče
[5. JAZYK] [5. LANGUAGE]	Menu 5 – volba jazyka	Volba jazyka
[6. KONFIG. ZOBRAZENÍ] [6 MONITORING CONFIG.]	Menu 6 – konfigurace obslužného terminálu	Přizpůsobení displeje grafického obslužného terminálu dle výběru zobrazovaných hodnot
[7. KONFIG. DISPLEJE] [7 DISPLAY CONFIG.]	Menu 7 - konfigurace displeje	<ul style="list-style-type: none"> ! Přizpůsobení parametrů ! Vytvoření uživatelského menu ! Přizpůsobení zobrazení a ochranných mechanismů pro jednotlivá menu a parametry

Grafický obslužný terminál

Menu 1 – pohon [1. POHON] [1 DRIVE MENU]

RDY	Temp	+0.00Hz	DA
1 DRIVE MENU			
1.1 SIMPLY START			
1.2 MONITORING			
1.3 SETTINGS			
1.4 MOTOR CONTROL			
1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG			
Code	<<	>>	Quick
1.6 COMMAND			
1.7 APPLICATION FUNCT.			
1.8 FAULT MANAGEMENT			
1.9 COMMUNICATION			
1.10 DIAGNOSTICS			
1.11 IDENTIFICATION			
1.12 FACTORY SETTINGS			
1.13 USER MENU			
1.14 PROGRAMMABLE CARD			

Obsah menu 1 – pohon [1. POHON] [1 DRIVE MENU]

Sub-menu	Sub-menu	Popis obsahu
[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START]	1.1 - Základní parametry	Zjednodušené menu pro rychlé a jednoduché uvedení frekvenčního měniče do provozu
[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING]	1.2 – Zobrazení konfigurace a stavu V/V	Slouží pro zobrazení konfigurace a stavu vstupů a výstupů, interních hodnot a stavů frekvenčního měniče a parametrů komunikace
[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTING]	1.3 – Nastavení	Přístup k parametrům nastavení frekvenčního měniče. Tyto parametry jsou přístupné i za provozu.
[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL]	1.4 – Parametry motoru	Nastavení štitkových parametrů motoru, autot. spínací frekvence, typ řízení atd
[1.5 VSTUPY / VÝSTUPY] [1.5 INPUT / OUTPUTS CFG]	1.5 – Vstupy / výstupy	Konfigurace vstupů a výstupů, filtrování, 2-vodičové a 3-vodičové ovládání
[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND]	1.6 – Řízení	Konfigurace způsobu řízení a zadávání žádané hodnoty – z grafického terminálu, svorkovnice, po sběrnici atd.
[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.]	1.7 – Aplikační funkce	Konfigurace aplikačních funkcí – předvolené otáčky, regulátor PID, ovládání externí brzdy atd
[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT]	1.8 – Menu chování při poruše	Konfigurace a nastavení chování měniče v poruchových stavech
[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION]	1.9 - Menu komunikace	Nastavení parametrů komunikace po sběrnici
[1.10 DIAGNOSTIKA] [1.10 DIAGNOSTICS]	1.10 Diagnostika	Diagnostika frekvenčního měniče a motoru
[1.11 IDENTIFIKACE] [1.11 IDENTIFICATIONS]	1.11 Identifikace	Identifikace pohonu a příslušenství
[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTING]	1.12 Tovární nastavení	Přístup k uloženým souborům s konfigurací a nastavením frekvenčního měniče a návrat k továrnímu nastavení
[1.13 UŽIVATELSKÉ MENU] [1.13 USER MENU]	1.13 Uživatelské menu	Menu sestavené uživatelem v menu 6 – konfigurace displeje
[1.14 PROGRAM. DESKA] [1.14 PROGRAMMABLE CARD]	1.14 Programovatelná rozšiřovací deska	Konfigurace desky přídatného PLC

Integrovaný obslužný terminál

Frekvenční měniče Altivar 71 malého výkonu (viz katalog) jsou vybaveny integrovaným obslužným terminálem se sedmisegmentovým čtyřmístným displejem. K těmto frekvenčním měničům lze připojit grafický obslužný terminál, popsany na předchozích stranách jako příslušenství.

Funkce displeje a kláves

2 LED: stav sběrnice Modbus

4-místný sedmisegmentový displej

Přesun k předchozímu menu nebo parametru nebo inkrementování nastavované hodnoty

Přesun k dalšímu menu nebo parametru nebo dekrementování nastavované hodnoty








2 LED: stav sběrnice CANopen

Opuštění menu nebo parametru nebo zrušení nastavené hodnoty a návrat k předchozí hodnotě, uložené v paměti.

Vstup do menu nebo parametru, potvrzení nastavení parametru nebo jeho hodnoty.

Poznámka: stisk

- Po stlačení  nebo  se výběr neuchová.
- Stlačte a podržte stlačené ($> 2\text{ s}$)  nebo  pro rychlé rolování údajů.
- Uložení a uchování výběru: 

Po uložení nastavené hodnoty do paměti displej jedenkrát problikne.

Zobrazení provozních veličin a hlášení na displeji

- 43.0: Zobrazení parametru vybraného v menu SUP- (standardně: aktuální frekvence na výstupu – například 43 Hz). V režimu proudového omezení displej bliká.
- CL1: Proudové omezení
- CtL: Řízené zastavení při výpadku napájecího napětí
- dcb: Probíhá stejnosměrné brzdění
- FLU: Probíhá sycení motoru
- FSt: Rychlé zastavení
- nLP: Není síťové napětí na svorkách L1, L2, L3
- nSt: Volný doběh
- Obr: Doběh s automatickým přizpůsobením doběhové rampy
- PrA: Aktivní bezpečnostní funkce Power Removal
- rdY: Frekvenční měnič připraven
- SOC: Řízené odpojení výstupu v činnosti
- tUn: Probíhá auto-tuning
- USA: Varování při podpětí

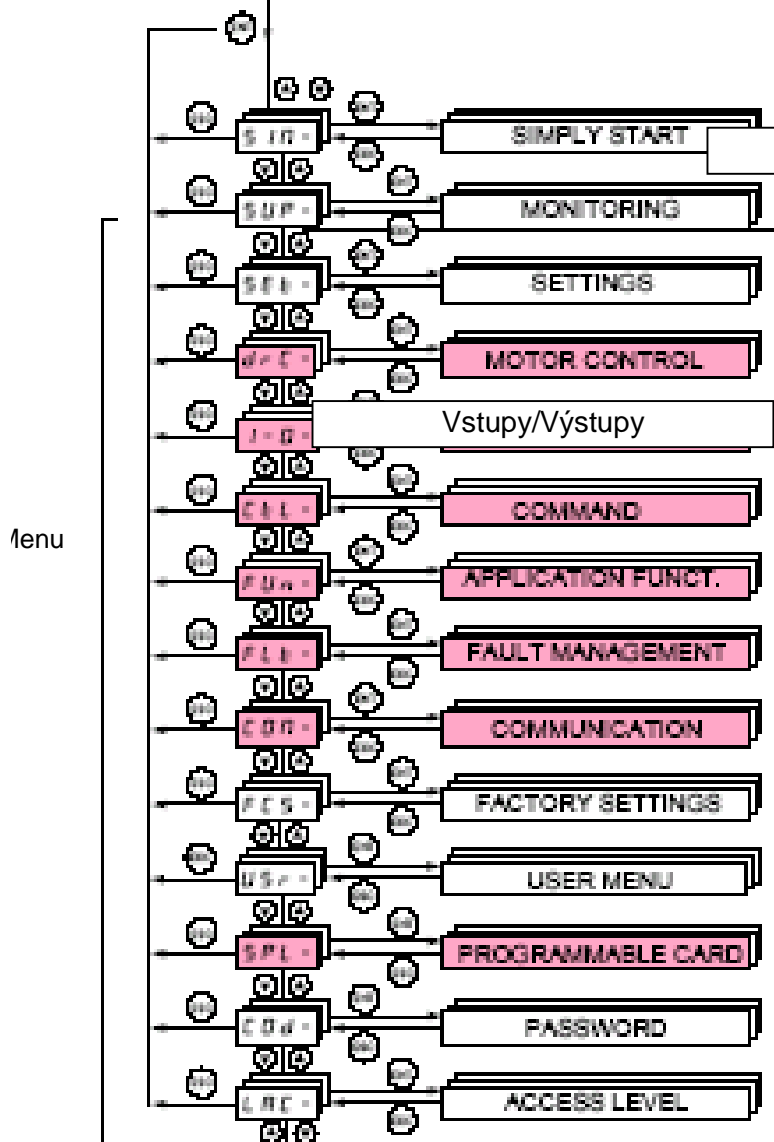
Při poruše je na displeji zobrazen blikající poruchový kód.

Integrovaný obslužný terminál

Přístup k menu


Připojení k napájení

Zobrazení stavu měniče



Kódy označující menu nebo sub-menu jsou doplněny pomlčkou, která je odlišuje od kódů parametrů.

Příklady : Fun- je kód menu, ACC je kód parametru.

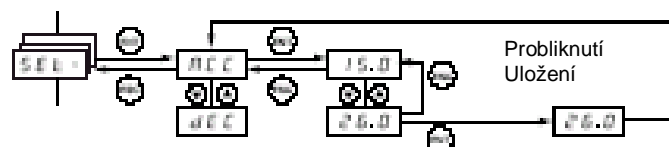
 Šedou barvou označená menu nemusí být přístupná v závislosti na konfiguraci menu LAC- : přístupová úroveň.

Integrovaný obslužný terminál

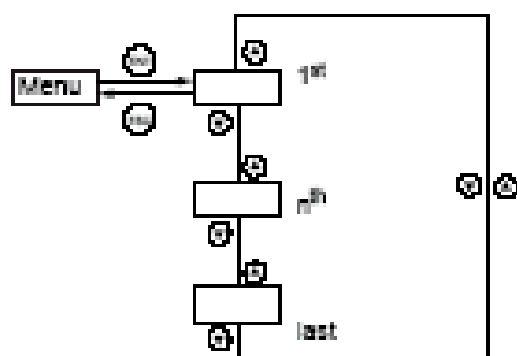
Přístup k parametrům menu

Pro uložení nastavené hodnoty stiskněte klávesu **ENT**.

Menu Parametr Při uložení hodnoty displej problíkne.

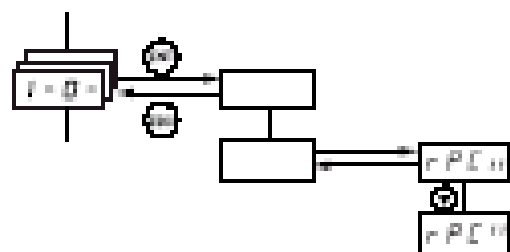


Další parametr



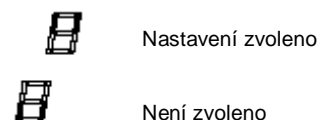
Všechna menu jsou cyklická – to znamená, že pokud zvolíme šipkou dolů poslední parametr menu, po dalším stisku klávesy se objeví první parametr menu. Naopak pokud nalistujeme šipkou nahoru směrem odspodu první parametr menu, po dalším stisku se objeví poslední parametr. (Viz obrázek)

Kontrola parametru s více možnostmi nastavení



Příklad: v menu vstupy/výstupy [1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] (I-O-) lze nastavit pro funkci [Skupiny varování] (A1C) více funkcí. Za pomoci signalizace pravé zobrazovací jednotky lze ověřit, zda je daná hodnota nastavena nebo ne:

Segmenty pravé číslice indikují:



Stejným principem lze zkontrolovat všechny parametry, které mají několik možností nastavení.

Menu 2 - přístupová práva

[2. PŘÍSTUPOVÁ PRÁVA] [2.ACCESS LEVEL] (LAC-)

Přístup prostřednictvím grafického terminálu

BASIC: základní přístupová práva

Přístup pouze do 5-ti menu a 6-ti sub-menu

v menu 1 – pohon [1.DRIVE MENU]

RDY	Term	+0.00Hz	SA
2 ACCESS LEVEL			
Basic			
Standard			✓
Advanced			
Expert			
		<<	>>
		Quick	

RDY	Term	+0.00Hz	SA
MAIN MENU			
1 DRIVE MENU			
2 ACCESS LEVEL			
3 OPEN / SAVE AS			
4 PASSWORD			
5 LANGUAGE			
		<<	>>
		Quick	

RDY	Term	+0.00Hz	SA
1. DRIVE MENU			
1.1 SIMPLY START			
1.2 MONITORING			
1.3 SETTINGS			
1.11. IDENTIFICATION			
1.12. FACTORY SETTINGS			
Code	<<	>>	Quick
1.13 USER MENU			

STANDARD : standardní přístupová práva

Tovární nastavení. Přístup pouze do 6-ti menu a všech sub-menu v menu 1 – pohon [1.DRIVE MENU]

Každému logickému vstupu lze přiřadit pouze jednu funkci.

RDY	Term	+0.00Hz	SA
MAIN MENU			
1 DRIVE MENU			
2 ACCESS LEVEL			
3 OPEN / SAVE AS			
4 PASSWORD			
5 LANGUAGE			
		<<	>>
		Quick	

RDY	Term	+0.00Hz	SA
1 DRIVE MENU			
1.1 SIMPLY START			
1.2 MONITORING			
1.3 SETTINGS			
1.4 MOTOR CONTROL			
1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG.			
		<<	>>
		Quick	

ADVANCED: rozšířená přístupová práva
Přístup do všech menu a sub-menu. Logickým vstupům lze přiřadit více funkcí.

RDY	Term	+0.00Hz	SA
MAIN MENU			
1 DRIVE MENU			
2 ACCESS LEVEL			
3 OPEN / SAVE AS			
4 PASSWORD			
5 LANGUAGE			
		<<	>>
		Quick	

RDY	Term	+0.00Hz	SA
1 DRIVE MENU			
1.1 SIMPLY START			
1.2 MONITORING			
1.3 SETTINGS			
1.4 MOTOR CONTROL			
1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG.			
		<<	>>
		Quick	

6 MONITORING CONFIG.

7 DISPLAY CONFIG.

EXPERT: nejvyšší úroveň přístupových práv
Přístup do všech menu a sub-menu – stejně jako v úrovni ADVANCED, navíc přístup k doplňkovým parametrům. Logickým vstupům lze přiřadit více funkcí.

RDY	Term	+0.00Hz	SA
MAIN MENU			
1 DRIVE MENU			
2 ACCESS LEVEL			
3 OPEN / SAVE AS			
4 PASSWORD			
5 LANGUAGE			
		<<	>>
		Quick	

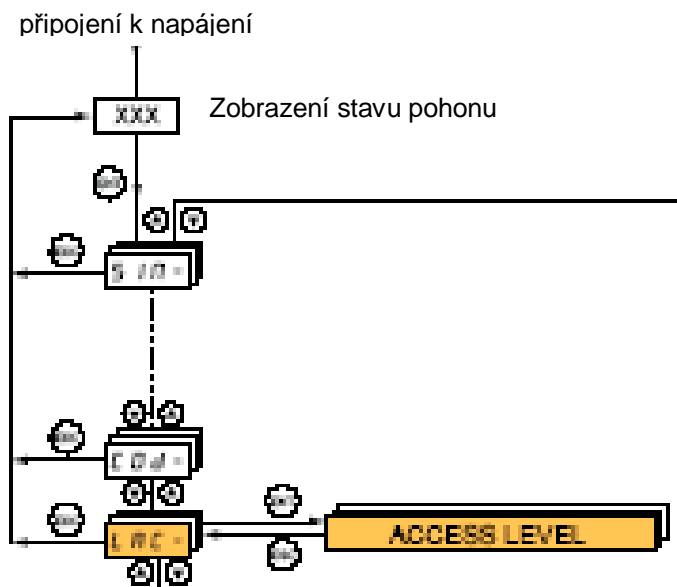
6 MONITORING CONFIG.

7 DISPLAY CONFIG.

Menu 2 - přístupová práva

[2. PŘÍSTUPOVÁ PRÁVA] [2.ACCESS LEVEL] (LAC-)

Přístup prostřednictvím vestavěného obslužného terminálu



Kód	Jméno/popis	Tovární nastavení
LAC-		Std
bAS	<ul style="list-style-type: none"> bAS: základní přístup k menu SIM-, SUP-, SEt-, FCS-, USr-, Cod-, a LAC-. Každý logický vstup je možné konfigurovat pouze pro jednu funkci. 	
Std	<ul style="list-style-type: none"> Std: Přístup ke všem menu vestavěného obslužného terminálu. Každý logický vstup je možné konfigurovat pouze pro jednu funkci. 	
AdU	<ul style="list-style-type: none"> AdU: Přístup ke všem menu vestavěného obslužného terminálu. Každý logický vstup je možné konfigurovat pro více funkcí. 	
EPr	<ul style="list-style-type: none"> EPr: Přístup ke všem menu vestavěného obslužného terminálu a doplňkovým parametrům. Každý logický vstup je možné konfigurovat pro více funkcí. 	

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Menu 2 - přístupová práva

[2. PŘÍSTUPOVÁ PRÁVA] [2.ACCESS LEVEL] (LAC-)

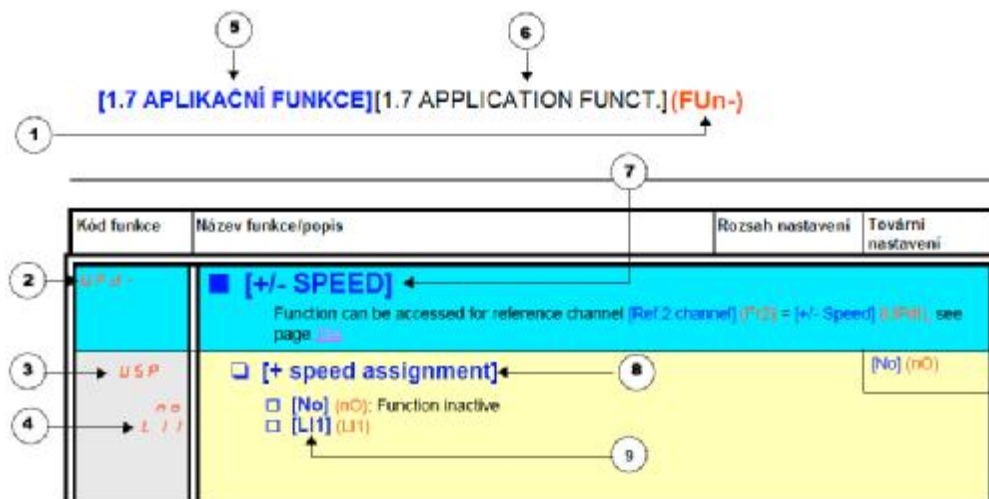
Porovnání možnosti přístupu k menu dle nastavených přístupových práv pomocí grafického/vestavěného obslužného terminálu

Grafický obslužný terminál		Vestavěný obslužný terminál		Úroveň přístupu			
[2. PŘÍSTUPOVÁ PRÁVA] [2.ACCESS LEVEL]		<i>(LAC-): Přístupová práva</i>		[ZÁKLADNÍ] [BASIC] (bAS)	[STANDARDNÍ] [STANDARD] (Std)	[SPECIÁLNÍ] [ADVANCED] (AdU)	[EXPERTNÍ] [EXPERT] (EPr)
[3. NAČTENÍ/ULOŽENÍ KONFIG.] [3.OPEN / SAVE AS]		-					
[4 HESLO] [4.PASSWORD]		<i>(Cod-): Heslo</i>					
[5. JAZYK] [5.LANGUAGE]		-					
[1. PARAMETRY POHONU] [1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.DRIVE MENU] [1.1 SIMPLY START]		<i>(SIM-): Základní parametry pro jednoduché uvedení do provozu</i>					
[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING]		<i>(SUP-): Zobrazení konfigurace a stavu V/V</i>					
[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS]		<i>(SEt-): Nastavení</i>					
[1.11 IDENTIFIKACE] [1.11 IDENTIFICATIONS]		-					
[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS]		<i>(FCS-): Tovární nastavení</i>					
[1.13 UŽIVATELSKÉ MENU] [1.13 USER MENU]		<i>(USr-): Uživatelské menu</i>					
Každému logickému vstupu lze přiřadit pouze jednu funkci.		Každému logickému vstupu lze přiřadit pouze jednu funkci					
[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] [1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS/OUTPUTS CFG] [1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] [1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNC] [1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] [1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] [1.10 DIAGNOSTIKA] [1.10 DIAGNOSTICS] [1.14 PROGRAM. DESKA] [1.14 PROGRAMABLE CARD]		<i>(drC-): Parametry motoru</i> <i>(I-O-): Vstupy/výstupy</i> <i>(Ctl-): Řízení</i> <i>(Fun-): Aplikační funkce</i> <i>(Flt-): Menu porucha</i> <i>(COM-): Menu komunikace</i> - <i>(SPL-): Programovatelná rozšiřovací deska</i> -					
[6 KONFIGURACE ZOBRAZENÍ] [6 MONITORING CONFIG.] Každému logickému vstupu lze přiřadit pouze jednu funkci.		Každému logickému vstupu lze přiřadit pouze jednu funkci					
[7 KONFIGURACE DISPLEJE] [7 DISPLAY CONFIG] Každému logickému vstupu lze přiřadit více funkcí.		- Každému logickému vstupu lze přiřadit více funkcí.					
Doplňkové parametry Každému logickému vstupu lze přiřadit více funkcí.		Doplňkové parametry Každému logickému vstupu lze přiřadit více funkcí.					

Struktura tabulek parametrů

Tabulky obsahují popis funkce jednotlivých parametrů. Tyto parametry lze nastavit jak vestavěným, tak pomocí grafického obslužného terminálu. Níže uvedené vysvětlivky popisují systém zápisu pro oba terminály.

Příklad:



Kulaté závorky + červená barva = kód na vestavěném terminálu

Hranaté závorky + modrá barva = český název na grafickém obslužném terminálu
Hranaté závorky + černá barva = anglický název na grafickém obslužném terminálu

- Kód menu** zobrazený na displeji vestavěného terminálu (Kód menu se odlišuje od kódu parametru pomlčkou)
- Kód sub-menu** zobrazený na displeji vestavěného terminálu (Kód sub-menu se odlišuje od kódu parametru pomlčkou)
- Kód parametru** zobrazený na displeji vestavěného terminálu
- Kód hodnoty parametru** zobrazený na displeji vestavěného terminálu
- Název menu** zobrazený na grafickém terminálu v jazyce **českém** (modře). (Název menu se odlišuje od názvu parametru velkými písmeny)
- Název menu** zobrazený na grafickém terminálu v jazyce **anglickém** (černě). (Název menu se odlišuje od názvu parametru velkými písmeny)
- Název sub-menu** zobrazený na grafickém terminálu (Název sub-menu se odlišuje od názvu parametru velkými písmeny)
- Název parametru** zobrazený na grafickém terminálu
- Hodnota parametru** zobrazená na grafickém terminálu

Poznámka:

- Text uvedený v hranatých závorkách [] je zobrazen na grafickém terminálu (modře= česká verze, černě= anglická verze)
- V továrním nastavení platí [Makrokonfigurace] [Macro configuration] (CFG) = [Start/Stop] [Start/Stop] (StS).

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Vnitřní závislost hodnot parametrů

Z bezpečnostních důvodů může změna nastavení hodnoty některých parametrů změnit rozsah nastavení jiných parametrů. **To může způsobit změnu továrního nastavení ovlivněných parametrů.**

Příklad :

1. Tovární nastavení *omezení proudu* je 1.5 In, rozsah nastavení 0 až 1.65 In [[Proudové omezení](#)] (CL1) viz strana [57](#).
2. Nastavení *spínací frekvence* [[Spínací frekvence](#)] (Sfr) viz strana [57](#) na hodnotu menší, než 2 kHz a potvrzení klávesou ENT automaticky zmenší rozsah nastavení *omezení proudu* na 0 až 1.36 In. Továrně nastavená hodnota 1.5 In, bude tedy po snížení spínací frekvence automaticky snížena na 1.36 In.
3. Pokud se poté zvýší hodnota spínací frekvence na 4 kHz, rozsah nastavení *omezení proudu* již není zmenšen ale **nastavená hodnota omezení proudu zůstane 1.36 In**. Pokud je potřebná hodnota vyšší, je ji nutné **znovu nastavit**.

Hledání parametrů v této příručce

Tato příručka pro konfiguraci a nastavení frekvenčního měniče Altivar 71 umožňuje prostřednictvím indexu rychlé nalezení popisu funkce hledaného parametru:

Při práci s vestavěným obslužným terminálem: zobrazený kód hledejte v indexu kódů parametrů na straně 248. U nalezeného kódu je uvedena strana, na které se nachází jeho popis.

Při práci s grafickým terminálem: zvolte požadovaný parametr a stiskněte klávesu F1 : [Kód] [Code]. Po dobu stisku klávesy se zobrazí místo názvu parametru jeho kód.

Příklad : parametr [Doba rozběhu] – po stisku F1 - (ACC)

RDY	Term	+0.00Hz	QA
1.3 Settings			
Ramp increment:		01	
Acceleration:		0.01 s	
Acceleration 2:		10.00 s	
Deceleration 2:		10.45 s	
Code	<v>	>v>	Quick

Code →

RDY	Term	+0.00Hz	QA
1.3 Settings			
Ramp increment:		01	
ACC		0.01 s	
Deceleration:		0.01 s	
Acceleration 2:		10.00 s	
Deceleration 2:		10.45 s	
Code	<v>	>v>	Quick

Poté vyhledáme v indexu strany s popisem parametru doba rozběhu: 40, 51, 125

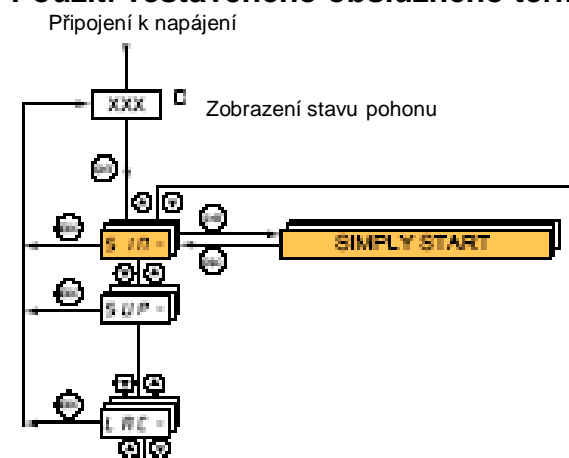
Sub-menu 1.1 – základní parametry

[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

Použití grafického obslužného terminálu:



Použití vestavěného obslužného terminálu:



Menu **základní parametry (SIM-)** je určeno pro rychlé a snadné uvedení pohonu do provozu. Nastavení vyhovuje pro převážnou část aplikací.

Hodnoty parametrů tohoto menu lze měnit pouze v zablokovaném stavu frekvenčního měniče s následujícími výjimkami:

- Automatické nastavení parametrů - autotuning
- Parametry nastavení – viz strana 40.

Poznámka : **Parametry v menu základní parametry musí být nastavovány v pořadí, jak jsou zobrazovány**, protože nastavení předchozích parametrů má vliv na nastavení parametrů následujících. Například parametr [2/3-vodičové ovládání] (tCC) musí být nastaven před ostatními.

Menu **základní parametry** se doporučuje **použít nezávisle nebo před ostatními konfiguračními menu**. Pokud by byla napřed provedena změna v některém z menu, zejména v sub-menu 1.4 - **parametry motoru**, některé parametry menu **základní parametry** se mohou změnit – například parametry motoru, pokud by byl zvolen synchronní motor. Případné změny parametrů v tomto menu, které mohou nastat při nastavení v jiných menu **nejsou v dalším popisu zahrnuty**.

Makrokonfigurace

Využití makrokonfigurací přináší úsporu času při konfiguraci a nastavování frekvenčního měniče pro typické aplikace. K dispozici je celkem 7 makrokonfigurací:

- Start/stop (tovární nastavení)
- Manipulace s materiálem
- Všeobecné použití
- Zdvih
- PID regulátor
- Komunikace
- Master/slave (elektrická hřídel)

Volba jedné z makrokonfigurací způsobí automaticky konfiguraci funkcí V/V a nastavení parametrů frekvenčního měniče. Každý z jednotlivých parametrů nastavené konfigurace lze dodatečně upravit.

Sub-menu 1.1 – základní parametry

[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

Konfigurace vstupů/výstupů v jednotlivých makrokonfiguracích

Vstup/výstup	[Start/stop] [Start/Stop]	[Manipulace s mater.] [M.Handling]	[Všeob. použití] [Gen. Use]	[Zdvih] [Hoisting]	[PID regulátor] [PID Regul.]	[Komunika- ce] [Network C.]	[Master/ slave] [Mast./Slave]
AI1	Kanál žádané hodnoty 1	Kanál žádané hodnoty 1	Kanál žádané hodnoty 1	Kanál žádané hodnoty 1	Kanál žádané hodnoty 1 (1)	Kanál žádané hodnoty 2 (2)	Kanál žádané hodnoty 1
AI2	Nepřiřazeno	Součtová žádaná hodnota 2	Součtová žádaná hodnota 2	Nepřiřazeno	Skutečná hodnota regulované veličiny	Nepřiřazeno	Žádaná hodnota momentu 1
AO1	Frekvence motoru	Frekvence motoru	Frekvence motoru	Frekvence motoru	Frekvence motoru	Frekvence motoru	Moment se znaménkem
R1	Bez poruchy	Bez poruchy	Bez poruchy	Bez poruchy	Bez poruchy	Bez poruchy	Bez poruchy
R2	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Ovládání externí brzdy	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
LI1 (3)	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed
LI2 (3)	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad
LI3 (3)	Nepřiřazeno	2 předvolené otáčky	Pomalé otáčky (Jogging)	Reset poruchy	Reset integrační složky PID regulátoru	Přepnutí na kanál žádané hodnoty 2	Přepnutí zadávání momentu/otáček
LI4 (3)	Nepřiřazeno	4 předvolené otáčky	Reset poruchy	Externí porucha	2 předvolené žádané hodnoty regulované veličiny PID	Reset poruchy	Reset poruchy
LI5 (3)	Nepřiřazeno	8 předvolených otáček	Omezení momentu	Nepřiřazeno	4 předvolené žádané hodnoty regulované veličiny PID	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
LI6 (3)	Nepřiřazeno	Reset poruchy	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
LI1 (4)	Stop	Stop	Stop	Stop	Stop	Stop	Stop
LI2 (4)	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed	Chod vpřed
LI3 (4)	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad	Chod vzad
LI4 (4)	Nepřiřazeno	2 předvolené otáčky	Pomalé otáčky (Jogging)	Reset poruchy	Reset integrační složky PID regulátoru	Přepnutí na kanál žádané hodnoty 2	Přepnutí zadávání momentu/otáček
LI5 (4)	Nepřiřazeno	4 předvolené otáčky	Reset poruchy	Externí porucha	2 předvolené žádané hodnoty regulované veličiny PID	Reset poruchy	Reset poruchy
LI6 (4)	Nepřiřazeno	8 předvolených otáček	Omezení momentu	Nepřiřazeno	4 předvolené žádané hodnoty regulované veličiny PID	Nepřiřazeno	nepřiřazeno
Přídavné desky							
LI7 až LI14	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
LO1 až LO4	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
R3/R4	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
AI3/AI4	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
RP	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno
AO2	Proud motoru	Proud motoru	Proud motoru	Proud motoru	Proud motoru	Proud motoru	Proud motoru
AO3	Nepřiřazeno	Moment se znaménkem	Nepřiřazeno	Moment se znaménkem	Výstup regulátoru PID	Nepřiřazeno	Frekvence motoru
Klávesy grafického obslužného terminálu							
Klávesa F1	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Ovládání grafickým terminálem	Nepřiřazeno
Klávesy F2, F3, F4	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno	Nepřiřazeno

(1) Žádaná hodnota regulované veličiny pro PID regulátor

(2) Jako kanál žádané hodnoty 1 je nastaven Modbus. Před použitím komunikace Modbus je potřebné nastavit adresu. [Adresa Modbus] (Add) viz strana 216.

(3) 2-vodičové ovládání

(4) 3-vodičové ovládání

Poznámka : Při každé změně makrokonfigurace se nastaví v tabulce uvedená konfigurace vstupů a výstupů.

Sub-menu 1.1 – základní parametry

[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

Parametry v jednotlivých makrokonfiguracích

Kromě konfigurace vstupů a výstupů se při volbě makrokonfigurace *zdvih* a *master/slave* změny také nastavení parametrů :

Makrokonfigurace *zdvih*:

Typ pohybu [Movement type] (**bSt**) = *zdvih* [Hoisting] (**Uer**), viz strana 148.

Pomocný kontakt brzdy [Brake contact] (**bCI**) = nepřifaženo [No] (**nO**), viz strana 148.

Směr působení momentu při rozběhu [Brake impulse] (**blP**) = shodný s žádaným směrem otáčení [No] (**nO**), viz strana 148.

Prahová hodnota proudu při odbrzdění [**I** odbrzdění-vpřed] [Brake release I FW] (**lbr**) = jmenovitý proud motoru, viz strana 148.

Doba odbrzdění brzdy [Brake release time] (**brt**) = 0.5 s, viz strana 148.

Frekvence při odbrzdění [Brake release freq] (**blr**) = automatické nastavení [auto] (**AUto**), viz strana 149.

Zabrzdnění při reverzaci [Engage at reversal] (**bEd**) = ne [No] (**nO**), viz strana 149.

Skok frekvence při reverzaci [Jump at reversal] (**JdC**) = [Automaticky] [Auto] (**AUto**), viz strana 150.

Prodleva před dalším rozběhem [Time to restart] (**ttr**) = 0 s, viz strana 150.

Doba trvání proudové rampy [Current ramp time] = 0 s, viz strana 152.

Nízké táčky [Low speed] = jmenovitá hodnota skluzu, vypočtená frekvenčním měničem, viz strana 40.

Hlášení výpadku výstupní fáze [Output phase loss] = zapnuto [Yes] (**YES**), viz strana 201. Parametr nelze změnit na jinou hodnotu.

Letmý start [Catch on the fly] = neaktivní [No] (**nO**), viz strana 199. Parametr nelze změnit na jinou hodnotu.

Makrokonfigurace *Master/Slave*:

[Typ řízení] (**Ctt**) = proudové vektorové řízení [**SVC I**] (**CUC**)

Poznámka: Tyto změny nastavení hodnot funkcí nastanou při každé změně makrokonfigurace kromě funkce typ řízení [Typ řízení] (**Ctt**), která se nezmění, byla-li dříve nastavena jako vektorové řízení se zpětnou vazbou = vektorové řízení se zpětnou vazbou [**FVC**] (**FUC**)

Návrat do továrního nastavení

Návrat do továrního nastavení prostřednictvím nastavení funkce zdroj konfigurace [Config. source] (**FCSl**) = makrokonfigurace [Makro-conf] (**Inl**) způsobí návrat do továrního nastavení ve zvolené makrokonfiguraci. Parametr *makrokonfigurace* [Macro configuration] (**CFG**) nelze změnit.

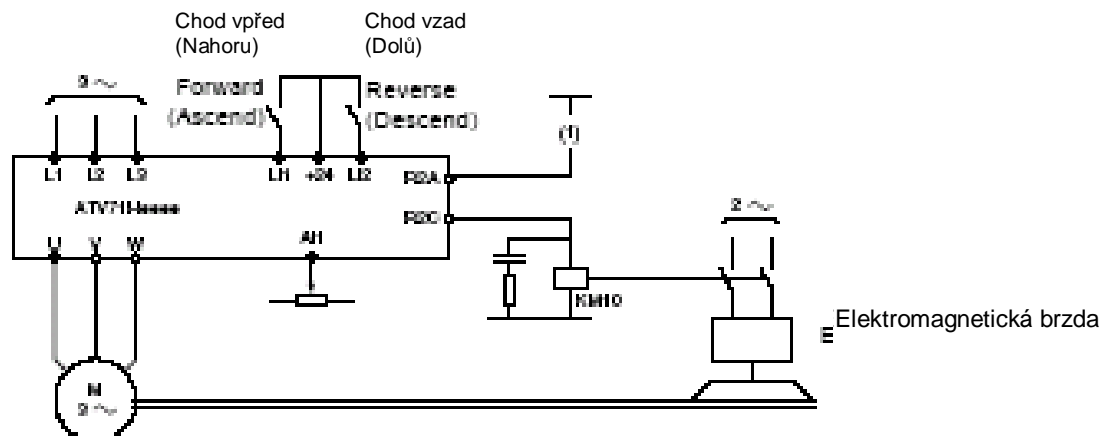
Poznámka:

Hodnoty továrního nastavení, které jsou uváděny v tabulkách funkcí odpovídají pro nastavení: *makrokonfigurace* [Macro configuration] (**CFG**) = start/stop [Start/Stop] (**StS**). Tato makrokonfigurace je nastavena továrně.

Sub-menu 1.1 – základní parametry

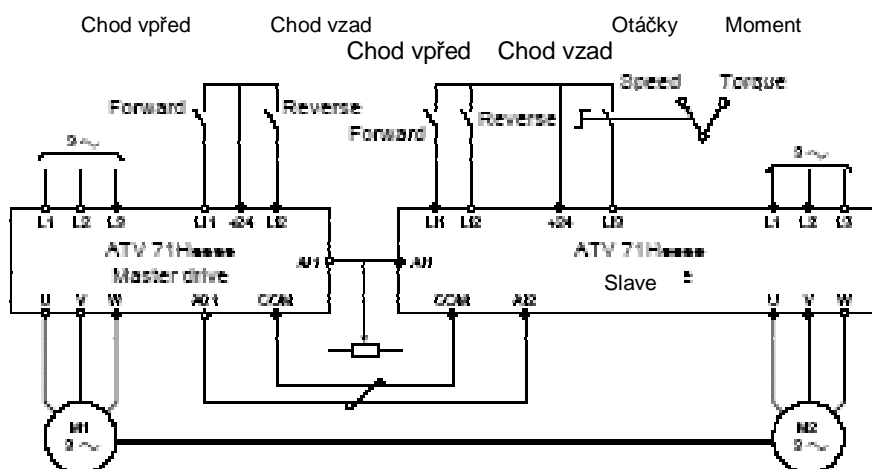
[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

Příklad zapojení pro použití frekvenčního měniče s makrokonfigurací *zdvih* [Hoisting] (HSt)



(1) Pokud je použita bezpečnostní funkce "Power Removal" je nutné vložit do ovládacího obvodu elektromagnetické brzdy kontakt bezpečnostního modulu Preventa. (Viz doporučená schémata zapojení v uživatelské příručce)

Příklad zapojení pro použití frekvenčního měniče s makrokonfigurací *master/slave* [Master/Slave] (MSL)



Pokud jsou v režimu master/slave napájeny dva mechanicky propojené motory, spínač v poloze "Moment" zabezpečí rovnoměrné rozdělení výkonu na oba motory. V poloze Otáčky sleduje měnič slave otáčky měniče master.

Sub-menu 1.1 – základní parametry

[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
tCC	n Volba 2-vodičového nebo 3-vodičového ovládání [2/3-vodičové ovládání] [2/3 wire control]		[2-vodičové] (2C)
2C 3C	<ul style="list-style-type: none">o [2-vodičové] [2 wire] (2C): 2-vodičové ovládánío [3-vodičové] [3 wire] (3C): 3-vodičové ovládání <p>2-vodičové ovládání - ovládání trvalou úrovní signálu nebo hranou signálu: funkce <i>chod vpřed</i>, resp. <i>chod vzad</i> je aktivní, pokud je příslušný logický vstup uveden do stavu log.1</p> <p>Příklad zapojení</p> <p style="text-align: center;">LI1: chod vpřed LIx: chod vzad</p> <p>3-vodičové ovládání – ovládání impulzem: funkce <i>chod vpřed</i>, resp. <i>chod vzad</i> je aktivována krátkodobým uvedením příslušného logického vstupu do úrovně log.1. Aktivace příslušné funkce se zruší (stop) krátkodobým uvedením logického vstupu LI1 do úrovně log.0.</p> <p>Příklad zapojení</p> <p style="text-align: center;">LI1: stop LI2: chod vpřed LIx: chod vzad</p> <div><p style="text-align: center;">UPOZORNĚNÍ</p><p>Pro změnu nastavení parametru <i>volba 2-vodičového nebo 3-vodičového ovládání</i> stlačte klávesu „ENT“ minimálně po dobu 2 s. Parametr <i>typ 2-vodičového ovládání</i> [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82 a všechny funkce, které ovlivňují logické vstupy se vrátí do továrního nastavení!</p><p>Do továrního nastavení se vrátí také všechny změny, provedené ve zvolené makrokonfiguraci. (Ztráta všech provedených úprav makrokonfigurace)</p><p>2-vodičové nebo 3-vodičové ovládání se doporučuje zvolit před konfigurací menu 1.6 Řízení (CtL-) a 1.7 Aplikační funkce (FUn-).</p><p>Zabezpečte změnu/ověřte zapojení logických vstupů pro zvolené ovládání.</p></div>		
CFG	n Makrokonfigurace [Makrokonfigurace] [Macro configuration]		[Start/Stop] (StS)
StS HdG HSt GEn PId nEt MSL	<ul style="list-style-type: none">o [Start/Stop] [Start/Stop] (StS): <i>start/stop</i>o [Manipulace] [M. handling] (HdG): <i>Manipulace s materiálem</i>o [Zdvih] [Hoisting] (HSt): <i>Zdvih</i>o [Všeobecná] [Gen. Use] (GEn): <i>Všeobecné použití</i>o [PID regulace] [PID regul.] (PId): <i>PID regulace</i>o [Komunikace] [Network C.] (nEt): <i>Komunikace</i>o [Master/slave] [Master/slave] (MSL): <i>Master/slave</i> <div><p style="text-align: center;">UPOZORNĚNÍ</p><p>Pro změnu nastavení parametru <i>makrokonfigurace</i> stlačte klávesu „ENT“ minimálně po dobu 2 s. Ověřte, zda je schema zapojení vstupů a výstupů frekvenčního měniče pro zvolenou makrokonfiguraci vhodné.</p></div>		
CCFG	q Zákaznická makrokonfigurace [Makrokonfigurace upravena] [Customized macro]		
YES	<p>Parametr pouze pro čtení. Je přístupný pouze v případě, byl-li změněn alespoň jeden parametr dané makrokonfigurace.</p> <ul style="list-style-type: none">o [Ano] [Yes] (YES): <i>Ano</i>		

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.1 – základní parametry

[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
bFr	Frekvence sítě [Frekvence sítě] [Standard mot.freq]		[50 Hz IEC] (50)
50 60	<ul style="list-style-type: none"> ○ [50 Hz] [50 Hz IEC] (50) : 50 Hz ○ [60 Hz] [60 Hz NEMA] (60) : 60 Hz <p>Tento parametr ovlivňuje přednastavené hodnoty následujících parametrů: <i>jmenovité napětí motoru</i> - viz níže, <i>vysoké otáčky (HSP)</i> - viz strana 40, <i>prahová hodnota frekvence</i> - viz strana 62, <i>jmenovitá frekvence motoru</i> a <i>maximální frekvence</i> - viz níže</p>		
IPL	Chování měniče při výpadku fáze síťového napájecího napětí [?:Výpadek fáze sítě] [Input phase loss]		Dle typové velikosti frekvenčního měniče
No YES	<ul style="list-style-type: none"> ○ [Ne] [Ignore] (nO): Poruchový stav není vyhodnocován. Slouží pro deaktivaci hlášení poruchy při jednofázovém napájení frekvenčního měniče nebo při napájení do ss meziobvodu. ○ [Ano-volný doběh] [Freewheel] (YES): : Hlášení poruchy, zablokování měniče, volný doběh motoru. Při výpadku jedné fáze napájecího napětí dojde k hlášení poruchy <i>výpadek fáze napájecího napětí</i> [?!Výpadek fáze sítě] (IPL) se zablokováním frekvenčního měniče a volným doběhem motoru. Pokud dojde k současnému výpadku dvou nebo všech tří fází, frekvenční měnič pokračuje v činnosti až do hlášení poruchy podpětí. <p>V tomto menu je parametr dostupný pouze u frekvenčních měničů ATV71H037M3 až HU75M3 (použití při jednofázovém napájení)</p>		
nPr	Jmenovitý výkon motoru [Jmen. výkon motoru] [Rated motor power]	Dle typové velikosti frekvenčního měniče	Dle typové velikosti frekvenčního měniče
UnS	Jmenovité napětí motoru [Jmen. napětí motoru] [Rated motor volt.]	Dle typové velikosti frekvenčního měniče	Dle typové velikosti frekvenčního měniče a nastavení <i>frekvence sítě</i> .
	Jmenovité napětí motoru dle typového štítku. ATV71I I I I M3: 100 až 240 V ATV71I I I I N4: 200 až 480 V		
nCr	Jmenovitý proud motoru [Jmen. proud motoru] [Rated mot. current]	0.25 až 1.5 In (1)	Dle typové velikosti frekvenčního měniče a nastavení <i>frekvence sítě</i> .
	Jmenovitý proud motoru dle typového štítku.		
FrS	Jmenovitá frekvence motoru [Jmen. frekvence motoru] [Rated motor freq.]	10 až 500 Hz	50 Hz
	Jmenovitá frekvence motoru dle typového štítku. Tovární nastavení 50 Hz. Změní se na 60 Hz, je-li parametr <i>frekvence sítě</i> nastaven na hodnotu 60 Hz.		
nSP	Jmenovité otáčky motoru [Jmen. otáčky motoru] [Rated motor speed]	0 až 60000 ot/min	Dle typové velikosti frekvenčního měniče
	<p>Jmenovité otáčky motoru dle jeho typového štítku.</p> <p>Zobrazení na integrovaném displeji frekvenčního měniče: 0 až 9999 ot/min, dále 10.00 až 60.00 tisíc ot/min</p> <p>Někdy může být na typovém štítku místo hodnoty jmenovitých otáček motoru uvedena hodnota synchronních otáček a hodnota skluzu v procentech nebo v Hz. Jmenovité otáčky potom lze spočítat:</p> <p>jmenovité otáčky = synchronní otáčky x (100 – skluz v %) / 100 nebo jmenovité otáčky = synchronní otáčky x (50 – skluz v Hz) / 50 případně pro 60 Hz motory: jmenovité otáčky = synchronní otáčky x (60 – skluz v Hz) / 60</p>		
tFr	Maximální frekvence [Maximální frekvence] [Max Frequency]	10 až 1000 Hz	60 Hz
	<p>Hodnota továrního nastavení 60 Hz se mění na 72 Hz, je-li parametr <i>frekvence sítě</i> nastaven na hodnotu 60 Hz.</p> <p>Maximální hodnota je omezena následujícími podmínkami:</p> <ul style="list-style-type: none"> I Nesmí překročit desetinásobek hodnoty parametru <i>jmenovitá frekvence motoru</i> I Nesmí překročit hodnotu 500 Hz u frekvenčních měničů o typové velikosti větší, než ATV71HD37N4. <p>(Nastavení <i>maximální frekvence</i> až do 1000 Hz je možné pouze do výkonu 37 kW.)</p>		

(1) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

Sub-menu 1.1 – základní parametry

[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
tUn	n Automatické nastavení parametrů [Auto-tuning] [Auto-tuning]		[Ne] (nO)
nO YES	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Autotuning nebyl proveden o [Ano] [Yes] (YES): Po potvrzení této volby bude proveden autotuning, poté se zobrazí hodnota [Proveden] [Done] (dOnE) 		
dOnE	<ul style="list-style-type: none"> o [Provedeno] [Done] (dOnE): Autotuning proveden, změřené hodnoty jsou použity. <p>Upozornění:</p> <ul style="list-style-type: none"> I Před spuštěním <i>automatického nastavení parametrů</i> musí být správně nastaveny všechny parametry motoru (jmenovité napětí, frekvence, proud, otáčky, výkon) I Pokud je po provedení <i>automatického nastavení parametrů</i> změněn alespoň jeden z parametrů motoru, zobrazí se hlášení [Ne] (nO). <i>Automatické nastavení parametrů</i> je nutno provést znovu. I <i>Automatické nastavení parametrů</i> lze spustit pouze tehdy, není-li aktivována žádná funkce. Pokud jsou konfigurovány logické vstupy pro funkce <i>volný doběh</i> nebo <i>rychlé zastavení</i>, musí být ve stavu log. 1 – to znamená neaktivní. I Automatické nastavení parametrů má prioritu před povely <i>chod</i> nebo <i>sycení motoru</i>. Tyto povely budou provedeny až po jeho ukončení. I Pokud dojde v průběhu automatického nastavení parametrů k chybě, zobrazí se na displeji [Ne] (nO), případně, v závislosti na nastavení parametru <i>chování při selhání autotuning</i> [?!Autotuning] (tnL), viz strana 211, může dojít k poruchovému hlášení <i>porucha autotuning</i>. I <i>Automatické nastavení parametrů</i> může trvat 1 až 2 s. Nepřerušujte jeho průběh. Vyčkejte do zobrazení hlášení [Provedeno] (dOnE) případně [No] (nO). <p>Upozornění: V průběhu automatického nastavení parametrů protéká motorem jmenovitý proud, motor se neotáčí.</p>		
tUS	n Stav automatického nastavení parametrů [Stav autotuning] [Auto tuning status]		[Neprovedeno] (tAb)
tAb PEnd ProG FAIL dOnE	<p>Hodnotu parametru lze pouze číst</p> <ul style="list-style-type: none"> o [Neprovedeno] [Not done] (tAb): Je použita továrně nastavená hodnota odporu statorového vinutí. o [Čekání] [Pending] (PEnd): Je požadavek na autotuning, ten však prozatím nebyl proveden. o [Probíhá] [In progress] (ProG): Autotuning probíhá. o [Selhání] [Failed] (FAIL): V průběhu vykonávání autotuning nastala chyba. o [Provedeno] [Done] (dOnE): Autotuning byl proveden a změřená hodnota odporu statoru je použita v matematickém modelu pro řízení motoru 		
CUS	<ul style="list-style-type: none"> o [Upraveno] [Customized] (CUS): Autotuning byl proveden ale nejméně jeden nastavený parametr prostřednictvím autotuning byl následně změněn. Parametr <i>automatické nastavení parametrů</i> zobrazí na displeji [No] (nO). <p>Jedná se o následující parametry autotuning:</p> <p><i>odpor statoru synchronního motoru</i> [Cust. stator R Syn] (rSAS), viz strana 70, <i>odpor statoru asynchronního motoru</i> [R1w] (rSA), <i>magnetizační proud</i> [ldw] (IdA), <i>indukčnost</i> [LFw] (LFA), <i>časová konstanta</i> [T2w] (trA), viz strana 71.</p>		
PHr	n Sled výstupních fází [Sled výst.fází] [Output Ph rotation]		[ABC] (AbC)
AbC ACb	<ul style="list-style-type: none"> o [ABC] (AbC): o [ACB] (ACb): <p>Parametr lze použít pro změnu směru otáčení motoru pro daný povel <i>chod</i> bez změny zapojení motoru.</p> <p>Upozornění: Neprovádějte změnu nastavení parametru <i>sled výstupních fází</i>, pokud je nastaven <i>typ řízení</i> jako <i>vektorové řízení se zpětnou vazbou</i> [Typ řízení] (Ctt) = [FVC] (FUC) Změnu sledu výstupních fází je potřebné provést před, případně v průběhu zkoušky pohonu s inkrementálním snímačem otáček, viz strana 73.</p>		

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.1 – základní parametry

[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)

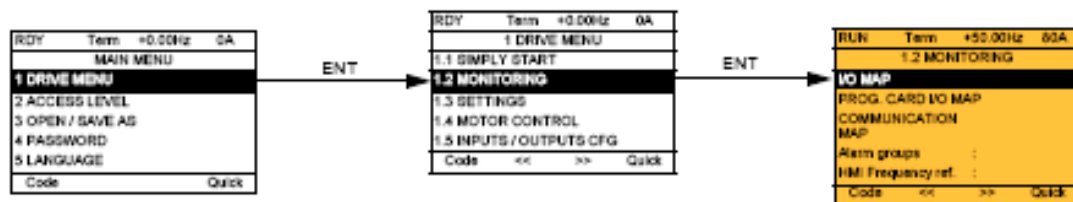
Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
ItH	n Proud motoru pro tepelnou ochranu [Tepelná ochrana I] [Motor therm. current]	0.2 až 1.5 In (1)	Dle typové velikosti frekvenčního měniče
ACC	Proud motoru pro tepelnou ochranu - nastaví se jmenovitá hodnota proudu dle typového štítku n Doba rozběhu [Doba rozběhu] [Acceleration]	0.1 až 999.9 s	3.0 s
dEC	Doba trvání rozběhové rampy z 0 do hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> , viz strana 38. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže. n Doba doběhu [Doba doběhu] [Deceleration]	0.1 až 999.9 s	3.0 s
LSP	Doba trvání doběhové rampy z hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> , viz strana 38 do 0. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže. n Nízké otáčky [Nízké otáčky] [Low speed]		0
HSP	Frekvence motoru při minimální žádané hodnotě otáček. Lze nastavit v rozmezí od 0 Hz do hodnoty parametru vysoké otáčky (HSP) n Vysoké otáčky [Vysoké otáčky] [High speed]	50 Hz	
	Frekvence motoru při maximální žádané hodnotě otáček. Lze nastavit v rozmezí od hodnoty parametru <i>nízké otáčky</i> (LSP) do hodnoty parametru <i>maximální frekvence</i> . Tovární nastavení 50 Hz se změní na 60 Hz, je-li parametr <i>frekvence sítě</i> nastaven na hodnotu 60 Hz.		

(1) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

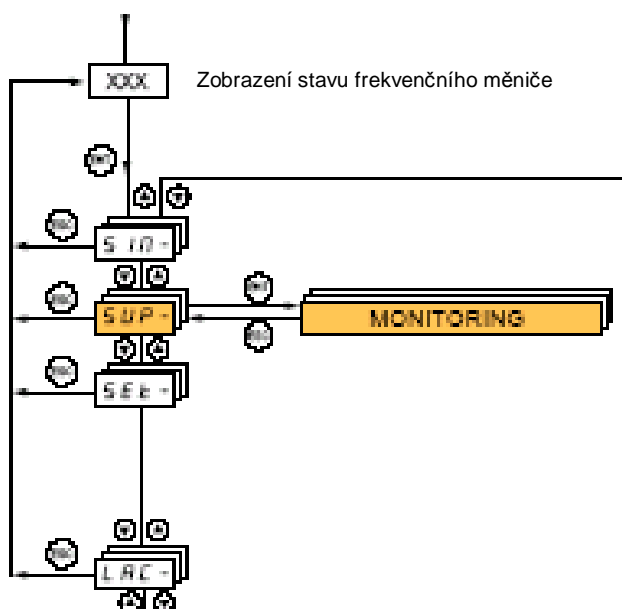
Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V
[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S grafickým obslužným terminálem



S integrovaným obslužným terminálem

Připojení k napájení



Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S grafickým obslužným terminálem

Toto menu slouží pro zobrazení konfigurace a stavu vstupů a výstupů, interních hodnot a stavů frekvenčního měniče a parametrů komunikace

RUN	Term	+50.00Hz	80A
1.2 MONITORING			
VO MAP			
PROG. CARD IO MAP			
COMMUNICATION MAP			
Alarm groups:			
HMI Frequency ref:			
Code	<C	>P	Quick

Aktuální konfigurace a stav vstupů a výstupů frekvenčního měniče

Aktuální konfigurace a stav vstupů a výstupů rozšiřovací desky PLC, pokud je použita

Parametry komunikace

Interní hodnoty a stavy frekvenčního měniče

Aktuální konfigurace a stav vstupů a výstupů frekvenčního měniče

RUN	Term	+50.00Hz	80A
VO MAP			
LOGIC INPUT MAP			
ANALOG INPUTS IMAGE			
LOGIC OUTPUT MAP			
ANALOG OUTPUTS IMAGE			
FREQ. SIGNAL IMAGE			
Code	<C	>P	Quick

Přechod mezi jednotlivými
obrazovkami se provádí pomocí
navigačního točítka.

- ☐ Stav 0
- ☐ Stav 1

RUN	Term	+50.00Hz	80A
LOGIC INPUT MAP			
PR	L1	L2	L3
1	0	0	0
L4	L5	L6	L7
1	0	0	0
L8	L9	L10	L11
1	0	0	0
L12	L13	L14	L15
1	0	0	0
Code	<C	>P	Quick

Přístup ke konfiguraci
zvoleného vstupu/výstupu
stiskem ENT

RUN	Term	+50.00Hz	80A
L1 assignment			
Forward			
Pulse Flushing			
L1 On Delay : 0 ms			
Code	<C	>P	Quick

RUN	Term	+50.00Hz	80A
ANALOG INPUTS IMAGE			
AI1 : 9.87 V			
AI2 : 2.35 mA			
Code	<C	>P	Quick

ENT

RUN	Term	+50.00Hz	80A
AI1 assignment			
Ref.1 channel			
Forced local			
Torque reference			
AI1 min value : 0.0 V			
AI1 max value : 10.0 V			
Code	<C	>P	Quick

- ☒ State 0
- ☒ State 1

RUN	Term	+50.00Hz	80A
LOGIC OUTPUT MAP			
R1	R2	LO	
0	0	0	
LOA: 0000000000000010b			
Code	<C	>P	Quick

ENT

RUN	Term	+50.00Hz	80A
LO1 assignment			
No			
LO1 delay time : 0 ms			
LO1 active at : 1			
LO1 holding time : 0 ms			
Code	<C	>P	Quick

RUN	Term	+50.00Hz	80A
ANALOG OUTPUTS IMAGE			
AO1 : 9.87 V			
Code	<C	>P	Quick

ENT

RUN	Term	+50.00Hz	80A
AO1 assignment			
Motor freq.			
AO1 min output : 4 mA			
AO1 max output : 20 mA			
AO1 Filter : 10 ms			
Code	<C	>P	Quick

RUN	Term	+50.00Hz	80A
FREQ. SIGNAL IMAGE			
RP Input : 25.45 kHz			
Encoder : 225 kHz			
Code	<C	>P	Quick

ENT

RUN	Term	+50.00Hz	80A
RP assignment			
Freq. ref.			
RP min value : 2 kHz			
RP max value : 50 kHz			
RP filter : 0 ms			
Code	<C	>P	Quick

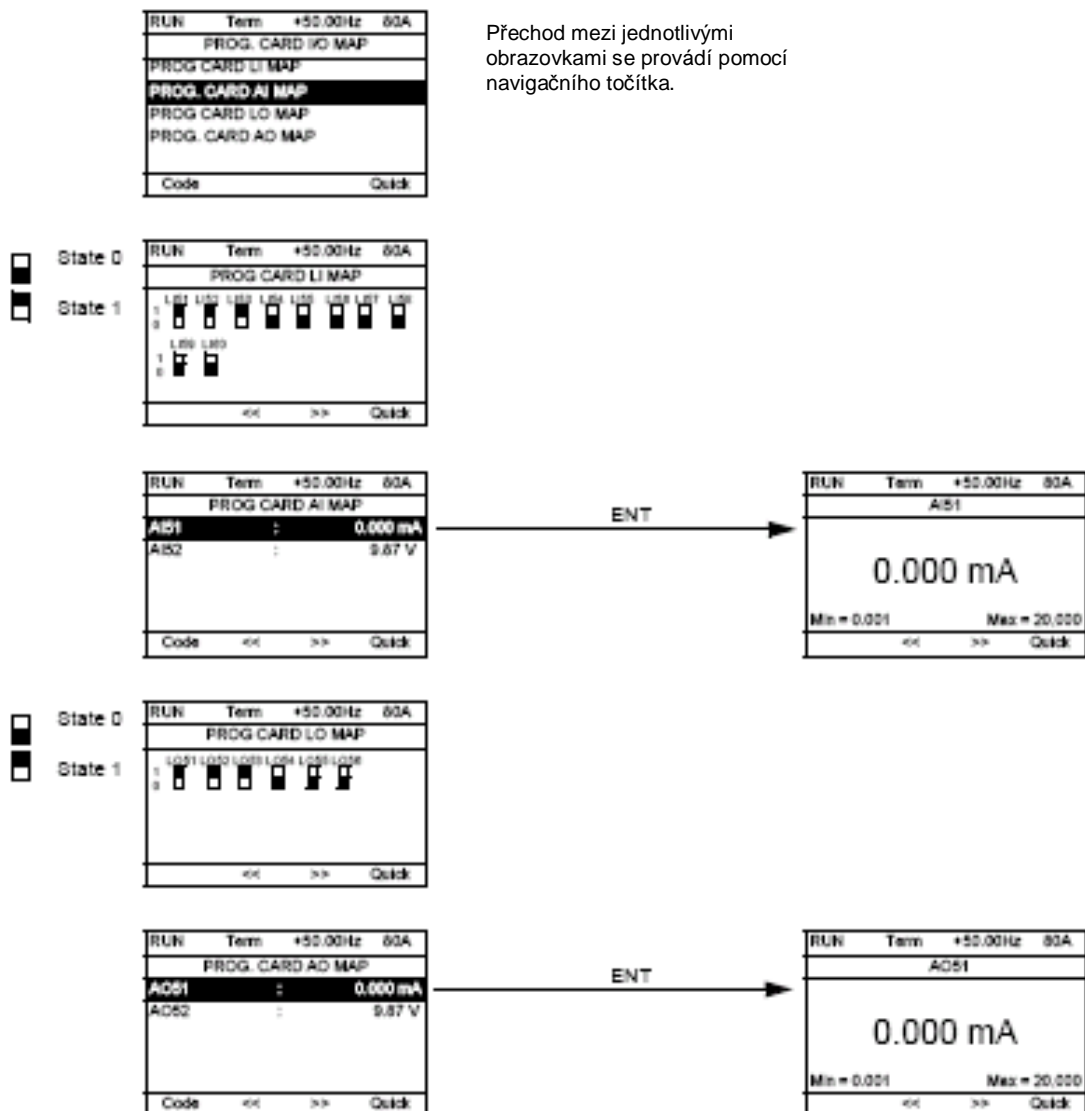
*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S grafickým obslužným terminálem

Aktuální konfigurace a stav vstupů a výstupů rozšiřovací desky PLC



Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S grafickým obslužným terminálem

Parametry komunikace

RUN	Term	+50.00Hz	80A
COMMUNICATION MAP			
Command Channel:	Modbus		
Cmd value:	ABCD Hex		
Active ref. channel:	CANopen		
Frequency ref.:	-12.5 Hz		
ETA status word:	2153 Hex		
Code	Quick		

W3141 : F230 Hex

W2050 : F230 Hex

W4325 : F230 Hex

W2894 : F230 Hex

COM. SCANNER INPUT MAP

COM SCAN OUTPUT MAP

CMD. WORD IMAGE

FREQ. REF. WORD MAP

MODBUS NETWORK DIAG

MODBUS HMI DIAG

CANopen MAP

PROG. CARD SCANNER

Parametry komunikace - slouží pro zobrazení typů sběrnice, použité pro řízení měniče nebo zadávání žádané hodnoty, odpovídající povely a hodnoty, stavová slova, slova, zvolená v menu *konfigurace displeje* atd.

Formát zobrazených dat (hexadecimální nebo decimální) lze zvolit v menu *konfigurace displeje*.

RUN	Term	+50.00Hz	80A
COM. SCANNER INPUT MAP			
Com Scan In1 val.:	0		
Com Scan In2 val.:	0		
Com Scan In3 val.:	0		
Com Scan In4 val.:	0		
Com Scan In5 val.:	0		
Code	Quick		
Com Scan In6 val.:	0		
Com Scan In7 val.:	0		
Com Scan In8 val.:	0		

RUN	Term	+50.00Hz	80A
COM SCAN OUTPUT MAP			
Com Scan Out1 val.:	0		
Com Scan Out2 val.:	0		
Com Scan Out3 val.:	0		
Com Scan Out4 val.:	0		
Com Scan Out5 val.:	0		
Code	Quick		
Com Scan Out6 val.:	0		
Com Scan Out7 val.:	0		
Com Scan Out8 val.:	0		

RUN	Term	+50.00Hz	80A
CMD. WORD IMAGE			
Modbus cmd.:	0000 Hex.		
CANopen cmd.:	0000 Hex.		
COM. card cmd.:	0000 Hex.		
Prog. card cmd.:	0000 Hex.		
Code	Quick		

RUN	Term	+50.00Hz	80A
FREQ. REF. WORD MAP			
Modbus ref.:	0.0 Hz		
CANopen ref.:	0.0 Hz		
Com. card ref.:	0.0 Hz		
Prog. Card ref.:	0.0 Hz		
Code	Quick		

[COM. SCANNER INPUT MAP] a [COM SCAN OUTPUT MAP]

Slouží pro zobrazení stavu registrů pro integrovanou sběrnici Modbus nebo přídatnou komunikační desku. (8 vstupů a 8 výstupů) Data jsou periodicky obnovována.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

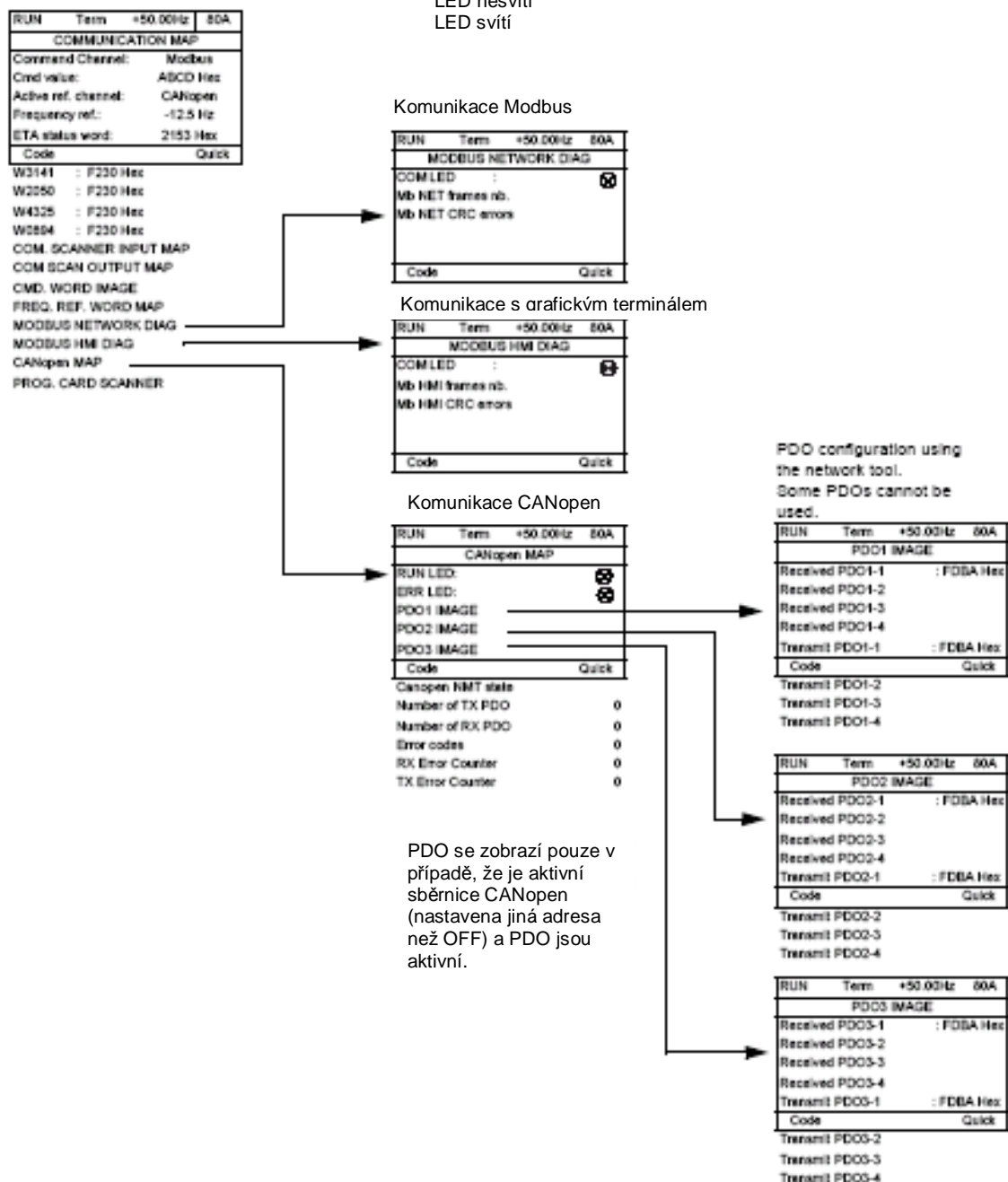
[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S grafickým obslužným terminálem

Parametry komunikace (pokračování)

Pro každou sběrnici je zobrazen stav LED, periodická data, rychlost, formát atd

LED nesvíí
LED svíí

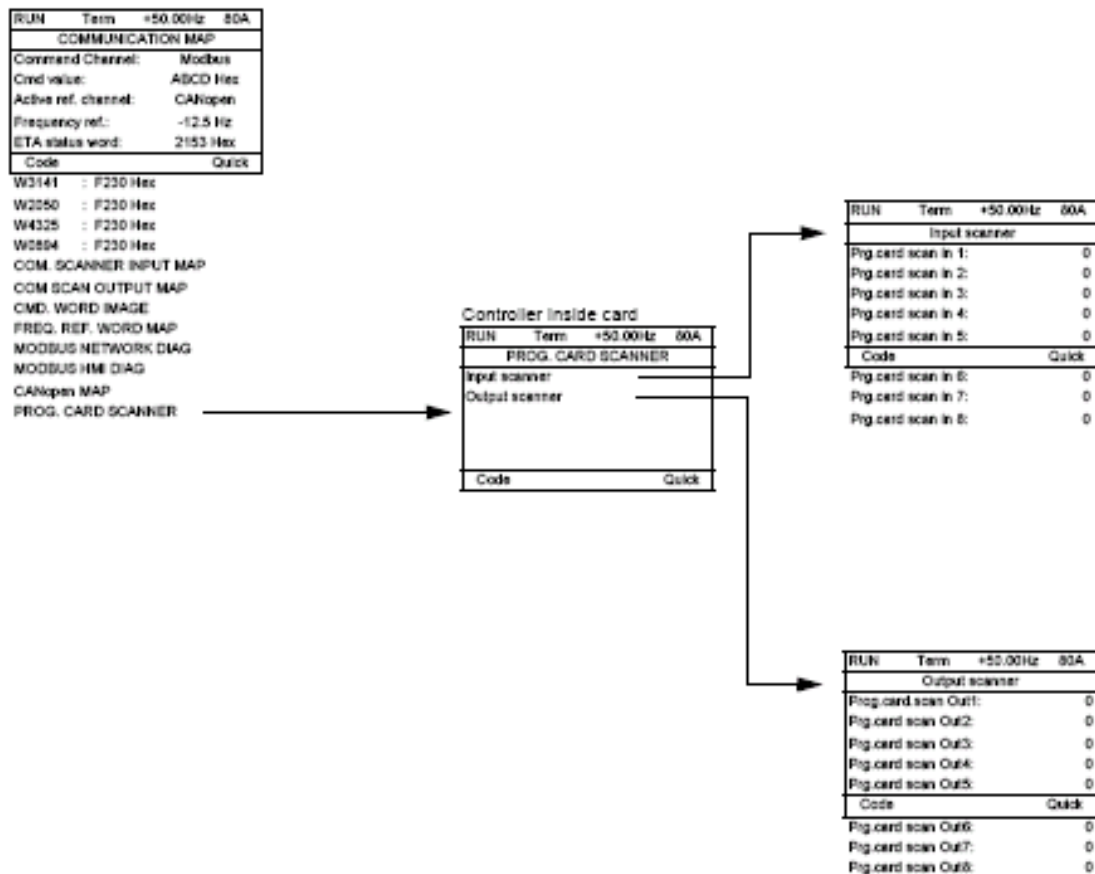


Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S grafickým obslužným terminálem

Parametry komunikace (pokračování)



[Input scanner] a [Output scanner]

Slouží pro zobrazení stavu registrů. (8 vstupů a 8 výstupů) Data jsou periodicky obnovována.

Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S grafickým obslužným terminálem

Interní stavy a hodnoty frekvenčního měniče



Název/Popis	
[Skupiny varování] [Alarm groups] (ALGr)	Aktuální čísla skupiny varování
Žádaná hodnota zadávaná prostřednictvím terminálu [HMI Frequency ref] (LFr)	Hodnota v Hz. (Dostupné, je-li funkce zadávání žádané hodnoty frekvence prostřednictvím terminálu aktivní.)
Interní žádaná hodnota PID regulátoru [Internal PID ref.] (rPI)	Hodnota v jednotkách regulované veličiny. (Dostupné, je-li funkce zadávání žádané hodnoty regulované veličiny prostřednictvím terminálu aktivní.)
Žádaná hodnota momentu zadávaná prostřednictvím terminálu [HMI torque ref.] (Ltr)	Hodnota v % jmenovitého momentu.
Multiplikační koeficient [Multiplying coeff.] (MFr)	Hodnota v %. (Přístupný, je-li konfigurována žádaná hodnota multiplikačního koeficientu [Multiplier ref.-] (MA2, MA3), viz strana 124.)
Žádaná hodnota f [Frequency ref.] (FrH)	Hodnota v Hz
Žádaná hodnota M [Torque reference] (trr)	Hodnota v % jmenovitého momentu. (Parametr je přístupný, je-li konfigurováno zadávání žádané hodnoty momentu)
[Výstupní frekvence] [Output frequency] (rFr)	Hodnota v Hz.
[Proud motoru] [Motor current] (LCr)	Hodnota v A.
[Průměrné otáčky ENA] [ENA avg speed] (AVS)	Hodnota v Hz. Parametr je přístupný, je-li konfigurováno ENA [ENA system] (EnA) = ano [Yes] (YES), viz strana 75.
[Otáčky motoru] [Motor speed] (SPd)	Hodnota v ot/min.
[Napětí motoru] [Motor voltage] (UOP)	Hodnota ve V.
[Výkon motoru] [Motor power] (OPr)	V % z jmenovitého výkonu.
[Moment motoru] [Motor torque] (Otr)	V % z jmenovitého momentu.
[Napětí sítě] [Mains voltage] (ULn)	Hodnota ve V. Přepočítáno z hodnoty napětí ve ss meziobvodu, motor v klidu nebo v provozu.
[Teplotný stav motoru] [Motor thermal state] (tHr)	V % z jmenovité teploty.
[Teplotný stav měniče] [Drive thermal state] (tHd)	V % z jmenovité teploty.
[Teplotný stav brzděného R] [DBR thermal state] (tHb)	V % z jmenovité teploty. (Pouze u měničů velkého výkonu)
[Spotřeba el. energie] [Consumption] (APH)	Hodnota ve Wh, kWh nebo MWh (Hodnota postupně roste)
[Doba provozu motoru] [Run time] (rH)	Hodnota v s, min, hod. (Motor v provozu)
[Doba provozu měniče] [Power on time] (PtH)	Hodnota v s, min, hod. (Měnič napájen)
[Čítač ochrany IGBT] [IGBT alarm counter] (tAC)	Hodnota v s. (Celková doba, po kterou bylo aktivní varování přehřátí tranzistorů IGBT)
Žádaná hodnota PID [PID reference] (rPC)	Hodnota v jednotkách regulované veličiny. (Dostupné, je-li aktivována funkce PID regulátor.)
[Skutečná hodnota PID] [PID feedback] (rPF)	Hodnota v jednotkách regulované veličiny. (Dostupné, je-li aktivována funkce PID regulátor.)
[Regulační odchylka PID] [PID error] (rPE)	Hodnota v jednotkách regulované veličiny. (Dostupné, je-li aktivována funkce PID regulátor.)
[Výstupní hodnota PID] [PID Output] (rPO)	Hodnota v Hz. (Dostupné, je-li aktivována funkce PID regulátor.)
Datum a čas [Date/time] (CLO)	Aktuální datum a čas generovaný přídatnou deskou PLC
[Slovo 2 aplikační karty] [Applic card word 2] (o02)	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
[Slovo 3 aplikační karty] [Applic card word 3] (o03)	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
[Slovo 4 aplikační karty] [Applic card word 4] (o04)	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
[Slovo 5 aplikační karty] [Applic card word 5] (o05)	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
[Slovo 6 aplikační karty] [Applic card word 6] (o06)	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
[Číslo aktivní konfigurace] [Config. active] (CnFS)	Konfigurace číslo 0, 1 nebo 2.
[Použitá sada parametrů] [Utilized param. set] (CFPS)	Sada číslo 0, 1 nebo 2. Parametr je přístupný, byla-li konfigurována funkce přepínání sad parametrů, viz strana 181.
Provozní varování [ALARMS] (ALr-)	Výpis aktuálních varování. Pokud je příslušné varování aktuální, je označeno zatržením.
Jiná stavová hlášení [OTHER STATUS] (SSt-)	Seznam druhotných stavových hlášení: <ul style="list-style-type: none"> [In motor fluxing] (FLX): Probíhá sycení motoru [PTC1 alarm] (PtC1): Varování sonda 1 [PTC2 alarm] (PtC2): Varování sonda 2 [LI6=PTC alarm] (PtC3): LI6 = signál přehřátí z PTC [Fast stop in prog.] (FSt): Probíhá rychlé zastavení [Current Th attained] (CtA): Dosaženo prahové hodnoty proudu [Freq. Th. attained] (FtA): Dosaženo prahové hodnoty frekvence [Freq. Th. 2 attained] (F2A): Dosaženo prahové hodnoty frekv. 2 [Frequency ref. att.] (SrA): Dosaženo žádané hodnoty frekvence [Motor th. state att.] (tSA): Dosaženo prahové hodnoty teploty motoru [External fault alarm] (EtF): Hlášení externí poruchy [Auto restart] (AuIO): Probíhá automatický rozběh po poruše [Remote] (FtL): Dálkové řízení po sběrnici [Auto-tuning] (tUn): Probíhá autotuning [Undervoltage] (USA): Podpětí [Cnfg. 1 act.] (CnF1): Aktivní konfigurace 1 [Cnfg. 2 act.] (CnF2): Aktivní konfigurace 2 [HSP attained] (FLA): Dosaženo vysokých otáček HSP [Load slipping] (AnA): Skluz zátěže - varování [Set1 active] (CFP1): Aktivní sada parametrů 1 [Set2 active] (CFP2): Aktivní sada parametrů 2 [Set3 active] (CFP3): Aktivní sada parametrů 3 [In braking] (brS): Probíhá brzdění [DC bus loading] (dbL): Probíhá nabíjení ss meziobvodu

Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S integrovaným obslužným terminálem

Menu slouží pro zobrazení konfigurace a aktuální hodnoty vstupů a výstupů, stavů a interních hodnot frekvenčního měniče.

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
IOM- LIA-	Aktuální konfigurace a stav vstupů a výstupů frekvenčního měniče n Funkce logických vstupů		
LIA až LI4A	Slouží pro zobrazení funkce, pro kterou je daný vstup konfigurován. Pokud není logický vstup konfigurován pro žádnou funkci, zobrazí se hlášení nO. Pro listování ve funkcích použijte šipky 5 a 6. Je-li jeden vstup konfigurován pro více funkcí, ověřte, zda jsou slučitelné.		
LIS1	n Stav logických vstupů LI1 až LI8 Slouží pro zobrazení aktuálního logického stavu vstupů LI1 až LI8 (Svítil-li horní segment, příslušný vstup je ve stavu log. 1, svítí-li dolní segment, příslušný vstup je ve stavu log. 0)		
	 <p>Například na obrázku: LI1 a LI6 jsou ve stav log. 1, LI2 až LI5, LI7 a LI8 ve stavu log. 0.</p>		
LIS2	n Stav logických vstupů LI9 až LI14 a PR (Power Removal) Slouží pro zobrazení aktuálního logického stavu vstupů LI9 až LI14 a PR (Power Removal) (Svítil-li horní segment, příslušný vstup je ve stavu log. 1, svítí-li dolní segment, příslušný vstup je ve stavu log. 0)		
	 <p>Například na obrázku: LI9 a LI14 jsou ve stav log. 1, LI10 až LI13, LI7 a PR (Power Removal) ve stavu log. 0.</p>		
LIA- AI1A AI2A AI3A AI4A	n Funkce analogových vstupů Slouží pro zobrazení funkce, pro kterou je daný vstup konfigurován. Pokud není analogový vstup konfigurován pro žádnou funkci, zobrazí se hlášení nO. Pro listování ve funkcích použijte šipky 5 a 6. Je-li jeden vstup konfigurován pro více funkcí, ověřte, zda jsou slučitelné.		

Sub-menu 1.2 – zobrazení konfigurace a stavu V/V

[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)

S integrovaným obslužným terminálem

	Název	Popis	Jednotka
ALGr	Skupiny varování	Aktuální čísla skupiny varování	
rPI	Interní žádaná hodnota PID regulátoru	Parametr je dostupný, je-li aktivní funkce <i>žadávání žádané hodnoty regulované veličiny prostřednictvím terminálu</i> .	V jednotkách regulované veličiny
MFr	Multiplikační koeficient	Parametr je dostupný, je-li konfigurována žádaná hodnota multiplikačního koeficientu (MA2, MA3), viz strana 124.	%
FrH	Žádaná hodnota frekvence		Hz
trr	Žádaná hodnota momentu	Parametr je dostupný, je-li konfigurována žádaná hodnota momentu. Hodnota v % z jmenovitého momentu.	%
rFr	Výstupní frekvence		Hz
LCr	Proud motoru		A
AVS	Průměrné otáčky v režimu ENA	Parametr je přístupný, je-li konfigurováno ENA (EnA) = YES, viz strana 75.	Hz
SPd	Otáčky motoru		ot/min
UOP	Napětí motoru		V
OPr	Výkon motoru	V % z jmenovitého výkonu.	%
Otr	Moment motoru	V % z jmenovitého momentu.	
ULn	Napětí sítě	Přepočítáno z hodnoty napětí ve ss meziobvodu, motor v klidu nebo v provozu.	V
tHr	Tepelný stav motoru	V % z jmenovité teploty.	%
tHd	Tepelný stav měniče	V % z jmenovité teploty.	%
tHb	Tepelný stav brzdného rezistoru	V % z jmenovité teploty. (Pouze u měničů velkého výkonu)	%
APH	Spotřeba el. energie		Wh, kWh nebo MWh
rtH	Doba provozu motoru	Motor v provozu	s, min, hod
PtH	Doba provozu měniče	Měnič napájen	s, min, hod.
tAC	Čítač ochrany IGBT	Celková doba, po kterou bylo aktivní varování přehřátí tranzistorů IGBT	s
rPC	Žádaná hodnota PID regulátoru	Parametr je dostupný, je-li aktivována funkce <i>PID regulátor</i> .	V jednotkách regulované veličiny
rPF	Skutečná hodnota PID regulátoru	Parametr je dostupný, je-li aktivována funkce <i>PID regulátor</i> .	V jednotkách regulované veličiny
rPE	Regulační odchylka PID regulátoru	Parametr je dostupný, je-li aktivována funkce <i>PID regulátor</i> .	V jednotkách regulované veličiny
rPO	Výstupní hodnota PID regulátoru	Parametr je dostupný, je-li aktivována funkce <i>PID regulátor</i> .	Hz
CLO	Datum a čas	Aktuální datum a čas generovaný přídavnou deskou PLC	
o02	Slovo 2 aplikační karty	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídavná deska PLC	
o03	Slovo 3 aplikační karty	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídavná deska PLC	
o04	Slovo 4 aplikační karty	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídavná deska PLC	
o05	Slovo 5 aplikační karty	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídavná deska PLC	
o06	Slovo 6 aplikační karty	Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídavná deska PLC	
CnFS	Číslo aktivní konfigurace	Konfigurace číslo 0, 1 nebo 2 Parametr je přístupný, byla-li konfigurována funkce přepínání konfigurací, viz strana 185.	
CFPS	Použitá sada parametrů	(Sada číslo 0, 1 nebo 2) Parametr je přístupný, byla-li konfigurována funkce přepínání sad parametrů, viz strana	

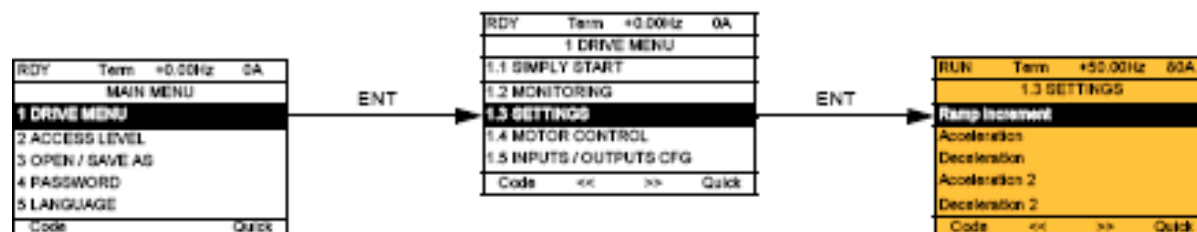
*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

	181.	
--	------	--

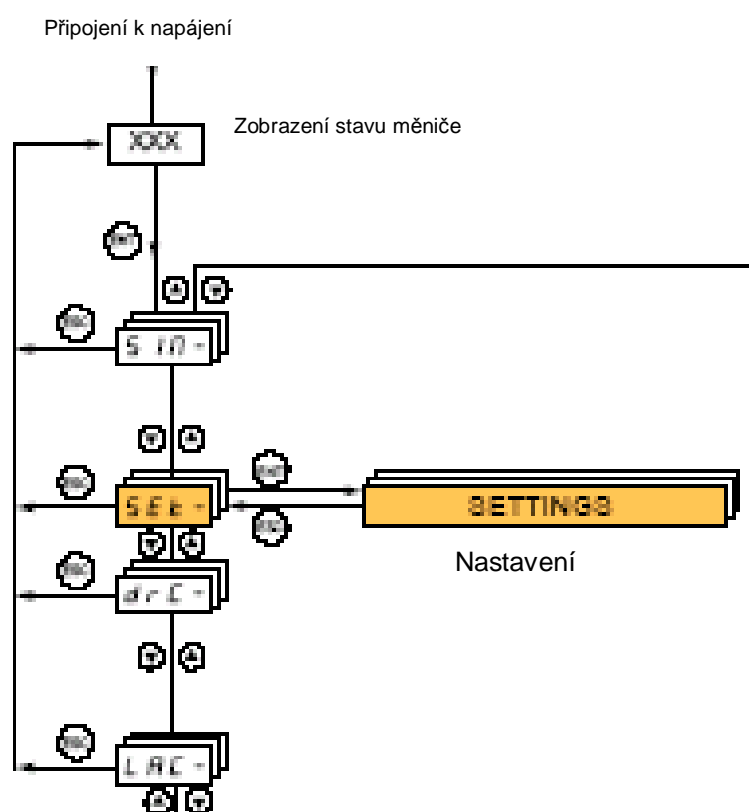
Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

S grafickým obslužným terminálem:



S integrovaným obslužným terminálem:



Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Parametry nastavení mohou být modifikovány za klidu i v provozu frekvenčního měniče.

UPOZORNĚNÍ

MOŽNOST NEOČEKÁVANÉ REAKCE ELEKTRICKÉHO POHONU

- I Provéřte, zda změny prováděné za provozu pohonu nemohou být nebezpečné
 - I Úpravy nastavení se doporučuje provádět v zablokovaném stavu frekvenčního měniče
- Nerespektování tohoto upozornění může vést k vážnému úrazu.

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Inr	n Krok nastavení ramp [Krok nastavení] [Ramp increment]	0.01 - 0.1 - 1	0.1
0.01 0.1 1	<ul style="list-style-type: none"> o [0.01] (0.01): Doba trvání rampy do 99.99 s o [0.1] (0.1): Doba trvání rampy do 999.9 s o [1] (1): Doba trvání rampy do 6000 s 		
ACC	q Doba rozběhu [Doba rozběhu] [Acceleration]	0.1 až 6000 s (1)	3.0 s
	Doba trvání rozběhové rampy z 0 do hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> , viz strana 38. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.		
dEC	q Doba doběhu [Doba doběhu] [Deceleration]	0.1 až 6000 s (1)	3.0 s
	Doba trvání doběhové rampy z hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> (viz strana 38) do 0. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.		
AC2	q Doba rozběhu 2 [Doba rozběhu 2] [Acceleration 2]	0.1 až 6000 s (1)	3.0 s
«	Doba trvání druhé rozběhové rampy z 0 do hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> , viz strana 38. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.		
dE2	q Doba doběhu 2 [Doba doběhu 2] [Deceleration 2]	0.1 až 6000 s (1)	3.0 s
«	Doba trvání druhé doběhové rampy z hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> (viz strana 38) do 0. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.		
tA1	q Zaoblení počátku rozběhové rampy [Zaoblení počátku ACC] [Begin Acc round]	0 až 100 %	10 %
«	Viz strana 126 Zaoblení počátku rozběhové rampy jako % z nastavené hodnoty <i>doby rozběhu</i> (ACC) nebo <i>doby rozběhu 2</i> (AC2)		
tA2	q Zaoblení konce rozběhové rampy [Zaoblení konce ACC] [End Acc round]	0 až (100-(tA1))	10 %
«	Viz strana 126 Zaoblení konce rozběhové rampy jako % z nastavené hodnoty <i>doby rozběhu</i> (ACC) nebo <i>doby rozběhu 2</i> (AC2). Lze nastavit v rozmezí od 0 do (100% - zaoblení počátku rozběhové rampy (tA1))		
tA3	q Zaoblení počátku doběhové rampy [Zaoblení počátku dEC] [Begin Dec round]	0 až 100 %	10 %
«	Viz strana 126 Zaoblení počátku doběhové rampy jako % z nastavené hodnoty <i>doby doběhu</i> (dEC) nebo <i>doby doběhu 2</i> (dE2)		

(1) Rozsah nastavení 0.01 až 99.99 s nebo 0.1 až 999.9 s nebo 1 až 6000 s závisí na nastavení parametru *krok nastavení ramp* [Krok nastavení] (Inr), viz strana 125.



Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
tA4	q Zaoblení konce doběhové rampy [Zaoblení konce DEC] [End Dec round]	0 až (100-(tA3))	10 %
«	Viz strana 126 Zaoblení konce doběhové rampy jako % z nastavené hodnoty <i>doby doběhu</i> (dEC) nebo <i>doby doběhu 2</i> (dE2). Lze nastavit v rozmezí od 0 do (100% - zaoblení počátku doběhové rampy (tA3))		
LSP	q Nízké otáčky [Nízké otáčky] [Low speed]		0
HSP	Frekvence motoru při minimální žádané hodnotě otáček. Lze nastavit v rozmezí od 0 Hz do hodnoty parametru <i>vysoké otáčky</i> (HSP) q Vysoké otáčky [Vysoké otáčky] [High speed]	50 Hz	
ItH	Frekvence motoru při maximální žádané hodnotě otáček. Lze nastavit v rozmezí od hodnoty parametru <i>nízké otáčky</i> (LSP) do hodnoty parametru <i>maximální frekvence</i> (tFr) Tovární nastavení 50 Hz se změni na hodnotu 60 Hz, je-li parametr <i>frekvence sítě</i> (bFr) nastaven na hodnotu 60 Hz. q Hodnota proudu pro tepelnou ochranu motoru [Tepelná ochrana I] [Motor therm. current]	0.2 až 1.5 In (1)	Dle typové velikosti frekvenčního měniče
SPG	Hodnota proudu pro tepelnou ochranu motoru se nastaví na hodnotu jmenovitého proudu motoru dle typového štítku. q Proporciální zesílení zpětnovazební otáčkové smyčky [Otáčková ZV: zes.P] [Speed prop. gain.]	0 až 1000 %	40 %
Slt	Proporciální zesílení otáčkové smyčky q Integrační zesílení zpětnovazební otáčkové smyčky [Otáčková ZV: zes.I] [Speed time integral.]	0 až 1000 %	100 %
SFC	Integrační zesílení otáčkové smyčky q Filtr zpětnovazební otáčkové smyčky [Otáčková ZV: filtr] [K speed loop filter]	0 až 100	0
	Filtrační koeficient otáčkové smyčky		

(1) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Nastavení parametrů *filtr otáčkové smyčky (SFC), proporciální zesílení otáčkové smyčky (SPG) a integrační zesílení otáčkové smyčky (SIt)*

I Tyto parametry jsou dostupné pouze ve v profilech vektorového řízení, viz strana 67 : [Typ řízení] (Ctt) = [SVC U] (UUC) nebo [SVC I] (CUC) nebo [FVC] (FUC) nebo [Sync.mot.] (SYn) a pokud je funkce ENA vypnuta [ENA system] (EnA) = [No] (nO).

I Tovární nastavení postačí pro většinu aplikací,

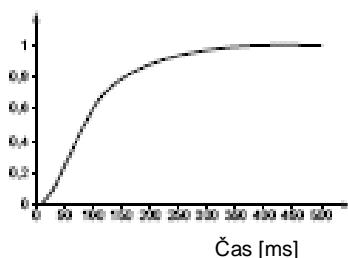
Ve většině případů postačí otáčkovou smyčku nastavit s filtrem otáčkové smyčky SFC = 0

Regulátor otáčkové smyčky typu IP s filtrací žádané hodnoty otáček je vhodný pro aplikace, které vyžadují pružné a stabilní chování otáčkové smyčky, např. zdvih nebo aplikace s velkým momentem setrvačnosti.

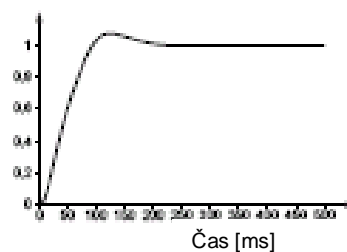
I Proporciální zesílení otáčkové smyčky má vliv na velikost překmitu

I Integrační zesílení otáčkové smyčky má vliv na šířku propustného pásma a dobu odezvy

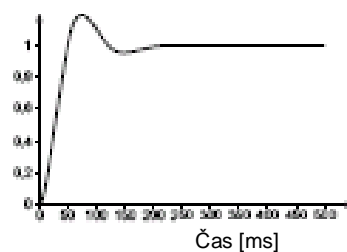
Odezva na skok žádané hodnoty otáček



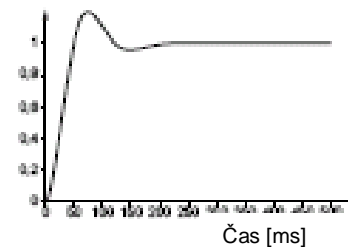
Snížení SIT



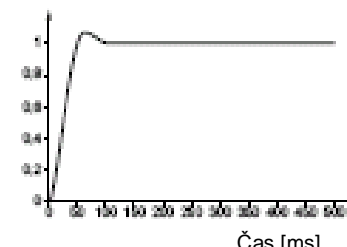
Snížení SIT



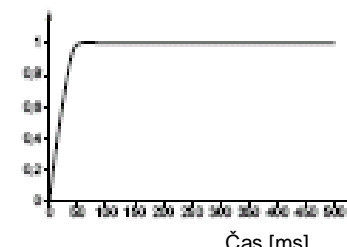
Odezva na skok žádané hodnoty otáček



Zvýšení SPG



Zvýšení SPG



Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Speciální případ: otáčková smyčka s filtrem SFC ¹ 0

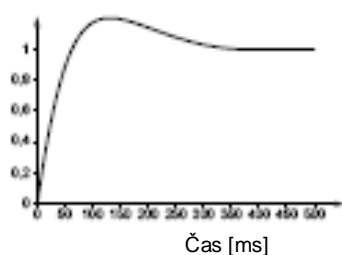
Tento parametr je vyhrazen pro speciální aplikace, které vyžadují extrémně krátké doby odezvy (polohování nebo servořízení)

- Při nastavení hodnoty SFC = 100 se změní struktura regulátoru otáček na PI bez filtrace žádané hodnoty
- Při nastavení hodnoty SFC v rozmezí 0 až 100 se struktura mění a odezvy jsou mezi uvedenými na předchozí straně a níže.

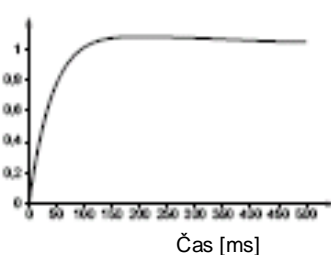
Příklad: nastavení bez filtru žádané hodnoty SFC = 100

- I Proporciální zesílení otáčkové smyčky má vliv na šířku propustného pásma a dobu odezvy
- I Integroční zesílení otáčkové smyčky má vliv na velikost překmitu

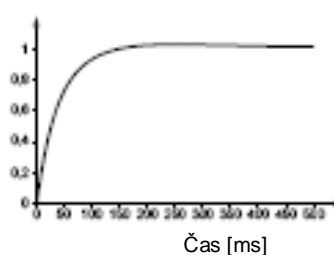
Odezva na skok žádané hodnoty otáček



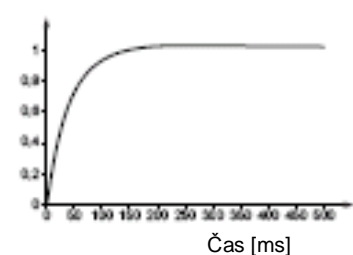
Snížení SIT



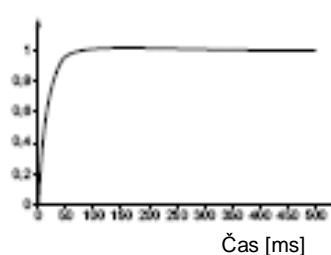
Snížení SIT



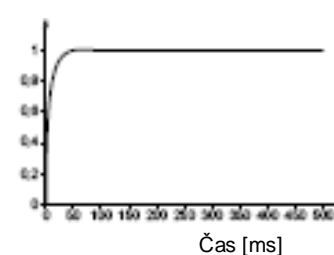
Odezva na skok žádané hodnoty otáček



Zvýšení SPG



Zvýšení SPG



Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
GPE	n Proporciální zesílení ENA [Prop.zesílení ENA] [ENA prop.gain]	1 až 9999	250
«	Viz strana 75.		
GIE	q Integrační zesílení ENA [Integr.zesílení ENA] [ENA integral gain]	0 až 9999	100
«	Viz strana 75.		
UFR	q IR kompenzace [IR kompenzace] [IR compensation]	25 až 200 %	100 %
«	Viz strana 70.		
SLP	q Kompenzace skluzu [Kompenzace skluzu] [Slip compensation]	0 až 150 %	100 %
«	Viz strana 70.		
dCF	q Koefficient pro vydělení doby doběhu pro rychlé zastavení [Dělicí koef. rampy] [Ramp divider]	0 až 10	4
«	Viz strana 128.		
IdC	q Hodnota ss proudu pro brzdění 1 [Proud 1 ss brzdění] [DC injection level 1]	0.1 až 1.41 ln (1)	0.64 ln (1)
«	Viz strana 129. Hodnota proudu pro brzdění ss proudem aktivovaného logickým vstupem, konfigurovaným pro tuto funkci nebo aktivovaného jako způsob zastavení.		
	UPOZORNĚNÍ Ověřte, zda hodnota nastaveného proudu nemůže způsobit přehřátí motoru Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení		
td1	q Doba pro brzdění ss proudem 1 [Doba ss brzdění 1] [DC injection time]	0.1 až 30 s	0.5 s
«	Viz strana 129. Do uplynutí doby pro brzdění ss proudem 1 platí hodnota proudu [Proud 1 ss brzdění] (IdC), potom platí hodnota [Proud 2 ss brzdění] (IdC2) po dobu (tdC)		
IdC2	q Hodnota ss proudu pro brzdění 2 [Proud 2 ss brzdění] [DC injection level 2]	0.1 až 1.41 ln (1)	0.5 ln (1)
«	Viz strana 129. Hodnota 2 proudu pro brzdění ss proudem aktivovaného logickým vstupem, konfigurovaným pro tuto funkci nebo aktivovaného jako způsob zastavení. Hodnota proudu 2 je aktuální po ukončení časování [Doba ss brzdění 1] (td1).		
	UPOZORNĚNÍ Ověřte, zda hodnota nastaveného proudu nemůže způsobit přehřátí motoru Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení		
tdC	q Doba pro brzdění ss proudem 2 [Doba ss brzdění 2] [DC injection time 2]	0.1 až 30 s	0.5 s
«	Viz strana 129. Po dobu časování [Doba ss brzdění 2] (tdC) platí hodnota proudu [Proud 2 ss brzdění] (IdC2).		

(1) ln je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu ln naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.



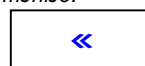
Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tne																		
SdC1	<div>q Hodnota ss proudu 1 pro automatické dobrzdění po zastavení motoru [Proud 1 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. level 1]</div> <div>Viz strana 130</div> <div>Hodnota ss proudu pro automatické dobrzdění po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce automatické dobrzdění ss proudem po zastavení [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Ano] (YES) nebo [Trvalé] (Ct). Tento parametr je nuceně nastaven na 0 v případě volby typu řízení [Typ řízení] (Ctt) = synchronní motor [Synchronní motor] (SYn), viz strana 67.</div> <div>UPOZORNĚNÍ Ověřte, zda nemůže dojít k přehřátí motoru způsobené tímto proudem Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení</div>	0 až 1.2 In (1) 0.7 In (1)																			
tdC1	<div>q Doba 1 dobrzdění ss proudem po zastavení motoru [Doba 1 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. time]</div> <div>Viz strana 130</div> <div>Doba dobrzdění ss proudem po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce automatické dobrzdění ss proudem po zastavení [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Yes] (YES) Pokud je nastaven [typ řízení] (Ctt) jako vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC) nebo [Synchronní motor] (SYn), viz strana 67, tento parametr slouží pro nastavení doby sycení motoru po zastavení.</div>	0.1 až 30 s 0.5 s																			
SdC2	<div>q Hodnota ss proudu 2 pro automatické dobrzdění po zastavení [Proud 2 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. level 2]</div> <div>Viz strana 130</div> <div>Druhá hodnota ss proudu pro automatické dobrzdění po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce automatické dobrzdění ss proudem po zastavení [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Ano] (YES) nebo [Trvalé] (Ct). Tento parametr je nuceně nastaven na 0 v případě volby typu řízení [Typ řízení] (Ctt) = synchronní motor [Synchronní motor] (SYn), viz strana 67.</div> <div>UPOZORNĚNÍ Ověřte, zda nemůže dojít k přehřátí motoru způsobené tímto proudem Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení</div>	0 až 1.2 In (1) 0.5 In (1)																			
tdC2	<div>q Doba dobrzdění ss proudem po zastavení 2 [Doba 2 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. time 2]</div> <div>Viz strana 130</div> <div>Druhá doba dobrzdění ss proudem po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce automatické dobrzdění ss proudem po zastavení [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Yes] (YES)</div>	0 až 30 s 0 s																			
<div><div><table><tr><th>AdC</th><th>SdC2</th><th>Operation</th></tr><tr><td>YES</td><td>x</td><td></td></tr><tr><td>Ct</td><td>= 0</td><td></td></tr><tr><td>Ct</td><td>= 0</td><td></td></tr><tr><td>Run command</td><td></td><td></td></tr><tr><td>Speed</td><td></td><td></td></tr></table></div><div><p>Poznámka: pokud je nastaven typ řízení = vektorové řízení se zpětnou vazbou, nejsou dostupné parametry SdC1, SdC2 ani tdC2. Dostupný zůstává pouze parametr tdC1, který slouží pro nastavení doby sycení motoru po zastavení.</p></div></div>				AdC	SdC2	Operation	YES	x		Ct	= 0		Ct	= 0		Run command			Speed		
AdC	SdC2	Operation																			
YES	x																				
Ct	= 0																				
Ct	= 0																				
Run command																					
Speed																					

(1) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.



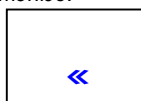
Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
SFr	n Spínací frekvence [Spínací frekvence] [Switching freq.] Nastavení hodnoty spínací frekvence. Pokud je spínací frekvence nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah hodnot <i>proudového omezení</i> a <i>proudového omezení 2</i> limitován hodnotou 1.36 In, viz níže. Nastavení za chodu motoru: - Pokud je počáteční hodnota menší než 2 kHz, není ji možné za chodu zvýšit nad 1.9 kHz. - Pokud je počáteční hodnota větší, nebo rovna 2 kHz, nelze ji snížit pod hodnotu 2 kHz. Nastavení v zablokovaném stavu frekvenčního měniče: bez omezení. Poznámka: v případě zvýšení teploty měniče vlivem spínacích ztrát dojde k automatickému snížení spínací frekvence s návratem na původně nastavenou hodnotu po ochlazení měniče.	1 až 16 kHz	2.5 nebo 4 kHz dle typové velikosti frekvenčního měniče
CL1	n Omezení proudu 1 [Proudové omezení] [Current Limitation] Slouží pro nastavení omezení proudu motoru. Pokud je <i>spínací frekvence</i> nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah nastavení <i>omezení proudu</i> limitován hodnotou 1.36 In. Poznámka: Při nastavení hodnoty proudového omezení menší, než 0.25 In, se může frekvenční měnič zablokovat při hlášení poruchy <i>výpadek výstupní fáze</i> [Výpadek výstupní fáze] (OPF), pokud je hlášení této poruchy povoleno, viz strana 201. Nastavení hodnoty <i>omezení proudu</i> nižší, než je hodnota proudu motoru bez zatížení nemá význam.	0 až 1.65 In (1)	1.5 In (1)
CL2	n Omezení proudu 2 [Proudové omezení 2] [I Limit 2 value] Viz strana 172. Pokud je <i>spínací frekvence</i> nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah nastavení <i>omezení proudu</i> limitován hodnotou 1.36 In. Poznámka: Při nastavení hodnoty proudového omezení menší, než 0.25 In, se může frekvenční měnič zablokovat při hlášení poruchy <i>výpadek výstupní fáze</i> [Output Phase Loss] (OPF), pokud je hlášení této poruchy povoleno, viz strana 201. Nastavení hodnoty omezení proudu nižší, než je hodnota proudu motoru bez zatížení nemá význam.	0 až 1.65 In (1)	1.5 In (1)
«	Viz strana 172. Pokud je <i>spínací frekvence</i> nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah nastavení <i>omezení proudu</i> limitován hodnotou 1.36 In. Poznámka: Při nastavení hodnoty proudového omezení menší, než 0.25 In, se může frekvenční měnič zablokovat při hlášení poruchy <i>výpadek výstupní fáze</i> [Output Phase Loss] (OPF), pokud je hlášení této poruchy povoleno, viz strana 201. Nastavení hodnoty omezení proudu nižší, než je hodnota proudu motoru bez zatížení nemá význam.		

(1) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.



Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
FLU	q Nastavení režimu sycení motoru [Režim sycení motoru] [Motor fluxing]		[Ne] (FnO)
FnC FCt	<ul style="list-style-type: none"> o [Přerušované] [Not Cont.] (FnC): Režim řerušovaného sycení o [Trvalé] [Continuous] (FCt): Režim trvalého sycení. Toto nastavení není přístupné, je-li [Automatické dobřdění] (AdC) = [Ano] (YES) viz strana 130, nebo jeli jako [Způsob zastavení] (AdC) nastaven [Volný doběh] (nSt), viz strana 128. 		
FnO	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (FnO): Funkce není aktivní. Toto nastavení není přístupné, je-li [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení proudové [SVC I] (CUC) nebo vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC), viz strana 67. <p>Je-li typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení proudové [SVC I] (CUC) nebo vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC) nebo [Synchronní motor] (Syn), tovární nastavení [Ne] (FnO) se automaticky změní na [Přerušované] (FnC).</p> <p>V případě přítomnosti sycení motoru před povelu pro chod se dosahuje nejlepších dynamických parametrů při rozběhu.</p> <p>I Je-li zvoleno trvalé sycení [Trvalé] (FCt), magnetický tok se v motoru vybuduje při zapnutí frekvenčního měniče</p> <p>I Je-li zvoleno přerušované sycení [Přerušované] (FnC), je sycení odvozeno od povelu pro chod</p> <p>Proud sycení motoru je zpočátku větší, než jmenovitá hodnota proudu motoru [Jmen. proud motoru] (nCr), poté klesne na nastavenou hodnotu magnetizačního proudu.</p>		
	UPOZORNĚNÍ		
	Ověřte, zda nemůže dojít k přehřátí motoru způsobené tímto proudem Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení		
	Je-li typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = [Synchronní motor] (Syn), viz strana 67, parametr [Konf.sycení motoru] (FLU) se vztahuje rotoru, ne k sycení motoru. Je-li [Ovládání brzdy] (bLC), viz strana 148 nastaveno jinak než [Ne] (nO), parametr [Konf.sycení motoru] (FLU) nemá význam.		
tLS	q Omezení doby provozu na nízkých otáčkách [Doba chodu na LSP] [Low speed time out]	0 až 999.9 s	0 s
	Maximální doba provozu na nízkých otáčkách [Nízké otáčky] (LSP), viz strana 40. po uplynutí nastavené doby provozu na LSP se motor automaticky zastaví. Je-li měnič trvale odblokován, motor se opět rozběhne po zvýšení žádané hodnoty frekvence nad hodnotu nízkých otáček (LSP) Upozornění: je-li nastavena nulová hodnota – bez omezení doby provozu.		
JGF	q Pomalé otáčky - jogging [Jogging-žád.h.] [Jog frequency]	0 až 10 Hz	10 Hz
«	Viz strana 132 Žádaná hodnota pomalých otáček		
JGt	q Časové zpoždění mezi aktivacemi funkce pomalé otáčky [Jogging-zpoždění] [Jog delay]	0 až 2 s	0.5 s
«	Viz strana 132 Časové zpoždění mezi dvěma bezprostředně za sebou následujícími aktivacemi funkce pomalé otáčky.		
«	Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.		

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
SP2	q Nastavení parametru předvolené otáčky 2 [Předvolené otáčky 2] [Preset speed 2] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	10 Hz
«			
SP3	q Nastavení parametru předvolené otáčky 3 [Předvolené otáčky 3] [Preset speed 3] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	15 Hz
«			
SP4	q Nastavení parametru předvolené otáčky 4 [Předvolené otáčky 4] [Preset speed 4] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	20 Hz
«			
SP5	q Nastavení parametru předvolené otáčky 5 [Předvolené otáčky 5] [Preset speed 5] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	25 Hz
«			
SP6	q Nastavení parametru předvolené otáčky 6 [Předvolené otáčky 6] [Preset speed 6] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	30 Hz
«			
SP7	q Nastavení parametru předvolené otáčky 7 [Předvolené otáčky 7] [Preset speed 7] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	35 Hz
«			
SP8	q Nastavení parametru předvolené otáčky 8 [Předvolené otáčky 8] [Preset speed 8] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	40 Hz
«			
SP9	q Nastavení parametru předvolené otáčky 9 [Předvolené otáčky 9] [Preset speed 9] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	45 Hz
«			
SP10	q Nastavení parametru předvolené otáčky 10 [Předvolené otáčky 10] [Preset speed 10] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	50 Hz
«			
SP11	q Nastavení parametru předvolené otáčky 11 [Předvolené otáčky 11] [Preset speed 11] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	55 Hz
«			
SP12	q Nastavení parametru předvolené otáčky 12 [Předvolené otáčky 12] [Preset speed 12] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	60 Hz
«			
SP13	q Nastavení parametru předvolené otáčky 13 [Předvolené otáčky 13] [Preset speed 13] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	70 Hz
«			
SP14	q Nastavení parametru předvolené otáčky 14 [Předvolené otáčky 14] [Preset speed 14] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	80 Hz
«			



Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

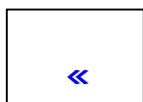
Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
SP15	q Nastavení parametru předvolené otáčky 15 [Předvolené otáčky 15] [Preset speed 15] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	90 Hz
«			
SP16	q Nastavení parametru předvolené otáčky 16 [Předvolené otáčky 16] [Preset speed 16] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	100 Hz
«			
MFr	q Multiplikační koeficient [Multiplying coeff.] [Multiplikační koef.] Multiplikační koeficient je dostupný, pokud je pro grafický terminál konfigurována násobící žádaná hodnota [Násobící žád.h.2] (MA2) nebo [Násobící žád.h.3] (MA3), viz strana 124.	0 až 100 %	100 %
rPG	q Proporcionální zesílení PID regulátoru [Prop.zesílení PID] [PID prop. gain] Viz strana 163. Proporcionální zesílení.	0.01 až 100	1
«			
rIG	q Integrační zesílení PID regulátoru [Integr.zesílení PID] [PID integral gain] Viz strana 164. Integrační zesílení	0.01 až 100	1
«			
rdG	q Derivační složka PID regulátoru [Der.složka PID] [PID derivate gain] Viz strana 164. Derivační zesílení.	0.00 až 100	0
«			
PrP	q Rampa žádané hodnoty regulované veličiny PID [Rampa PID] [Rampa PID] Viz strana 164. Nastavení lineární rampy v obvodu žádané hodnoty PID regulátoru. Nastavená doba trvání odpovídá změně od minimální žádané hodnoty PID [ŽH PID min] (PIP1) do maximální žádané hodnoty PID [ŽH PID max] (PIP2) a obráceně.	0 až 99.9 s	0 s
«			
POL	q Minimální výstupní hodnota PID [Min výstup PID] [Min PID output] Viz strana 164. Minimální výstupní hodnota PID regulátoru v Hz.	-500 až +500 Hz (1) -1000 až +1000 Hz	0 Hz
«			
POH	q Maximální výstupní hodnota PID [Max výstup PID] [Max PID output] Viz strana 164. Maximální výstupní hodnota PID regulátoru v Hz.	0 až +500 Hz (1) 0 až +1000 Hz	60 Hz
«			
PAL	q Spodní prahová hodnota zpětnovazebního signálu PID [Spodní práh ZV PID] [Min fbk alarm] Viz strana 164. Spodní prahová hodnota zpětnovazebního signálu PID regulátoru pro vyhodnocení poruchy zpětné vazby.	Viz strana 164 (2)	100
«			
PAH	q Horní prahová hodnota zpětnovazebního signálu PID [Horní práh ZV PID] [Max fbk alarm] Viz strana 164. Horní prahová hodnota zpětnovazebního signálu PID regulátoru pro vyhodnocení poruchy zpětné vazby.	Viz strana 164 (2)	1000
«			

(1) Dle typové velikosti frekvenčního měniče.

(2) Pokud se nepoužívá grafický terminál jsou hodnoty větší, než 9999 zobrazeny s desetinnou tečkou za tisíci - například 15.65 znamená 15650.



Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PEr	q Prahová hodnota regulační odchylky PID [Práh-reg. odchylka PID] [PID error alarm]	0 až 65535 (1)	100
«	Viz strana 164. Prahová hodnota regulační odchylky PID regulátoru pro hlášení poruchy		
PSr	q Koeficient přizpůsobení pro prediktivní vstup žádané hodnoty otáček PID [Koef. n vstupu PID] [Speed input %]	1 až 100 %	100 %
«	Viz strana 165 Slouží pro nastavení vlivu tohoto vstupu na výstup PID regulátoru například pro definování vztahu mezi lineární a otáčivou rychlostí.		
rP2	q Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 2 [2.předvolená ŽH PID] [Preset ref PID 2]	Viz strana 166 (1)	300
«	Viz strana 166 Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny PID regulátoru.		
rP3	q Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 3 [3.předvolená ŽH PID] [Preset ref PID 3]	Viz strana 166 (1)	600
«	Viz strana 166 Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny PID regulátoru.		
rP4	q Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 4 [4.předvolená ŽH PID] [Preset ref PID 4]	Viz strana 166 (1)	900
«	Viz strana 166 Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny PID regulátoru.		
lbr	q Prahová hodnota proudu při odbrzdění brzdy- chod vpřed [I odbrzdění-vpřed] [Brake release I FW]	0 až 1.32 In (2)	0
«	Viz strana 148 Proud při odbrzdění při pohybu břemene nahoru nebo pohybu vpřed.		
lrd	q Prahová hodnota proudu při odbrzdění brzdy- chod vzad [I odbrzdění-vzad] [Brake release I Rev]	0 až 1.32 In (2)	0
«	Viz strana 148 Proud při odbrzdění při pohybu břemene dolů nebo pohybu vzad		
brt	q Doba odpadu brzdy [Doba odbrzdění] [Brake release time]	0 až 5 s	0 s
«	Viz strana 148. Doba, za kterou brzda mechanicky odbrzdí.		
blr	q Frekvence při odbrzdění [Frekvence odbrzdění] [Brake release freq]	[Automaticky] (AUtO) 0 - 10 Hz	[Automaticky] (AUtO)
«	Viz strana 149. Frekvence při odbrzdění brzdy.		
bEn	q Frekvence při zabrzdění [Frekvence zabrzdění] [Brake engage freq]	[Automaticky] (AUtO) 0 - 10 Hz	[Automaticky] (AUtO)
«	Viz strana 149. Frekvence při zabrzdění brzdy.		
tbE	q Zpoždění před zabrzděním [Zpoždění před zabrzděním] [Brake engage delay]	0 až 5 s	0 s
«	Viz strana 149. Doba zpoždění okamžiku zabrzdění brzdy. Slouží ke zpoždění okamžiku zabrzdění například do doby zastavení pohonu. Pouze pro horizontální pohyb.		

(1) Pokud se nepoužívá grafický terminál jsou hodnoty větší, než 9999 zobrazeny s desetinnou tečkou za tisíci - například 15.65 znamená 15650.

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

« Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.3 – Nastavení

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
<i>bEt</i>	q Doba zabrzdění brzdy [Frekvence zabrzdění] [Brake engage time]	0 až 5 s	0 s
«	Viz strana 149. Doba, za kterou brzda mechanicky zabrzdí.		
<i>JdC</i>	q Skok frekvence při reverzaci [Skok frekvence při reverzaci] [Jump at reversal]	[Automaticky] (AUtO) [Automaticky] (AUtO) 0 - 10 Hz	
«	Viz strana 150.		
<i>ttr</i>	q Zpoždění mezi zabrzděním a novým odbrzděním brzdy [Zpoždění nového rozběhu] [Time to restart]	0 až 5.00 s	0 s
«	Viz strana 150.		
<i>tLIM</i>	q Momentové omezení v motorickém kvadrantu [Omezení M-motor] [Motoring torque limit]	0 až 300 %	100 %
«	Viz strana 171. Momentové omezení v motorickém kvadrantu činnosti pohonu v % z jmenovité hodnoty momentu.		
<i>tLIG</i>	q Momentové omezení v generátorickém kvadrantu [Omezení M-generátor] [Gen. torque limit]	0 až 300 %	100 %
«	Viz strana 171. Momentové omezení v generátorickém kvadrantu činnosti pohonu v % z jmenovité hodnoty momentu.		
<i>trH</i>	q Hodnota zvýšení frekvence nad základní hodnotu [Horní frekvence] [Traverse high]	0 až 10 Hz	4 Hz
«	Viz strana 191.		
<i>trL</i>	q Hodnota poklesu frekvence pod základní hodnotu [Dolní frekvence] [Traverse Low]	0 až 10 Hz	4 Hz
«	Viz strana 191.		
<i>qSH</i>	q Velikost skoku frekvence nad hodnotu horní frekvence [Skok otáček nahoru] [Quick step High]	0 až trH	0 Hz
«	Viz strana 191.		
<i>qSL</i>	q Velikost skoku frekvence pod hodnotu dolní frekvence [Skok otáček dolů] [Quick step Low]	0 až trL	0 Hz
«	Viz strana 191.		
<i>Ctd</i>	q Prahová hodnota proudu motoru [Prahová hodnota proudu] [Current threshold]	0 až 1.5 In (1)	In (1)
	Nastavení prahové hodnoty proudu pro funkci signalizace překročení prahové hodnoty proudu [= Proud] (CtA) konfigurované pro reléový nebo tranzistorový výstup s otevřeným kolektorem, viz strana 95.		
<i>Ftd</i>	q Prahová hodnota frekvence motoru [Prahová hodnota frekvence] [Freq. threshold]	0.0 až 1000 Hz	[Vysoké otáčky] (HSP)
	Nastavení prahové hodnoty frekvence pro funkci signalizace překročení prahové hodnoty frekvence [= Frekvence] (FtA) konfigurované pro reléový nebo tranzistorový výstup s otevřeným kolektorem, viz strana 95.		
<i>F2d</i>	q Prahová hodnota frekvence motoru 2 [Prahová hodnota frekvence 2] [Freq. 2 threshold]	0.0 až 1000 Hz	[Vysoké otáčky] (HSP)
	Nastavení druhé prahové hodnoty frekvence pro funkci signalizace překročení druhé prahové hodnoty proudu [= Frekvence 2] (F2A) konfigurované pro reléový nebo tranzistorový výstup s otevřeným kolektorem, viz strana 95.		

(1) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

«

Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.3 – *Nastavení*

[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SEt-)

Kód	Název/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
<i>ttD</i>	n Prahová hodnota teploty motoru [Prahová teplota motoru] [Motor therm. level]	0 až 118 %	100 %
«	Nastavení <i>prahové hodnoty teploty motoru</i> pro funkci <i>signalizace překročení prahové hodnoty teploty motoru</i> [= Teplota motoru] [Th. motor att.] (<i>tSA</i>) konfigurované pro reléový nebo tranzistorový výstup s otevřeným kolektorem Viz strana 95.		
<i>LbC</i>	n Korekce zatížení [Korekce zatížení] [Load correction]	0 až 1000 Hz	0 Hz
«	Viz strana 78. Korekce v Hz		



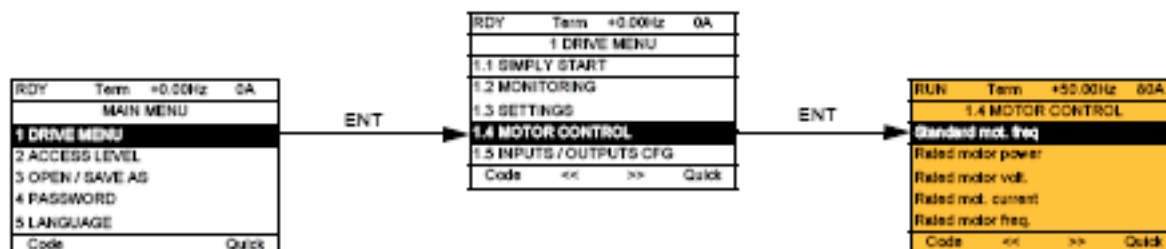
Hvězdičkou označené parametry se zobrazí pouze tehdy, byla-li v jiném menu aktivována funkce, která s tímto parametrem souvisí. Více informací o této funkci naleznete v příslušném menu – viz odkaz na stranu.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

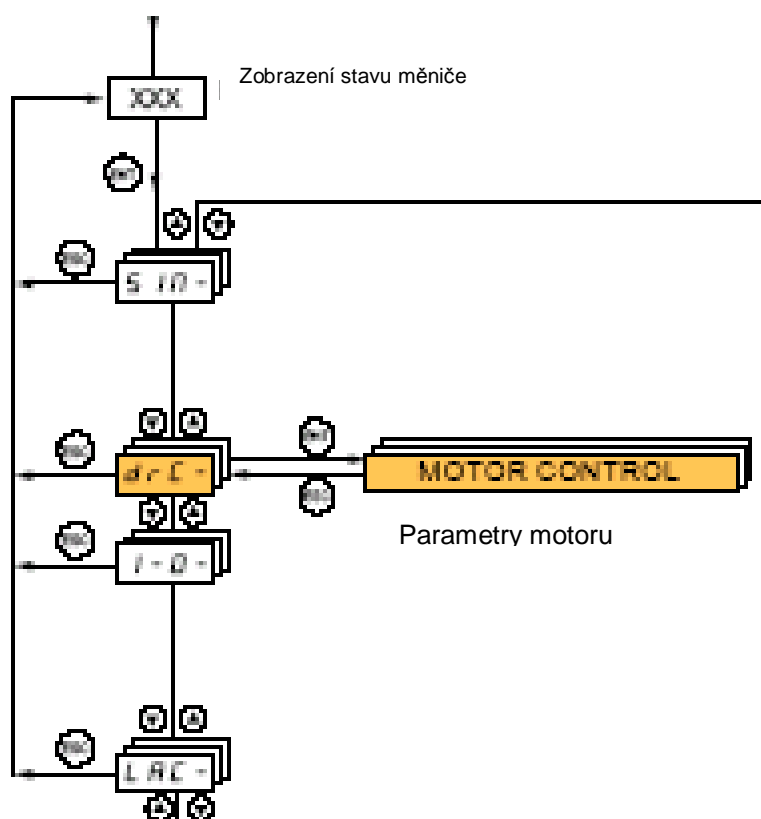
Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

S grafickým obslužným terminálem



S vestavěným obslužným terminálem



Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
bFr	q Frekvence sítě [Frekvence sítě] [Standard mot.freq]		[50 Hz IEC] (50)
50 60	<ul style="list-style-type: none"> o [50 Hz IEC] (50) : 50 Hz o [60 Hz NEMA] (60) : 60 Hz <p>Tento parametr ovlivňuje přednastavené hodnoty následujících parametrů: <i>jmenovité napětí motoru</i> - viz níže, <i>vysoké otáčky (HSP)</i> - viz strana 40, <i>prahová hodnota frekvence</i> - viz strana 62, <i>jmenovitá frekvence motoru</i> a <i>maximální frekvence</i> - viz níže</p>		
nPr	q Jmenovitý výkon motoru [Jmenovitý výkon motoru] [Rated motor power]	Dle typové velikosti frekvenčního měniče	Dle typové velikosti frekvenčního měniče
UnS	q Jmenovité napětí motoru [Jmen. napětí motoru] [Rated mot. current]	Dle typové velikosti frekvenčního měniče	Dle typové velikosti frekvenčního měniče a nastavení <i>frekvence sítě (bFr)</i> .
	Jmenovité napětí motoru dle typového štítku. ATV71I I I I M3: 100 až 240 V ATV71I I I I N4: 200 až 480 V		
nCr	q Jmenovitý proud motoru [Jmen. proud motoru] [Rated mot. current]	0.25 až 1.5 In (1)	Dle typové velikosti frekvenčního měniče a nastavení <i>frekvence sítě (bFr)</i> .
FrS	q Jmenovitá frekvence motoru [Jmen. frekvence motoru] [Rated motor freq.]	10 až 1000 Hz	50 Hz
	Jmenovitá frekvence motoru dle typového štítku. Tovární nastavení 50 Hz. Změní se na 60 Hz, je-li parametr <i>frekvence sítě</i> nastaven na hodnotu 60 Hz.		
nSP	q Jmenovité otáčky motoru [Jmen. otáčky motoru] [Rated motor speed]	0 až 60000 ot/min	Dle typové velikosti frekvenčního měniče
	Jmenovité otáčky motoru dle jeho typového štítku. Zobrazení na integrovaném displeji frekvenčního měniče: 0 až 9999 ot/min, dále 10.00 až 60.00 tisíc ot/min Někdy může být na typovém štítku místo hodnoty jmenovitých otáček motoru uvedena hodnota synchronních otáček a hodnota skluzu v procentech nebo v Hz. Jmenovité otáčky potom lze spočítat: jmenovité otáčky = synchronní otáčky x (100 – skluz v %) / 100 nebo jmenovité otáčky = synchronní otáčky x (50 – skluz v Hz) / 50 případně pro 60 Hz motory: jmenovité otáčky = synchronní otáčky x (60 – skluz v Hz) / 60		
tFr	q Maximální frekvence [Maximální frekvence] [Max Frequency]	10 až 1000 Hz	60 Hz
	Hodnota továrního nastavení 60 Hz se mění na 72 Hz, je-li parametr <i>frekvence sítě</i> nastaven na hodnotu 60 Hz Maximální hodnota je omezena následujícími podmínkami: I Nesmí překročit desetinásobek hodnoty parametru <i>jmenovitá frekvence motoru</i> I Nesmí překročit hodnotu 500 Hz u frekvenčních měničů o typové velikosti větší, než ATV71HD37N4. (Nastavení <i>maximální frekvence</i> až do 1000 Hz je možné pouze do výkonu 37 kW.)		

(1) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

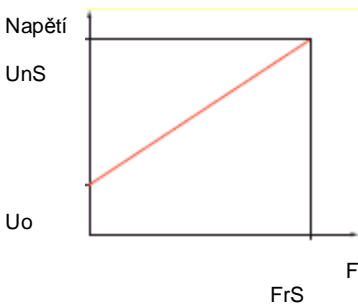
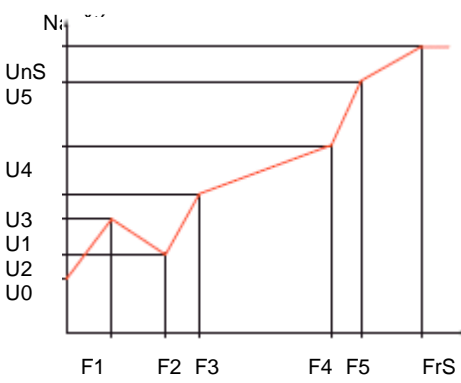
Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
tUn	n Automatické nastavení parametrů [Auto-tuning] [Auto-tuning]		[Ne] (nO)
nO YES dOnE	<ul style="list-style-type: none">o [Ne] [No] (nO): Ne.o [Ano] [Yes] (YES): Ano. Po potvrzení této volby bude proveden autotuning, poté se zobrazí hodnota [Provedeno] (dOnE)o [Provedeno] [Done] (dOnE): Autotuning proveden. Změřené hodnoty jsou použity. <p>Upozornění:</p> <ul style="list-style-type: none">I Před spuštěním <i>automatického nastavení parametrů</i> musí být správně nastaveny všechny parametry motoru:<ul style="list-style-type: none">- Asynchronní motor: [Jmen. napětí motoru] (UnS), [Jmenovitá frekvence] (FrS), [Jmen. proud motoru] (nCr), [Jmen. otáčky motoru] (nCr), [Jmen. výkon motoru] (nCr)- Synchronní motor: [I - synchronní motor] (nCrS), [n - synchronní motor] (nSPS), [Počet pólů] (PPnS), [Napěťová konstanta] (PHS), [Změřená L v ose d] (LdS), [Změřená L v ose q] (LqS) <p>Pokud je po provedení <i>automatického nastavení parametrů</i> změněn alespoň jeden z parametrů motoru, funkce [Auto-tuning] přejde automaticky do stavu [Ne] (nO). <i>Automatické nastavení parametrů</i> je nutno provést znovu.</p> <ul style="list-style-type: none">I Automatické nastavení parametrů lze spustit pouze tehdy, není-li aktivována žádná funkce. Pokud jsou konfigurovány logické vstupy pro funkce <i>volný doběh</i> nebo <i>rychlé zastavení</i>, musí být ve stavu log. 1 – to znamená neaktivní.I Automatické nastavení parametrů má prioritu před povely <i>chod</i> nebo <i>sycení motoru</i>. Tyto povely budou provedeny až po jeho ukončení.I Pokud dojde v průběhu automatického nastavení parametrů k chybě, zobrazí se na displeji [Ne] (nO), případně, v závislosti na nastavení parametru <i>hlášení poruchy autotuning</i> [Autotune fault mgt] (tnL), viz strana 211, může dojít k poruchovému hlášení <i>porucha autotuning</i>.I Automatické nastavení parametrů může trvat 1 až 2 s. Nepřerušujte jeho průběh. Vyčkejte do zobrazení hlášení [Provedeno] (dOnE) případně [Ne] (nO). <p>Upozornění: V průběhu automatického nastavení parametrů protéká motorem jmenovitý proud, motor se neotáčí.</p>		
AUt	n Automatické spouštění autotuning [Automatický auto-tuning] [Automatic autotune]		[Ne] (nO)
nO YES	<ul style="list-style-type: none">o [Ne] (nO): Ne.o [Ano] (YES): Ano. Po potvrzení této volby bude autotuning prováděn po každém připojení frekvenčního měniče k napájecímu napětí. Pro tuto funkci platí stejné upozornění jako pro funkci <i>automatické nastavení parametrů</i>, uvedené výše.		
tUS	n Stav automatického nastavení parametrů [Stav auto-tuning] [Auto tuning status]		[Neproveden] (tAb)
tAb PEnd ProG FAIL dOnE CUS	<p>Hodnotu parametru lze pouze číst</p> <ul style="list-style-type: none">o [Neproveden] [Not done] (tAb): použita továrně nastavená hodnota odporu statorového vinutío [Čeká se] [Pending] (PEnd): je požadavek na autotuning, ten však prozatím nebyl provedeno [Probíhá] [In progress] (ProG): autotuning probíháo [Selhal] [Failed] (FAIL): v průběhu vykonávání autotuning nastala chybao [Proveden] [Done] (dOnE): autotuning byl proveden a změřená hodnota odporu statoru je použita v matematickém modelu pro řízení motoruo [Upraveno] [Customized] (CUS): Autotuning byl proveden ale nejméně jeden parametr, nastavený prostřednictvím autotuning byl následně změněn. Funkce <i>automatické nastavení parametrů</i> [Auto-tuning] (tUn) přejde na [Ne] (nO). <p>Jedná se o následující parametry autotuning:</p> <p>odpor statoru synchronního motoru [Cust. stator R Syn] (rSAS), viz strana 70, odpor statoru asynchronního motoru [R1w] (rSA), magnetizační proud [Idw] (IdA), indukčnost [LFw] (LFA), časová konstanta [T2w] (trA), viz strana 71.</p>		
PHr	n Sled výstupních fází [Sled výstupních fází] [Output Ph rotation]		[ABC] (AbC)
AbC ACb	<ul style="list-style-type: none">o [ABC] (AbC):o [ACB] (ACb): <p>Parametr lze použít pro změnu směru otáčení motoru pro daný povel chod bez změny zapojení motoru.</p> <p>Upozornění: Neprovádějte změnu nastavení parametru <i>sled výstupních fází</i>, pokud je nastaven <i>typ řízení</i> jako <i>vektorové řízení se zpětnou vazbou</i> [Typ řízení] (Ctt) = [FVC] (FUC) Změnu sledu výstupních fází je potřebné provést před, případně v průběhu zkoušky pohonu s inkrementálním snímačem otáček, viz strana 73.</p>		

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Ctt	q Typ řízení [Typ řízení] [Motor control type]		[SVC U] (UUC)
UUC	o [SVC U] [SVC V] (UUC): Vektorové řízení napět'ové . Použití tohoto typu řízení se doporučuje při náhradě frekvenčních měničů Altivar 58F, provozovaných v režimu vektorového řízení bez zpětné vazby. Tento režim neumožňuje napájení paralelně zapojených motorů z jednoho frekvenčního měniče.		
CUC	o [SVC I] [SVC I] (CUC): Vektorové řízení proudové . Použití tohoto typu řízení se doporučuje při náhradě frekvenčních měničů Altivar 58F, provozovaných v režimu vektorového řízení se zpětnou vazbou. Tento režim neumožňuje napájení paralelně zapojených motorů z jednoho frekvenčního měniče.		
FUC	o [FVC] [FVC] (FUC): Vektorové řízení se zpětnou vazbou pro motory vybavené inkrementálním snímačem. Použití tohoto typu řízení se doporučuje při náhradě frekvenčních měničů Altivar 58F, provozovaných v režimu vektorového řízení se zpětnou vazbou. Tento režim se vyznačuje nejlepšími parametry z hlediska přesnosti regulace otáček a momentu a umožňuje využít plné momentové přetížitelnosti i v oblasti nulových otáček. Tento režim neumožňuje napájení paralelně zapojených motorů z jednoho frekvenčního měniče. Upozornění: před přepnutím do režimu vektorového řízení se zpětnou vazbou je nutné provést úspěšně zkoušku inkrementálního snímače, viz strana 73.		
UF2	o [U/F 2 body] [V/F 2 pts] (UF2): Řízení dle závislosti U/f, definované dvěma body , bez kompenzace skluzu. Použití tohoto typu řízení se doporučuje pro: - speciální motory (s vinutou kotvou atd) - vysokootáčkové motory - motory s velmi malým výkonem v porovnání s frekvenčním měničem atd.		
			Závislost U/f je dána jmenovitou frekvencí motoru FrS, jmenovitým napětím motoru UnS a počátečním napětím Uo
UF5	o [U/F 5 bodů] [V/F 2 pts] (UF5): Řízení dle závislosti U/f, definované pěti body . Jako dvoubodové, s možností potlačení rezonančních kmitočtů.		
			Závislost U/f je dána jmenovitou frekvencí motoru FrS, jmenovitým napětím motoru UnS, napětími Uo až U5 a frekvencemi F1 až F5
SYn	o [Synchronní motor] [Sync. mot.] (Syn): Synchronní motor . Určeno pouze pro synchronní motory s permanentními magnety se sinusovým průběhem elektromotorické síly (Ems) Volba tohoto typu řízení způsobí zobrazení parametrů pro synchronní motory. Parametry pro asynchronní motory nejsou v tomto typu řízení přístupné.		

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
U0	n U0 [U0] Nastavení hodnoty napětí závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované dvěma body, nebo pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 2 pts] (UF2) nebo [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 600 V	0 V
U1	n U1 [U1] Nastavení hodnoty napětí závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 600 V	0 V
F1	n f1 [F1] Nastavení hodnoty frekvence závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 1000 Hz	0 Hz
U2	n U2 [U2] Nastavení hodnoty napětí závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 600 V	0 V
F2	n f1 [F2] Nastavení hodnoty frekvence závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 1000 Hz	0 Hz
U3	n U3 [U3] Nastavení hodnoty napětí závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 600 V	0 V
F3	n f3 [F3] Nastavení hodnoty frekvence závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 1000 Hz	0 Hz
U4	n U4 [U4] Nastavení hodnoty napětí závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 600 V	0 V
F4	n f4 [F4] Nastavení hodnoty frekvence závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 1000 Hz	0 Hz
U5	n U5 [U5] Nastavení hodnoty napětí závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 600 V	0 V
F5	n f5 [F5] Nastavení hodnoty frekvence závislosti U/f. Tento parametr je dostupný, bylo-li zvoleno řízení dle závislosti U/f definované pěti body. [Motor control type] (Ctt) = [V/F 5 pts] (UF5)	0 až 1000 Hz	0 Hz

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
UC2	n Vektorové řízení v oblasti konstantního výkonu [Řízení při konst výkonu] [Vector Control 2pt]		[No] (nO)
nO YES	<p>Parametr je přístupný pro typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení napětové [SVC U (UUC) nebo vektorové řízení proudové [SVC I] (CUC) nebo vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC).</p> <p>o [No] (nO): <i>Funkce není aktivní</i> o [Yes] (YES): <i>Funkce aktivní</i></p> <p>Použití funkce je vhodné v aplikacích, kde je potřebné rozšířit otáčkový rozsah motoru do oblasti činnosti s konstantním výkonem nebo když je jmenovité napětí motoru menší, než je napětí sítě. Funkce poskytuje možnost úpravy závislosti napětí na frekvenci vzhledem k požadavku provozovat motor při napětí UCP a frekvenci FCP.</p> <div style="text-align: center;"> </div>		
UCP	n Hodnota max pracovního napětí [Max. pracovní napětí] [V constant power]	Dle typové velikosti měniče a frekvence sítě (bFr)	Dle typové velikosti měniče a frekvence sítě (bFr)
FCP	n Hodnota max pracovní frekvence [Max. pracovní frekvence] [Freq. Const Power]	Dle typové velikosti měniče a frekvence sítě (bFr)	= frekvence sítě (bFr)
	<p>Nastavení hodnoty <i>maximálního pracovního napětí</i>. Tento parametr je dostupný, je-li aktivní funkce vektorové řízení v oblasti konstantního výkonu [Řízení při konst výkonu] (UC2) = [Ano] (YES)</p> <p>Nastavení hodnoty <i>maximální pracovní frekvence</i>. Tento parametr je dostupný, je-li aktivní funkce vektorové řízení v oblasti konstantního výkonu [Řízení při konst výkonu] (UC2) = [Ano] (YES)</p>		

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Parametry synchronního motoru:

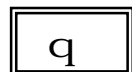
Tyto parametry jsou dostupné, pokud je zvolen *typ řízení* [Motor control] (Ctt) = synchronní motor [Sync. mot.] (SYn). V tomto případě nejsou přístupné parametry pro asynchronní motor.

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
nCrS	n Jmenovitý proud synchronního motoru [I - synchronní motor] [Nominal I sync]	0.25 až 1.5 In (2)	Dle typové velikosti měniče
nSPS	Jmenovitý proud synchronního motoru dle typového štítku n Jmenovité otáčky synchronního motoru [n - synchronní motor] [Nom motor spdsync]	0 až 60000 ot/min	Dle typové velikosti měniče
PPnS	Jmenovité otáčky synchronního motoru dle typového štítku Zobrazení na vestavěném obslužném terminálu : 0 až 9999 ot/min, potom 10.00 až 60.00 tisíc ot/min n Počet pólových dvojic synchronního motoru [Počet pólů] [Pole pairs]	0 až 50	Dle typové velikosti měniče
PHS	Počet pólových dvojic synchronního motoru n Napěťová konstanta synchronního motoru [Napěťová konstanta] [Syn. EMF constant]	0 až 65535	Dle typové velikosti měniče
LdS	Napěťová konstanta synchronního motoru v mV na 1000 ot/min Zobrazení na vestavěném obslužném terminálu : 0 až 9999 mV, potom 10.00 až 65.53 V n Automatické nastavení indukčnosti v ose d [Změřená L v ose d] [Autotune L d-axis]	0 až 655.3	Dle typové velikosti měniče
LqS	Změřená indukčnost statoru - osa d v mH Pro motory s hladkými póly je indukčnost v ose d = indukčnost v ose q = indukčnost statoru L n Automatické nastavení indukčnosti v ose q [Změřená L v ose q] [Autotune L q-axis]	0 až 655.3	Dle typové velikosti měniče
rSAS	Změřená indukčnost statoru - osa q v mH Pro motory s hladkými póly je indukčnost v ose d = indukčnost v ose q = indukčnost statoru L n Odpor statorového vinutí synchronního motoru [Odpor statoru] [Cust. stator R syn]	Dle typové velikosti měniče	Dle typové velikosti měniče
Odpor statorového vinutí ve studeném stavu. Bylo-li provedeno automatické nastavení parametrů, tovární nastavení je nahrazeno změřenou hodnotou. Je-li hodnota odporu známa, je možné její zadání uživatelem. Hodnota je udána pro frekvenční měniče do 75 kW v mΩ, nad 75 kW v μΩ. Zobrazení na vestavěném obslužném terminálu : 0 až 9999, potom 10.00 až 65.53			

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
UFr	n IR kompenzace [IR kompenzace] [IR compensation]	(1) 25 až 200 %	100 %
q	Parametr je přístupný, je-li nastaven jiný typ řízení, než řízení dle závislosti U/f. [Typ řízení] (Ctt) ≠ [U/F 2 body] (UF2) ≠ [U/F 5 bodů] (UF5) Používá se na optimalizaci momentu při velmi nízkých otáčkách. Pokud není moment dostatečný, zvýšte hodnotu IR kompenzace. Po zahřátí motoru zkontrolujte, zda hodnota UFr není příliš vysoká (riziko nestability).		
SLP	n Kompenzace skluzu [Kompenzace skluzu] [Slip compensation]	(1) 0 až 150 %	100 %
q	Parametr je přístupný, je-li nastaven jiný typ řízení, než řízení dle závislosti U/f nebo synchronní motor. [Typ řízení] (Ctt) ≠ [U/F 2 body] (UF2) ≠ [U/F 5 bodů] (UF5) ≠ [Synchronní motor] (SYn) Umožňuje kompenzovat pokles otáček při zatížení motoru zvýšením výstupní frekvence měniče o hodnotu skluzu. • Pokud je nastavení kompenzace skluzu < skutečný skluz: Otáčky motoru při zatížení klesají • Pokud je nastavení kompenzace skluzu > skutečný skluz: Otáčky motoru při zatížení stoupají, vzniká riziko nestability.		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu 1.3 nastavení [1.3 SETTINGS] (SEt-)

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.



Parametry lze modifikovat v zablokovaném stavu frekvenčního měniče i za chodu motoru.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Parametry motoru v přístupové úrovni EXPERT

V této přístupové úrovni je možné:

- Číst parametry vypočtené frekvenčním měničem v průběhu automatického nastavení parametrů, určené pouze pro čtení. Například R1r je vypočtený odpor statoru ve studeném stavu.
 - Pokud je potřebné - nahradit některé z těchto vypočtených parametrů jinou hodnotou. Například R1w - změřený odpor statoru ve studeném stavu.
- Pokud je změřený parametr XYw nahrazen jinou hodnotou, frekvenční měnič ji použije jako spočítanou hodnotu XYr.

Asynchronní motor

Pokud bylo provedeno automatického nastavení parametrů a následně byl změněn některý z parametrů, na kterém výsledky autotuningu záleží, (*jmenovité napětí motoru* [Rated motor volt] (nS), *jmenovitá frekvence motoru* [Rated motor freq.] (FrS), *jmenovitý proud motoru* [Rated mot. current] (nCr), *jmenovitá otáčky motoru* [Rated motor speed] (nSP), *jmenovitý výkon motoru* [Rated motor power] (nPr)) potom vypočtené hodnoty XYw přejdou do továrního nastavení.

Kód	Název/popis
rSM	n Vypočtená hodnota odporu statoru R1r [Stator R measured] Hodnotu parametru lze pouze číst. <i>Odpor statoru ve studeném stavu</i> , vypočtený frekvenčním měničem. Hodnota odporu je udána v mΩ pro typové velikosti frekvenčních měničů do 75 kW a v μΩ pro typové velikosti větší.
IdM	n Vypočtená hodnota magnetizačního proudu Idr [Idr] Hodnotu parametru lze pouze číst. Hodnota <i>magnetizačního proudu</i> v A, vypočtená frekvenčním měničem.
LFM	n Vypočtená hodnota indukčnosti Lfr [Lfr] Hodnotu parametru lze pouze číst. Hodnota <i>indukčnosti</i> v mH vypočtená frekvenčním měničem.
trM	n Vypočtená hodnota časové konstanty rotoru T2r [T2r] Hodnotu parametru lze pouze číst. Hodnota <i>časové konstanty rotoru</i> v ms, vypočtená frekvenčním měničem.
nSL	n Vypočtená hodnota jmenovitého skluzu motoru [Nominal motor slip] Hodnotu parametru lze pouze číst. Hodnota <i>jmenovitého skluzu</i> motoru v Hz, vypočtená frekvenčním měničem. Pro změnu <i>jmenovitého skluzu</i> změňte <i>jmenovité otáčky motoru</i> [Rated motor speed] (nSP), viz strana 65.
PPn	n Vypočtená hodnota počtu pólových dvojic [Pr] Hodnotu parametru lze pouze číst. Hodnota <i>počtu pólových dvojic</i> , vypočtená frekvenčním měničem.
rSA	n Hodnota odporu statoru R1w [R1w] Hodnotu parametru lze změnit <i>Odpor statoru ve studeném stavu</i> . Hodnota odporu je udána v mΩ pro typové velikosti frekvenčních měničů do 75 kW a v μΩ pro typové velikosti větší. Zobrazení na vestavěném obslužném terminálu: 0 až 9999, potom 10.00 až 65.53 tisíc.
IdA	n Hodnota magnetizačního proudu Idw [Idw] Hodnotu parametru lze pouze číst. Hodnota <i>magnetizačního proudu</i> v A, vypočtený frekvenčním měničem.
LFA	n Hodnota indukčnosti Lfw [Lfw] Hodnotu parametru lze změnit. Hodnota <i>indukčnosti</i> v mH.
trA	n Hodnota časové konstanty rotoru T2w [T2w] Hodnotu parametru lze změnit. Hodnota <i>časové konstanty rotoru</i> v ms.

Synchronní motor

Kód	Název /popis
rSMS	n Vypočtená hodnota odporu statoru R1rS [R1rS] Hodnotu parametru lze pouze číst. <i>Odpor statoru ve studeném stavu</i> , vypočtený frekvenčním měničem. Tato hodnota je hodnota továrního nastavení nebo bylo-li provedeno - výsledek automatického nastavení parametrů. Hodnota odporu je udána v mΩ pro typové velikosti frekvenčních měničů do 75 kW a v μΩ pro typové velikosti větší. Zobrazení na vestavěném obslužném terminálu: 0 až 9999, potom 10.00 až 65.53 tisíc.
FrSS	n Vypočtená hodnota jmenovité frekvence [Nominal freq sync.] Hodnotu parametru lze pouze číst. <i>Jmenovitá hodnota frekvence při jmenovitých otáčkách</i> v Hz, vypočtená frekvenčním měničem.

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Volba inkrementálního snímače:

Viz doporučení v Katalogu a Příručce pro montáž a zapojení.

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
EnS	n Volba použití signálů inkrementálního snímače [Volba signálů IRC] [Encoder type]		[AABB] (AAbb)
nO AAbb Ab A	Konfiguraci je nutno provést v závislosti na typu desky a použití inkrementálního snímače (1) <ul style="list-style-type: none"> o [---] (nO): Inkrementální snímač nepoužít o [AABB] (AAbb): Pro signály A, A-, B, B- o [AB] (Ab): Pro signály A, B o [A] (A): Pro signál A. Hodnota není přístupná, pokud je nastavení funkce inkrementálního snímače konfigurováno jako otáčková zpětná vazba [Funkce IRC] (EnU) = [Otáčková ZV] (rEG) 		
PGI	n Počet impulsů na otáčku [Počet impulsů] [Number of pulses]	100 až 5000	1024
	Počet impulsů inkrementálního snímače na otáčku. Parametr je přístupný, je-li použita přídatná deska pro inkrementální snímač. (1)		

(1) Možné volby nastavení závisí na typu desky pro inkrementální snímač. Parametry konfigurace inkrementálního snímače jsou přístupné také v menu 1.5 - konfigurace vstupů a výstupů [1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] (I-O-)

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Postup ověření inkrementálního snímače:

1. Nastavte jiný typ řízení motoru [Motor control type] (Ctt), než vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC). To provedete i v případě, že se později budete vektorové řízení se zpětnou vazbou používat.
2. Proveďte základní nastavení frekvenčního měniče - viz např. strana 6.
3. Nastavte funkci inkrementálního snímače [Encoder usage] (EnU) = Neaktivní [No] (nO)
4. Nastavte typ inkrementálního snímače [Encoder type] (EnS) a počet impulsů na otáčku [Number of pulses] (PGI) dle použitého inkrementálního snímače.
5. Nastavte ověření inkrementálního snímače [Encoder check] (EnC) = Aktivace ověření inkrementálního snímače [Yes] (YES)
6. Zadejte chod vpřed a žádanou hodnotu výstupní frekvence cca 15 % jmenovitých otáček motoru a sledujte nejméně 3 sec, zda se motor v pořádku otáčí.
7. Pokud se objeví poruchové hlášení [Encoder fault] (EnF), stav funkce ověření inkrementálního snímače [Encoder check] (EnC) se změní na ověření nebylo provedeno [No] (nO) :
 - proveďte, zda je správně nastaven typ inkrementálního snímače [Encoder type] (EnS) a počet impulsů na otáčku [Number of pulses] (PGI)
 - proveďte, zda je inkrementální snímač řádně mechanicky spojen s motorem, je-li napájen a zda je v pořádku signálové vedení
 - pokud je vše v pořádku a přes to došlo k hlášení poruchy proveďte změnu směru otáčení motoru pomocí funkce [Output phase rotation] (PHr). (Stejného výsledku dosáhneme též přehozením dvou fází motoru, nebo signálů inkrementálního snímače např. A a A-)
8. Poruchové hlášení resetujte a pokračujte znovu od bodu 5 dokud není funkce ověření inkrementálního snímače [Encoder check] (EnC) = Ověření úspěšně provedeno - snímač funkční [Done] (dOnE)
9. Pokud je to požadováno, nastavte typ řízení [Motor control type] (Ctt) = vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC)
10. Vyzkoušejte pohon v celém rozsahu otáček.

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
EnC	n Ověření inkrementálního snímače [Ověření IRC] [Encoder check]		[Neprovedeno] (nO)
nO YES DO nE	<p>Ověření správné funkce inkrementálního snímače. Parametr je přístupný, je-li do frekvenčního měniče vložena deska inkrementálního snímače (1)</p> <ul style="list-style-type: none"> o [Neprovedeno] [Not done] (nO): Ověření nebylo provedeno o [Aktivace] [Yes] (YES): Aktivace ověření inkrementálního snímače o [Provedeno] [Done] (dOnE): Ověření úspěšně provedeno - snímač funkční <p>Při ověřování je prováděna kontrola:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Správnosti směru otáčení motoru vzhledem k inkrementálnímu snímači - Přítomnosti všech signálů (funkčnost vedení) - Počtu impulsů na otáčku <p>V případě, že některá z kontrolovaných podmínek není vyhovující, dojde k zablokování frekvenčního měniče s hlášením poruchy [!! IRC] (EnF)</p>		
EnU	n Nastavení funkce inkrementálního snímače [Funkce IRC] [Encoder usage]		[Ne] (nO)
nO SEC rEG PGr	<p>Parametr je přístupný, je-li do frekvenčního měniče vložena deska inkrementálního snímače (1)</p> <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Neaktivní. o [Monitorování otáček] [Fdbk monit.] (SEC): Pouze pro účely monitorování otáček. o [Otáčková ZV] [Spd fdk reg.] (rEG): Otáčková zpětná vazba s regulací a monitorováním otáček. Toto nastavení je aktivováno automaticky, pokud je zvolen typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC). Pokud je zvolen typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení napětíové [SVC U] (UUC), inkrementální snímač pracuje jako zpětnovazební snímač otáček a umožňuje provádění statické korekce otáček. Toto nastavení není přístupné pro zbývající typy řízení. o [Žádaná hodnota otáček] [Speed ref.] (PGr): Zadávání žádané hodnoty otáček inkrementálním snímačem. 		

(1) Možné volby nastavení závisí na typu desky pro inkrementální snímač. Parametry konfigurace inkrementálního snímače jsou přístupné také v menu 1.5 - konfigurace vstupů a výstupů [1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] (I-O-)

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

ENA systém [ENA SYSTEM]

ENA systém je profil řízení pro aplikace s rotační nevyváženou zátěží.

Používá se především pro ropná čerpadla. Pro tyto aplikace přináší následující výhody:

- Umožňuje činnost bez brzděného rezistoru
- Snižuje mechanické namáhání ojnice
- Snižuje kolísání odběru proudu ze sítě
- Snižuje spotřebu elektrické energie zlepšením poměru výkon/proud

Proporciální zesílení ENA [ENA prop. gain]

Nastavení proporcionálního zesílení slouží pro zachování kompromisu mezi snížením spotřeby elektrické energie (a/nebo kolísáním odběru proudu ze sítě) a mechanickým namáháním, které způsobuje ojnice.

Úspory elektrické energie vznikají snížením kolísání odebíraného proudu ze sítě za zvýšení hodnoty proudu při zachování stejné průměrné otáčivé rychlosti.

Integrační zesílení ENA [ENA integral gain]

Nastavení integračního zesílení slouží pro vyhlazení ss napětí meziobvodu frekvenčního měniče.

Motor čerpadla s frekvenčním měničem bez brzděného rezistoru uveďte do chodu s malým proporcionálním a integračním zesílením (proporcionální 25 % a integrační 10 %) z důvodu zabránění zablokování měniče s hlášením přepětí v ss meziobvodu. Provéřte, zda je toto nastavení optimální.

Doporučení pro nastavení za provozu:

- Zabránění vzniku přepětí ve ss meziobvodu bez brzděného rezistoru:

Monitorujte otáčky stroje na grafickém obslužném terminálu.

Snižujte hodnotu integračního zesílení do okamžiku poklesu otáček stroje. Po dosažení tohoto bodu opět integrační zesílení pomalu zvyšujte, až do okamžiku stabilizace otáček.

Pomocí grafického obslužného terminálu nebo osciloskopu prověřte stabilitu napětí ss meziobvodu.

- Úspory elektrické energie:

Plynulým snižováním proporcionálního zesílení lze zvýšit úspory elektrické energie snížením maximální hodnoty proudu, odebíraného ze sítě. To má však za následek zvýšení kolísání otáček a mechanického namáhání.

Snaha je proto najít kompromisní nastavení, které umožní úspory energie při minimálním mechanickém namáhání.

Po snížení proporcionálního zesílení se může ukázat potřeba opětné úpravy nastavení integračního zesílení z hlediska přepětí ve ss meziobvodu.

Poznámka: Po nastavení zkontrolujte, zda se čerpadlo řádně rozbíhá. Snížení integračního zesílení může mít za následek snížení záběrného momentu při rozběhu.

Poměr převodu [Reduction ratio]

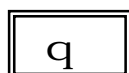
Tento parametr umožňuje zákaznické zobrazení rychlosti stroje (např. počet pohybů pístu čerpadla za minutu) která odpovídá otáčkám motoru před převodovkou prostřednictvím grafického terminálu.

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
EnA	n ENA systém [ENA systém] [ENA system]		[Ne] (nO)
nO YES	Parametr je přístupný, je-li nastaven typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení napětíové [SVC U] (UUC), viz strana 67. o [Ne] (nO): Funkce neaktivní o [Ano] (YES): Funkce aktivní		
GPE	n Proporciální zesílení ENA [Prop.zesílení ENA] [ENA prop.gain]	(1) 1 až 9999	250
q	Parametr je přístupný, je-li funkce ENA systém aktivní [ENA systém] (EnA) = [Ano] (YES).		
GIE	n Integrační zesílení ENA [Integr.zesílení ENA] [ENA integral gain]	(1) 0 až 9999	100
q	Parametr je přístupný, je-li funkce ENA systém aktivní [ENA systém] (EnA) = [Ano] (YES).		
rAP	n Poměr převodu [Poměr převodu ENA] [Reduction ratio]	10.0 až 999.9	10
q	Parametr je přístupný, je-li funkce ENA systém aktivní [ENA systém] (EnA) = [Ano] (YES).		

(1) Parametry jsou také přístupné v menu nastavení [1.3 SETTINGS] (SEt-)



Parametry lze modifikovat v zablokovaném stavu frekvenčního měniče i za chodu motoru.

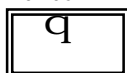
Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
OFI	n Sinusový filtr [Sinusový filtr] [Sinus filter]		[Ne] (nO)
nO YES	<p>o [Ne] (nO): Funkce neaktivní</p> <p>o [Ano] (YES): Použití sinusového filtru - způsobí omezení přepětí na výstupu frekvenčního měniče a motoru, snížení zemního unikajícího proudu.</p> <p>Poznámka: Je-li [Sinusový filtr] (OFI) = [Ano] (YES), musí být nastaven typ řízení (viz strana 67) [Typ řízení] (Ctt) jako [U/F 2 body] (UF2) nebo [U/F 5 bodů] (UF5) nebo [SVC V] (UUC) a maximální frekvence [Maximální frekvence] (tFr) nesmí překročit 100 Hz.</p>		
SFr	n Spínací frekvence [Spínací frekvence] [Switching freq.]	(1) 1 až 16 kHz	2.5 nebo 4 kHz dle typové velikosti měniče
	<p>Parametr slouží pro nastavení hodnoty spínací frekvence.</p> <p>Poznámka: v případě zvýšení teploty měniče vlivem spínacích ztrát dojde k automatickému snížení spínací frekvence s návratem na původně nastavenou hodnotu po ochlazení měniče.</p> <p>Nastavení za chodu motoru:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Pokud je počáteční hodnota menší než 2 kHz, není ji možné za chodu zvýšit nad 1.9 kHz. - Pokud je počáteční hodnota větší, nebo rovna 2 kHz, nelze ji snížit pod hodnotu 2 kHz. <p>Nastavení v zablokovaném stavu frekvenčního měniče: bez omezení.</p> <p>Pokud je spínací frekvence nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah hodnot proudového omezení a proudového omezení 2 limitován hodnotou 1.36 In, viz strana 57. Pokud je aktivována funkce sinusový filtr (viz výše) tovární nastavení spínací frekvence se změní na 4 kHz bez ohledu na typovou velikost měniče a rozsah nastavení spínací frekvence se zmenší na 4 až 16 kHz.</p>		
CL1	n Proudové omezení [Proudové omezení] [Current Limitation]	(1) 0 až 1.65 In (2)	1.5 In (2)
	<p>Slouží pro nastavení omezení proudu motoru.</p> <p>Pokud je spínací frekvence (viz výše) nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah nastavení proudového omezení limitován hodnotou 1.36 In.</p> <p>Poznámka: Při nastavení hodnoty proudového omezení menší, než 0.25 In, se může frekvenční měnič zablokovat při hlášení poruchy výpadek výstupní fáze [Výpadek výstupní fáze] (OPF), pokud je hlášení této poruchy povoleno, viz strana 201. Nastavení nižší hodnoty proudového omezení, než je hodnota proudu motoru bez zatížení nemá význam.</p>		
nrd	n Tichý provoz motoru [Tichý provoz motoru] [Noise reduction]		[Yes] (Yes)
nO Yes	<p>o [No] (nO): Funkce neaktivní</p> <p>o [Yes] (YES): Tichý provoz s náhodným rozmitáním vzorkovací frekvence</p> <p>Náhodné rozmitání vzorkovací frekvence umožňuje provoz bez akustických rezonancí v aplikacích, které vyžadují tichý provoz např. v budovách a divadelní technice.</p>		
SuL	n Omezení napětového namáhání izolace motoru [Omezení namáhání izolace] [Motor surge limit.]		[No] (nO)
nO YES	<p>Aktivace funkce způsobí omezení přepětových špiček na výstupu měniče. Použití funkce je vhodné pro aplikace:</p> <ul style="list-style-type: none"> - motory v krytí NEMA - japonské motory - vřetenové motory - převinuté motory <p>o [No] (nO): Funkce neaktivní</p> <p>o [Yes] (YES): Funkce aktivní</p> <p>Doporučuje se ponechat nastavení omezení napětového namáhání izolace motoru = [No] (nO), pokud je na výstupu měniče použit sinusový filtr nebo pro motory 230/400 V, provozované na napětí 3 x 230 V nebo pokud délka kabelu mezi motorem a frekvenčním měničem nepřekročí:</p> <ul style="list-style-type: none"> - 4 m stíněného kabelu - 10 m nestíněného kabelu 		
SOP	n Útlumová časová konstanta [Útlumová čas. konst.] [Volt surge limit.opt]		10 μs
	<p>Parametr je přístupný, je-li nastaveno omezení napětového namáhání izolace motoru [Motor surge limit.] (SuL) = [Yes] (YES): Funkce aktivní</p> <p>Nastavte hodnotu 6, 8 nebo 10 μs, viz tabulka na následující straně.</p>		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu 1.3 nastavení [1.3 SETTINGS] (SE-)

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.



Parametry lze modifikovat v zablokovaném stavu frekvenčního měniče i za chodu motoru.

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU][1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Hodnota nastavení útlumové časové konstanty [Útlumová čas. konst.] (SOP) odpovídá časové konstantě útlumu daného kabelu. Funkce omezuje přepětí na nejvýše dvojnásobek jmenovitého napětí ss meziobvodu potlačením superpozice odražených napětí, způsobených velkou délkou kabelů.

Níže uvedená tabulka uvádí nastavením parametru (SOP) pro maximální délku kabelů mezi frekvenčním měničem a motorem. Pro delší kabely je nutné použít filtr dU/dt nebo sinusový filtr.

- Pro paralelně zapojené motory se musí uvažovat s celkovou délkou kabelů. Vyberte typ frekvenčního měniče, jehož výstupní proud je větší nebo roven součtu proudů paralelně zapojených motorů. Pro daný typ frekvenčního měniče naleznete v tabulce hodnotu celkové délky kabelů. Tuto celkovou délku vydělíte počtem motorů - získáte tak max. délku kabelu ke každému motoru. Příklad: napájení dvou paralelně zapojených motorů o výkonu 7.5 kW, které jsou vzdáleny 30 m od frekvenčního měniče. Dle součtu proudů motorů vyhoví 15 kW frekvenční měnič typu ATV71HD15N4. Z tabulky v řádce 15 kW vybereme délku kabelu 60 m nebo ve stíněném provedení 70 m pro hodnotu nastavení parametru (SOP) = 8 μ s.

UPOZORNĚNÍ: Pro zachování dobrých technických parametrů nezvyšujte bezdůvodně hodnotu nastavení útlumové časové konstanty.

Tabulky vztahu mezi maximální délkou výstupního kabelu a nastavením parametru (SOP) pro napájecí napětí 400 V.

Altivar 71 Typové označení	Motor Výkon		Průřez kabelu		Maximální délka kabelu v m					
					Nestíněný kabel "GORSE" typ H07 RN-F 4Gxx			Stíněný kabel "GORSE" typ GVCSTV-LS/H		
	kW	HP	In mm²	AWG	SOP = 10	SOP = 8	SOP = 6	SOP = 10	SOP = 8	SOP = 6
ATV71H075N4	0.75	1	1.5	14	100 m	70 m	45 m	105 m	85 m	65 m
ATV71HU16N4	1.5	2	1.5	14	100 m	70 m	45 m	105 m	85 m	65 m
ATV71HU22N4	2.2	3	1.5	14	110 m	65 m	45 m	105 m	85 m	65 m
ATV71HU30N4	3	-	1.5	14	110 m	65 m	45 m	105 m	85 m	65 m
ATV71HU40N4	4	5	1.5	14	110 m	65 m	45 m	105 m	85 m	65 m
ATV71HU66N4	5.5	7.5	2.5	14	120 m	65 m	45 m	105 m	85 m	65 m
ATV71HU76N4	7.5	10	2.5	14	120 m	65 m	45 m	105 m	85 m	65 m
ATV71HD11N4	11	15	6	10	115 m	60 m	45 m	100 m	75 m	55 m
ATV71HD16N4	15	20	10	8	105 m	60 m	40 m	100 m	70 m	50 m
ATV71HD18N4	18.5	25	10	8	115 m	60 m	35 m	150 m	75 m	50 m
ATV71HD22N4	22	30	16	6	150 m	60 m	40 m	150 m	70 m	50 m
ATV71HD30N4	30	40	25	4	150 m	55 m	35 m	150 m	70 m	50 m
ATV71HD37N4	37	50	35	5	200 m	65 m	50 m	150 m	70 m	50 m
ATV71HD46N4	45	60	50	0	200 m	55 m	30 m	150 m	60 m	40 m
ATV71HD66N4	55	75	70	2/0	200 m	50 m	25 m	150 m	55 m	30 m
ATV71HD76N4	75	100	95	4/0	200 m	45 m	25 m	150 m	55 m	30 m

Altivar 71 Typové označení	Motor Výkon	Průřez kabelu		Maximální délka kabelu v m	Stíněný kabel "BELDEN"			Stíněný kabel "PROTOFLEX"		
					typ 2950x			typ EMV 2YSLCY-J		
	kW	HP	In mm ²	AWG	SOP = 10	SOP = 8	SOP = 6	SOP = 10	SOP = 8	SOP = 6
ATV71H075N4	0.75	1	1.5	14	50 m	40 m	30 m			
ATV71HU16N4	1.5	2	1.5	14	50 m	40 m	30 m			
ATV71HU22N4	2.2	3	1.5	14	50 m	40 m	30 m			
ATV71HU30N4	3	-	1.5	14	50 m	40 m	30 m			
ATV71HU40N4	4	5	1.5	14	50 m	40 m	30 m			
ATV71HU66N4	5.5	7.5	2.5	14	50 m	40 m	30 m			
ATV71HU76N4	7.5	10	2.5	14	50 m	40 m	30 m			
ATV71HD11N4	11	15	6	10	50 m	40 m	30 m			
ATV71HD16N4	15	20	10	8	50 m	40 m	30 m			
ATV71HD18N4	18.5	25	10	8	50 m	40 m	30 m			
ATV71HD22N4	22	30	16	6				75 m	40 m	25 m
ATV71HD30N4	30	40	25	4				75 m	40 m	25 m
ATV71HD37N4	37	50	35	5				75 m	40 m	25 m
ATV71HD46N4	45	60	50	0				75 m	40 m	25 m
ATV71HD66N4	55	75	70	2/0				75 m	30 m	15 m
ATV71HD76N4	75	100	95	4/0				75 m	30 m	15 m

POZNÁMKA: Pro motory 400/230 V, provozované při napětí 230 V funkci omezení napětíového namáhání izolace motoru vypněte.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

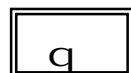
Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Ubr	q Prahová hodnota napětí pro sepnutí brzdného spínače (1) [U brzdného spínače] [Braking level]		
q	Prahová hodnota ss napětí v meziobvodu pro sepnutí brzdného spínače a připojení brzdného rezistoru. ATV71••••M3•: Tovární nastavení 395 V. ATV71••••N4: Tovární nastavení 785 V. Rozsah nastavení závisí na rozsahu napájecího napětí frekvenčního měniče a na nastavení parametru <i>síťové napětí</i> [Síťové napětí] (UrES), viz strana 205.		
bbAr	q Rozdělení brzdného výkonu [Rozdělení brzdného výkonu] [Braking balance]		[Ne] (nO)
nO YES	<ul style="list-style-type: none"> <input type="radio"/> [Ne] [No] (nO): Funkce není použita <input type="radio"/> [Ano] [Yes] (YES): Funkce aktivní. Slouží pro rovnoměrné rozdělení brzdného výkonu pro frekvenční měn propojené prostřednictvím ss meziobvodů. Nastavení <i>prahové hodnoty napětí pro sepnutí brzdného spínače</i>, musí být pro všechny měniče nastavené stejné. Aktivace funkce je možná pouze v případě, je-li <i>automatické prodloužení doby doběhu při příliš intenzivním brzdění</i> vypnuto, viz strana 127.		
LbA	q Rozdělení zatížení mechanicky svázaných motorů [Rozdělení zatížení] [Load sharing]		[Ne] (nO)
nO YES	<ul style="list-style-type: none"> <input type="radio"/> [Ne] [No] (nO): Funkce neaktivní <input type="radio"/> [Ano] [Yes] (YES): Funkce aktivní. Parametr je přístupný pouze v případě, je-li nastaven jiný typ řízení [Typ řízení] (Ctt) j, než vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC).		
LbC	q Koeficient rozdělení zatížení (2) [Koeficient rozdělení] [Load correction]	0 až 1000 Hz	0 Hz
	Jmenovitá hodnota korekce v Hz pro dosažení rozdělení zatížení. Parametr je přístupný pouze v případě, je-li <i>rozdělení zatížení mechanicky svázaných motorů</i> aktivní.		
	Moment	LbC	
	Jmenovitý moment		
		Frekvence	
	Jmenovitý moment		

(1) Dle rozsahu napájecího napětí konkrétního frekvenčního měniče.

(2) Parametr je přístupný také v sub-menu 1.3 nastavení [1.3 SETTINGS] (SEt-)



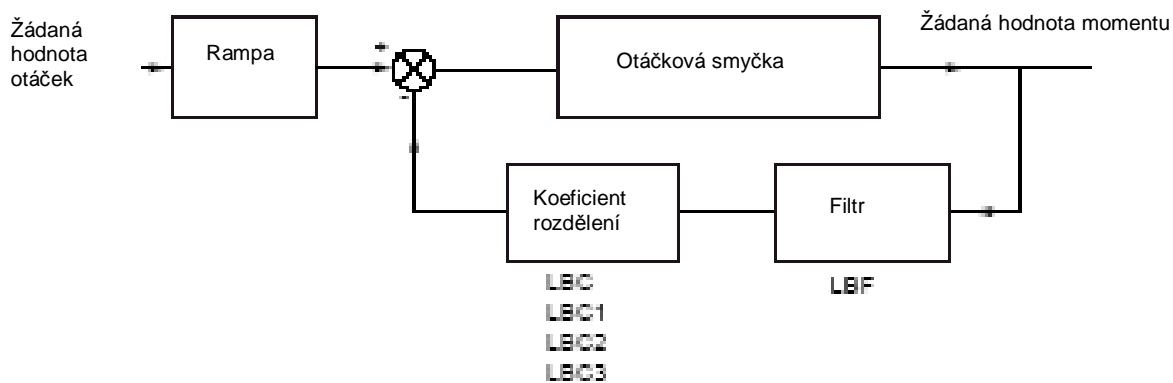
Parametry lze modifikovat v zablokovaném stavu frekvenčního měniče i za chodu motoru.

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

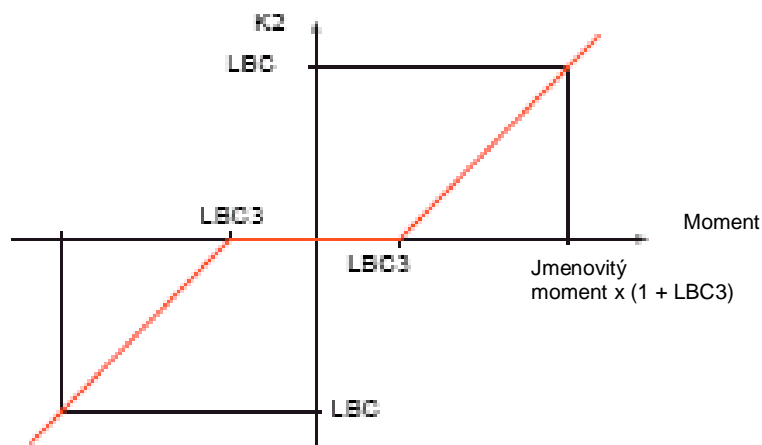
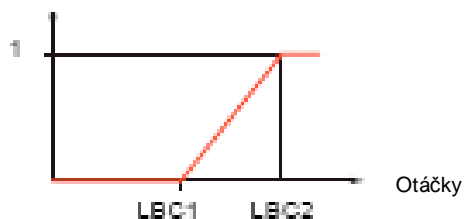
Rozdělení zatížení mechanicky svázaných motorů, parametry přístupné v úrovni EXPERT

Princip



Koefficient rozdělení K je dán součinem koeficientu koeficientu otáček K1 a momentu K2 ($K = K1 \times K2$)

K1

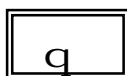


Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.4 – Parametry motoru

[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
LbC1	n Korekce na minimálních otáčkách [Korekce min. otáčky] [Correction min spd]	0 až 999.9 Hz	0
q	Parametr je přístupný, je-li <i>rozdělení zatížení mechanicky svázaných motorů</i> aktivní. Slouží pro nastavení minimální hodnoty otáček, od které je prováděna korekce otáček. Korekce není prováděna pod tuto hodnotu. Používá se pro omezení korekce na velmi malých otáčkách, která může zabránit otáčení motoru.		
LbC2	n Korekce na maximálních otáčkách [Korekce max. otáčky] [Correction max spd]	0 až 999.9 Hz	0.1
q	Parametr je přístupný, je-li <i>rozdělení zatížení mechanicky svázaných motorů</i> aktivní. Slouží pro nastavení maximální hodnoty otáček, nad kterou je použita maximální hodnota <i>koeficientu rozdělení zatížení</i> .		
LbC3	n Momentový offset [Offset momentu] [Torque offset]	0 až 300 %	0 %
q	Parametr je přístupný, je-li <i>rozdělení zatížení mechanicky svázaných motorů</i> aktivní. Minimální moment pro rozdělení zatížení v % jmenovitého výkonu. Korekce není prováděna pod tuto hodnotu. Slouží pro odstranění nestabilit, není-li směr působení momentu konstantní.		
LbF	n Korekční filtr [Korekční filtr] [Sharing filtr]	100 ms až 20 s	100 ms
q	Parametr je přístupný, je-li <i>rozdělení zatížení mechanicky svázaných motorů</i> aktivní. Časová konstanta filtru v ms. Slouží pro odstranění nestability v případě, je-li mechanická vazba mezi motory pružná.		



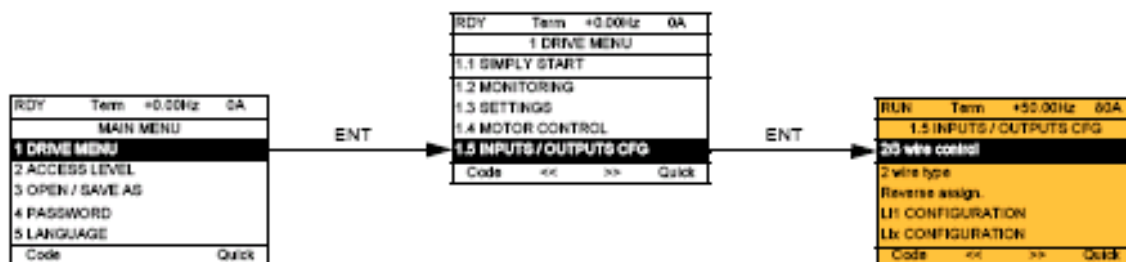
Parametry lze modifikovat v zablokovaném stavu frekvenčního měniče i za chodu motoru.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

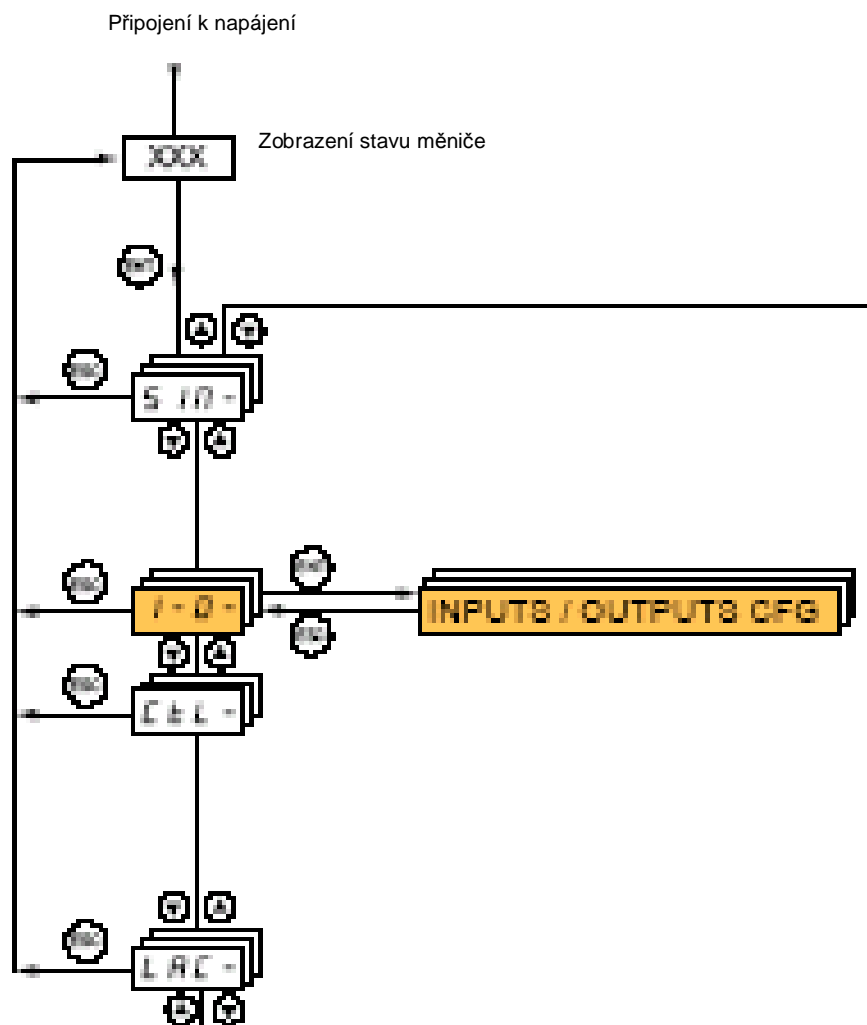
Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Přístup prostřednictvím grafického obslužného terminálu



Přístup prostřednictvím vestavěného obslužného terminálu



Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
tCC	q Volba 2-vodičového nebo 3-vodičového ovládání [2/3-vodičové ovládání] [2/3 wire control]		[2-vodičové] (2C)
2C 3C	<ul style="list-style-type: none">o [2-vodičové] [2 wire] (2C): 2-vodičové ovládánío [3-vodičové] [3 wire] (3C): 3-vodičové ovládání <p>2-vodičové ovládání - ovládání trvalou úrovní signálu nebo hranou signálu: funkce <i>chod vpřed</i>, resp. <i>chod vzad</i> je aktivní, pokud je příslušný logický vstup uveden do stavu log.1</p> <p>Příklad zapojení</p> <p style="text-align: center;">L1: chod vpřed Llx: chod vzad</p> <p>3-vodičové ovládání – ovládání impulsem: funkce <i>chod vpřed</i>, resp. <i>chod vzad</i> je aktivována krátkodobým uvedením příslušného logického vstupu do úrovně log.1. Aktivace příslušné funkce se zruší (stop) krátkodobým uvedením logického vstupu L1 do úrovně log.0.</p> <p>Příklad zapojení</p> <p style="text-align: center;">L1: stop L2: chod vpřed Llx: chod vzad</p> <div><p style="text-align: center;">UPOZORNĚNÍ</p><p>Pro změnu nastavení parametru <i>volba 2-vodičového nebo 3-vodičového ovládání</i> stlačte klávesu „ENT“ minimálně po dobu 2 s. Parametr <i>typ 2-vodičového ovládání</i> [2-vodičové - typ] [2 wire type] (tCt) viz strana 82 a všechny funkce, které ovlivňují logické vstupy se vrátí do továrního nastavení! Do továrního nastavení se vrátí také všechny změny, provedené ve zvolené makrokonfiguraci. (Ztráta všech provedených úprav makrokonfigurace) 2-vodičové nebo 3-vodičové ovládání se doporučuje zvolit před konfigurací menu 1.6 Řízení (CtL-) a 1.7 Aplikační funkce (FUn-). Zabezpečte změnu/ověřte zapojení logických vstupů pro zvolené ovládání.</p></div>		
tCt	q Typ 2-vodičového ovládání [2-vodičové - typ] [2 wire type]		[Hrana signálu] (trn)
LEL trn PFO	<ul style="list-style-type: none">o [Úroveň] (LEL): Logická úroveň 1 nebo 0 na příslušném logickém vstupu znamená chod nebo zastavení.o [Hrana signálu] (trn): Aby se zabránilo náhodným restartům po přerušení napájení, resp. poruše, je pro inicializaci činnosti - povelu pro chod potřebná změna stavu signálu(přechod nebo hrana)o [Priorita vpřed] (PFO): Logická úroveň 1 nebo 0 na příslušném vstupu znamená chod nebo zastavení, ale vstup „chod vpřed“ má vždy prioritu vůči vstupu „chod vzad“.		
rrS	q Konfigurace funkce chod vzad [Konfig. chod vzad] [Reverse assign.]		[LI2] (LI2)
nO LI1 - - C101 - Cd00 -	<ul style="list-style-type: none">o [Ne] (nO): funkce není aktivnío [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3201o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3202o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbuso [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopeno [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační deskyo [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací deska s PLCo [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupuo [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu <p>Konfigurace funkce <i>chod vzad</i></p>		

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
L1-	n [Konfigurace LI1] [LI1 CONFIGURATION]		
L1A	<p>o Zobrazení funkcí logického vstupu LI1 [Zobrazení funkcí LI1] [LI1 Assignment]</p> <p>Parametr slouží pouze pro čtení. Slouží pro získání informace o všech funkcích, pro které je logický vstup LI1 konfigurován.</p>		
L1d	<p>o Zpoždění aktivace logického vstupu LI1 [Zpoždění aktivace LI1] [LI1 On Delay]</p> <p>Parametr slouží pro nastavení zpoždění při přechodu logického vstupu LI1 z úrovně log. 0 do log. 1. Zpoždění slouží pro filtraci případného rušení, lze nastavit v rozmezí od 0 do 200 ms. Přechod z úrovně log. 1 do log. 0 není zpožděn.</p> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; margin: 10px auto; width: fit-content;"> <p style="text-align: center;">UPOZORNĚNÍ</p> <p>NEOČEKÁVANÁ FUNKCE ZAŘÍZENÍ Provéřte, zda nemůže nastavení způsobit snížení bezpečnosti zařízení. Pořadí, ve kterém jsou aktivovány jednotlivé logické vstupy může být ovlivněno individuálním nastavením zpoždění jejich aktivace.</p> </div>	0 až 200 ms	0
L--	<p>n [Konfigurace LIx] [LIx CONFIGURATION]</p> <p>U všech dostupných logických vstupů frekvenčního měniče lze zobrazit jejich funkce a nastavit zpoždění jejich aktivace. (Viz parametry, které se vztahují k LI1). Maximální počet logických vstupů frekvenčního měniče závisí na použitém příslušenství - typ přídatných desek.</p>		

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

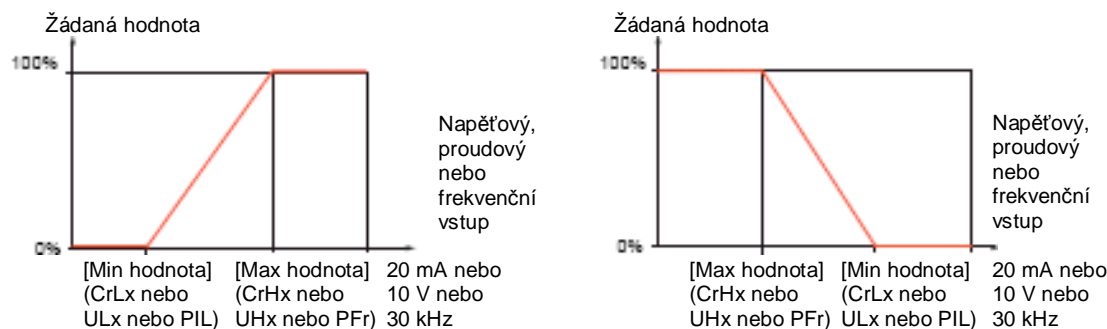
[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Konfigurace analogových vstupů a frekvenčního vstupu

Hodnoty vstupního signálu (ve V, mA, Hz) jsou vztaženy k % žádané hodnoty.

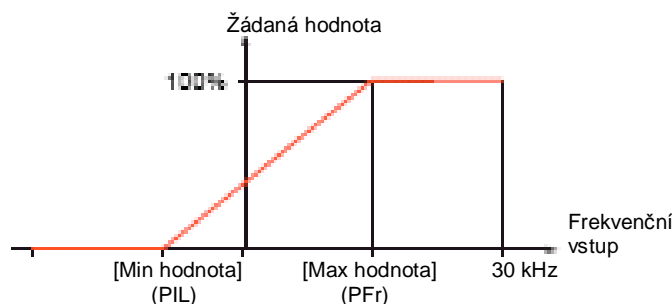
Minimální a maximální žádaná hodnota

Rozsah žádané hodnoty 0 až 100 % odpovídá signálu na analogovém vstupu v rozmezí od nastavitelné hodnoty [Min hodnota] do [Max hodnota]. Je také možné nastavit pro maximální žádanou hodnotu hodnotu vstupního signálu menší, než pro minimální žádanou hodnotu - viz obrázek vpravo.



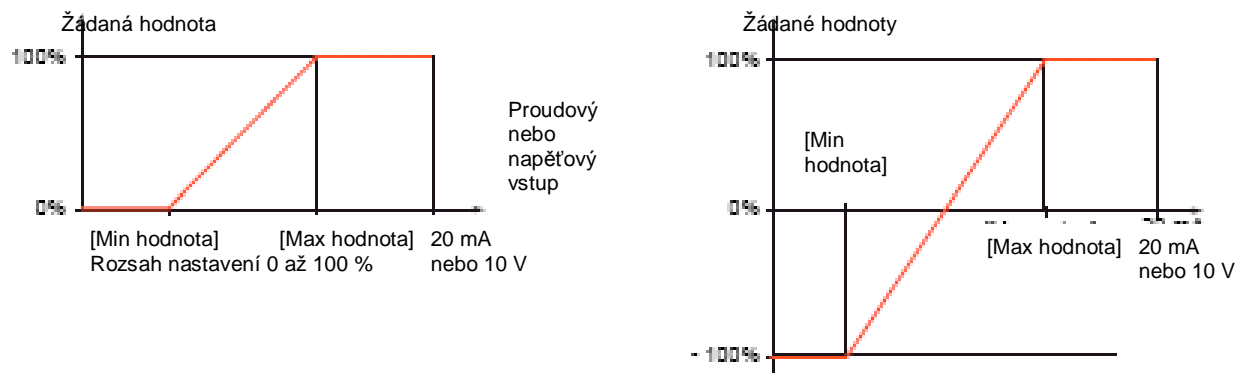
Pro bipolární vstupy jsou minimální a maximální žádaná hodnota uvažovány v absolutní hodnotě: příklad +/- 2 až 8 V

Záporná minimální hodnota pro frekvenční vstup



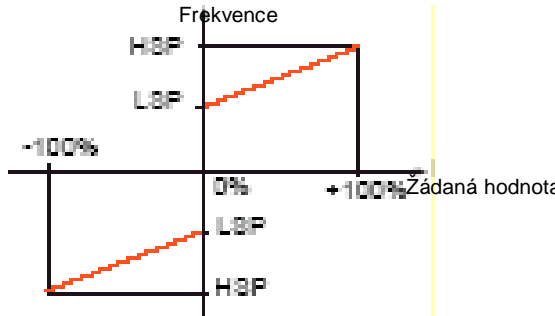
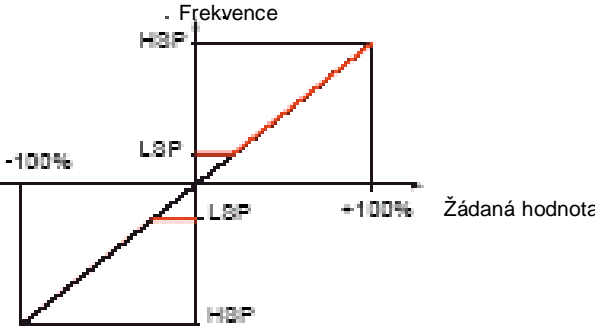
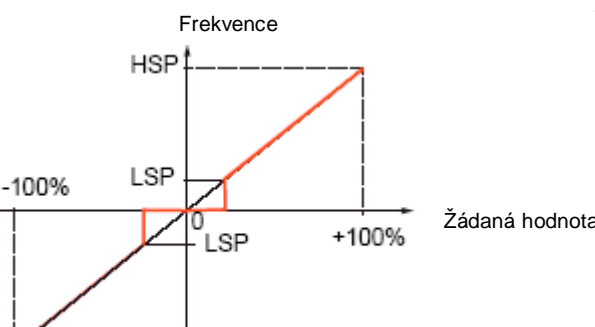
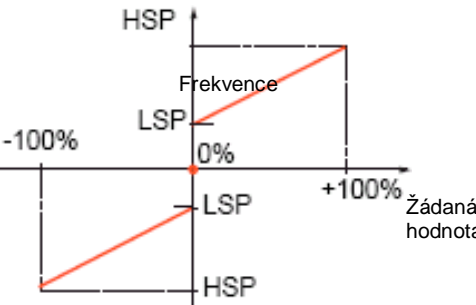
Rozsah žádané hodnoty : pouze pro analogové vstupy

Tento parametr slouží pro nastavení rozsahu žádané hodnoty, který lze nastavit 0 až 100 % nebo -100% až 100 %. Takto lze použitím klasického unipolárního vstupu zadávat žádanou hodnotu v obou polaritách.



Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
L1-	n [Konfigurace LI1] [LI1 CONFIGURATION]		
L1A	Průběh žádané hodnoty v závislosti na vstupním signálu [Standardní] (bSd) [Průběh žádané hodnoty] [Reference template]		
bSd	<input type="radio"/> [Standardní] [Standard] (bSd) <p>Při nulovém signálu žádané hodnoty je výstupní frekvence rovna LSP</p> 		
bLS	<input type="radio"/> [Pedestal] [Pedestal] (bSd) <p>Při signálu žádané hodnoty od 0 do LSP je žádaná hodnota frekvence rovna LSP</p> 		
bnS	<input type="radio"/> [Mrtvé pásmo] [Deadband] (bnS) <p>Při signálu žádané hodnoty od 0 do LSP je žádaná hodnota frekvence nulová</p> 		
	<input type="radio"/> [Mrtvé pásmo 0] [Deadband 0] (bnS) <p>Stejně jako [Standardní] (bSd) kromě následujících případů, kdy je pro nulovou hodnotu signálu žádané hodnoty také žádaná nulová:</p> <ul style="list-style-type: none"> I Signál je menší, než [Minimální hodnota], která je větší, než 0 (Příklad 1 V pro vstup konfigurovaný 2 až 10 V) I Signál je větší, než [Minimální hodnota], která je větší, než [Maximální hodnota]. (Příklad 11 V pro vstup konfigurovaný 10 až 0 V) <p>Pokud je analogový vstup konfigurován jako bipolární, průběh žádané hodnoty zůstává [Standardní] (bSd).</p> <p>Tyto parametry definují průběh žádané hodnoty výstupní frekvence v závislosti na vstupním signálu na analogových vstupech a frekvenčním vstupu. Nesouvisí s žádanou hodnotou regulované veličiny v případě použití PID regulátoru.</p> <p>Omezení jsou nastaveny pomocí parametrů [Nízké otáčky] (LSP) a [Vysoké otáčky] (HSP), viz strana 40.</p> 		

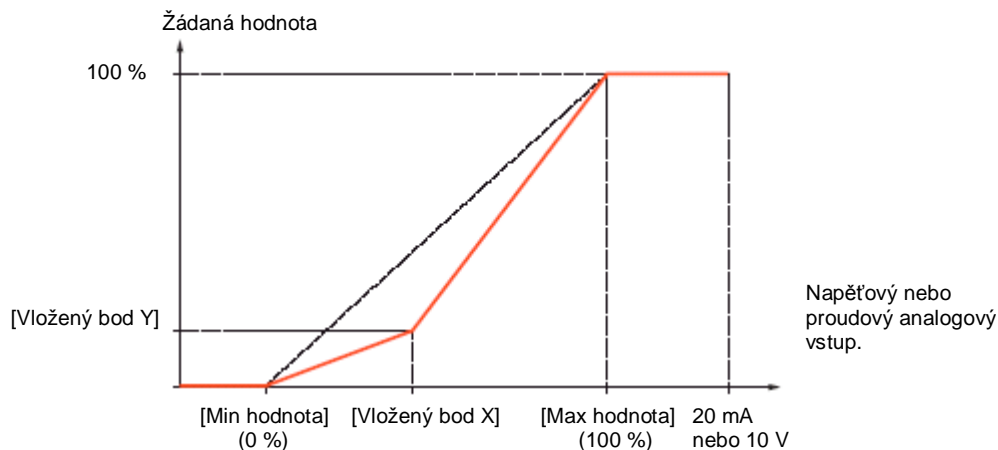
Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

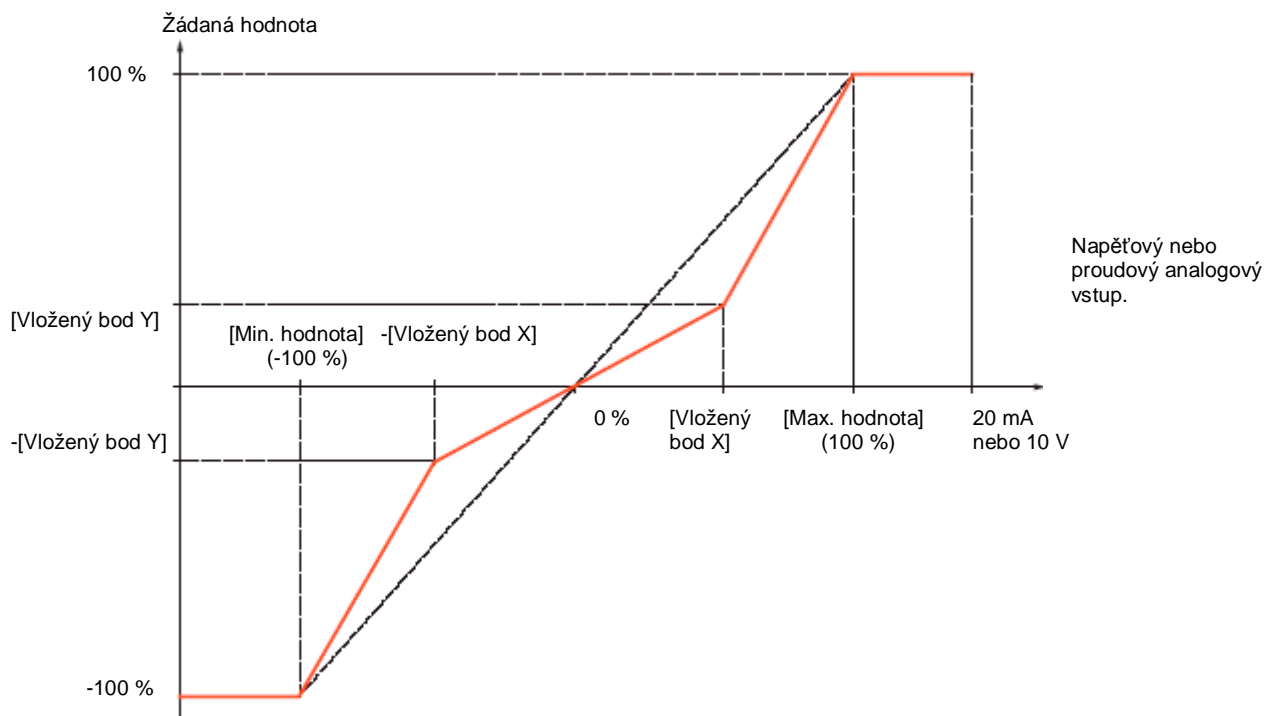
Nelineární zadávání žádané hodnoty : pouze pro analogové vstupy

Závislost mezi vstupním signálem a žádanou hodnotou výstupní frekvence lze upravit konfigurací bodu, který se nachází uvnitř intervalu žádané hodnoty.

Pro rozsah žádané hodnoty 0 až 100 %.



Pro rozsah žádané hodnoty 0 až 100 %.



Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AI1-	n [Konfigurace AI1] [AI1 CONFIGURATION]		
AI1A	q Zobrazení funkcí analogového vstupu AI1 [Zobrazení funkcí AI1] [AI1 assignment]		
	Parametr slouží pouze pro čtení. Slouží pro získání informace o všech funkcích, pro které je analogový vstup AI1 konfigurován.		
AI1t	q Typ analogového vstupu AI1 [Typ vstupu AI1] [AI1 Type]		[Napětový] (10U)
	Parametr slouží pouze pro čtení. o [Napětový] [Voltage] (10U)		
10U UIL1	q Velikost signálu na AI1 odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. hodnota AI1] [AI1 min value]	0 až 10 V	0 V
UIH1	q Velikost signálu na AI1 odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. hodnota AI1] [AI1 max value]	0 až 10 V	10.0 V
AI1F	q Filtr AI1 [Filtr AI1] [AI1 filter]	0 až 10 s	0 s
	Filtrace rušivých signálů.		
AI1E	q Souřadnice X vloženého bodu AI1 [AI1 vložený bod X] [AI1 Interm. point X]	0 až 100%	0 %
	X souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu 0 % odpovídá [Min. hodnota AI1] (UIL1) 100 % odpovídá [Max. hodnota AI1] (UIH1)		
AI1S	q Souřadnice Y vloženého bodu AI1 [AI1 vložený bod Y] [AI1 Interm. point Y]	0 až 100%	0 %
	Y souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu		

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AI2-	n [Konfigurace AI2] [AI2 CONFIGURATION]		
AI2A	q Zobrazení funkcí analogového vstupu AI2 [Zobrazení funkcí AI2] [AI2 assignent] Parametr slouží pouze pro čtení. Slouží pro získání informace o všech funkcích, pro které je analogový vstup AI2 konfigurován.		
AI2t	q Typ analogového vstupu AI2 [Typ vstupu AI2] [AI2 Type]		[Proudový] (0A)
10U 0A CrL2	<ul style="list-style-type: none"> o [Napětový] [Voltage] (10U) : Napětový vstup o [Proudový] [Current] (0A) : Proudový vstup 		
	q Velikost proudového signálu na AI2 odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. hodnota AI2] [AI2 min value]	0 až 20 mA	0 mA
UIL2	q Velikost napětového signálu na AI2 odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. hodnota AI2] [AI2 min value] Parametr je přístupný, je-li [Typ vstupu AI2] (AI2t) = [Proudový] (0A)	0 až 10 V	0 V
CrH2	q Velikost proudového signálu na AI2 odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. hodnota AI2] [AI2 max value] Parametr je přístupný, je-li [Typ vstupu AI2] (AI2t) = [Napětový] (10U)	0 až 20.0 mA	20.0 mA
UIH2	q Velikost napětového signálu na AI2 odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. hodnota AI2] [AI2 max value] Parametr je přístupný, je-li [Typ vstupu AI2] (AI2t) = [Proudový] (0A)	0 až 10 V	10 V
AI2F	q Filtr AI2 [Filtr AI2] [AI2 filter] Filtrace rušivých signálů.	0 až 10 s	0 s
AI2L	q Rozsah žádané hodnoty, zadávané prostřednictvím AI2 [Rozsah AI2] [AI2 range] o [0 až 100 %] (POS): Unipolární rozsah žádané hodnoty o [-100 až 100 %] (nEG): Bipolární rozsah žádané hodnoty Příklad bipolární žádané hodnoty pro napětový vstup 0 až 10 V: - 0 V odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence -100 % - 5 V odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence 0 % - 10 V odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence +100 %		[0 až 100 %] (POS)
AI2E	q Souřadnice X vloženého bodu AI2 [AI2 vložený bod X] [AI2 Inter. point X] X souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu 0 % odpovídá [Min. hodnota AI2] (UIL2) pro unipolární rozsah žádané hodnoty [Max hodnota AI2] (UIH2) + [Min hodnota AI2] (UIL2) 0 % odpovídá ----- pro bipolární rozsah žádané hodnoty 2 100 % odpovídá [Max. hodnota AI2] (UIH2)	0 až 100 %	0 %
AI2S	q Souřadnice Y vloženého bodu AI2 [AI2 vložený bod Y] [AI2 Inter. point Y] Y souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu	0 až 100%	0 %

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AI3-	n [Konfigurace AI3] [AI3 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, pokud je použito příslušenství - rozšiřovací deska V/V typu VW3A3202		
AI3A	q Zobrazení funkcí analogového vstupu AI3 [Zobrazení funkcí AI3] [AI3 assignment] Parametr slouží pouze pro čtení. Slouží pro získání informace o všech funkcích, pro které je analogový vstup AI3 konfigurován.		
AI3t	q Typ analogového vstupu AI3 [Typ vstupu AI2] [AI2 Type]		[Proudový] (0A)
10U 0A CrL3	Vstup nelze konfigurovat na jinou hodnotu - parametr slouží pouze pro čtení. o [Proudový] [Current] (0A) : Proudový vstup q Velikost proudového signálu na AI3 odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. hodnota AI3] [AI3 min value]	0 až 20.0 mA	0 mA
CrH3	q Velikost proudového signálu na AI3 odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. hodnota AI3] [AI3 max value]	0 až 20.0 mA	20.0 mA
AI3F	q Filtr analogového vstupu AI3 [Filtr AI3] [AI3 filter] Filtrace rušivých signálů.	0 až 10.0 s	0 s
AI3L	q Rozsah žádané hodnoty, zadávané prostřednictvím AI3 [Rozsah AI3] [AI3 range] o [0 až 100 %] (POS): Unipolární rozsah žádané hodnoty o [-100 až 100 %] (nEG): Bipolární rozsah žádané hodnoty Příklad bipolární žádané hodnoty pro proudový vstup 4 až 20 mA: - 4 mA odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence -100 % - 12 mA odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence 0 % - 20 mA odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence +100 % Protože analogový vstup je fyzicky bipolární (diferenční), lze bipolární rozsah žádané hodnoty [-100 až 100 %] (nEG): uplatnit pouze v případě pro unipolární vstupní signál. Bipolární vstupní signál není kompatibilní s bipolárním rozsahem žádané hodnoty.		[0 až 100 %] (POS)
AI3E	q Souřadnice X vloženého bodu AI3 [AI3 vložený bod X] [AI3 Inter. point X] X souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu 0 % odpovídá [Min. hodnota AI2] (CrL3) pro unipolární rozsah žádané hodnoty [Max hodnota AI2] (CrH3) + [Min hodnota AI2] (CrL3) 0 % odpovídá ----- pro bipolární rozsah žádané hodnoty 2 100 % odpovídá [Max. hodnota AI2] (CrH3)	0 až 100 %	0 %
AI3S	q Souřadnice Y vloženého bodu AI3 [AI3 vložený bod Y] [AI3 Inter. point X] Y souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu	0 až 100%	0 %

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AI4-	n [Konfigurace AI4] [AI4 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, pokud je použito příslušenství - rozšiřovací deska V/V typu VW3A3202		
AI4A	q Zobrazení funkcí analogového vstupu AI4 [Zobrazení funkcí AI4] [AI4 assignment] Parametr slouží pouze pro čtení. Slouží pro získání informace o všech funkcích, pro které je analogový vstup AI4 konfigurován.		
AI4t	q Typ analogového vstupu AI4 [Typ vstupu AI4] [AI4 Type]		[Proudový] (0A)
10U 0A CrL4	<ul style="list-style-type: none"> o [Napětový] [Voltage] (10U) : Napětový vstup o [Proudový] [Current] (0A) : Proudový vstup q Velikost proudového signálu na AI4 odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. hodnota AI4] [AI4 min value]	0 až 20 mA	0 mA
UI4L	Parametr je přístupný, je-li [Typ vstupu AI4] (AI4t) = [Proudový] (0A) q Velikost napětového signálu na AI4 odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. hodnota AI4] [AI4 min value]	0 až 10 V	0 V
CrH4	Parametr je přístupný, je-li [Typ vstupu AI4] (AI4t) = [Napětový] (10U) q Velikost proudového signálu na AI4 odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. hodnota AI4] [AI4 max value]	0 až 20.0 mA	20.0 mA
UIH4	Parametr je přístupný, je-li [Typ vstupu AI4] (AI4t) = [Proudový] (0A) q Velikost napětového signálu na AI4 odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. hodnota AI2] [AI4 max value]	0 až 10 V	10.0 V
AI4F	Parametr je přístupný, je-li [Typ vstupu AI4] (AI4t) = [Napětový] (10U) q Filtr AI4 [Filtr AI4] [AI4 filter] Filtrace rušivých signálů.	0 až 10 s	0 s
AI4L	q Rozsah žádané hodnoty, zadávané prostřednictvím AI2 [Rozsah AI4] [AI4 range] <ul style="list-style-type: none"> o [0 až 100 %] (POS): Unipolární rozsah žádané hodnoty o [-100 až 100 %] (nEG): Bipolární rozsah žádané hodnoty Příklad bipolární žádané hodnoty pro napětový vstup 0 až 10 V: <ul style="list-style-type: none"> - 0 V odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence -100 % - 5 V odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence 0 % - 10 V odpovídá žádané hodnotě výstupní frekvence +100 % 		[0 až 100 %] (POS)
AI4E	q Souřadnice X vloženého bodu AI4 [AI4 vložený bod X] [AI4 Interim. point X] X souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu 0 % odpovídá [Min. hodnota AI4] (UI4L) pro unipolární rozsah žádané hodnoty [Max hodnota AI4] + [Min hodnota AI4] 0 % odpovídá ----- pro bipolární rozsah žádané hodnoty 2 100 % odpovídá [Max. hodnota AI4] (UIH4)	0 až 100 %	0 %
AI4S	q Souřadnice Y vloženého bodu AI4 [AI4 vložený bod Y] [AI4 Interim. point X] Y souřadnice bodu pro vytvoření nelineární závislosti žádané hodnoty na vstupním signálu	0 až 100%	0 %

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PLI-	n [Konfigurace RP] [RP CONFIGURATION] Parametr je přístupný, pokud je použito příslušenství - rozšiřovací deska V/V typu VW3A3202		
PIA	q Zobrazení funkcí frekvenčního vstupu RP [Zobrazení funkcí RP] [RP assignment]		
PIL	Parametr slouží pouze pro čtení. Slouží pro získání informace o všech funkcích, pro které je analogový vstup AI4 konfigurován. q Hodnota frekvence na RP odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. hodnota RP] [RP min value]	-30.00 až 30.0 kHz	0
PFr	Hodnota vstupní frekvence, odpovídající minimální hodnotě výstupní frekvence. q Hodnota frekvence na RP odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. hodnota RP] [RP max value]	0 až 30.0 kHz	30.0 kHz
PFI	Hodnota vstupní frekvence, odpovídající maximální hodnotě výstupní frekvence. q Filtr frekvenčního vstupu RP [Filtr RP] [RP filter]	0 až 1000 ms	0
	Filtrace rušivých signálů.		

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

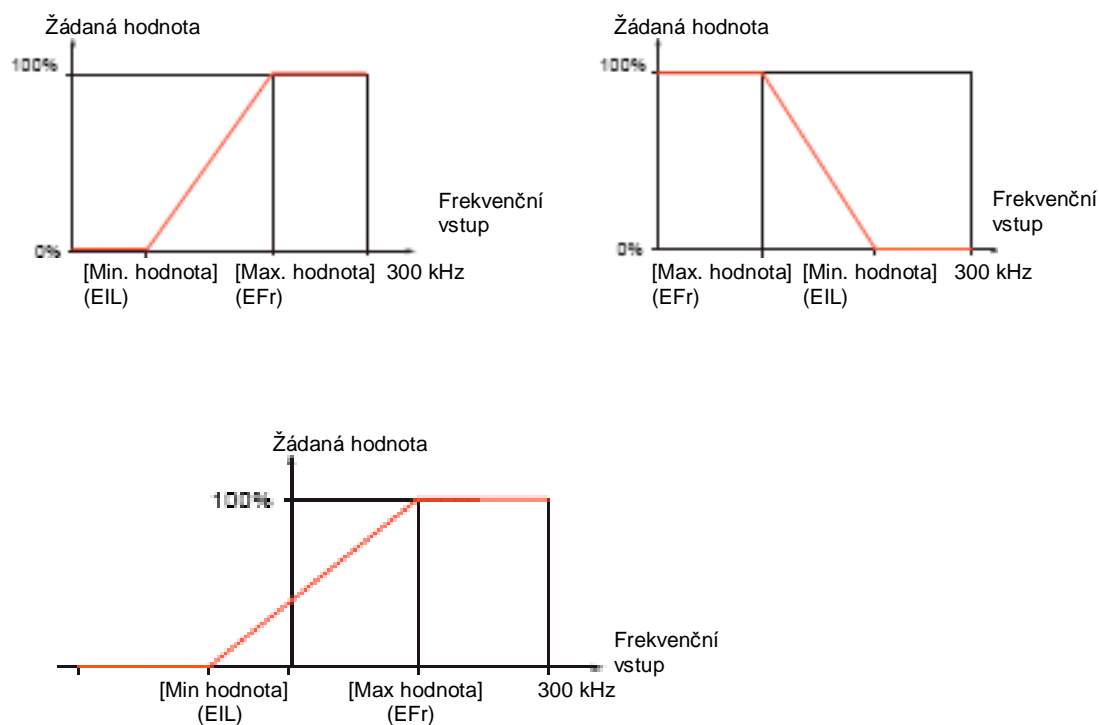
Konfigurace vstupu pro inkrementální snímač, konfigurovaný jako vstup žádané hodnoty

Frekvence impulsů nemá znaménko - informaci o znaménku musí být dána řídicím signálem (například logický vstup)

Minimální a maximální vstupní hodnoty

Minimální a maximální žádaná hodnota

Minimální a maximální žádaná hodnota odpovídá nastavitelné hodnotě signálu na vstupu. Je také možné nastavit pro maximální žádanou hodnotu hodnotu vstupního signálu menší, než pro minimální žádanou hodnotu - viz obrázek vpravo.



Žádaná hodnota při nulové frekvenci na frekvenčním vstupu může být získána nastavením záporné minimální hodnoty.

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
IE-	n Konfigurace inkrementálního snímače [Konfigurace IRC] [ENCODER CONFIGURATION]		
EnS	n Volba použití signálů inkrementálního snímače [Volba signálů IRC] [Encoder type]		[AABB] (AAbb)
nO AAbb Ab A	Konfiguraci je nutno provést v závislosti na typu desky a použití inkrementálního snímače (1) <ul style="list-style-type: none"> o [---] (nO): Inkrementální snímač nepoužít o [AABB] (AAbb): Pro signály A, A-, B, B- o [AB] (Ab): Pro signály A, B o [A] (A): Pro signál A. Hodnota není přístupná, pokud je nastavení funkce inkrementálního snímače konfigurováno jako otáčková zpětná vazba [Nastavení funkce IRC] (EnU) = [Otáčková ZV] (rEG) 		
EnC	q Ověření inkrementálního snímače [Ověření IRC] [Encoder check]		[not done] (nO)
nO YES DOnE	Ověření správné funkce inkrementálního snímače. Parametr je přístupný, je-li do frekvenčního měniče vložena deska inkrementálního snímače (1) <ul style="list-style-type: none"> o [Not done] (nO): Ověření nebylo provedeno o [Yes] (Yes): Aktivace ověření inkrementálního snímače o [Done] (dOnE): Ověření úspěšně provedeno - snímač funkční Při ověřování je prováděna kontrola: <ul style="list-style-type: none"> - Správnosti směru otáčení motoru vzhledem k inkrementálnímu snímači - Přítomnosti všech signálů (funkčnost vedení) - Počtu impulsů na otáčku V případě, že některá z kontrolovaných podmínek není vyhovující, dojde k zablokování frekvenčního měniče s hlášením poruchy [Porucha IRC] (EnF)		

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
IE-	n Konfigurace inkrementálního snímače (pokračování) [Konfigurace IRC] [ENCODER CONFIGURATION] Parametr je přístupný, pokud je použito příslušenství - rozšiřovací deska pro inkrementální snímač Jednotlivé možnosti nastavení závisí na typu rozšiřovací desky pro inkrementální snímač.		
EnU	q Nastavení funkce inkrementálního snímače [Nastavení funkce IRC] [Encoder usage] Parametr je přístupný, je-li do frekvenčního měniče vložena deska inkrementálního snímače (1) o [Ne] [No] (nO): Neaktivní o [Monitorování otáček] [Fdbk monit.] (SEC): Pouze pro účely monitorování otáček. o [Otáčková ZV] [Spd fdk reg.] (rEG): Otáčková zpětná vazba s regulací a monitorováním otáček. Toto nastavení je aktivováno automaticky, pokud je zvolen typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC). Pokud je zvolen typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení napětíové [SVC U] (UUC), inkrementální snímač pracuje jako zpětnovazební snímač otáček a umožňuje provádění statické korekce otáček. Toto nastavení není přístupné pro zbývající typy řízení. o [Žádaná hodnota otáček] [Speed ref.] (PGr): Zadávání žádané hodnoty otáček inkrementálním snímačem		[Ne] (nO)
PGI	q Počet impulsů na otáčku [Počet impulsů/ot] [Number of pulses] Počet impulsů inkrementálního snímače na otáčku. Parametr je přístupný, je-li použita přídavná deska pro inkrementální snímač.	100 až 5000	1024
PGA	q Způsob zadávání žádané hodnoty frekvence [Způsob zadávání] [Reference type] o [IRC] [Encoder] (EnC): Použití inkrementálního snímače pro zadávání žádané hodnoty výstupní frekvence o [Frekvence] [Freq. gen.] (PtG): Zadávání žádané hodnoty externím frekvenčním generátorem (Signál bez znaménka)		[IRC] (EnC)
EIL	q Hodnota frekvence odpovídající 0% žádané hodnoty [Min. frekvence] [Freq min. value] Parametr je přístupný, je-li nastavení funkce inkrementálního snímače [Nastavení funkce IRC] (EnU) = [Žádaná hodnota otáček] (PGr) a pokud je způsob zadávání žádané hodnoty frekvence [Způsob zadávání] (PGA) = [Frekvence] (PtG). Hodnota vstupní frekvence, odpovídající minimální hodnotě výstupní frekvence.	-300 až 300 kHz	0
PFr	q Hodnota frekvence odpovídající 100% žádané hodnoty [Max. frekvence] [Freq. max value] Parametr je přístupný, je-li nastavení funkce inkrementálního snímače [Nastavení funkce IRC] (EnU) = [Žádaná hodnota otáček] (PGr) a pokud je způsob zadávání žádané hodnoty frekvence [Způsob zadávání] (PGA) = [Frekvence] (PtG). Hodnota vstupní frekvence, odpovídající maximální hodnotě výstupní frekvence.	0.00 až 300 kHz	300 kHz
EFI	q Filtr frekvenčního vstupu [Filtr IRC] [Freq signal filter] Parametr je přístupný, je-li nastavení funkce inkrementálního snímače [Nastavení funkce IRC] (EnU) = [Žádaná hodnota otáček] (PGr) Filtrace rušivých signálů.	0 až 1000 ms	0

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
r1-	n Konfigurace relé R1		
	[Konfigurace R1] [R1 CONFIGURATION]		
r1	q Funkce relé R1		[Bez poruchy] (FLt)
	[Funkce R1] [R1 Assignment]		
nO	o [Bez funkce] [No] (nO): Bez funkce		
FLt	o [Bez poruchy] [No drive flt] (FLt): Není porucha (Relé v sepnutém stavu. V případě poruchy relé rozeptne.)		
rUn	o [V chodu] [Drv running] (rUn): Pohon v chodu		
FtA	o [= Frekvence] [Freq. Th. attain.] (FtA): Dosažení prahové hodnoty frekvence		
FLA	o [= HSP] [HSP attain.] (FLA): Dosažení vysokých otáček HSP		
CtA	o [= Proud] [I attained] (CtA): Dosažení prahové hodnoty proudu		
SrA	o [= Žádané otáčky] [Freq.ref.att] (SrA): Dosaženo shody žádané a skutečné hodnoty otáček		
tSA	o [= Teplota motoru] [Th.mot. att.] (tSA): Dosaženo prahové hodnoty teploty motoru		
PEE	o [! Reg. odchylka PID] [PID error al.] (PEE): Varování - regulační odchylka překročila nastavenou mez		
PFA	o [! ZV PID] [PID fdbk al.] (PFA): Varování - signál zpětné vazby mimo nastavené meze		
AP2	o [! 4-20 mA AI2] [AI2 Al. 4-20] (AP2): Varování - přerušení proudové smyčky analogového vstupu AI2		
F2A	o [= Frekvence 2] [Freq. Th. 2attain.] (F2A): Dosažení prahové hodnoty frekvence 2		
tAd	o [= Teplota měniče] [Th.driv.att.] (tAd): Dosaženo prahové hodnoty teploty měniče		
tS2	o [= Teplota motoru 2] [Th.mot2 att.] (tS2): Dosaženo prahové hodnoty 2 teploty motoru		
tS3	o [= Teplota motoru 3] [Th.mot2 att.] (tS3): Dosaženo prahové hodnoty 3 teploty motoru		
tAS	o [Generátor] [Neg Torque] (AtS): Motor v generátorickém režimu		
CnF0	o [Konfigurace 0] [Cnfg.0 act] (CnF0): Konfigurace 0 aktivní		
CnF1	o [Konfigurace 1] [Cnfg.1 act] (CnF1): Konfigurace 1 aktivní		
CnF2	o [Konfigurace 2] [Cnfg.2 act] (CnF2): Konfigurace 2 aktivní		
CFP1	o [Sada par. 1] [Set 1 active] (CFP1): Sada parametrů 1 aktivní		
CFP2	o [Sada par. 2] [Set 2 active] (CFP2): Sada parametrů 2 aktivní		
CFP3	o [Sada par. 3] [Set 3 active] (CFP3): Sada parametrů 3 aktivní		
dbL	o [Meziobvod OK] [DC charged] (dbL): ss meziobvod připraven		
brS	o [Dyn. brzdění] [In braking] (brS): Brzdění ss proudem		
PrM	o [Bezpečné odpojení] [P. removed] (PrM): Měnič zablokovan vstupem pro bezpečné odpojení		
MCP	o [! motor > 0] [I present] (MCP): Motorem protéká proud		
LSA	o [Koncový spínač] [Limit sw.att] (LSA): Aktivován koncový spínač		
AG1	o [! Skupina 1] [Alarm Grp 1] (AG1): Aktivní 1. skupina varování		
AG2	o [! Skupina 2] [Alarm Grp 2] (AG2): Aktivní 2. skupina varování		
AG3	o [! Skupina 3] [Alarm Grp 3] (AG3): Aktivní 3. skupina varování		
P1A	o [! PTC 1] [PTC1 alarm] (P1A): Varování - přeročení prahové hodnoty teploty 1 - PTC		
P2A	o [! PTC 2] [PTC2 alarm] (P2A): Varování - přeročení prahové hodnoty teploty 2 - PTC		
PLA	o [! PTC = LI6] [LI6 = PTC Al.] (PLA): LI6 = varování - přehřátí. Zjištěno snímači PTC na logickém vstupu LI6		
EFA	o [! Externí porucha] [Ext. fault al.] (EFA): Varování - externí porucha		
USA	o [! Podpětí] [Under V. al.] (USA): Varování - podpětí		
UPA	o [! Podpětí] [Underv. prev.] (UPA): Předběžné varování - podpětí		
AnA	o [! Skluz] [Sliping al.] (AnA): Varování - skluz motoru		
tHA	o [! Přehřátí měniče] [Al. °C drv] (tHA): Varování - přehřátí frekvenčního měniče		
bSA	o [! Brzdění] [Load mvt al] (bSA): Varování - pohyb v zabrzděném stavu		
bCA	o [! Brzda] [Brk cont. al] (bCA): Varování - neseplul pomocný kontakt brzdy		
SSA	o [! Momentové omezení] [Lim T/I att] (SSA): Varování - dosaženo momentového omezení		
rtA	o [! Regulace momentu] [Trq. ctrl. al.] (rtA): Varování - regulace momentu		
tJA	o [! IGBT] [IGBT al.] (tJA): Varování - IGBT		
bOA	o [! Rezistor] [No] (bOA): Varování - přehřátí brzděného rezistoru		
APA	o [! Příslušenství] [Option al] (APA): Varování - porucha příslušenství - vestavěné PLC		
AP3	o [! 4-20 mA AI3] [AI3 Al. 4-20] (AP3): Varování - přerušení proudové smyčky analogového vstupu AI3		
AP4	o [! 4-20 mA AI4] [AI4 Al. 4-20] (AP4): Varování - přerušení proudové smyčky analogového vstupu AI4		
rdY	o [Připraven] [Ready] (rdY): Frekvenční měnič připraven k činnosti		

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
r1-	n Konfigurace relé R1 (pokračování) [Konfigurace R1] [R1 CONFIGURATION]		
r1d	q Nastavení doby reakce relé R1 [Doba reakce R1] [R1 Delay time]	0 až 9999 ms	0
r1S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky relé R1 [Logika relé R1] [R1 Active at]		[1] (POS)
POS nEG	<ul style="list-style-type: none"> [1] [1] (POS): Relé sepne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno [0] [0] (nEG): Relé rozezne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno <p>Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkci [Bez poruchy] (FLt): Není porucha. (Pokud je frekvenční měnič napájen a není porucha, relé R1 je sepnuto)</p>		
r1H	q Nastavení doby zpoždění relé R1 [Doba zpoždění R1] [R1 Holding time]	0 až 9999 ms	0
	<p>Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu relé nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkci [Bez poruchy] (FLt): Není porucha. Hodnota zpoždění zůstává 0, tzn. porucha je hlášena bezprostředně při výskytu.</p>		
r2-	n Konfigurace relé R2 [Konfigurace R2] [R2 CONFIGURATION]		
r2	q Konfigurace relé R2 [Nastavení funkce R2] [R2 Assignment]		[Ne] (nO)
bLC LLC OCC EbO tSY dCO	<p>Možnosti konfigurace relé R2 v tomto menu jsou shodné, jako u relé R1 - viz předchozí strana. Navíc lze konfigurovat v menu [Aplikační funkce] (FUn-) pro funkce:</p> <ul style="list-style-type: none"> [Ovládání brzdy] [Brk control] (bLC): Ovládání externí brzdy [Síťový stykač] [Input cont.] (LLC): Ovládání vstupního stykače [Motorový stykač] [Output cont.] (OCC): Ovládání výstupního stykače [Spool end] [Spool end] (EbO) [Sync wobbl] [Sync wobbl] (tSY) [Řízení nabíjení] [DC charging] (dCO): Ovládání stykače pro nabíjení meziobvodu 		
r2d	q Nastavení doby reakce relé R2 [Doba reakce R2] [R2 Delay time]	0 až 9999 ms	0
r2S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky relé R2 [Logika relé R2] [R2 Active at]		[1] (POS)
POS nEG	<ul style="list-style-type: none"> [1] [1] (POS): Relé sepne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno [0] [0] (nEG): Relé rozezne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno <p>Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkce [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC). Hodnota reakční doby zůstává 0.</p>		
r2H	q Nastavení doby zpoždění relé R2 [Doba zpoždění R2] [R2 Holding time]	0 až 9999 ms	0
	<p>Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu relé nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkce [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).</p>		

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
r3-	n Konfigurace relé R3 [Konfigurace R3] [R3 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, je-li použito příslušenství - přídatná deska V/V typ VW3A3201.		
r3	q Konfigurace relé R3 [Nastavení funkce R3] [R3 Assignment] Stejně jako u relé R2 - viz předchozí strana.		[Ne] (nO)
r3d	q Nastavení doby reakce relé R3 [Doba reakce R3] [R1 Delay time] Pokud začne platit vyhodnocovaná podmínka, změna stavu relé nastane až po uplynutí nastavené reakční doby. Reakční dobu nelze prodloužit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC). Hodnota reakční doby zůstává 0.	0 až 9999 ms	0
r3S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky relé R3 [Logika relé R3] [R1 Active at] o [1] [1] (POS): Relé sepne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno o [0] [0] (nEG): Relé rozezne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		[1] (POS)
r3H	q Nastavení doby zpoždění relé R3 [Doba zpoždění R3] [R3 Holding time] Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu relé nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).	0 až 9999 ms	0
r4-	n Konfigurace relé R4 [Konfigurace R4] [R4 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, je-li použito příslušenství - přídatná deska V/V typ VW3A3202.		
r4	q Konfigurace relé R4 [Nastavení funkce R4] [R4 Assignment] Stejně jako u relé R2 - viz předchozí strana.		[Ne] (nO)
r4d	q Nastavení doby reakce relé R4 [Doba reakce R4] [R4 Delay time] Pokud začne platit vyhodnocovaná podmínka, změna stavu relé nastane až po uplynutí nastavené reakční doby. Reakční dobu nelze prodloužit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC). Hodnota reakční doby zůstává 0.	0 až 9999 ms	0
r4S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky relé R4 [Logika relé R4] [R4 Active at] o [1] [1] (POS): Relé sepne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno o [0] [0] (nEG): Relé rozezne, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurováno Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		[1] (POS)
r4H	q Nastavení doby zpoždění relé R4 [Doba zpoždění R4] [R4 Holding time] Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu relé nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).	0 až 9999 ms	0

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
L01-	n Konfigurace logického výstupu LO1 [Konfigurace LO1] [LO1 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, je-li použito příslušenství - přídatná deska V/V typ VW3A3201.		
L01	q Konfigurace logického výstupu LO1 [Nastavení funkce LO1] [LO1 Assignment]		[Ne] (nO)
bLC LLC OCC EbO tSY dCO	Možnosti konfigurace logického výstupu LO1 jsou shodné, jako u relé R1 - viz strana 95. Navíc lze konfigurovat v menu [7.1 Aplikační funkce] (FUN-) pro funkce: o [Ovládání brzdy] [Brk control] (bLC): Ovládání externí brzdy o [Síťový stykač] [Input cont.] (LLC): Ovládání vstupního stykače o [Motorový stykač] [Output cont.] (OCC): Ovládání výstupního stykače o [Spool end] [Spool end] (EbO) o [Sync wobble] [Sync wobble] (tSY) o [Řízení nabíjení] [DC charging] (dCO): Ovládání stykače pro nabíjení meziobvodu		
L01d	q Nastavení doby reakce logického výstupu LO1 [Doba reakce LO1] [LO1 Delay time]	0 až 9999 ms	0
	Pokud začne platit vyhodnocovaná podmínka, změna stavu LO1 nastane až po uplynutí nastavené reakční doby. Dobu reakce logického výstupu nelze prodloužit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC). V tomto případě zůstává hodnota reakční doby 0.		
L01S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky logického výstupu LO1 [Logika relé LO1] [LO1 Active at]		[1] (POS)
POS nEG	o [1] (POS): LO1 přejde do log.1, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován o [0] (nEG): LO1 přejde do log.0, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		
L01H	q Nastavení doby zpoždění logického výstupu LO1 [Doba zpoždění LO1] [LO1 Holding time]	0 až 9999 ms	0
	Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu logického výstupu nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		
L02-	n Konfigurace logického výstupu LO2 [Konfigurace LO2] [LO2 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, je-li použito příslušenství - přídatná deska V/V typ VW3A3201.		
L02	q Konfigurace logického výstupu LO2 [Nastavení funkce LO2] [LO2 Assignment]		[Ne] (nO)
L02d	Stejně, jako LO1 q Nastavení doby reakce logického výstupu LO2 [Doba reakce LO2] [LO2 Delay time]	0 až 9999 ms	0
	Pokud začne platit vyhodnocovaná podmínka, změna stavu LO2 nastane až po uplynutí nastavené reakční doby. Dobu reakce logického výstupu nelze prodloužit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC). V tomto případě zůstává hodnota reakční doby 0.		
L02S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky logického výstupu LO2 [Logika relé LO2] [LO2 Active at]		[1] (POS)
POS nEG	o [1] (POS): LO2 přejde do log.1, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován o [0] (nEG): LO2 přejde do log.0, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		
L02H	q Nastavení doby zpoždění logického výstupu LO2 [Doba zpoždění LO2] [LO2 Holding time]	0 až 9999 ms	0
	Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu logického výstupu nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
L03-	n Konfigurace logického výstupu L03 [Konfigurace L03] [L03 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, je-li použito příslušenství - přídatná deska V/V typ VW3A3201.		
L03	q Konfigurace logického výstupu L03 [Nastavení funkce L03] [L03 Assignment]		[Ne] (nO)
L03d	Stejně, jako L01 - viz předchozí stranu. q Nastavení doby reakce logického výstupu L03 [Doba reakce L03] [L03 Delay time]	0 až 9999 ms	0
L03S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky logického výstupu L03 [Logika relé L03] [L03 Active at]		[1] (POS)
POS nEG	<ul style="list-style-type: none"> o [1] (POS): L03 přejde do log.1, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován o [0] (nEG): L03 přejde do log.0, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		
L03H	q Nastavení doby zpoždění logického výstupu L03 [Doba zpoždění L03] [L03 Holding time]	0 až 9999 ms	0
	Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu logického výstupu nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		
L04-	n Konfigurace logického výstupu L04 [Konfigurace L04] [L04 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, je-li použito příslušenství - přídatná deska V/V typ VW3A3201.		
L04	q Konfigurace logického výstupu L04 [Nastavení funkce L04] [L04 Assignment]		[Ne] (nO)
L04d	Stejně, jako L01, viz předchozí stranu. q Nastavení doby reakce logického výstupu L04 [Doba reakce L04] [L04 Delay time]	0 až 9999 ms	0
L04S	q Nastavení pozitivní / negativní logiky logického výstupu L04 [Logika relé L04] [L04 Active at]		[1] (POS)
POS nEG	<ul style="list-style-type: none"> o [1] (POS): L04 přejde do log.1, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován o [0] (nEG): L04 přejde do log.0, pokud platí podmínka, pro kterou je konfigurován Nelze změnit nastavení [1] (POS) pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		
L04H	q Nastavení doby zpoždění logického výstupu L04 [Doba zpoždění L04] [L04 Holding time]	0 až 9999 ms	0
	Pokud vyhodnocovaná podmínka přestane platit, změna stavu logického výstupu nastane až po uplynutí doby zpoždění. Zpoždění nelze nastavit pro funkci [Bez poruchy] (FLt), [Ovládání brzdy] (bLC), [Řízení nabíjení] (dCO) a [Síťový stykač] (LLC).		

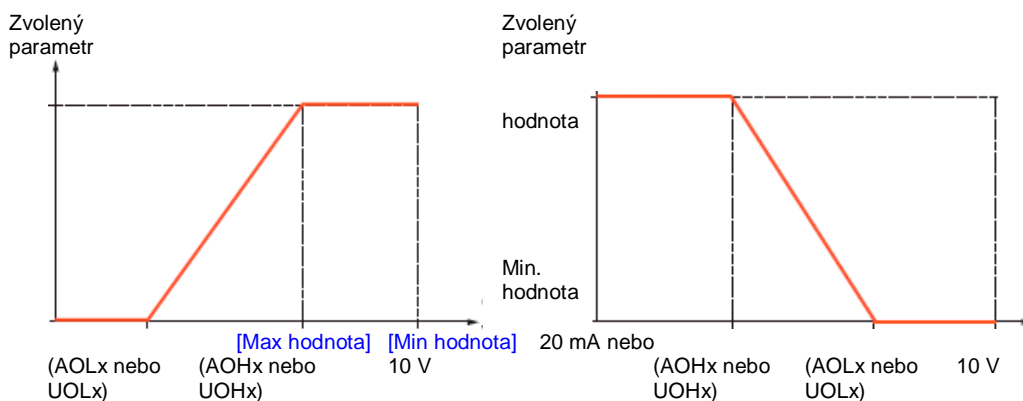
Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Konfigurace analogových výstupů

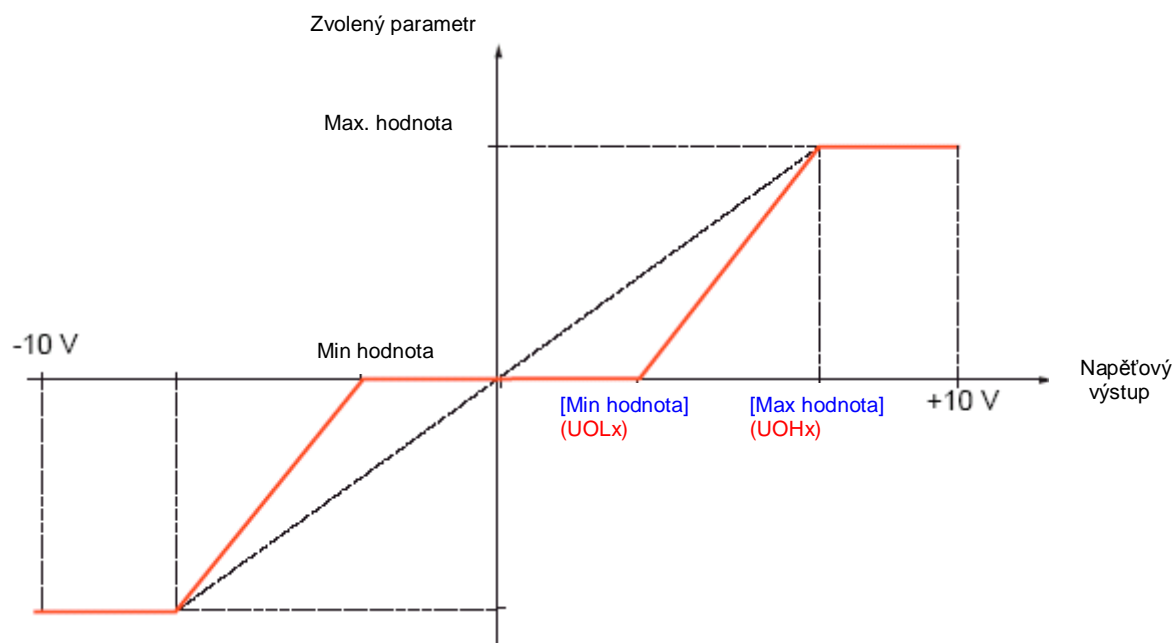
Nastavení minimální a maximální hodnoty výstupního signálu

Minimální hodnota výstupního signálu v mA nebo V [Min hodnota] odpovídá minimální hodnotě rozsahu zvoleného zobrazovaného parametru, [Max hodnota] odpovídá maximální hodnotě rozsahu zobrazovaného parametru. Pro maximální hodnotu rozsahu zobrazovaného parametru je možné nastavit hodnotu parametru [Max hodnota] menší, než hodnotu parametru [Min hodnota] - viz obrázek vpravo.



Výstupy AO2 a AO3 konfigurované jako bipolární výstupy:

[Min hodnota] (UOLx) a [Max hodnota] (UOHx) jsou absolutní hodnoty, symetricky platné pro obě polarity. V tomto případě není možné nastavit hodnotu parametru [Max hodnota] menší, než hodnotu parametru [Min hodnota] - viz obrázek vpravo.



Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AO1-	n Submenu konfigurace analogového výstupu AO1 [Konfigurace AO1] [AO1 CONFIGURATION]		
AO1	q Konfigurace analogového výstupu AO1 [Frekvence motoru] (OFr) [Nastavení funkce AO1] [AO1 Assignment]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Bez funkce		
OCr	o [Proud motoru] [I motor] (OCr): Proud motoru : rozsah 0 až 2 In, kde In je jmenovitý proud frekvenčního měniče, uvedený v příručce pro instalaci nebo na typovém štítku		
OFr	o [Frekvence motoru] [Motor frequency] (OFr): Aktuální hodnota výstupní frekvence frekvenčního měniče : rozsah 0 až [Maximální frekvence] (tFr) (Viz strana 65)		
OrP	o [Výstup rampy] [Ramp out] (OrP): Výstup rampy žádané hodnoty : rozsah 0 až [Maximální frekvence] (tFr)		
trq	o [Moment motoru] [Motor torq.] (trq): Aktuální hodnota kroutícího momentu na hřídeli motoru : rozsah 0 až 3Mn, kde Mn je jmenovitý moment motoru.		
Stq	o [Moment motoru +/-] [Motor torq.] (Sr): Aktuální hodnota kroutícího momentu na hřídeli motoru se znaménkem : rozsah -3Mn až +3Mn, kde Mn je jmenovitý moment motoru.		
	o [Výstup rampy +/-] [Ramp out] (OrP): Výstup rampy žádané hodnoty se znaménkem : rozsah -[Maximální frekvence] (tFr) až +[Maximální frekvence] (tFr)		
OPS	o [Žádaná hodnota PID] [PID reference] (OPS): Aktuální hodnota žádané hodnoty regulované veličiny . Rozsah od [Min.žádaná hodn.PID] (PIP1) do [Max.žádaná hodn.PID] (PIP2)		
OPF	o [Skutečná hodnota PID] [PID Feedback] (OPF): Aktuální hodnota skutečné hodnoty regulované veličiny . Rozsah od [ZV PID min] (PIF1) do [ZV PID max] (PIF2)		
OPE	o [Regul.odchylka PID] [PID error] (OPE): Aktuální hodnota regulační odchylky . Rozsah od - 5% do +5 % z [ZV PID max] (PIF2) - [ZV PID min] (PIF1)		
OPI	o [Výstup PID] [PID output] (OPI): Výstup PID regulátoru . Rozsah od [Nízké otáčky] (LSP) do [Vysoké otáčky] (HSP)		
OPr	o [Výkon motoru] [Mot. power] (OPr):Rozsah od 0 do 2.5 Pm, kde Pm je jmenovitý výkon motoru		
tHr	o [Teplota motoru] [Mot thermal] (tHr): Teplný stav motoru . Rozsah od 0 do 200 % jmenovitého stavu.		
tHd	o [Teplota měniče] [Drv thermal] (tHd): Teplný stav měniče . Rozsah od 0 do 200 % jmenovitého stavu.		
OFS	o [Frekvence motoru +/-] [Motor o/p frq] (OFS): Aktuální hodnota výstupní frekvence frekvenčního měniče se znaménkem : rozsah od -[Maximální frekvence] (tFr) do +[Maximální frekvence] (tFr)		
tHr2	o [Teplota motoru 2] [Mot therm2] (tHr2): Teplný stav motoru 2 . Rozsah od 0 do 200 % jmenovitého stavu.		
tHr3	o [Teplota motoru 3] [Mot therm3] (tHr3): Teplný stav motoru 3 . Rozsah od 0 do 200 % jmenovitého stavu.		
Utr	o [Žád. hodn. M] [Uns. TrqRef] (Utr): Aktuální žádaná hodnota momentu . Rozsah 0 až 3 Mn, kde Mn je jmenovitý moment motoru.		
Str	o [Žád. hodn. M +/-] [Uns. TrqRef] (Str): Aktuální žádaná hodnota momentu se znaménkem . Rozsah -3 až 3 Mn, kde Mn je jmenovitý moment motoru.		
tqL	o [Omezení momentu] [Torque lim.] (tqL): Hodnota omezení momentu . Rozsah 0 až 3 Mn, kde Mn je jmenovitý moment motoru.		
UOP	o [Napětí motoru] [Motor volt.] (UOP): Aktuální hodnota napětí na motoru . Rozsah 0 až [Jmen. napětí motoru] (UnS).		
AO1t	q Typ analogového výstupu AO1 [Proudový] (OA) [Typ výstupu AO1] [AO1 Type]		
10U	o [Napětový] [Voltage] (10U): Napětový výstup		
OA	o [Proudový] [Current] (OA): Proudový výstup		
AOL1	q Velikost výstupního signálu AO1 0 až 20 mA 0 mA odpovídající spodní hodnotě rozsahu [Min. hodnota AO1] [AO1 min output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO1t) = [Proudový] (OA)		
AOH1	q Velikost výstupního signálu AO1 0 až 20 mA 20 mA odpovídající horní hodnotě rozsahu [Max. hodnota AO1] [AO1 max output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO1t) = [Proudový] (OA)		
UOL1	q Velikost výstupního signálu AO1 0 až 10 V 0 V odpovídající spodní hodnotě rozsahu [Min. hodnota AO1] [AO1 min output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO1t) = [Napětový] (10U)		
UOH1	q Velikost výstupního signálu AO1 0 až 10 V 10 V odpovídající horní hodnotě rozsahu [Max. hodnota AO1] [AO1 max output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO1t) = [Napětový] (10U)		
AO1F	q Filtr analogového výstupu AO1 0 až 10.00 s 0 s [Filtr AO1] [AO1 filter] Filtrace rušivých signálů.		

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AO2-	n Submenu konfigurace analogového výstupu AO2 [Konfigurace AO2] [AO2 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, pokud je použito příslušenství - rozšiřovací deska V/V typu VW3A3202		
AO2	q Konfigurace analogového výstupu AO2 [Frekvence motoru] (OFr) [Nastavení funkce AO2] [AO2 Assignment] Pro analogový výstup AO2 platí stejné možnosti nastavení, jako pro AO1 uvedené na předcházející straně.		
AO2t	q Typ analogového vstupu AO2 [Proudový] (OA) [Typ výstupu AO2] [AO2 Type] o [Napětový] [Voltage] (10U): Napětový výstup o [Proudový] [Current] (OA): Proudový výstup o [Napětový +/-] [Voltage +/-] (n10U): Bipolární napětový výstup		
10U OA n10U AO2L	q Velikost výstupního signálu AO2 odpovídající spodní hodnotě rozsahu [Min. hodnota AO2] [AO2 min output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Proudový] (OA)	0 až 20 mA	0 mA
AOH2	q Velikost výstupního signálu AO2 odpovídající horní hodnotě rozsahu [Max. hodnota AO2] [AO2 max output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Proudový] (OA)	0 až 20 mA	20 mA
UOL2	q Velikost výstupního signálu AO2 odpovídající spodní hodnotě rozsahu [Min. hodnota AO2] [AO2 min output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Napětový] (10U) nebo [Napětový +/-] (n10U)	0 až 10 V	0 V
UOH2	q Velikost výstupního signálu AO2 odpovídající horní hodnotě rozsahu [Max. hodnota AO2] [AO2 max output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Napětový] (10U) nebo [Napětový +/-] (n10U)	0 až 10 V	10 V
AO2F	q Filtr analogového výstupu AO2 [Filtr AO2] [AO2 filter] Filtrace rušivých signálů.	0 až 10.00 s	0 s
AO3-	n Submenu konfigurace analogového výstupu AO3 [Konfigurace AO3] [AO3 CONFIGURATION] Parametr je přístupný, pokud je použito příslušenství - rozšiřovací deska V/V typu VW3A3202		
AO3	q Konfigurace analogového výstupu AO3 [Frekvence motoru] (OFr) [Nastavení funkce AO3] [AO3 Assignment] Pro analogový výstup AO2 platí stejné možnosti nastavení, jako pro AO1 uvedené na předcházející straně.		
AO3t	q Typ analogového vstupu AO3 [Proudový] (OA) [Typ výstupu AO3] [AO3 Type] o [Napětový] [Voltage] (10U): Napětový výstup o [Proudový] [Current] (OA): Proudový výstup o [Napětový +/-] [Voltage +/-] (n10U): Bipolární napětový výstup		
10U OA n10U AO3L	q Velikost výstupního signálu AO3 odpovídající spodní hodnotě rozsahu [Min. hodnota AO2] [AO1 min output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Proudový] (OA)	0 až 20 mA	0 mA
AOH3	q Velikost výstupního signálu AO3 odpovídající horní hodnotě rozsahu [Max. hodnota AO3] [AO3 max output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Proudový] (OA)	0 až 20 mA	20 mA
UOL3	q Velikost výstupního signálu AO3 odpovídající spodní hodnotě rozsahu [Min. hodnota AO3] [AO3 min output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Napětový] (10U) nebo [Napětový +/-] (n10U)	0 až 10 V	0 V
UOH3	q Velikost výstupního signálu AO3 odpovídající horní hodnotě rozsahu [Max. hodnota AO3] [AO3 max output] Parametr je přístupný, je-li [Typ výstupu AO1] (AO2t) = [Napětový] (10U) nebo [Napětový +/-] (n10U)	0 až 10 V	10 V
AO3F	q Filtr analogového výstupu AO3 [Filtr AO3] [AO3 filter] Filtrace rušivých signálů.	0 až 10.00 s	0 s

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.5 – Konfigurace vstupů a výstupů

[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)

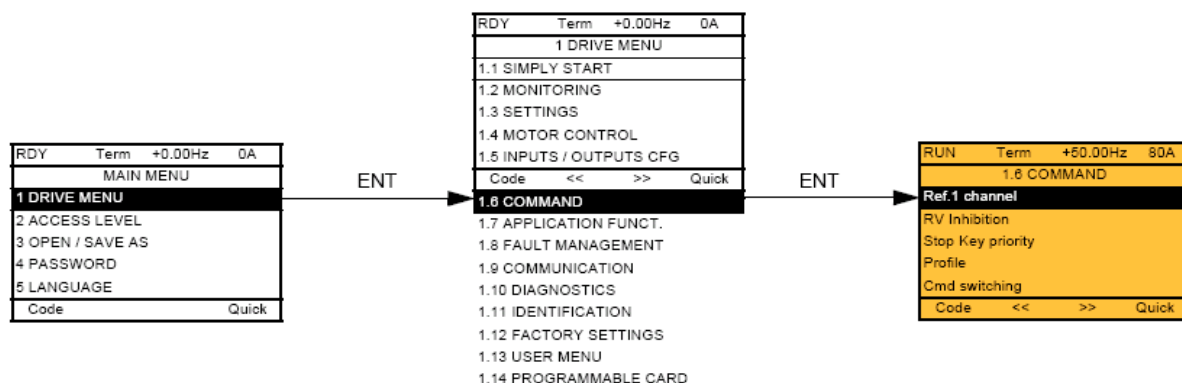
Následující submenu slouží pro sloučení různých typů varování do jedné až tří skupin. Pro každou skupinu je možné konfigurovat jeden logický výstup. (relé nebo LO) Tyto skupiny mohou být zobrazeny také na grafickém terminálu - viz menu 6 [6 - ZOBRAZENÍ NASTAVENÍ] a lze je nalézt též prostřednictvím sub-menu zobrazení konfigurace a stavu V/V [1.2 ZOBRAZENÍ STAVU].

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
A1C-	n Sub-menu skupiny varování [SKUPINY VAROVÁNÍ]		
A1C	q Konfigurace 1. skupiny varování [Skupina varování 1] [ALARM GRP1 DEFINITION]		
PLA	o [! LI6 = PTC] [LI6=PTC al.] (PLA): Varování - přehřátí. Zjištěno snímači PTC na logickém vstupu LI6.		
P1A	o [! PTC 1] [PTC1 alarm] (P1A): Varování - přeročení prahové hodnoty teploty 1 - PTC		
P2A	o [! PTC 2] [PTC2 alarm] (P2A): Varování - přeročení prahové hodnoty teploty 2 - PTC		
EFA	o [! Externí porucha] [Ext. fault al.] (EFA): Varování - externí porucha		
USA	o [! Podpětí] [Under V. al.] (USA): Varování - podpětí		
AnA	o [! Skluz] [Slipping al.] (AnA): Varování - skluz motoru		
CtA	o [= Proud] [I attained] (CtA): Dosažení prahové hodnoty proudu		
FtA	o [= Frekvence] [Frekv. Th. attain.] (FtA): Dosažení prahové hodnoty frekvence		
F2A	o [= Frekvence 2] [Frekv. Th. 2 attain.] (F2A): Dosažení prahové hodnoty frekvence		
SrA	o [= Žádané otáčky] [Freq.ref.att] (SrA): Dosaženo shody žádané a skutečné hodnoty otáček		
tSA	o [= Teplota motoru] [Th.mot. att.] (tSA): Dosaženo prahové hodnoty teploty motoru		
tS2	o [= Teplota motoru 2] [Th.mot2 att.] (tS2): Dosaženo prahové hodnoty 2 teploty motoru		
tS3	o [= Teplota motoru 3] [Th.mot2 att.] (tS3): Dosaženo prahové hodnoty 3 teploty motoru		
UPA	o [! Podpětí] [Underv. prev.] (UPA): Předběžné varování - podpětí		
FLA	o [= HSP] [HSP attain.] (FLA): Dosažení vysokých otáček HSP		
tHA	o [! Přehřátí měniče] [Al. °C drv] (tHA): Varování - přehřátí frekvenčního měniče		
bSA	o [! Brzdění] [Load mvt al.] (bSA): Varování - pohyb v zabrzděném stavu		
bCA	o [! Brzda] [Brk cont. al.] (bCA): Varování - neseplnul pomocný kontakt brzdy		
PEE	o [! Reg. odchylka PID] [PID error al.] (PEE): Varování - regulační odchylka překročila nastavenou mez		
PFA	o [! ZV PID] [PID fdbk al.] (PFA): Varování - signál zpětné vazby mimo nastavené meze		
AP2	o [! 4-20 mA AI2] [AI2 Al. 4-20] (AP2): Varování - přerušení proudové smyčky analogového vstupu AI2		
AP3	o [! 4-20 mA AI3] [AI3 Al. 4-20] (AP3): Varování - přerušení proudové smyčky analogového vstupu AI3		
AP4	o [! 4-20 mA AI4] [AI4 Al. 4-20] (AP4): Varování - přerušení proudové smyčky analogového vstupu AI4		
SSA	o [! Momentové omezení] [Lim T/I att] (SSA): Varování - dosaženo momentového omezení		
tAd	o [= Teplota měniče] [Th.drv.att.] (tAd): Dosaženo prahové hodnoty teploty měniče		
tJA	o [! IGBT] [IGBT al.] (tJA): Varování - IGBT		
rtA	o [! Regulace momentu] [Trq. ctrl. al.] (rtA): Varování - regulace momentu		
bOA	o [! Rezistor] [No] (bOA): Varování - přehřátí brzděného rezistoru		
APA	o [! Příslušenství] [Option al] (APA): Varování - porucha příslušenství - vestavěné PLC		
UrA	o [xxxxxxx] [Regen. underV. al.] (UrA): Rezervováno		
	Viz "Kontrola parametru s více možnostmi nastavení" pomocí vestavěného terminálu na straně 26, nebo pro grafický terminál na straně 17		
A2C	q Konfigurace 2. skupiny varování [Skupina varování 2] [ALARM GRP1 DEFINITION]		
	Stejně jako pro 1. skupinu varování		
A3C	q Konfigurace 3. skupiny varování [Skupina varování 3] [ALARM GRP1 DEFINITION]		
	Stejně jako pro 1. skupinu varování		

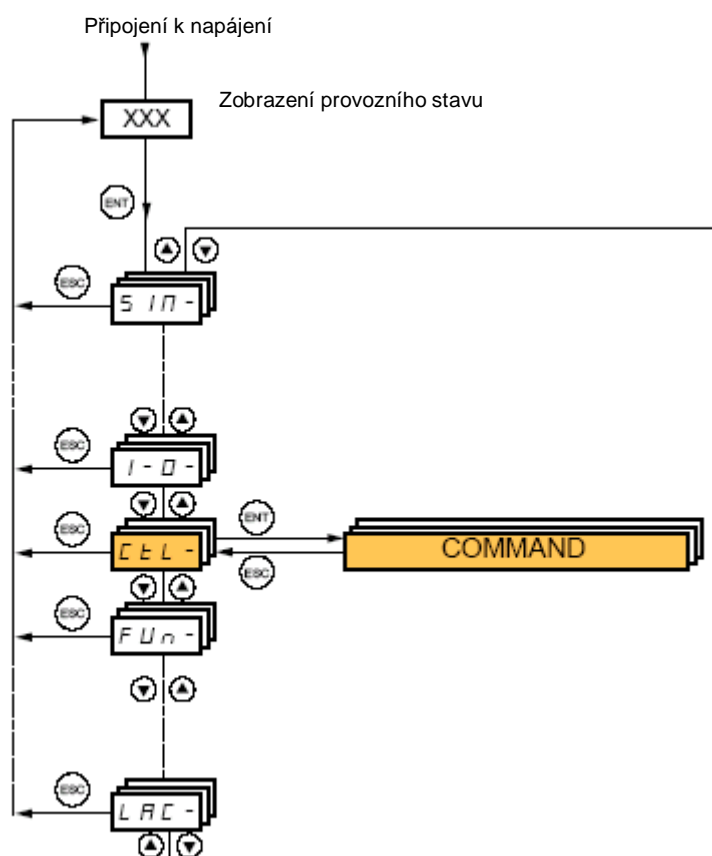
Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Přístup pomocí grafického terminálu:



Přístup pomocí vestavěného terminálu:



*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Nastavení parametrů v sub-menu 1.6 Řízení lze změnit pouze v zablokovaném stavu frekvenčního měniče

Možnosti ovládání frekvenčního měniče a zadávání žádané hodnoty

Povely pro ovládání frekvenčního měniče (chod vpřed, chod vzad atd) a žádanou hodnotu výstupní frekvence lze zadávat následujícími způsoby:

Ovládání frekvenčního měniče	Zadávání žádané hodnoty
<ul style="list-style-type: none">I Ovládání ze svorkovnice logickými vstupy (Llx)I Klávesami grafického termináluI Po sériové komunikační lince s protokolem Modbus (konektor RJ45)I Po sériové komunikační lince s protokolem CANopen (konektor RJ45)I Prostřednictvím příslušenství - komunikační deskyI Prostřednictvím příslušenství - přídatné desky PLC	<ul style="list-style-type: none">I Analogové vstupy, frekvenční vstup, enkodér - ze svorkovniceI Klávesami grafického termináluI Po sériové komunikační lince s protokolem Modbus (konektor RJ45)I Po sériové komunikační lince s protokolem CANopen (konektor RJ45)I Prostřednictvím příslušenství - komunikační deskyI Prostřednictvím příslušenství - přídatné desky PLCI +/- zadávání žádané hodnoty prostřednictvím Llx ze svorkovniceI +/- zadávání žádané hodnoty prostřednictvím grafického terminálu

Chování frekvenčního měniče Altivar 71 lze přizpůsobit pro aktuální požadavky přepnutím do různých profilů:

I **[Řada ATV58]** [8 serie] **(SE8)**: Profil pro náhradu Altivar 58

I **[Společný kanál]** [Not separ.] **(SIM)**: Stejný kanál pro zadávání povelů a žádané hodnoty

I **[Oddělené kanály]** [Separate] **(SEP)**: Oddělené kanály pro zadávání povelů a žádané hodnoty

Zadávání řídicích povelů prostřednictvím komunikační sběrnice v těchto režimech je v souladu s protokolem DRIVECOM. V řídicím slově je nastavitelných pouze 5 bitů. (Viz příručku pro příslušný typ komunikace) Prostřednictvím komunikační sběrnice nejsou přístupné aplikační funkce.

I **[Vstupy/Výstupy]** [I/O profile] **(IO)**: V tomto profilu je možné použít kanály pro zadávání žádané hodnoty a povelů nezávisle na sobě. Zadávání je zde jednodušší, než v předchozích profilech a možnosti použití komunikační sběrnice jsou širší.

Povely mohou být realizovány prostřednictvím logických vstupů frekvenčního měniče nebo po komunikační sběrnici. V druhém případě jsou povely přiřazeny jednotlivým bitům řídicího slova a slouží jako virtuální logické vstupy. Pro jednotlivé bity (virtuální logické vstupy) je potom možné přiřadit i aplikační funkce. Pro jeden bit může být přiřazeno více funkcí.

POZNÁMKA: Povely pro zastavení ze svorkovnice zůstávají funkční i v případě, že je nastaven jiný kanál pro zadávání povelů.

POZNÁMKA: Integrovaný kanál Modbus má 2 funkce:

- Pro připojení komunikační sběrnice Modbus
- Pro připojení grafického terminálu

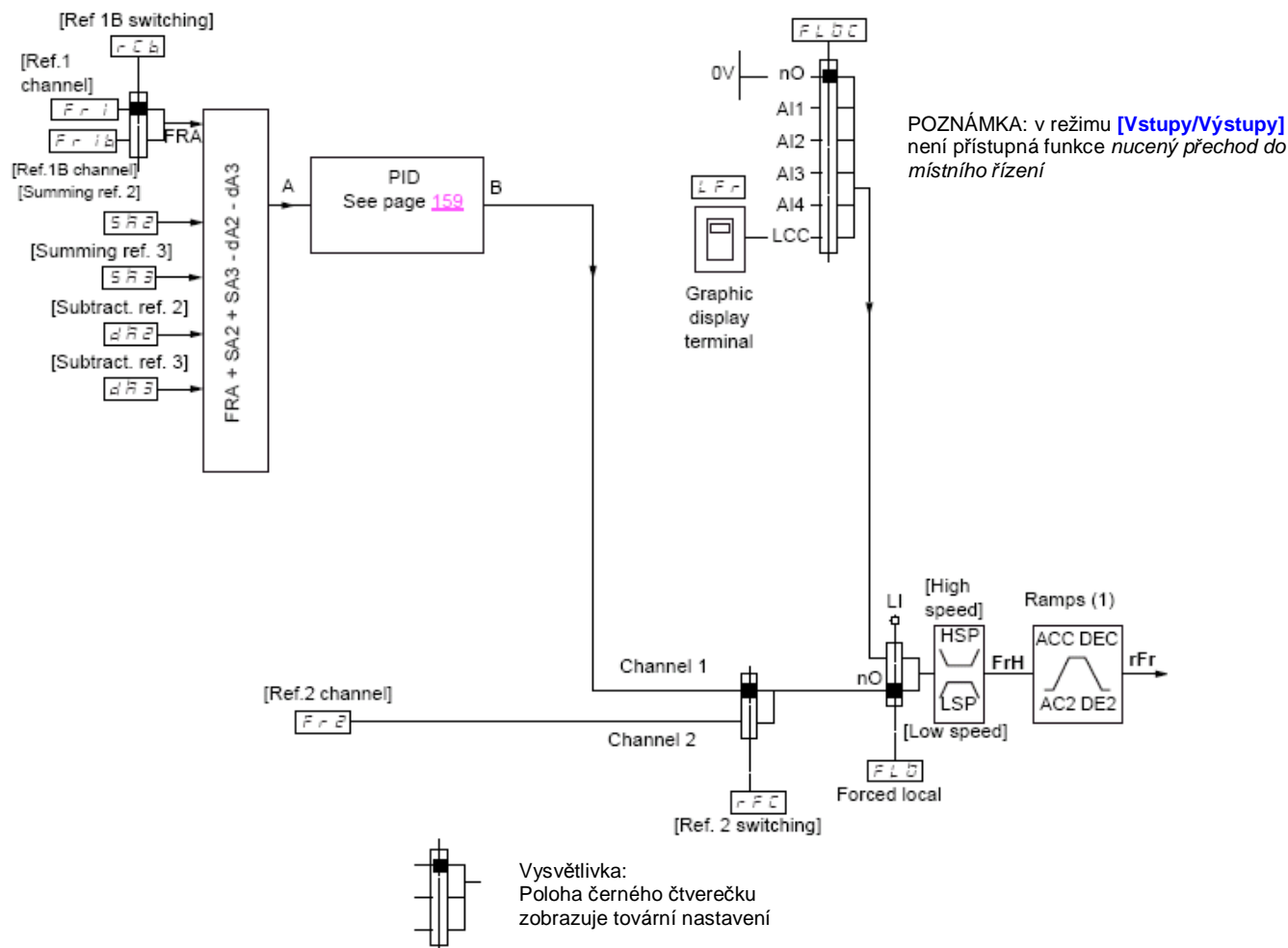
Frekvenční měnič rozpozná grafický terminál nezávisle na tom, která funkce Modbus je využívána.

Sub-menu 1.6 – Řízení
[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Kanál pro zadávání žádané hodnoty pro profily **[Společný kanál]** [Not separ.] **(SIM)**, **[Oddělené kanály]** [Separate] **(SEP)** a **[Vstupy/Výstupy]** [I/O profile] **(IO)**, s konfigurací regulátoru PID pro zadávání žádané hodnoty regulované veličiny ze svorkovnice



Žádané hodnoty:

Fr1:

I Lze zadávat prostřednictvím svorkovnice, grafického terminálu, vestavěné komunikační sběrnice Modbus, vestavěné komunikační sběrnice CANopen, příslušenství - komunikační desky, příslušenství rozšiřovací desky PLC.

Fr1b v profilu **(SEP)** a **(IO)**:

I Lze zadávat prostřednictvím svorkovnice, grafického terminálu, vestavěné komunikační sběrnice Modbus, vestavěné komunikační sběrnice CANopen, příslušenství - komunikační desky, příslušenství rozšiřovací desky PLC.

Fr1b v profilu **(SIM)**:

I Lze zadávat prostřednictvím svorkovnice (Pouze v případě, je-li nastaveno Fr1 = svorkovnice)

SA2, SA3, dA2, dA3:

I Lze zadávat pouze prostřednictvím svorkovnice

Fr2:

I Lze zadávat prostřednictvím svorkovnice, grafického terminálu, vestavěné komunikační sběrnice Modbus, vestavěné komunikační sběrnice CANopen, příslušenství - komunikační desky, příslušenství rozšiřovací desky PLC a **také prostřednictvím +/- otáček.**

(1) Obvody generování ramp nejsou aktivní v případě použití PID regulátoru.

POZNÁMKA: V sub-menu aplikační funkce **[1.7 Aplikační funkce]** (FUn-) je nutné nastavit: **[Kanal žád.h.1B]** [Ref. 1B chanel] (**Fr1b**) a **[Přepínání žád.h.1B]** [Ref. 1B switching] (**rCb**)

Sub-menu 1.6 – Řízení

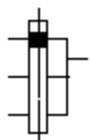
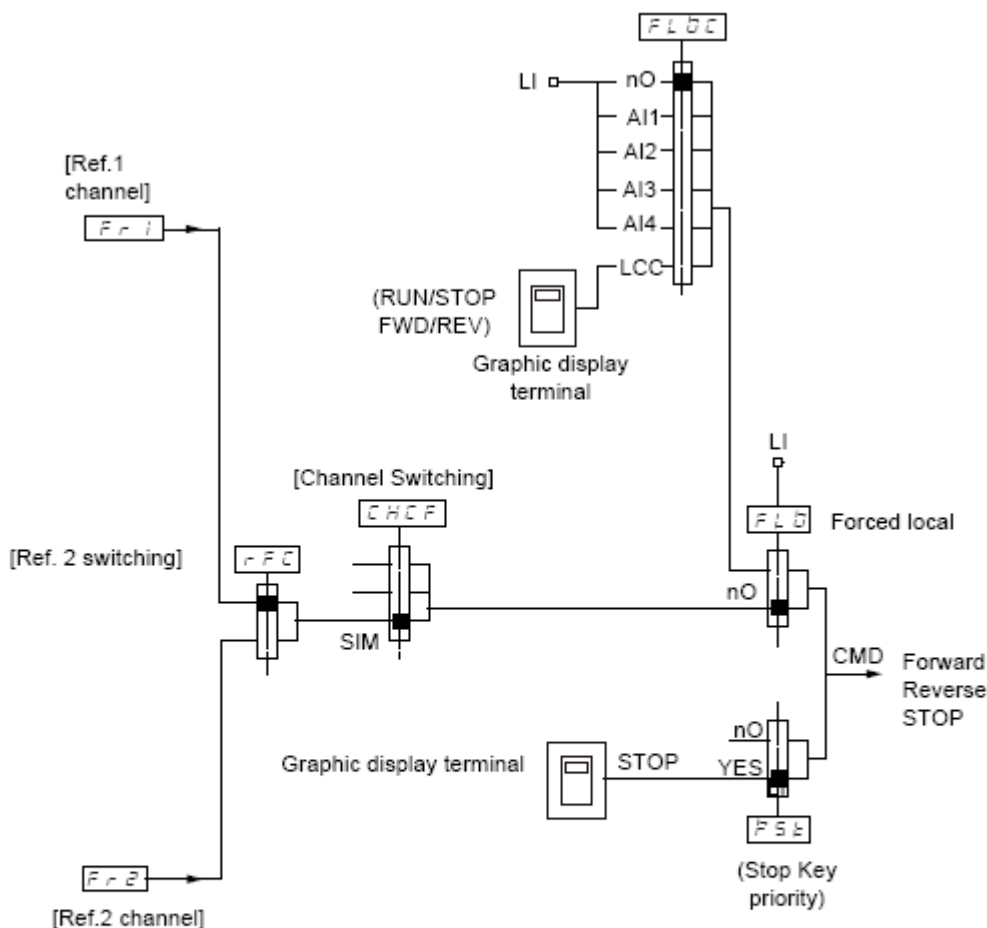
[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Kanál pro zadávání žádané hodnoty pro profil [Společný kanál] [Not separ.] (SIM),

Zadávání žádané hodnoty a povelů prostřednictvím společného kanálu

Kanál pro zadávání povelů je určen konfigurací kanálu pro zadávání žádané hodnoty. Parametry Fr1, Fr2, rFC, FLO, a FLOC jsou společné.

Příklad: při nastavení Fr1 = AI1 (zadávání žádané hodnoty prostřednictvím analogového vstupu AI1 ze svorkovnice) jsou aktivní ovládací signály prostřednictvím LI (logické vstupy na svorkovnici)



Vysvětlivka:
Poloha černého čtverečku
zobrazuje tovární nastavení

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

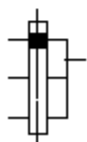
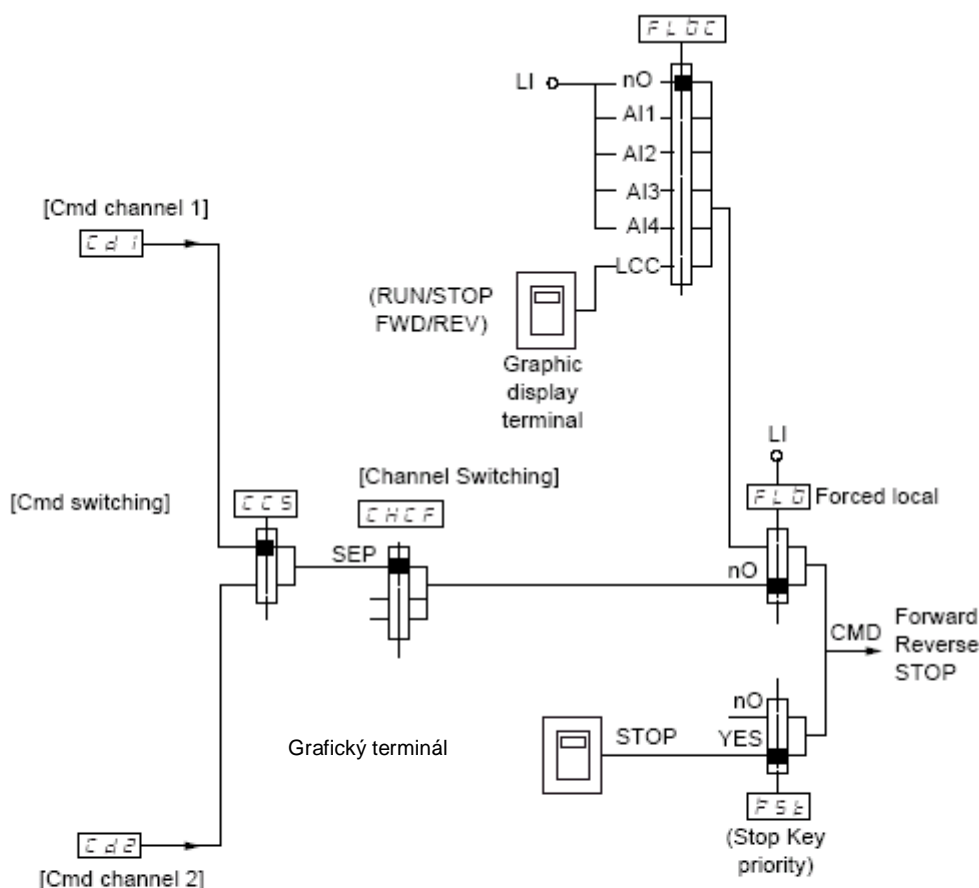
Kanály pro zadávání žádané hodnoty a povelů v profilu [Oddělené kanály] [Separate] (SEP)

Zadávání žádané hodnoty a povelů prostřednictvím dvou různých kanálů.

Parametry FLO, a FLOC jsou pro oba kanály společné.

Příklad: Je-li v režimu *nuceného přechodu do místního řízení* FLO = YES zadávání žádané hodnoty analogovým vstupem AI1 ze svorkovnice je v tomto režimu aktivní i ovládání signály LI (logické vstupy na svorkovnici)

Kanály pro zadávání povelů Cd1 a Cd2 jsou nezávislé na kanálech žádané hodnoty Fr1, Fr1b a Fr2



Vysvětlivka:
Poloha černého čtverečku zobrazuje tovární nastavení s výjimkou
[Přepínání kanálů] [Chanel Switching] (CHCF)

Povely

Cd1, Cd2:

I lze zadávat prostřednictvím svorkovnice, grafického terminálu, vestavěné komunikační sběrnice Modbus, vestavěné komunikační sběrnice CANopen, příslušenství - komunikační desky, příslušenství rozšiřovací desky PLC.

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Kanál pro zadávání povelů v profilu [Vstupy/Výstupy] [I/O profile] (IO)

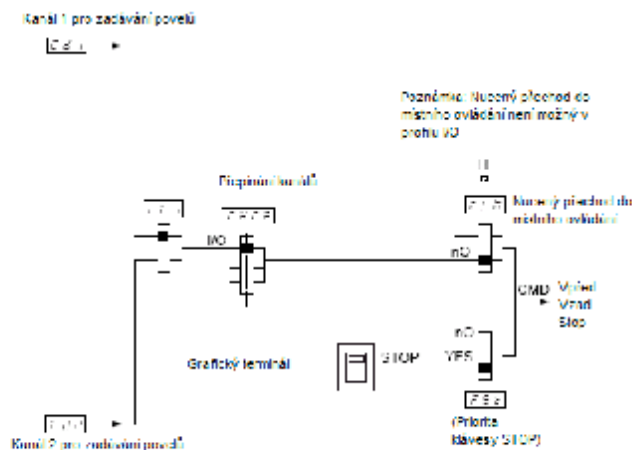
Žádaná hodnota a povel se zadávají prostřednictvím dvou různých kanálů, stejně jako v profilu [Oddělené kanály] [Separate] (SEP).

Kanály pro zadávání povelů Cd1 a Cd2 jsou nezávislé na kanálech žádané hodnoty Fr1, Fr1b a Fr2

Povely

Cd1, Cd2:

I lze zadávat prostřednictvím svorkovnice, grafického terminálu, vestavěné komunikační sběrnice Modbus, vestavěné komunikační sběrnice CANopen, příslušenství - komunikační desky, příslušenství rozšiřovací desky PLC.



Vysvětlivka:
Poloha černého čtverečku zobrazuje tovární nastavení s výjimkou
[Přepínání kanálů] [Chanel Switching] (CHCF)

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Kanál pro zadávání povelů v profilu [Vstupy/Výstupy] [I/O profile] (IO)

Volba kanálu pro zadávání povelů:

Lze konfigurovat různé povelý nebo funkce:

I Pevný kanál volbou logického vstupu LI nebo nastavením bitu slova Cxxx, které představuje ekvivalent logických vstupů:

- Při volbě např LI3 bude nezávisle na tom, který kanál je právě aktivní funkce nebo povel realizována v závislosti na stavu LI3
- Při volbě např C214, bude nezávisle na tom, který kanál je právě aktivní funkce nebo povel realizována v závislosti na stavu bitu 14 slova Cxxx pro CANopen.

I Přepínatelný kanál nastavením bitu slova CDxxx:

- Např. při volbě CD11 bude akce nebo povel realizována v závislosti na stavu:

LI12 pokud je aktivní kanál zadávání povelů ze svorkovnice

C111 pokud je aktivní kanál zadávání povelů prostřednictvím komunikace Modbus

C211 pokud je aktivní kanál zadávání povelů prostřednictvím komunikace CANopen.

C311 pokud je aktivní kanál zadávání povelů prostřednictvím přídavné komunikační desky

C411 pokud je aktivní kanál zadávání povelů prostřednictvím rozšiřovací desky PLC

Pokud je aktivní kanál zadávání prostřednictvím grafického terminálu jsou funkce a povelý konfigurované pro jednotlivé bity slova CDxx neaktivní.

Poznámka:

CD14 a CD15 lze použít pouze pro přepínání mezi dvěma komunikačními sběrnici. Tyto bity nemají ekvivalent v logických vstupech.

Svorkovnice	Vestavěný Modbus	Vestavěný CANopen	Přídavná komunikační deska	Přídavná deska PLC	Interní bit
					CD00
LI2 (1)	C101 (1)	C201 (1)	C301 (1)	C401 (1)	CD01
LI3	C102	C202	C302	C402	CD02
LI4	C103	C203	C303	C403	CD03
LI5	C104	C204	C304	C404	CD04
LI6	C105	C205	C305	C405	CD05
LI7	C106	C206	C306	C406	CD06
LI8	C107	C207	C307	C407	CD07
LI9	C108	C208	C308	C408	CD08
LI10	C109	C209	C309	C409	CD09
LI11	C110	C210	C310	C410	CD10
LI12	C111	C211	C311	C411	CD11
LI13	C112	C212	C312	C412	CD12
LI14	C113	C213	C313	C413	CD13
-	C114	C214	C314	C414	CD14
-	C115	C215	C315	C415	CD15

(1) V případě použití 3-vodičového ovládání: nastavení [2/3-vodičové ovládání] (tCC) = [3-vodičové] (3C) viz strana 82, LI2, C101, C201, C310 a C401 nejsou přístupné.

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Podmínky použití pro logické vstupy a řídicí bity:

[LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)	Frekvenční měnič s nebo bez příslušenství
[LI7] (LI7) až [LI10] (LI10)	S příslušenstvím - rozšiřovací deskou V/V typu VW3A3201
[LI11] (LI11) až [LI14] (LI14)	S příslušenstvím - rozšiřovací deskou V/V typu VW3A3202
[C101] (C101) až [C110] (C110)	Prostřednictvím vestavěné komunikace Modbus v profilu [Vstupy/Výstupy] (IO)
[C111] (C111) až [C115] (C115)	Prostřednictvím vestavěné komunikace Modbus - nezávisle na konfiguraci profilu
[C201] (C201) až [C210] (C210)	Prostřednictvím vestavěné komunikace CANopen v profilu [Vstupy/Výstupy] (IO)
[C211] (C211) až [C215] (C215)	Prostřednictvím vestavěné komunikace CANopen - nezávisle na konfiguraci profilu
[C301] (C301) až [C310] (C310)	Prostřednictvím přídavné komunikační desky v profilu [Vstupy/Výstupy] (IO)
[C311] (C311) až [C315] (C315)	Prostřednictvím přídavné komunikační desky - nezávisle na konfiguraci profilu
[C401] (C401) až [C410] (C410)	Prostřednictvím přídavné desky PLC v profilu [Vstupy/Výstupy] (IO)
[C411] (C411) až [C415] (C415)	Prostřednictvím přídavné desky PLC - nezávisle na konfiguraci profilu
[CD00] (Cd00) až [CD10] (Cd10)	V profilu [Vstupy/Výstupy] (IO)
[CD11] (Cd11) až [CD15] (Cd15)	Nezávisle na konfiguraci profilu

Poznámka:

(1) V profilu [Vstupy/Výstupy] (IO) není přístupný logický vstup LI1. V případě použití 3-vodičového ovládání při nastavení [2/3-vodičové ovládání] (tCC) = [3-vodičové] (3C), viz strana 82, LI2, C101, C201, C310 a C401 nejsou přístupné.

VAROVÁNÍ

MOŽNOST NEOČEKÁVANÉ REAKCE ZAŘÍZENÍ

Neaktivní komunikační kanály nejsou monitorovány. (Při poruše komunikačního kanálu v době, kdy není používán nedojde k hláskám poruchy se zablokováním frekvenčního měniče.) Ujistěte se, že povely a funkce přiřazené bitům C101 až C415 nemohou být v případě poruchy komunikační sběrnice nebezpečné pro obsluhu zařízení.

Nerespektování tohoto upozornění může být příčinou vážného úrazu!

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Fr1	q Konfigurace kanálu Fr1 pro zadávání žádané hodnoty [Kanál Fr1-žád.hodn.] [Ref.1 chan]		[AI1] (AI1)
AI1	o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup AI1		
AI2	o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup AI2		
AI3	o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup AI3		
AI4	o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup AI4		
LCC	o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický terminál		
Mdb	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Vestavěný Modbus		
CAn	o [CANopen] [CANopen] (CAn): Vestavěný CANopen		
nEt	o [Komunikační deska] [Com. card] (nEt): Přídavná komunikační deska		
APP	o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Přídavná deska PLC		
PI	o [Frekvenční vstup] [RP] (PI): Frekvenční vstup , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3 A3202		
PG	o [Enkodér] [Encoder ref] (PG): Vstup enkodéru , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou pro enkodér		
rIn	q Zákaz chodu vzad [Zákaz chodu vzad] [RV Inhibition]		[nO] (OA)
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není aktivní		
YES	o [Ano] [Yes] (YES): Funkce aktivní Zakázání chodu vzad nelze aplikovat na funkci <i>chod vzad</i> , konfigurovanou pro některý z logických vstupů LI. V případě aktivace této funkce:		
	- bude vykonán povel pro <i>chod vzad</i> zadaný logickým vstupem		
	- nebude vykonán povel pro <i>chod vzad</i> zadaný prostřednictvím grafického terminálu		
	- nebude vykonán povel pro <i>chod vzad</i> zadaný po komunikační sběrnici		
	- všechny záporné žádané hodnoty, které jsou např. výsledkem součtu vstupů, výstup PID atd jsou brány jako nulové.		
PSt	q Priorita klávesy STOP na grafickém terminálu [Priorita STOP] [Stop Key priority]		[Ano] (Yes)
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není aktivní		
YES	o [Ano] [Yes] (YES): Funkce aktivní . Umožňuje aktivaci funkce klávesy STOP na grafickém terminálu i v případě, že grafický terminál není konfigurován jako kanál pro zadávání povelů. V tomto případě bude <i>typ zastavení</i> volný doběh. Pro potvrzení změny nastavení této funkce je nutné stisknout tlačítko ENTER po dobu 2 s. Pokud je grafický terminál konfigurován jako kanál pro zadávání povelů, lze nastavit <i>typ zastavení</i> [Typ zastavení] (Stt), viz strana 128 nezávisle na nastavení funkce <i>priorita klávesy STOP na grafickém terminálu</i> .		
CHCF	q Nastavení profilu pro zadávání žádané hodnoty a povelů [Profil zadávání] [Profile]		[Společný kanál] (SIM)
SE8	o [Řada ATV58] [8 serie] (SE8): Profil pro náhradu Altivar 58. Umožňuje po předchozím nastavení této funkce nahrát do frekvenčního měniče ATV71 pomocí software PowerSuite konfiguraci a nastavení frekvenčního měniče ATV58. Toto nastavení není přístupné, je-li do frekvenčního měniče vložena přídavná deska PLC. Poznámka: nastavení tohoto režimu je nutné provést pouze pomocí software PowerSuite, jinak nelze garantovat výsledek operace.		
SIM	o [Společný kanál] [Not separ.] (SIM): Stejný kanál pro zadávání povelů a žádané hodnoty		
SEP	o [Oddělené kanály] [Separate] (SEP): Oddělené kanály pro zadávání povelů a žádané hodnoty. Toto nastavení není přístupné z profilu [Vstupy/Výstupy] [I/O profile] (IO)		
IO	o [Vstupy/Výstupy] [I/O profile] (IO): Profil vstupy / výstupy Pokud je z profilu [Vstupy/Výstupy] (IO) zvolen profil [Řada ATV58] (SE8), parametry menu [1. POHON] přejdou do továrního nastavení. přechod do továrního nastavení se netýká sub-menu [1.9 KOMUNIKACE] a [1.14 PROGRAM.DESKA] V případě použití grafického terminálu se objeví obrazovka pro potvrzení této operace. Postupujte dle pokynů na obrazovce. V případě použití vestavěného terminálu pro uložení této funkce a přechod do továrního nastavení stiskněte tlačítko ENT po dobu 2s.		

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
CCS	q Volba a přepínání kanálu pro zadávání povelů [Přepínání kanálu povelů] [Cmd switching]		[Povelový kanál 1] (Cd1)
Cd1	Parametr je přístupný, je-li zvolen profil [Oddělené kanály] (SEP) nebo [Vstupy/Výstupy] (IO)		
Cd2	o [Povelový kanál 1] [Cmd chanel 1] (Cd1): Trvale zvolen kanál 1		
LI1	o [Povelový kanál 2] [Cmd chanel 2] (Cd2): Trvale zvolen kanál 2		
-	o [LI1] [LI1] (LI1): Přepínání kanál 1 / kanál 2		
-	:		
-	:		
-	o [...] [...] (...) Viz podmínky pro konfiguraci na straně 112 (mimo CD00 až CD14)		
-	Pokud je konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log.0, je aktivní kanál [Povelový kanál 1] (Cd1)		
-	Pokud je konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log.1, je aktivní kanál [Povelový kanál 2] (Cd2)		
Cd1	q Konfigurace kanálu Cd1 pro zadávání povelů [Povelový kanál 1] [Cmd chanel 1]		[Svorkovnice] (tEr)
tEr	o [Svorkovnice] [Terminals] (tEr): Svorkovnice		
LCC	o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický terminál		
Mdb	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Vestavěný Modbus		
CAn	o [CANopen] [CANopen] (CAn): Vestavěný CANopen		
nEt	o [Komunikační deska] [Com. card] (nEt): Přídavná komunikační deska		
APP	o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Přídavná deska PLC		
-	Parametr je přístupný pouze je-li zvolen [Profil zadávání] (CHCF) = [Oddělené kanály] (SEP) nebo [Vstupy/Výstupy] [I/O profile] (IO).		
Cd2	q Konfigurace kanálu Cd2 pro zadávání povelů [Povelový kanál 2] [Cmd chanel 2]		[Modbus] (Mdb)
tEr	o [Svorkovnice] [Terminals] (tEr): Svorkovnice		
LCC	o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický terminál		
Mdb	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Vestavěný Modbus		
CAn	o [CANopen] [CANopen] (CAn): Vestavěný CANopen		
nEt	o [Komunikační deska] [Com. card] (nEt): Přídavná komunikační deska		
APP	o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Přídavná deska PLC		
-	Parametr je přístupný pouze je-li zvolen [Profil zadávání] (CHCF) = [Oddělené kanály] (SEP) nebo [Vstupy/Výstupy] [I/O profile] (IO).		
rFC	q Přepínání kanálu žádané hodnoty Fr1/Fr2 [Přepínání kanálu žád.h.] [Ref. 2 switching]		[Kanál žád.hodn.1] (Fr1)
Fr1	o [Kanál žád.h.1] [ch1 active] (Fr1): Trvale zvolen kanál 1		
Fr2	o [Kanál žád.h.2] [ch2 active] (Fr2): Trvale zvolen kanál 2		
LI1	o [LI1] [LI1] (LI1): Přepínání kanál 1 / kanál 2		
-	:		
-	:		
-	o [...] [...] (...) Viz podmínky pro konfiguraci na straně 112 (mimo CD00 až CD14)		
-	Pokud je konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log.0, je aktivní kanál [Kanál žád.h.1] (Fr1)		
-	Pokud je konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log.1, je aktivní kanál [Kanál žád.h.2] (Fr2)		
Fr2	q Konfigurace kanálu Fr2 pro zadávání žádané hodnoty [Kanál Fr2-žád.h.] [Ref.2 chanel]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): Kanál není konfigurován. Je-li zvolen profil [Profil zadávání] (CHCF) = [Oddělené kanály] (SEP) nebo [Vstupy/Výstupy] (IO), žádaná hodnota 2 je nulová. Je-li zvolen profil [Profil zadávání] (CHCF) = [Společný kanál] (SEP),		
AI1	o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup AI1		
AI2	o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup AI2		
AI3	o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup AI3		
AI4	o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup AI4		
UPdt	o [+/- zadávání] [+/- Speed] (UPdt): +/- zadávání otáček motoru (motorpotenciometr)		
LCC	o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický terminál		
Mdb	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Vestavěný Modbus		
CAn	o [CANopen] [CANopen] (CAn): Vestavěný CANopen		
nEt	o [Komunikační deska] [Com. card] (nEt): Přídavná komunikační deska		
APP	o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Přídavná deska PLC		
PI	o [Frekvenční vstup] [RP] (PI): Frekvenční vstup, je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3 A3202		
PG	o [Enkodér] [Encoder ref] (PG): Vstup enkodéru, je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou pro enkodér		

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
COP	q Kopírování konfigurace kanálů		[Ne] (nO)
	[Kopie kanálu 1↔2] [Copy channel 1↔2]		
Cd1	Slouží pro kopírování aktuální žádané hodnoty a/nebo povelu		
Cd2	Je-li zvolen [Profil zadávání] (CHCF) = [Oddělené kanály] (SEP) nebo [Společný kanál] (SIM), Viz strana 113,		
LI1	je možné kopírovat pouze z kanálu 1 do kanálu 2		
-	Je-li zvolen [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO), kopírování je možné oběma směry		
-	o [Ne] [No] (nO): Není kopírování		
-	o [Žádaná hodnota] [Reference] (SP): Kopie žádané hodnoty		
	o [Povel] [Command] (Cd): Kopie povelu		
	o [Žád.hodn. a povel] [Cmd + ref.] (ALL): Kopie žádané hodnoty a povelu		
	- Žádaná hodnota nebo povel nemůže být zapsána do kanálu zadávání ze svorkovnice		
	- Kopírovaná žádaná hodnota je FrH (před obvodem ramp) mimo případ, kdy je cílový kanál zadávání		
	žádané hodnoty nastaven na +/- zadávání otáček. V tomto případě je kopírovaná žádaná hodnota		
	rFr (za obvodem ramp)		
	<div><div>VAROVÁNÍ</div><div>NEOČEKÁVANÁ ČINNOST ZAŘÍZENÍ</div><div>Kopírování povelu a/nebo žádané hodnoty může způsobit změnu směru otáčení. Zabezpečte aby to nemohlo být nebezpečné Nerespektování tohoto upozornění může vést k vážnému úrazu!</div></div>		

Sub-menu 1.6 – Řízení

[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)

Jako kanál pro zadávání povelů a žádané hodnoty může být zvolen grafický obslužný terminál frekvenčního měniče. Pro tento terminál je možné nastavit různé režimy činnosti. Parametry, uvedené na této straně se vztahují pouze k tomuto terminálu. Nejsou přístupné pomocí vestavěného terminálu.

Poznámky:

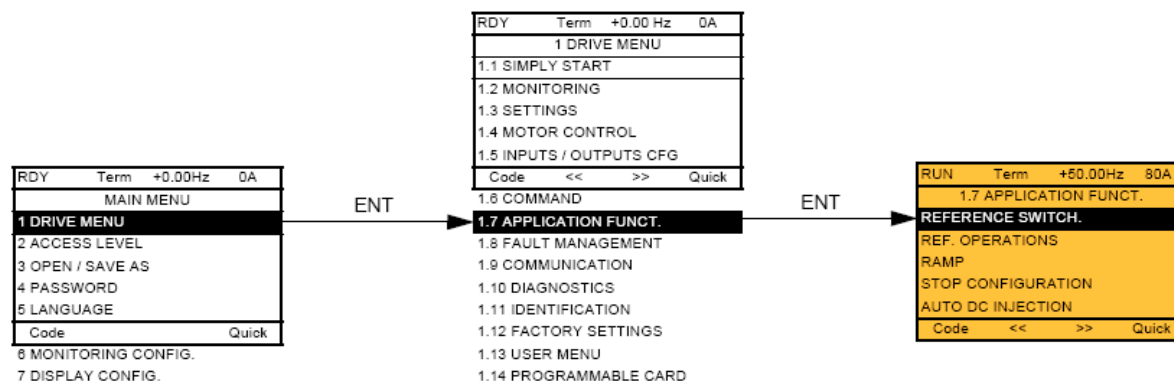
- I Zadávání povelů nebo žádané hodnoty otáček z tohoto terminálu je možné jen v případě, je-li zvolen jako aktivní kanál pro zadávání. Výjimkou je funkce [\[Povely z terminálu\]](#), která má prioritu nad zadáváním povelů z aktivního kanálu. Funkce se aktivuje stiskem funkčního tlačítka, které je pro tuto funkci konfigurováno, dalším stiskem se funkce deaktivuje.
- I Zadávání povelů nebo žádané hodnoty otáček z tohoto terminálu není možné, slouží-li žádaná hodnota pro více frekvenčních měničů.
- I Funkce *pomalé otáčky* (jogging), *předvolené otáčky* a *+/- zadávání otáček*, jsou přístupné pouze v [\[Profil zadávání\] \(CHCF\)](#) = [\[Společný kanál\] \(SIM\)](#)
- I Předvolené žádané hodnoty PID jsou přístupné pouze v [\[Profil zadávání\] \(CHCF\)](#) = [\[Společný kanál\] \(SIM\)](#) nebo [\[Oddělené kanály\] \(SEP\)](#)
- I Funkce [\[Povely z terminálu\] \(rFC\)](#) je přístupná ve všech profilech zadávání.

Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
q Konfigurace funkční klávesy 1 grafického obslužného terminálu [Funkce klávesy F1] [F1 key assignment]		[Ne]
<ul style="list-style-type: none">o [Ne] [No]: Bez funkceo [Jogging] [Jog]: Pomalé otáčky (jogging)o [Předv.ot.2] [Preset spd2]: Druhé předvolené otáčky. Stiskem tlačítka se aktivují 2. předvolené otáčky [2.předvolené otáčky] (SP2), viz strana 135. Stiskem klávesy STOP se funkce zruší.o [Předv.ot.3] [Preset spd3]: Třetí předvolené otáčky. Stiskem tlačítka se aktivují 2. předvolené otáčky [2.předvolené otáčky] (SP2), viz strana 135. Stiskem klávesy STOP se funkce zruší.o [PID žád.hodn.2] [PID ref. 2]: Druhá žádaná hodnota PID. Stiskem tlačítka se aktivuje 2. žádaná hodnota PID [PID žádaná hodnota 2] (rP2), viz strana 166, bez nutnosti zadání povelu pro chod. Funkce je přístupná pouze je-li [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1) = [Terminál] (LCC).o [PID žád.hodn.3] [PID ref. 3]: Třetí žádaná hodnota PID. Stiskem tlačítka se aktivuje 3. žádaná hodnota PID [PID žádaná hodnota 3] (SP2), viz strana 166, bez nutnosti zadání povelu pro chod. Funkce je přístupná pouze je-li [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1) = [Terminál] (LCC).o [+otáčky] [+Speed]: Zvyšování otáček. Parametr je přístupný pouze je-li [Kanál Fr2-žád.hodn.] (Fr2) = [Terminál] (LCC). Stiskem klávesy se zadá povel pro chod a doba stisknutí odpovídá nastaveným otáčkám. Stiskem klávesy STOP se funkce zruší.o [-otáčky] [-Speed]: Snižování otáček. Parametr je přístupný pouze je-li [Kanál Fr2-žád.hodn.] (Fr2) = [Terminál] (LCC) a je-li konfigurována jiná klávesa pro funkci [+otáčky]. Stiskem klávesy se otáčky snižují. Stiskem klávesy STOP se funkce zruší.o [Povely z terminálu] [T/K]: Zadávání povelů z grafického terminálu. Má prioritu nad [Přepínání kanálu povelů] (CCS) a [Přepínání kanálu žád.h.] (rFC)		
q Konfigurace funkční klávesy 2 grafického obslužného terminálu [Funkce klávesy F2] [F2 key assignment]		[Ne]
Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkční klávesu 1		
q Konfigurace funkční klávesy 3 grafického obslužného terminálu [Funkce klávesy F3] [F3 key assignment]		[Ne]
Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkční klávesu 1		
q Konfigurace funkční klávesy 4 grafického obslužného terminálu [Funkce klávesy F4] [F4 key assignment]		[Ne]
Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkční klávesu 1		
q Chování pohonu při aktivaci funkce [Povely z terminálu] [?Změna řízení] [HMI cmd.]		[Stop]
Pokud je konfigurována funkce [Povely z terminálu] a je-li aktivní, tato funkce definuje chování pohonu v okamžiku zrušení zadávání povelů z terminálu (deaktivaci funkce) <ul style="list-style-type: none">o [Se zastavením] [Stop]: Se zastavením pohonu. Směr otáčení a žádaná hodnota jsou zkopírovány a tyto hodnoty jsou použity při dalším povelu pro chod.o [Bez zastavení] [Bumpless]: Bez zastavení. Směr otáčení a žádaná hodnota jsou zkopírovány a tyto hodnoty dále platí.		

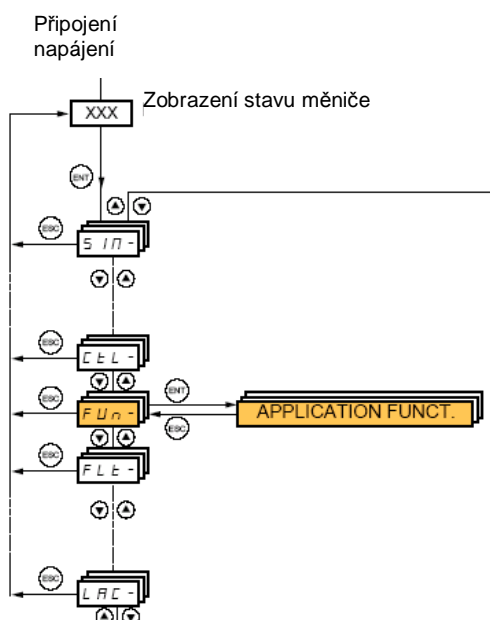
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Přístup do sub-menu aplikační funkce pomocí grafického obslužného terminálu:



Přístup pomocí vestavěného terminálu: Seznam funkcí



Kód	Název funkce	Strana
rEF-	[PŘEPÍNÁNÍ ŽÁD.HODN.] [REFERENCE SWITCH.]	123
ORl-	[MAT.FUNKCE ŽÁD.HODN.] [REF. OPERATIONS]	124
rPl-	[RAMPY] [RAMPS]	125
Stt-	[KONFIGURACE ZASTAVENÍ] [STOP CONFIGURATION]	128
AdC-	[AUTOMATICKÉ DOBRZDĚNÍ] [AUTO DC INJECTION]	130
JOG-	[JOGGING] [JOG]	132
PSS-	[PŘEDVOLENÉ OTÁČKY] [PRESET SPEEDS]	134
UPd-	[+/- ZADÁVÁNÍ OTÁČEK] [+/-SPEED]	137
SR-E-	[+/- OTÁČKY A ŽÁD.HODN.] [+/- SPEED AROUND REF.]	139
SPM-	[PAMĚŤ ŽÁD.HODN.] [MEMO REFERENCE]	140
FLl-	[SYČENÍ MOTORU] [FLUXING BY LI]	141
LSt-	[KONCOVÉ SNÍMAČE] [LIMIT SWITCHES]	143
bLC-	[LOGIKA OVLÁDÁNÍ BRZDY] [BRAKE LOGIC CONTROL]	148
ELM-	[EXTERNÍ VÁŽENÍ] [EXTERNAL WEIGHT MEAS.]	154
HSH-	[ADAPTIVNÍ ZDVIH] [HIGH SPEED HOISTING]	158
PId-	[PID REGULÁTOR] [PID REGULATOR]	163
PrI-	[PID PŘEDVOLENÉ ŽÁD.H.] [PID PRESET REFERENCE]	166
tOr-	[MOMENTOVÉ ŘÍZENÍ] [TORQUE CONTROL]	168
tOL-	[OMEZENÍ MOMENTU] [TORQUE LIMITATION]	171
CLl-	[PROUDOVÉ OMEZENÍ 2] [2nd CURRENT LIMIT]	172
LLC-	[OVLÁDÁNÍ SÍŤ. STYKAČE] [LINE CONTACTOR CONTROL]	172
OCC-	[OVLÁDÁNÍ VÝST.STYKAČE] [OUTPUT CONTACTOR CONTROL]	176
LPO-	[REŽIM POLOHOVÁNÍ] [POSITIONING BY SENSORS]	179
MLP-	[PŘEPÍNÁNÍ SAD PARAMETRŮ] [PARAMETER SET SWITCHING]	181
MMC-	[PŘEP. MOTORŮ/KONFIG.] [MULTIMOTORS/CONFIG.]	185
tnL-	[OVLÁDÁNÍ ATOTUNINGU LI] [AUTO TUNING BY LI]	185
trO-	[NAVÍJENÍ] [TRAVERSE CONTROL]	191
trO-	[NOUZOVÝ REŽIM] [EVACUATION]	193
trO-	[NAPÁJENÍ DO SS MEZIOBVODU] [DC BUS SUPPLY]	194

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Většina parametrů v menu [1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] (FUn-) je přístupná pouze v případě, je-li motor zastaven a frekvenční měnič v zablokovaném stavu. Parametry, které lze nastavovat i za provozu jsou označeny ve sloupci kód symbolem **Q**.

Poznámka: Slučitelnost funkcí

Současná volba různých aplikačních funkcí může být omezena počtem vstupů a výstupů, které jsou k dispozici a jejich vzájemnou slučitelností. (Viz tabulka vzájemné slučitelnosti funkcí na následující straně) Funkce v tabulce neuvedené jsou plně slučitelné s jinými. **Pokud nejsou funkce vzájemně slučitelné, potom konfigurace první funkce zabrání konfiguraci druhé.**

Každá z funkcí na dalších stranách může být aktivována konfigurací jednoho vstupu nebo výstupu.

Jeden vstup může být konfigurován pro aktivaci více funkcí současně (Např.: chod vzad a 2. doba rozběhu). **Uživatel musí zabezpečit, aby současná aktivace více funkcí byla možná.** Více funkcí pro jeden logický vstup je možné pouze pro úroveň přístupu [SPECIÁLNÍ] [ADVANCED] (AdU) nebo [EXPERTNÍ] [EXPERT] (EPt).

Uživatel se musí před konfigurací povelu, žádané hodnoty nebo funkce pro příslušný vstup nebo výstup přesvědčit, zda příslušné vstup nebo výstup již není konfigurován pro jinou, např. nekompatibilní nebo nevhodnou funkci. Při přechodu do továrního nastavení nebo při změně makrokonfigurace dojde k automatické konfiguraci vstupů a výstupů, **kteřá může způsobit, že nelze zvolit další, nekompatibilní funkce.** V tom případě je nutné napřed deaktivovat funkce, které nejsou kompatibilní. (Viz tabulku na následující straně)

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Neslučitelné funkce

V následujících případech jsou některé funkce nepřístupné nebo neaktivní:

Automatický reset poruchy

Tuto funkci je možné konfigurovat pouze v případě, je-li nastaveno [2/3-vodičové ovládání] (tCC) = [2-vodičové] (2C) a [2-vodičové - typ] (tCt) = [Úroveň] (LEL) nebo [Priorita vpřed] (PFO), viz strana [82](#).

Letmý start motoru

Tuto funkci je možné konfigurovat pouze v případě, je-li nastaveno [2/3-vodičové ovládání] (tCC) = [2-vodičové] (2C) a [2-vodičové - typ] (tCt) = [Úroveň] (LEL) nebo [Priorita vpřed] (PFO), viz strana [82](#).
Funkce je zablokována, pokud je nastaveno [Automatické ss dobrzdění] (AdC) = [Trvalé] (Ct), viz strana [130](#).

Pro zobrazení konfigurace jednotlivých vstupů a výstupů a ověření jejich slučitelnosti je možné využít sub-menu 1.2 - zobrazení konfigurace a stavu V/V [1.2 Zobrazení stavu] (SUP-), viz strana [41](#).

Platná konfigurace příslušné funkce je na grafickém terminálu znázorněna zaškrtnutím - viz příklad níže u funkce rampy:

RDY	Term	+0.00Hz	0A
1.7 APPLICATION FUNCT.			
REFERENCE SWITCH.			
REF. OPERATIONS			
RAMP			
STOP CONFIGURATION			
AUTO DC INJECTION			
Code	<<	>>	Quick
JOG			

Při pokusu o konfiguraci funkce, která není slučitelná s některou z funkcí předtím již konfigurovaných, se na displeji grafického terminálu zobrazí varování:

RDY	Term	+0.00Hz	0A
INCOMPATIBILITY			
The function can't be assigned			
because an incompatible			
function is already selected. See			
programming book.			
ENT or ESC to continue			

[NESLUČITELNÁ FUNKCE]

[Tuto funkci nelze použít, protože není slučitelná s funkcí konfigurovanou dříve.
Viz příručku pro konfiguraci a nastavení. ENT nebo ESC pro další činnost.]

Při pokusu o konfiguraci funkce, která není slučitelná s některou z funkcí předtím již konfigurovaných, se na vestavěném terminálu zobrazí blikající varování **COMP**. Pokračovat je možné po stisku klávesy ENT nebo ESC.

Při konfiguraci logického nebo analogového vstupu, kanálu pro zadávání žádané hodnoty nebo bitu slova lze stiskem funkčního tlačítka HELP vyvolat aktuální nastavení konfigurovaného logického nebo analogového vstupu, kanálu pro zadávání žádané hodnoty nebo bitu slova.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Je-li logický nebo analogový vstup, kanál pro zadávání žádané hodnoty nebo bit slova již nastaven pro jinou funkci, **zobrazí se na grafickém terminálu** varování :

RUN	+50.00Hz	1250A	+50.00Hz
WARNING - ASSIGNED TO			
Reference switch. 2			
ENT->Continue ESC->Cancel			

[! KONFIGUROVÁNO JAKO:]

Pokud aktuální nastavená *úroveň přístupu* (viz strana 29) umožňuje nastavení více funkcí pro jeden objekt, je možné volbu potvrdit stiskem klávesy ENT. Pokud toto *úroveň přístupu* neumožňuje, zobrazí se po stisku ENT následující varování:

RUN	+50.00Hz	1250A	+50.00Hz
ASSIGNMENT FORBIDDEN			
Un-assign the present			
functions, or select			
Advanced access level			

[! NEPOVOLENÁ KONFIGURACE]

[Zrušte stávající konfiguraci nebo zvolte *speciální úroveň přístupu*]

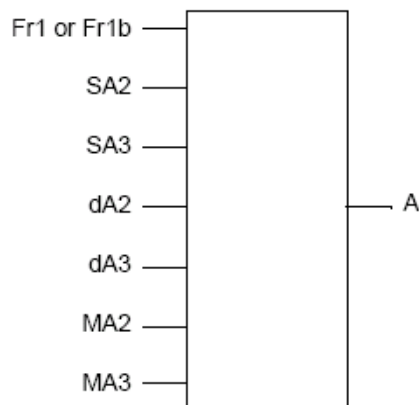
Je-li logický nebo analogový vstup, kanál pro zadávání žádané hodnoty nebo bit slova již nastaven pro jinou funkci, **zobrazí se na vestavěném terminálu** blikající kód předtím konfigurované funkce.

Pokud aktuální nastavená *úroveň přístupu* (viz strana 29) umožňuje nastavení více funkcí pro jeden objekt, je možné volbu potvrdit stiskem klávesy ENT. Pokud toto *úroveň přístupu* neumožňuje, stisk klávesy ENT neprovede žádnou akci, na displeji je stále zobrazen blikající kód funkce. Opuštění je možné stisknutím klávesy ESC.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Součtové vstupy / Rozdílové vstupy / Násobící vstupy



$$A = (\text{Fr1 or Fr1b} + \text{SA2} + \text{SA3} - \text{dA2} - \text{dA3}) \times \text{MA2} \times \text{MA3}$$

- I Nejsou-li SA2, SA3, dA2, dA3 konfigurovány, je jejich hodnota nulová.
- I Pokud nejsou konfigurovány MA1 a MA2, jejich hodnota je 1.
- I Výsledek A je omezen hodnotou nastavení parametru nízké otáčky (LSP) a vysoké otáčky (HSP)
- I Pro násobení je signál na MA2 a MA3 interpretován ako hodnota v %; 100 % odpovídá maximální hodnotě odpovídajícího vstupu. Jsou-li MA2 nebo MA3 zasílány po komunikační sběrnici nebo zadávány z grafického terminálu, musí být po komunikační sběrnici nebo z grafického terminálu zadán násobící koeficient - proměnná MFr. (Viz strana 47)
- I Chod vzad z důvodu záporného výsledku matematické operace mezi vstupy lze zakázat. (Viz strana 113)

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
rEF-	n Sub-menu přepínání kanálu žádané hodnoty [PŘEPÍNÁNÍ ŽÁD.HODN.] [REFERENCE SWITCH.]		
rCb	q Přepínání kanálu žádané hodnoty Fr1/Fr1B [Přepínání kanálu Fr1/Fr1B] [Ref. 1B switching]		[Kanál žád.hodn.1] (Fr1)
Fr1	o [Kanál žád.h.1] [ch1 active] (Fr1): Trvale zvolen kanál 1		
Fr1b	o [Kanál Fr1B] [ch1B active] (Fr1b): Trvale zvolen kanál 1B		
LI1	o [LI1] [LI1] (LI1): Přepínání kanálů 1 / kanál 1B		
-	:		
-	:		
-	o [...] [...] (...) Viz podmínky pro konfiguraci na straně 112 (mimo CD00 až CD14)		
	Pokud je konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log.0, je aktivní kanál [Kanál žád.h.1] (Fr1) Pokud je konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log.1, je aktivní kanál [Kanál Fr1b] (Fr1b)		
Fr1b	q Konfigurace kanálu Fr1B pro zadávání žádané hodnoty [Kanál Fr1B-žád.hodn.] [Ref.1 chan]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): Nenastaveno		
AI1	o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup AI1		
AI2	o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup AI2		
AI3	o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup AI3 , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3A3202		
AI4	o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup AI4 , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3A3202		
LCC	o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický obslužný terminál		
Mdb	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Vestavěný Modbus		
CAn	o [CANopen] [CANopen] (CAn): Vestavěný CANopen		
nEt	o [Komunikační deska] [Com. card] (nEt): Přídavná komunikační deska		
APP	o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Přídavná deska PLC		
PI	o [Frekvenční vstup] [RP] (PI): Frekvenční vstup , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3 A3202		
PG	o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup enkodéru , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou pro enkodér		
	Poznámka: V následujících případech je možná pouze konfigurace pro zadávání ze svorkovnice: - [Profil zadávání] (CHCF) = [Společný kanál] (SIM) s kanálem pro zadávání Fr1 [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1), konfigurovaným pro zadávání ze svorkovnice (prostřednictvím analogových vstupů, enkodéru, frekvenčního vstupu atd - viz strana 113) - PID regulátor se zadáváním žádané hodnoty ze svorkovnice		

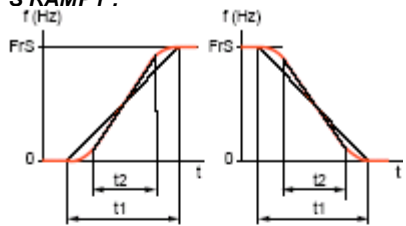
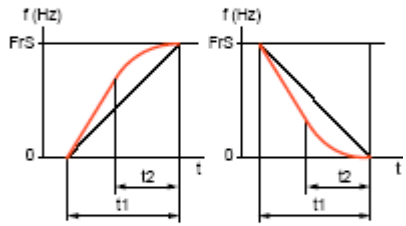
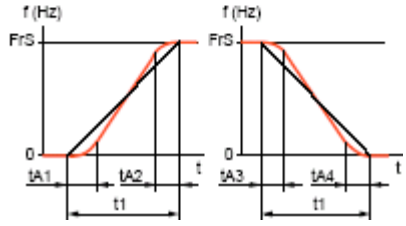
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
OAI-	n Sub-menu matematické funkce vstupů žádané hodnoty [MAT.FUNKCE ŽÁD.HODN.] [REF OPERATIONS]		
SA2	q Konfigurace druhé součtové žádané hodnoty [Ne] (nO) [Součtová žád.h.2] [Summing ref.2]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Nenastaveno		
AI1	o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup AI1		
AI2	o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup AI2		
AI3	o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup AI3 , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3A3202		
AI4	o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup AI4 , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3A3202		
LCC	o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický obslužný terminál		
Mdb	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Vestavěný Modbus		
CAn	o [CANopen] [CANopen] (CAn): Vestavěný CANopen		
nEt	o [Komunikační deska] [Com. card] (nEt): Přídavná komunikační deska		
APP	o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Přídavná deska PLC		
PI	o [Frekvenční vstup] [RP] (PI): Frekvenční vstup , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3 A3202		
PG	o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup enkodéru , je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou pro enkodér		
SA3	q Konfigurace třetí součtové žádané hodnoty [Ne] (nO) [Součtová žád.h.3] [Summing ref.3]		
dA2	Funkce umožňuje volbu zdroje žádané hodnoty. Aktuální hodnota signálu tohoto zdroje je sečtena s hodnotou signálu [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1) nebo [Kanál Fr1B-žád.hodn.] (Fr1b) Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkci [Součtová žád.h.2] (SA2), viz výše. q Konfigurace druhé rozdílové žádané hodnoty [Ne] (nO) [Rozdílová žád.h.2] [Subtract ref.2]		
dA3	Funkce umožňuje volbu zdroje žádané hodnoty. Aktuální hodnota signálu tohoto zdroje je odečtena od hodnoty signálu [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1) nebo [Kanál Fr1B-žád.hodn.] (Fr1b) Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkci [Součtová žád.h.2] (SA2), viz výše. q Konfigurace třetí rozdílové žádané hodnoty [Ne] (nO) [Rozdílová žád.h.3] [Subtract ref.3]		
MA2	Funkce umožňuje volbu zdroje žádané hodnoty. Aktuální hodnota signálu tohoto zdroje je odečtena od hodnoty signálu [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1) nebo [Kanál Fr1B-žád.hodn.] (Fr1b) Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkci [Součtová žád.h.2] (SA2), viz výše. q Konfigurace druhé násobící žádané hodnoty [Ne] (nO) [Násobící žád.h.2] [Multiplier ref.2]		
MA3	Funkce umožňuje volbu zdroje žádané hodnoty. Aktuální hodnota signálu tohoto zdroje je odečtena od hodnoty signálu [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1) nebo [Kanál Fr1B-žád.hodn.] (Fr1b) Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkci [Součtová žád.h.2] (SA2), viz výše. q Konfigurace třetí násobící žádané hodnoty [Ne] (nO) [Násobící žád.h.3] [Multiplier ref.3]		
	Funkce umožňuje volbu zdroje žádané hodnoty. Aktuální hodnota signálu tohoto zdroje je odečtena od hodnoty signálu [Kanál Fr1-žád.hodn.] (Fr1) nebo [Kanál Fr1B-žád.hodn.] (Fr1b) Možnosti nastavení jsou stejné jako pro funkci [Součtová žád.h.2] (SA2), viz výše.		

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
rPt-	n Sub-menu rampy [RAMPY] [RAMPS]		
rPt	q Konfigurace nastavení tvaru rozběhové adoběhové rampy [Tvar rampy] [Ramp type]		[Lineární] (Lin)
Lin S U CUS	<ul style="list-style-type: none"> o [Lineární] [Linear] (Lin): Lineární tvar o [S rampa] [S ramp] (S): S rampa o [U rampa] [AI2] (U): U rampa o [Zákaznická] [Customized] (CUS): Zákaznická rampa <p>S RAMPY :</p>  <p>Koeficient zakřivení je pevný. Kde: t1: nastavená doba rozběhu nebo doběhu t2 = 0.6 x t1</p> <p>U RAMPY :</p>  <p>Koeficient zakřivení je pevný. Kde: t1: nastavená doba rozběhu nebo doběhu t2 = 0.5 x t1</p> <p>ZÁKAZNICKY UPRAVENÉ RAMPY:</p>  <p>Kde: tA1 je nastavitelná v rozsahu od 0 až 100 % tA2 je nastavitelná v rozsahu od 0 až (100 % - tA1) tA3 je nastavitelná v rozsahu od 0 až 100 % tA4 je nastavitelná v rozsahu od 0 až (100 % - tA3) Rozsah nastavení v % z nastavené doby rozběhu nebo doběhu.</p>		
Inr	n Krok nastavení ramp [Krok nastavení] [Ramp increment]	(1)	0.01 - 0.1 - 1 0.1
0.01 0.1 1	<ul style="list-style-type: none"> o [0.01] (0.01): Doba trvání rampy do 99.99 s o [0.1] (0.1): Doba trvání rampy do 999.9 s o [1] (1): Doba trvání rampy do 6000 s <p>Krok nastavení platí pro [Doba rozběhu] (ACC), [Doba rozběhu 2] (AC2), [Doba doběhu] (dEC) a [Doba doběhu 2] (dE2).</p>		
q ACC	q Doba rozběhu [Doba rozběhu] [Acceleration]	(1)	0.1 až 6000 s (1) 3.0 s
q dEC	<p>Doba trvání rozběhové rampy z 0 do hodnot jmenovité frekvence motoru, viz strana 38. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.</p> <p>q Doba doběhu [Doba doběhu] [Deceleration]</p> <p>Doba trvání doběhové rampy z hodnoty jmenovité frekvence motoru (viz strana 38) do 0. Škontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.</p>	(1)	0.1 až 1000 s () 3.0

1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SET-)

(2) Rozsah nastavení od 0.01 do 99.99 s nebo od 0.1 do 999.9 s nebo 1 až 6000 s dle nastavení parametru [Krok nastavení] (Inr)

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
rPt-	n Sub-menu rampy [RAMPY] [RAMPS]		
tA1	q Zaoblení počátku rozběhové rampy [Zaoblení počátku ACC] [Begin Acc round]	(1) 0 až 100 %	10 %
q	Zaoblení počátku rozběhové rampy jako % z nastavené hodnoty [Doba rozběhu] (ACC) nebo [Doba rozběhu 2] (AC2). Tento parametr je přístupný, je-li nastaveno [Tvar rampy] (rPt) = [Zákaznická] (CUS)		
tA2	q Zaoblení konce rozběhové rampy [Zaoblení konce ACC] [End Acc round]	(1) 0 až (100-(tA1))	10 %
q	Zaoblení konce rozběhové rampy jako % z nastavené hodnoty [Doba rozběhu] (ACC) nebo [Doba rozběhu 2] (AC2). Lze nastavit v rozmezí od 0 do (100% - zaoblení počátku rozběhové rampy (tA1)) Tento parametr je přístupný, je-li nastaveno [Tvar rampy] (rPt) = [Zákaznická] (CUS)		
tA3	q Zaoblení počátku doběhové rampy [Zaoblení počátku dEC] [Begin Dec round]	(1) 0 až 100 %	10 %
q	Zaoblení počátku doběhové rampy jako % z nastavené hodnoty doby doběhu (dEC) nebo doby doběhu 2 (dE2) pro [Doba rozběhu] (ACC), [Doba rozběhu 2] (AC2), [Doba doběhu] (dEC) a [Doba doběhu 2] (dE2). Tento parametr je přístupný, je-li nastaveno [Tvar rampy] (rPt) = [Zákaznická] (CUS)		
tA4	q Zaoblení konce doběhové rampy [Zaoblení konce DEC] [End Dec round]	(1) 0 až (100-(tA3))	10 %
q	Zaoblení konce doběhové rampy jako % z nastavené hodnoty [Doba doběhu] (dEC) nebo [Doba doběhu 2] (dE2). Lze nastavit v rozmezí od 0 do (100% - zaoblení počátku doběhové rampy (tA3)) Tento parametr je přístupný, je-li nastaveno [Tvar rampy] (rPt) = [Zákaznická] (CUS)		

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-), viz strany 51 a 52.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení												
rPt-	n Sub-menu rampy (pokračování)														
	[RAMPY] [RAMPS]														
Frt	n Prahová hodnota frekvence pro přepínání ramp [Prah frekv.přep.ramp] [Ramp 2 threshold]	0 až 500 nebo 1000 Hz Dle velikosti frekv.měníče	0 Hz												
	Prahová hodnota frekvence pro přepínání ramp. Přepnutí na druhé rampy proběhne v případě, je-li nastavená prahová hodnota nenulová a je menší než výstupní frekvence. (Hodnota nastavení 0 funkci deaktivuje) Přepínání ramp při překonání prahové frekvence lze kombinovat s přepínáním ramp pomocí logického signálu, viz tabulka:														
	<table><tr><td>Llx nebo bit slova</td><td>Výst. frekvence</td><td>Platné rampy</td></tr><tr><td>0</td><td>< Frt</td><td>ACC, DEC</td></tr><tr><td>0</td><td>> Frt</td><td>AC2, dE2</td></tr><tr><td>1</td><td>< Frt nebo > Frt</td><td>AC2, dE2</td></tr></table>			Llx nebo bit slova	Výst. frekvence	Platné rampy	0	< Frt	ACC, DEC	0	> Frt	AC2, dE2	1	< Frt nebo > Frt	AC2, dE2
Llx nebo bit slova	Výst. frekvence	Platné rampy													
0	< Frt	ACC, DEC													
0	> Frt	AC2, dE2													
1	< Frt nebo > Frt	AC2, dE2													
rPS	n Volba zdroje logického signálu pro přepínání ramp [Signál přep.ramp] [Ramp switch ass.]		[Ne] (nO)												
nO LI1 - - -	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1 : : : o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Rampy ACC a DEC jsou platné, je-li logický vstup nebo bit slova ve stavu log.0. Druhé rampy AC2 a DE2 jsou platné, je-li logický vstup nebo bit slova ve stavu log.1.														
AC2	q Doba rozběhu 2 [Doba rozběhu 2] [Acceleration 2]	(1) 0.1 až 6000 s (2)	3.0 s												
q	Doba trvání druhé rozběhové rampy z 0 do hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> , viz strana 38. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže. Parametr je přístupný, je-li hodnota parametru [Prah frekv.přep.ramp] (Frt) nenulová nebo je-li konfigurován zdroj logického signálu pro přepínání ramp [Signál přep.ramp] (rPS)														
dE2	q Doba doběhu 2 [Doba doběhu 2] [Deceleration 2]	(1) 0.1 až 6000 s (2)	3.0 s												
q	Doba trvání druhé doběhové rampy z hodnoty <i>jmenovité frekvence motoru</i> (viz strana 38) do 0. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže. Parametr je přístupný, je-li hodnota parametru [Prah frekv.přep.ramp] (Frt) nenulová nebo je-li konfigurován zdroj logického signálu pro přepínání ramp [Signál přep.ramp] (rPS)														
brA	q Automatická adaptace doběhové rampy při příliš intenzivním brzdění [Adaptace doběh. rampy] [Dec ramp adapt.]		[Ano] (YES)												
	Aktivací funkce je v případě nastavení příliš krátké doby doběhu pro danou setrvačnost zátěže doběhová rampa automaticky prodloužena. o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [Ano] [Yes] (YES): Funkce je aktivní. Nastavení je vhodné pro aplikace, které nevyžadují intenzivní brzdění. Následující možnosti nastavení jsou přístupné v závislosti na typové velikosti frekvenčního měniče: Umožňují dosáhnout kratších doběhových ramp, než nastavení [Adaptace doběh. rampy] (brA) = [Ano] (YES) o [Brzdění A] [High torq. A] (dYnA) o [Brzdění B] [High torq. B] (dYnB) o [Brzdění C] [High torq. C] (dYnC) Funkce [Adaptace doběh. rampy] (brA) je nuceně nastavena na hodnotu [Ne] (nO) v případě, je-li nastaveno [Ovládání externí brzdy] (bLC): (viz strana 148) nebo je-li nastaveno [Rozdělení brzděného výkonu] (bbA) = [Ano] (YES): (Viz strana 78)														
nO YES	UPOZORNĚNÍ: Použití funkce není vhodné pro aplikace, které vyžadují polohování s přesným dodržením ramp a při použití brzděného rezistoru! (Brzdění do rezistoru nebude plně funkční)														

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-)

(2) Rozsah nastavení od 0.01 do 99.99 s nebo od 0.1 do 999.9 s nebo 1 až 6000 s dle nastavení parametru **[Krok nastavení]** (Inr)

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Stt-	n Sub-menu konfigurace způsobu zastavení [KONFIGURACE ZASTAVENÍ] [STOP CONFIGURATION]		
Stt	q Volba způsobu zastavení při zrušení povelu pro chod [Způsob zastavení] [Type of stop]		[Po rampě] (rMP)
rMP FSt nSt dCI	<ul style="list-style-type: none"> o [Po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Zastavení se sledováním zkrácené doběhové rampy o [Volný doběh] [Freewheel stop] (nSt): Zastavení volným doběhem o [Brzdění ss proudem] [DC injection] (dCI): Brzdění ss proudem <p>UPOZORNĚNÍ: Je-li nastaveno [Ovládání externí brzdy] (bLC): (viz strana 148), lze použít pouze způsoby zastavení se sledováním doběhové rampy.</p>		
nSt	q Konfigurace funkce volný doběh [Konfig. volný doběh] [Freewheel stop]		[Ne] (nO)
nO LI1 - - C101 - Cd00 -	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6) o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3201 o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202 o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus o [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen o [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky o [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací desky s PLC o [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupu o [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu <p>Zastavení motoru volným doběhem je aktivováno logickou úrovní log.0. Pokud se hodnota logického vstupu změní na log.1, a je stále aktivní povel pro chod, motor se znovu rozběhne pouze v případě, je-li [2/3-vodičové ovládání] (tCC) (Viz strana 82) = [2-vodičové] (2C) a [2-vodičové - typ] (tCt) = [Úroveň] (LEL) nebo [Priorita vpřed] (PFO). Pokud neplatí tato podmínka, je nutné povel pro chod zopakovat.</p>		
FSt	q Konfigurace funkce rychlé zastavení [Konfig. rychlé zastavení] [Fast stop assign]		[Ne] (nO)
nO LI1 - - -	<p>UPOZORNĚNÍ: Tato funkce nelze použít současně s některými jinými funkcemi. Následujte prosím instrukce na straně 118.</p> <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (No) (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1 o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. <p>Zastavení motoru rychlým zastavením je aktivováno logickou úrovní logického vstupu log.0 nebo logickou úrovní log.1 bitu řídicího slova profilu [Vstupy/Výstupy] (IO) Pokud se hodnota logického vstupu změní na log.1 nebo hodnota bitu na log.0 a je stále aktivní povel pro chod, motor se znovu rozběhne pouze v případě, je-li [2/3-vodičové ovládání] (tCC) (Viz strana 82) = [2-vodičové] (2C) a [2-vodičové - typ] (tCt) = [Úroveň] (LEL) nebo [Priorita vpřed] (PFO). Pokud neplatí tato podmínka, je nutné povel pro chod zopakovat.</p>		
dCF	q Koeficient pro vydělení doby doběhu pro rychlé zastavení⁽¹⁾ [Dělicí koef. rampy] [Ramp Divider]	0 až 10	4
q	<p>Tento parametr je přístupný, je-li [Způsob zastavení] (Stt) = [Rychlé zastavení] (FSt) a je-li [Konfig. rychlé zastavení] (FSt) jiné, než [Ne] (nO).</p> <p>Aktuální doběhová rampa při povelu pro zastavení (DEC nebo DE2) je zkrácena vydělením touto hodnotou. Nastavení hodnoty 0 odpovídá nejkratší možné doběhové rampě.</p>		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-), viz strana 55.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Stt-	n Sub-menu konfigurace způsobu zastavení (pokračování) [KONFIGURACE ZASTAVENÍ] [STOP CONFIGURATION]		
dCl	q Konfigurace funkce brzdění ss proudem [Konf. brzdění ss proudem] [DC injection assign]		[Ne] (nO)
nO LI1	UPOZORNĚNÍ: Tato funkce nelze použít současně s některými jinými funkcemi. Následujte prosím instrukce na straně 118. o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1 : : o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Zastavení motoru brzděním ss proudem je aktivováno logickou úrovní logického vstupu nebo úrovní bitu řídicího slova profilu [Vstupy/Výstupy] (IO) log.0. Pokud se hodnota logického vstupu nebo bitu změní na log.1 a povel pro chod je stále aktivní, motor se znovu rozběhne pouze v případě, je-li [2/3-vodičové ovládání] (tCC) (Viz strana 82) = [2-vodičové] (2C) a [2-vodičové - typ] (tCt) = [Úroveň] (LEL) nebo [Priorita vpřed] (PFO). Pokud neplatí tato podmínka, je nutné povel pro chod zopakovat.		
IdC	q Hodnota ss proudu pro brzdění 1 [Proud 1 ss brzdění] [DC injection level 1]	(1)(3) 0.1 až 1.41 ln (2) 0.64 ln (2)	
q	Hodnota proudu pro brzdění ss proudem aktivovaného logickým vstupem, konfigurovaným pro tuto funkci nebo aktivovaného jako způsob zastavení . Tento parametr je přístupný, je-li [Způsob zastavení] (Stt) = [Brzdění ss proudem] (dCl) nebo je-li nastavení [Konfig. brzdění ss proudem] (dCl) jiné, než [Ne] (nO).		
	UPOZORNĚNÍ Ověřte, zda hodnota nastaveného proudu nemůže způsobit přehřátí motoru Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení		
td1	q Doba brzdění ss proudem 1 [Doba ss brzdění 1] [DC injection time]	(1)(3) 0.1 až 30 s 0.5 s	
q	V průběhu časování doby pro brzdění ss proudem 1 [Doba ss brzdění 1] (td1) platí hodnota proudu [Proud 1 ss brzdění] (IdC), potom platí hodnota [Proud 2 ss brzdění] (IdC2) po dobu (tdC) Tento parametr je přístupný, je-li [Způsob zastavení] (Stt) = [Brzdění ss proudem] (dCl) nebo je-li nastavení [Konfig. brzdění ss proudem] (dCl) jiné, než [Ne] (nO).		
IdC2	q Hodnota ss proudu pro brzdění ss proudem 2 [Proud 2 ss brzdění] [DC injection level 2]	(1)(3) 0.1 až 1.41 ln (2) 0.5 ln (2)	
q	Hodnota 2 proudu pro brzdění ss proudem aktivovaného logickým vstupem, konfigurovaným pro tuto funkci nebo aktivovaného jako způsob zastavení . Hodnota proudu 2 je aktuální po ukončení časování [Doba ss brzdění 1] (td1). Tento parametr je přístupný, je-li [Způsob zastavení] (Stt) = [Brzdění ss proudem] (dCl) nebo je-li nastavení [Konfig. brzdění ss proudem] (dCl) jiné, než [Ne] (nO).		
	UPOZORNĚNÍ Ověřte, zda hodnota nastaveného proudu nemůže způsobit přehřátí motoru Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení		
tdC	q Doba pro brzdění ss proudem 2 [Doba ss brzdění 2] [DC injection time 2]	(1)(3) 0.1 až 30 s 0.5 s	
q	Po dobu časování [Doba ss brzdění 2] (tdC) platí hodnota proudu [Proud 2 ss brzdění] (IdC2) Tento parametr je přístupný, je-li [Způsob zastavení] (Stt) = [Brzdění ss proudem] (dCl) nebo je-li nastavení [Konfig. brzdění ss proudem] (dCl) jiné, než [Ne] (nO).		

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-), viz strana 55.

(2) ln je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu ln naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

(3) Upozornění: tyto parametry nemají žádnou souvislost s funkcí automatické dobředění ss proudem po zastavení na následující straně. Jedná se o jinou funkci!

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AdC-	n Sub-menu automatické dobrzdění ss proudem (pokračování) [AUTOMATICKÉ DOBRZDĚNÍ] [STOP CONFIGURATION]		
AdC nO YES Ct	q Automatické dobrzdění ss proudem po zastavení [Ano] (YES) [Automatické dobrzdění] [Auto DC injection] <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i> o [Ano] [Yes] (YES): <i>Dobrzdění ss proudem po zastavení motoru po nastavitelnou dobu</i> o [Trvalé] [Continuous] (Ct): <i>Trvalé brzdění ss proudem za klidu motoru</i> <p>UPOZORNĚNÍ: Tato funkce je vzájemně neslučitelná s funkcí [Sycení motoru] [Motor fluxing] (FLU), viz strana 141. Je-li nastaveno [Sycení motoru] (FLU) = [Trvalé] [Continuous] (FCt), automatické dobrzdění ss proudem po zastavení musí být nastaveno na [Ne] (nO).</p> <p>POZNÁMKA: Tento parametr způsobí, že motorem protéká proud už v okamžiku odblokování frekvenčního měniče, bez zadání žádané hodnoty. Je přístupný i za chodu motoru.</p>		
SdC1	q Hodnota ss proudu 1 pro automatické dobrzdění po zastavení motoru [Proud 1 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. level 1] <p>(1) 0 až 1.2 In (2) 0.7 In (2)</p> <p>Hodnota ss proudu pro automatické dobrzdění po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce <i>automatické dobrzdění ss proudem po zastavení</i> [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Ano] (YES) nebo [Trvalé] (Ct).</p> <p>Tento parametr je nuceně nastaven na 0 v případě volby typu řízení [Typ řízení] (Ctt) = <i>synchronní motor</i> [Synchronní motor] (SYn), viz strana 67.</p> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; text-align: center;"> <p>UPOZORNĚNÍ</p> <p>Ověřte, zda nemůže dojít k přehřátí motoru způsobené tímto proudem Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení</p> </div>		
tdC1	q Doba 1 dobrzdění ss proudem po zastavení motoru (1) 0.1 až 30 s 0.5 s [Doba 1 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. time] <p>Doba dobrzdění ss proudem po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce <i>automatické dobrzdění ss proudem po zastavení</i> [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Yes] (YES) Pokud je nastaven [typ řízení] (Ctt) jako <i>vektorové řízení se zpětnou vazbou</i> [FVC] (FUC) nebo [Synchronní motor] (SYn), viz strana 67, tento parametr slouží pro nastavení doby sycení motoru po zastavení.</p>		
SdC2	q Hodnota ss proudu 2 pro automatické dobrzdění po zastavení motoru [Proud 2 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. level 2] <p>(1) 0 až 1.2 In (2) 0.5 In (1)</p> <p>Druhá hodnota ss proudu pro automatické dobrzdění po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce <i>automatické dobrzdění ss proudem po zastavení</i> [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Ano] (YES) nebo [Trvalé] (Ct).</p> <p>Tento parametr je nuceně nastaven na 0 v případě volby typu řízení [Typ řízení] (Ctt) = <i>synchronní motor</i> [Synchronní motor] (SYn), viz strana 67.</p> <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; text-align: center;"> <p>UPOZORNĚNÍ</p> <p>Ověřte, zda nemůže dojít k přehřátí motoru způsobené tímto proudem Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení</p> </div>		

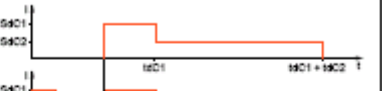

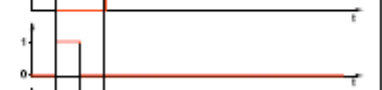

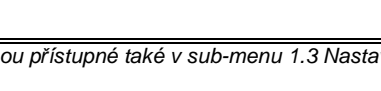
(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení **[1.3 NASTAVENÍ]** (SEt-), viz strana 56.

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
AdC-	n Sub-menu automatické dobrzdění ss proudem (pokračování) [AUTOMATICKÉ DOBRZDĚNÍ] [STOP CONFIGURATION]		
tdC2	q Doba dobrzdění ss proudem po zastavení 2 (1) 0 až 30 s 0 s [Doba 2 aut.dobrzdnění] [Auto DC inj. time 2] Viz strana 130 Druhá doba dobrzdění ss proudem po zastavení motoru. Tento parametr je dostupný, pokud je funkce automatické dobrzdění ss proudem po zastavení [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Yes] (YES)		
«			
AdC	SdC2	Operation	
YES	x		
Ct	= 0		
Ct	= 0		
Run command			
Speed			

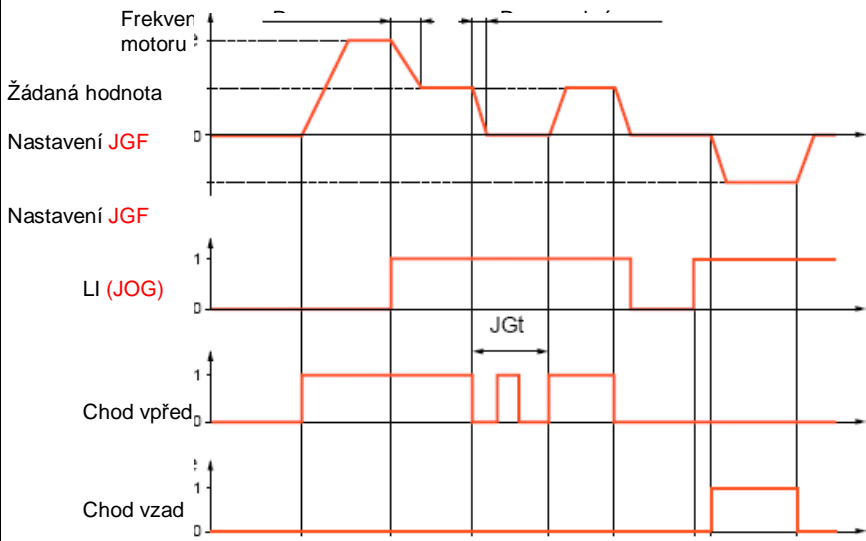
Poznámka: pokud je nastaven typ řízení = vektorové řízení se zpětnou vazbou, nejsou dostupné parametry **SdC1**, **SdC2** ani **tdC2**. Dostupný zůstává pouze parametr **tdC1**, který slouží pro nastavení doby sycení motoru po zastavení.

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení **[1.3 NASTAVENÍ]** (SEt-), viz strana 56.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
JOG-	n Sub-menu pomalé otáčky - jogging [JOGGING] [JOG]		
JOG	q Konfigurace funkce pomalé otáčky - jogging [Jogging - konfigur.] [Auto DC injection]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] (nO): Funkce není použita		
LI1	o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)		
-	o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3201		
-	o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202		
C101	o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus		
-	o [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen		
-	o [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky		
-	o [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací deska s PLC		
CD00	o [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupu		
-	o [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu. Funkce pomalé otáčky je aktivováno logickou úrovní log.1.		
	Příklad: [2/3-vodičové ovládání] (tCC) (Viz strana 82) = [2-vodičové] (2C)		
			
JGF	n Nastavení funkce pomalé otáčky - jogging [Jogging - žád.h.] [Jog frequency]	(1) 0 až 10 Hz	10 Hz
q	Žádaná hodnota pomalých otáček		
JGt	n Časové zpoždění mezi aktivacemi funkce pomalé otáčky [Jogging - zpoždění] [Jog delay]	(1) 0 až 2 s	0.5 s
q	Časové zpoždění mezi dvěma bezprostředně za sebou následujícími aktivacemi funkce pomalé otáčky.		

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-), viz strana **58**.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Předvolené otáčky

Lze nastavit 2, 4 8 nebo 16 předvolených hodnot otáček. Pro tuto funkci je nutno konfigurovat 1, 2, 3, nebo 4 logické vstupy.

Poznámka: při konfiguraci je potřebné postupovat postupně.

Například: Pokud je potřebné nastavit 8 předvolených otáček, konfiguruje se napřed logický vstup pro funkci 2 předvolené otáčky a poté další logický vstup pro funkci 4 předvolené otáčky a nakonec logický vstup pro funkci 8 předvolených otáček.

Při zrušení konfigurace je potřebné postupovat v obráceném pořadí.

Tabulka kombinací úrovní logických vstupů pro předvolené otáčky.

16 předvolených otáček (PS16)	8 předvolených otáček (PS8)	4 předvolené otáčky (PS4)	2 předvolené otáčky (PS2)	Žádaná hodnota otáček
0	0	0	0	Aktuální Žádaná hodnota + LSP (1)
0	0	0	1	SP2
0	0	1	0	SP3
0	0	1	1	SP4
0	1	0	0	SP5
0	1	0	1	SP6
0	1	1	0	SP7
0	1	1	1	SP8
1	0	0	0	SP9
1	0	0	1	SP10
1	0	1	0	SP11
1	0	1	1	SP12
1	1	0	0	SP13
1	1	0	1	SP14
1	1	1	0	SP15
1	1	1	1	SP16

(1) Viz obrázek na straně 106: žádaná hodnota 1 = (SP1)

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PSS-	n Sub-menu předvolené otáčky [PŘEDVOLENÉ OTÁČKY] [PRESET SPEEDS] UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz stranu 118)		
PS2	q Konfigurace funkce 2 předvolené otáčky [2 předvolené otáčky] [2 preset speeds]		[LI5] (LI5)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i>		
LI1	o [LI1] (LI1): <i>Přepínání logickým vstupem LI1</i>		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112 .		
PS4	q Konfigurace funkce 4 předvolené otáčky [4 předvolené otáčky] [4 preset speeds]		[LI6] (LI6)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i>		
LI1	o [LI1] (LI1): <i>Přepínání logickým vstupem LI1</i>		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112 .		
	Pro konfiguraci funkce je potřebné nejprve konfigurovat [2 předvolené otáčky]		
PS8	q Konfigurace funkce 8 předvolených otáček [8 předvolených otáček] [2 preset speeds]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i>		
LI1	o [LI1] (LI1): <i>Přepínání logickým vstupem LI1</i>		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112 .		
	Pro konfiguraci funkce je potřebné nejprve konfigurovat [2 předvolené otáčky] a [4 předvolené otáčky]		
PS16	q Konfigurace funkce 16 předvolených otáček [8 předvolených otáček] [2 preset speeds]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i>		
LI1	o [LI1] (LI1): <i>Přepínání logickým vstupem LI1</i>		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112 .		
	Pro konfiguraci funkce je potřebné nejprve konfigurovat [2 předvolené otáčky], [4 předvolené otáčky] a [8 předvolených otáček]		

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PSS-	n Sub-menu předvolené otáčky [PŘEDVOLENÉ OTÁČKY] [PRESET SPEEDS] UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz stranu 118)		
SP2	q Nastavení parametru předvolené otáčky 2 [Předvolené otáčky 2] [Preset speed 2]	0 až 1000 Hz	10 Hz
SP3	q Nastavení parametru předvolené otáčky 3 [Předvolené otáčky 3] [Preset speed 3]	0 až 1000 Hz	15 Hz
SP4	q Nastavení parametru předvolené otáčky 4 [Předvolené otáčky 4] [Preset speed 4]	0 až 1000 Hz	20 Hz
SP5	q Nastavení parametru předvolené otáčky 5 [Předvolené otáčky 5] [Preset speed 5]	0 až 1000 Hz	25 Hz
SP6	q Nastavení parametru předvolené otáčky 6 [Předvolené otáčky 6] [Preset speed 6]	0 až 1000 Hz	30 Hz
SP7	q Nastavení parametru předvolené otáčky 7 [Předvolené otáčky 7] [Preset speed 7]	0 až 1000 Hz	35 Hz
SP8	q Nastavení parametru předvolené otáčky 8 [Předvolené otáčky 8] [Preset speed 8]	0 až 1000 Hz	40 Hz
SP9	q Nastavení parametru předvolené otáčky 9 [Předvolené otáčky 9] [Preset speed 9]	0 až 1000 Hz	45 Hz
SP10	q Nastavení parametru předvolené otáčky 10 [Předvolené otáčky 10] [Preset speed 10]	0 až 1000 Hz	50 Hz
SP11	q Nastavení parametru předvolené otáčky 11 [Předvolené otáčky 11] [Preset speed 11]	0 až 1000 Hz	55 Hz
SP12	q Nastavení parametru předvolené otáčky 12 [Předvolené otáčky 12] [Preset speed 12] Viz strana 135	0 až 1000 Hz	60 Hz
SP13	q Nastavení parametru předvolené otáčky 13 [Předvolené otáčky 13] [Preset speed 13]	0 až 1000 Hz	70 Hz
SP14	q Nastavení parametru předvolené otáčky 14 [Předvolené otáčky 14] [Preset speed 14]	0 až 1000 Hz	80 Hz
SP15	q Nastavení parametru předvolené otáčky 15 [Předvolené otáčky 15] [Preset speed 15]	0 až 1000 Hz	90 Hz
SP16	q Nastavení parametru předvolené otáčky 16 [Předvolené otáčky 16] [Preset speed 16]	0 až 1000 Hz	100 Hz

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-), viz strana 58.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

+/- zadávání otáček

Existují dva možné způsoby zadávání +/- otáček:

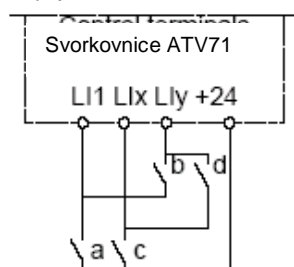
1. Pro funkci +/- zadávání otáček se konfiguruje dva logické vstupy. Jeden pro funkci zvyšování otáček (+ otáčky) a jeden pro funkci snižování otáček (- otáčky). Spolu s povely pro *chod vpřed* nebo *chod vzad* slouží pro zadávání žádané hodnoty otáček.

2. Pro funkci +/- zadávání otáček se definuje pouze logický vstup pro zvyšování otáček (+ otáčky). Snižování otáček se provede deaktivací povelu *chod vpřed* nebo *chod vzad* s doběhem po rampě. Pokud se v průběhu doběhu obnoví původní povel pro *chod vpřed* nebo *chod vzad*, zachovají se aktuální otáčky. Tohoto zjednodušení lze využít pro +/- zadávání otáček pomocí tlačítka/tlačítek se dvěma pracovními polohami:

Popis: Tlačítko má dvě pracovní polohy, při částečném stisku sepne první kontakt, při úplném domáčknutí druhý. Pro zadávání v obou směrech otáčení motoru je potřebné použít dvě taková tlačítka:

	Nestisknuto	Částečně stisknuto	Úplně stisknuto
Tlačítko vpřed	-	Sepnut kontakt a	Sepnuty kontakty a + b
Tlačítko vzad	-	Sepnut kontakt c	Sepnuty kontakty c + d

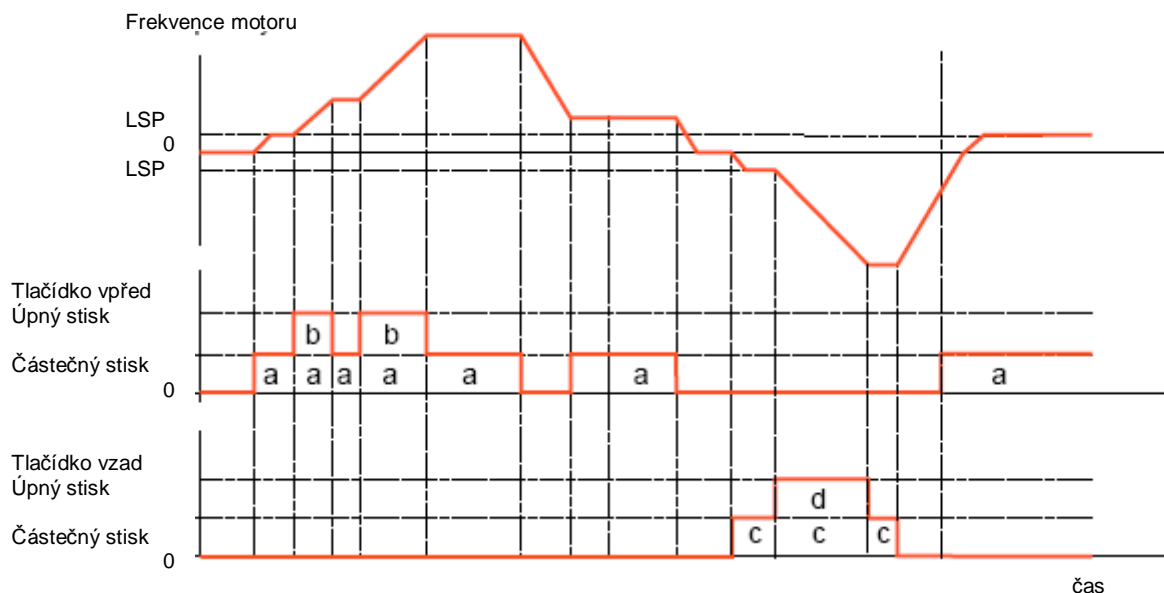
Příklad zapojení:



Legenda:

+ 24: svorka interního zdroje +24 V
a, b: spínací kontakty tlačítka vpřed
c, d: spínací kontakty tlačítka vzad
 L1: Chod vpřed
 Lx: Chod vzad
 Ly: + otáčky

Grafické znázornění funkce :



Nelze použít v režimu 3-vodičového ovládání,

V obou variantách použití funkce jsou maximální otáčky dány nastavením parametru [Vysoké otáčky] (HSP) (Viz strana 40)

Poznámka:

Pokud se žádaná hodnota přepíná parametrem **rFC** (viz strana 114) z jakéhokoliv jiného kanálu žádané hodnoty na kanál s +/- zadáváním, žádaná hodnota **rFr** (za obvodem ramp) může být současně kopírována v závislosti na nastavení parametru [Kopie kanálu 1<2] (**COP**), viz strana 115. Pokud se žádaná hodnota přepíná parametrem **rFC** (viz strana 114) z kanálu žádané hodnoty na jakýkoliv jiný kanál s +/- zadáváním, je vždy současně kopírována žádaná hodnota **rFr** (za obvodem ramp). Kopírování žádané hodnoty brání nesprávnému poklesu žádané hodnoty k nule v okamžiku přepnutí.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
UPd-	n Sub-menu +/- zadávání otáček [+/- ZADÁVÁNÍ OTÁČEK] [+/-SPEED] Funkce je přístupná, je-li 2. kanál zadávání žádané hodnoty konfigurován jako: [Kanál Fr2-žád.h.] (Fr2) = [+/- zadávání] (UPdt), viz strana 114. UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
USP nO LI1 - - - C101 - Cd00 -	q Konfigurace + zadávání otáček [Ne] (nO) [+ otáčky] [+ speed assignent] <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6) o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3201 o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202 o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus o [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen o [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky o [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací deska s PLC o [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupu o [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu. Funkce je aktivní, je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log. 1.		
dSP nO LI1 - - - C101 - Cd00 - Str	q Konfigurace - zadávání otáček [Ne] (nO) [- otáčky] [- speed assignent] <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6) o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3201 o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202 o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus o [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen o [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky o [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací deska s PLC o [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupu o [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu. Funkce je aktivní, je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log. 1.		
	q Volba způsobu uložení žádané hodnoty [Ne] (nO) [Uložení žád.hodn.] [Reference saved] Funkce spojená s +/- zadávání otáček. Tento parametr slouží pro volbu způsobu uložení žádané hodnoty: <ul style="list-style-type: none"> • Při zablokování frekvenčního měniče zrušením povelu chod se žádaná hodnota uloží do RAM. V případě odpojení od napájení se RAM vymaže. • Při zablokování frekvenčního měniče zrušením povelu chod nebo po odpojení frekvenčního měniče od napájení se žádaná hodnota uloží do EEPROM) Po obnovení povelu chod je použita uložená žádaná hodnota. <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Bez uložení do paměti. Po obnovení povelu pro chod platí hodnota [Nízké otáčky] (LSP), viz strana 40. o [RAM] (rAM): Uložení do RAM o [EEPROM] (EEP): Uložení do EEPROM 		

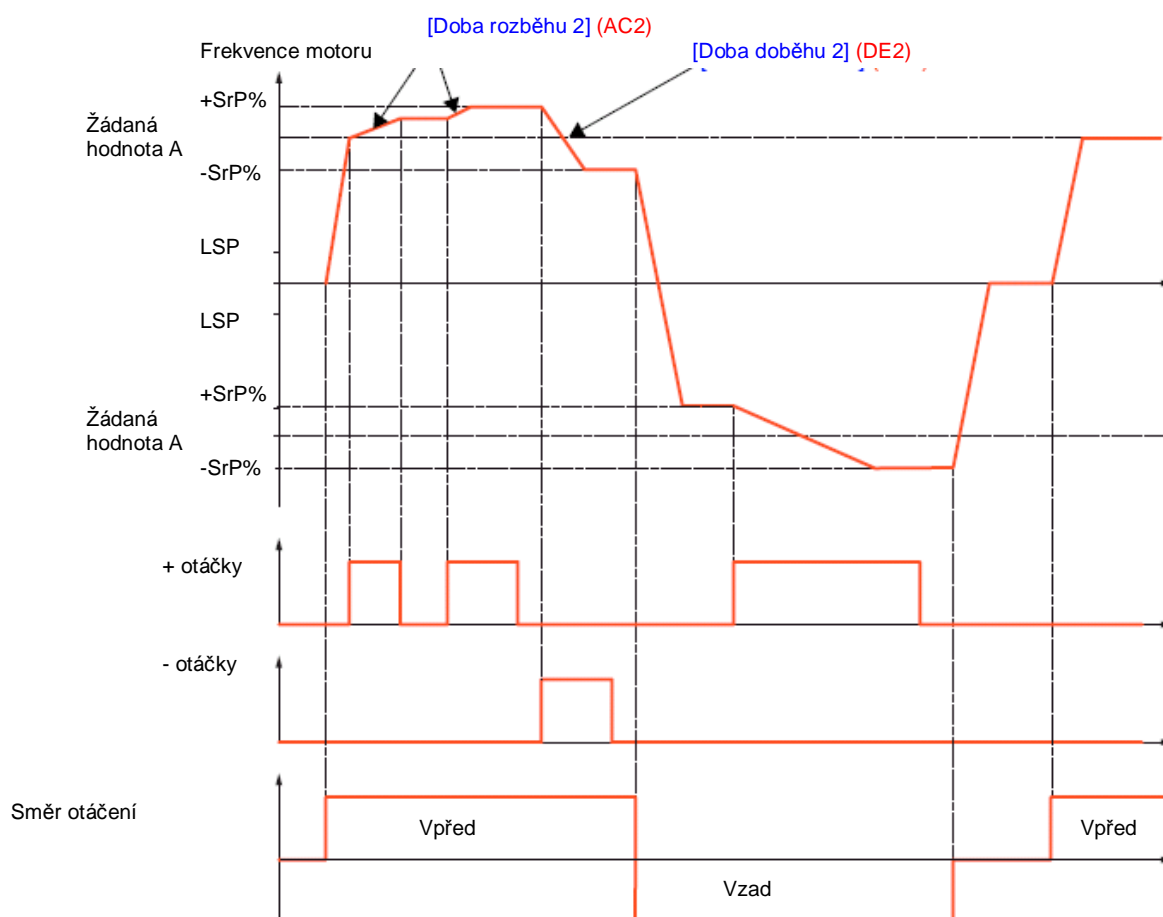
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

+/- zadávání otáček a žádaná hodnota

Žádaná hodnota je zadávána prostřednictvím kanálu Fr1 nebo Fr1b se součtovou/rozdílovou/násobící funkcí, případně předvolenými otáčkami - viz funkční schéma na straně 106. Pro zjednodušení nazveme tuto žádanou hodnotu A. Je možné nastavit vliv funkce + táčky a - otáčky jako % z hodnoty A. Po zablokování frekvenčního měniče není aktuální žádaná hodnota (A +/- otáčky) zapamatována. Po obnovení povelu pro chod je aktuální pouze žádaná hodnota A. Celková max. žádaná hodnota je vždy omezena hodnotou parametrů [Vysoké otáčky] (HSP) a [Nízké otáčky] (LSP), viz strana 40.

Příklad pro dvou vodičové ovládání frekvenčního měniče:



Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
SE-	n Sub-menu +/- zadávání otáček v okolí žádané hodnoty [+/- OTÁČKY A ŽÁD.HODN.] [+/- SPEED AROUND REF] Funkce je přístupná pro 1. kanál zadávání žádané hodnoty [Kanál Fr1-žád.h.] (Fr1) UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
USI	q Konfigurace + zadávání otáček v okolí žádané hodnoty [Ne] (nO) [+ otáčky a žád.h.] [+ speed assignment] o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1 : : o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Funkce je aktivní, je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log. 1.		
nO LI1 -			
-			
-			
dSI	q Konfigurace - zadávání otáček v okolí žádané hodnoty [Ne] (nO) [- otáčky a žád.h.] [- speed assignment] o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1 : : o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Funkce je aktivní, je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log. 1.		
nO LI1 -			
-			
-			
Srp	q Nastavení omezení +/- žádané hodnoty 0 až 50 % 10% [Omezení +/- zadávání.] [+/-Speed Limitation]		
q	Tento parametr slouží pro nastavení max příspěvku +/- zadávání jako % z žádané hodnoty A - viz předchozí strana. Pro +/- změnu otáček se používají druhé rampy- tj. [Doba rozběhu 2] (AC2) a [Doba doběhu 2] (DE2). Parametr je přístupný, je-li konfigurována funkce +/- zadávání otáček v okolí žádané hodnoty.		
AC2	q Doba rozběhu 2 (1) 0.1 až 6000 s (2) 3.0 s [Doba rozběhu 2] [Acceleration 2] Doba trvání druhé rozběhové rampy z 0 do hodnoty jmenovité frekvence motoru, viz strana 38. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.		
DE2	q Doba doběhu 2 (1) 0.1 až 6000 s (2) 3.0 s [Doba doběhu 2] [Deceleration 2] Doba trvání druhé rozběhové rampy z hodnoty jmenovité frekvence motoru do 0. Zkontrolujte, zda nastavená hodnota není příliš nízká ve vztahu k momentu setrvačnosti zátěže.		

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SE+), viz strana 51.

(2) Rozsah nastavení 0.01 až 99.99 s nebo 0.1 až 999. 9 s nebo 1 až 6000 s závisí na nastavení parametru krok nastavení ramp [Krok nastavení] (Inr), viz strana 125.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

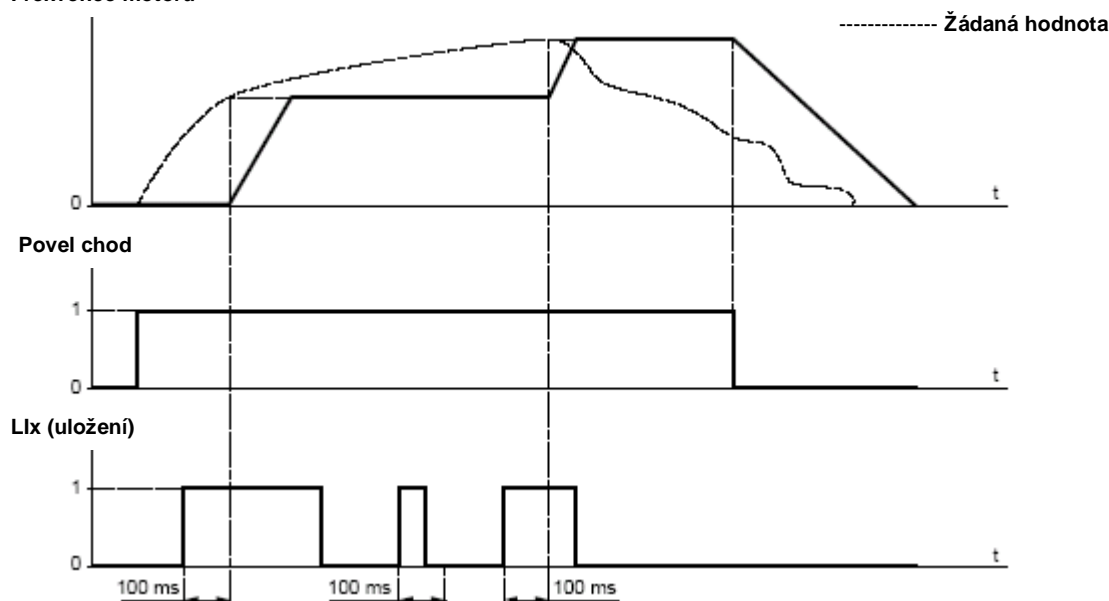
[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Paměť žádané hodnoty:

Funkce slouží pro uložení aktuální žádané hodnoty do paměti aktivací logického vstupu po dobu delší, než 0.1 s.

- Funkce se používá pro zadávání žádané hodnoty více pohonů pomocí jedné analogové žádané hodnoty a jednoho logického vstupu pro každý frekvenční měnič
- Lze také použít pro potvrzení žádané hodnoty zadané po komunikační sběrnici na několika frekvenčních měničích prostřednictvím logického vstupu. Umožňuje synchronizaci okamžiku zadání žádané hodnoty pro více frekvenčních měničů.
- Žádaná hodnota nabude platnost 100 ms po náběžné hraně signálu. Nová žádaná hodnota bude platná po další náběžné hraně.

Frekvence motoru



Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
SPM-	n Sub-menu paměť žádané hodnoty [PAMĚŤ ŽAD.HODN.] [MEMO REFERENCE]		
SPM	q Konfigurace logického vstupu pro paměť žádané hodnoty [Konf.paměť žád.hodn.] [Ref. memo ass.]		[Ne] (nO)
nO LI1 - LI14	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Funkce není aktivní o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6) o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3201 o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202 <p>Funkce je aktivní, je-li konfigurovaný logický vstup ve stavu log. 1.</p>		

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
FLI-	n Sub-menu ovládání syčení motoru [SYCENÍ MOTORU] [FLUXING BY LI]		
FLU	q Nastavení režimu syčení motoru (1) [Režim syčení motoru] [Motor fluxing]		[Ne] (FnO)
FnC Fct	<ul style="list-style-type: none"> o [Přerušované] [Not cont.] (FnC): Režim přerušovaného syčení o [Trvalé] [Continuous] (Fct): Režim trvalého syčení. Toto nastavení není přístupné, je-li [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Ano] (YES) viz strana 130, nebo jeli jako [Způsob zastavení] (AdC) nastaven [Volný doběh] (nSt), viz strana 128. 		
FnO	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (FnO): Funkce není aktivní. Toto nastavení není přístupné, je-li [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení proudové [SVC I] (CUC) nebo vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC), viz strana 67. <p>Je-li typ řízení [Typ řízení] (Ctt) = vektorové řízení proudové [SVC I] (CUC) nebo vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC) nebo [Synchronní motor] (Syn), tovární nastavení [Ne] (FnO) se automaticky změní na [Přerušované] (FnC).</p> <p>V případě přítomnosti syčení motoru před povelu pro chod se dosahuje nejlepších dynamických parametrů při rozběhu.</p> <ul style="list-style-type: none"> • V režimu trvalého syčení [Trvalé] (Fct) frekvenční měnič vybuduje magnetický tok v motoru ihned po připojení k napájecímu napětí • V režimu přerušovaného syčení [Přerušované] (FnC) je syčení zahájeno vždy po povelu pro chod. <p>Proud syčení motoru je zpočátku větší, než jmenovitá hodnota proudu motoru (nCr), poté klesne na nastavenou hodnotu magnetizačního proudu.</p>		
q			
FLI	q Konfigurace logického vstupu pro ovládání syčení motoru [Konf.sycení motoru] [Motor fluxing]		[Ne] (nO)
nO LI1 -	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Funkce není aktivní o [LI1] (LI1): Ovládání logickým vstupem LI1 o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. <p>Funkce je přístupná pouze v případě, je-li nastaveno [Způsob syčení motoru] (FLU) = [Přerušované] (FnC), nebo [Ne] (nO):</p> <p>V režimu přerušovaného syčení [Přerušované] (FnC):</p> <ul style="list-style-type: none"> - Pokud je pro ovládání syčení motoru konfigurován logický vstup nebo bit řídicího slova, syčení je aktivní, pokud je ve stavu log. 1. - Nebyl-li pro ovládání syčení motoru logický vstup nebo bit řídicího slova konfigurován, nebo je ve stavu log. 0 při povelu pro chod, syčení je automaticky zahájeno při rozběhu motoru. <p>Je-li [Způsob syčení motoru] (FLU) = [Ne] (FnO):</p> <ul style="list-style-type: none"> - Pokud je pro ovládání syčení motoru konfigurován logický vstup nebo bit řídicího slova, syčení je aktivní, pokud je ve stavu log. 1 a neaktivní pokud je ve stavu log. 0. 		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SET-)

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

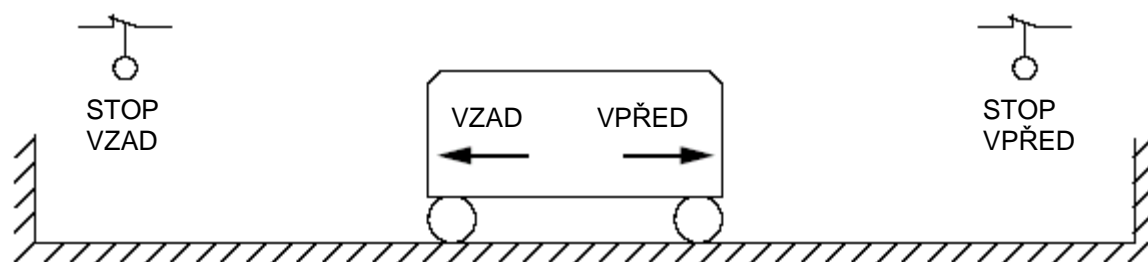
Ovládání koncových spínačů

Funkce slouží pro vytvoření koncových poloh pomocí elektromechanických snímačů.

Režim zastavení je nastavitelný.

Po aktivaci kontaktu koncového snímače z jednoho směru, je další pohyb možný pouze ve směru opačném.

Příklad:



Zastavení je aktivováno, je-li příslušný kontakt koncového snímače v rozepnutém stavu.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
LSt-	n Sub-menu ochrana krajních poloh koncovými snímači [KONCOVÉ SNÍMAČE] [LIMIT SWITCHES]		
LAF	q Vyhodnocení koncového snímače vpřed [Koncový snímač vpřed] [Stop FW limit sw.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] (nO): Funkce není použita		
LI1	o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)		
-	o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3201		
-	o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202		
C101	o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus		
-	o [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen		
-	o [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky		
-	o [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací deska s PLC		
Cd00	o [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupu		
-	o [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu. Funkce je aktivní, je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit ve stavu log. 0.		
LAr	q Vyhodnocení koncového snímače vzad [Koncový snímač vzad] [Stop RW limit sw.]		[Ne] (nO)
	Možnosti nastavení jsou stejné jako u [Koncový snímač vpřed] (LAF) - viz výše.		
LAS	q Způsob zastavení po njetí na koncový snímač [Způsob zastavení] [Stop type]		[Volný doběh] (nSt)
rMP	o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení po rampě		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
nSt	o [Volný doběh] [Freewheel] (nSt): Zastavení volným doběhem Pokud logický vstup konfigurovaný pro tuto funkci přejde do logického stavu log 0, dojde k zastavení motoru zvoleným způsobem. Opětovný rozběh je možné provést pouze opačným směrem, než ze kterého byl motor zastaven. Pokud jsou oba konfigurované vstupy [Koncový snímač vpřed] (LAF) a [Koncový snímač vzad] (LAr) ve stavu log. 0, není možný rozběh motoru žádným směrem. Parametr je přístupný, je-li konfigurována funkce [Koncový snímač vpřed] (LAF) nebo [Koncový snímač vzad] (LAr) nebo obě.		

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Ovládání externí brzdy

Slouží pro ovládání externí elektromagnetické brzdy frekvenčním měničem pro jeřábové aplikace pojezdů a zdvihů a pro mechanicky nevyvážené stroje.

Princip funkce:

Zdvihové aplikace:

Zachování momentu proti směru účinku protimomentu v průběhu odbrzdění resp. zabrzdění brzdy, za účelem udržení zátěže v klidové poloze, plynulý rozjezd na požadovanou stranu pohybu resp. plynulé zastavení.

Pojezdové aplikace:

Synchronizace okamžiku odbrzdění brzdy s okamžikem vyvození zvoleného momentu na hřídeli motoru. Zabrzdění při nulových otáčkách motoru bez rázů – parkovací brzda.

Doporučení pro nastavení parametrů řízení externí brzdy pro zdvihové aplikace a výtahy:

UPOZORNĚNÍ
NEOČEKÁVANÁ REAKCE ZAŘÍZENÍ Provedte taková bezpečnostní opatření, aby v průběhu prací na nastavování parametrů nemohlo dojít k ohrožení zdraví obsluhy. Důkladně prověřte konečné nastavení a konfiguraci frekvenčního měniče s ohledem na případný propad nebo neřízený pohyb břemene. Nerespektování tohoto upozornění může vést k vážnému úrazu s následkem smrti.

- 1 Směr působení momentu při odbrzdění (**bIP**) = **YES**. Zkontrolujte, zda směr pohybu při povelu *chod vpřed* odpovídá zvedání břemene. V aplikacích, které vyžadují rozdílné nastavení pro zdvihání a spouštění břemene nastavte parametr (**bIP**) = **2lbr** (Např. zdvih vždy se zátěží a spouštění vždy bez zátěže)
- 2 Prahové hodnoty proudu pro odbrzdění brzdy (**lbr** a **lrd** je-li (**bIP**) = **2lbr**) zvolte rovné jmenovitému proudu motoru dle jeho typového štítku. Hodnoty v průběhu zkoušek upravte tak, aby rozběh byl plynulý. Pokud je moment při rozběhu nedostatečný, lze prahovou hodnotu postupně zvyšovat až do hodnoty maximálního proudu daného frekvenčního měniče.
- 3 Doba rozběhu: pro zdvihové aplikace se doporučuje nastavit dobu rozběhu delší, než 0.5 s. Zkontrolujte, zda frekvenční měnič je schopen dodržet dobu rozběhu vzhledem k proudovému přetížení. Stejně doporučení platí pro dobu doběhu.
Poznámka : Pro zdvihové aplikace je nutno vždy použít brzdný rezistor. Provedte takové nastavení a konfiguraci frekvenčního měniče které zajistí, aby v žádném případě nedocházelo k propadu břemene a ve všech provozních stavech bylo zařízení bezpečné.
- 4 Doba odbrzdění (**brt**) : doba, potřebná pro mechanické odbrzdění brzdy. Nastavte dle typu brzdy.
- 5 Frekvenční práh při odbrzdění (**blr**): pouze v režimu vektorového řízení bez zpětné vazby.
Nastavte **[Automaticky] (AUtO)**, případně hodnotu nastavte ručně.
- 6 Frekvenční práh při zabrzdění (**bEn**): pouze v režimu vektorového řízení bez zpětné vazby.
Nastavte **[Automaticky] (AUtO)**, případně hodnotu nastavte ručně.
- 7 Doba přitahu brzdy (**bEt**): doba, potřebná pro mechanické zabrzdění brzdy. Nastavte dle typu brzdy

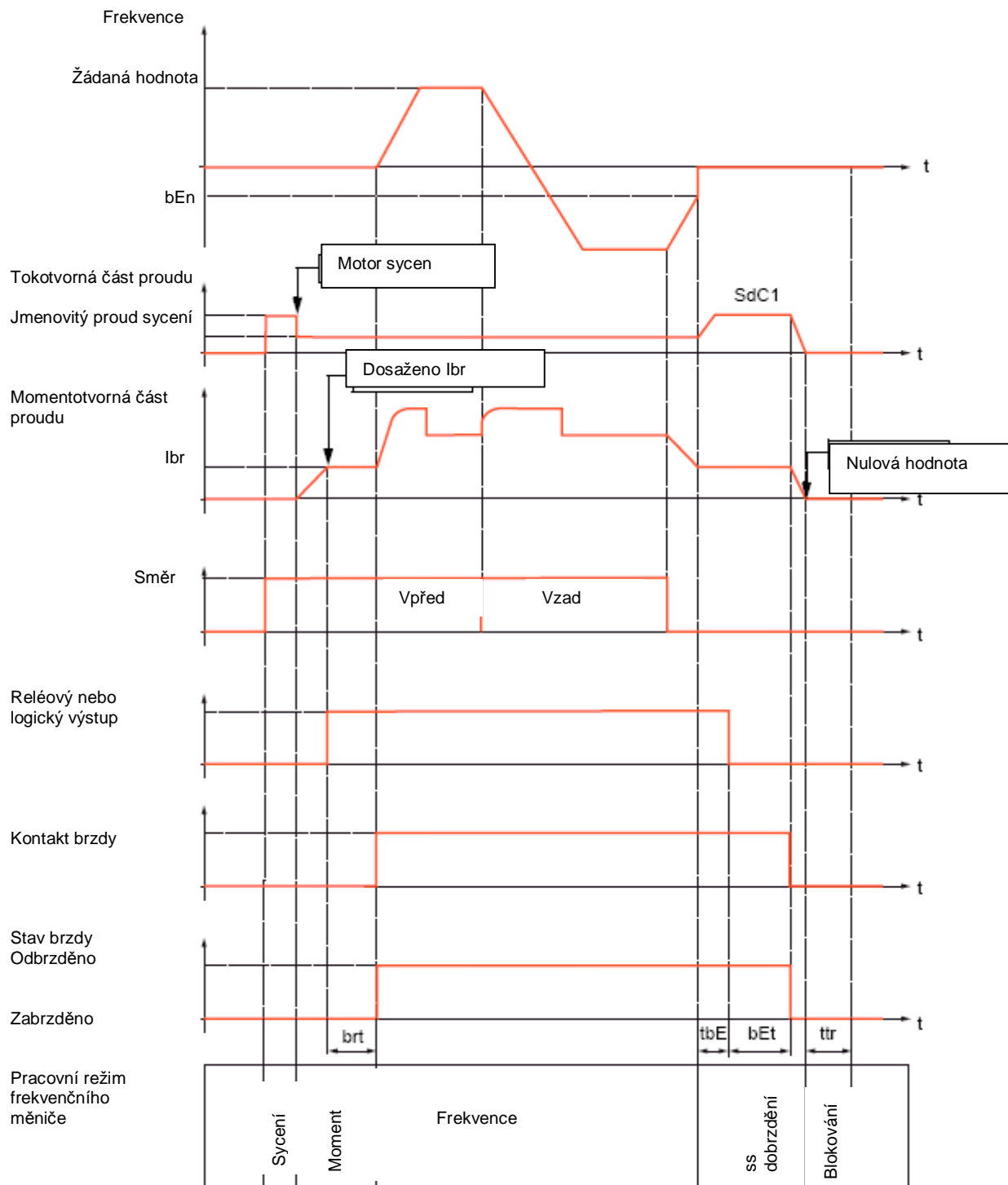
Doporučení pro nastavení parametrů řízení externí brzdy pro pojezdové aplikace:

- 1 Směr působení momentu při odbrzdění: nastavte (**bIP**) = **nO**.
- 2 Nastavte prahovou hodnotu proudu pro odbrzdění brzdy **lbr** = 0.
- 3 Doba odbrzdění (**brt**) : doba, potřebná pro mechanické odbrzdění brzdy. Nastavte dle typu brzdy.
- 4 Frekvenční práh při zabrzdění (**bEn**): pouze v režimu vektorového řízení bez zpětné vazby.
Nastavte **[Automaticky] (AUtO)**, případně hodnotu nastavte ručně.
- 5 Doba přitahu brzdy (**bEt**): doba, potřebná pro mechanické zabrzdění brzdy. Nastavte dle typu brzdy.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Logika ovládání externí brzdy pro horizontální pohyb - vektorové řízení bez zpětné vazby



Kde:

- (bEn): [Frekv. práh: zabrzdění] [Brake engage freq]
- (bEt): [Doba přitahu brzdy] [Brake engage time]
- (brt): [Doba odbrzdění] [Brake release time]
- (lbr): [I odbrzdění-vpřed] [Brake release I FW]
- (SdC1): [Proud 1 aut.dobrzdnění] [Auto DC inj.level 1]
- (tbE): [Zpoždění přitahu brzdy] [Brake engage delay]
- (ttr): [Zpoždění před novým rozběhem] [Time to restart]

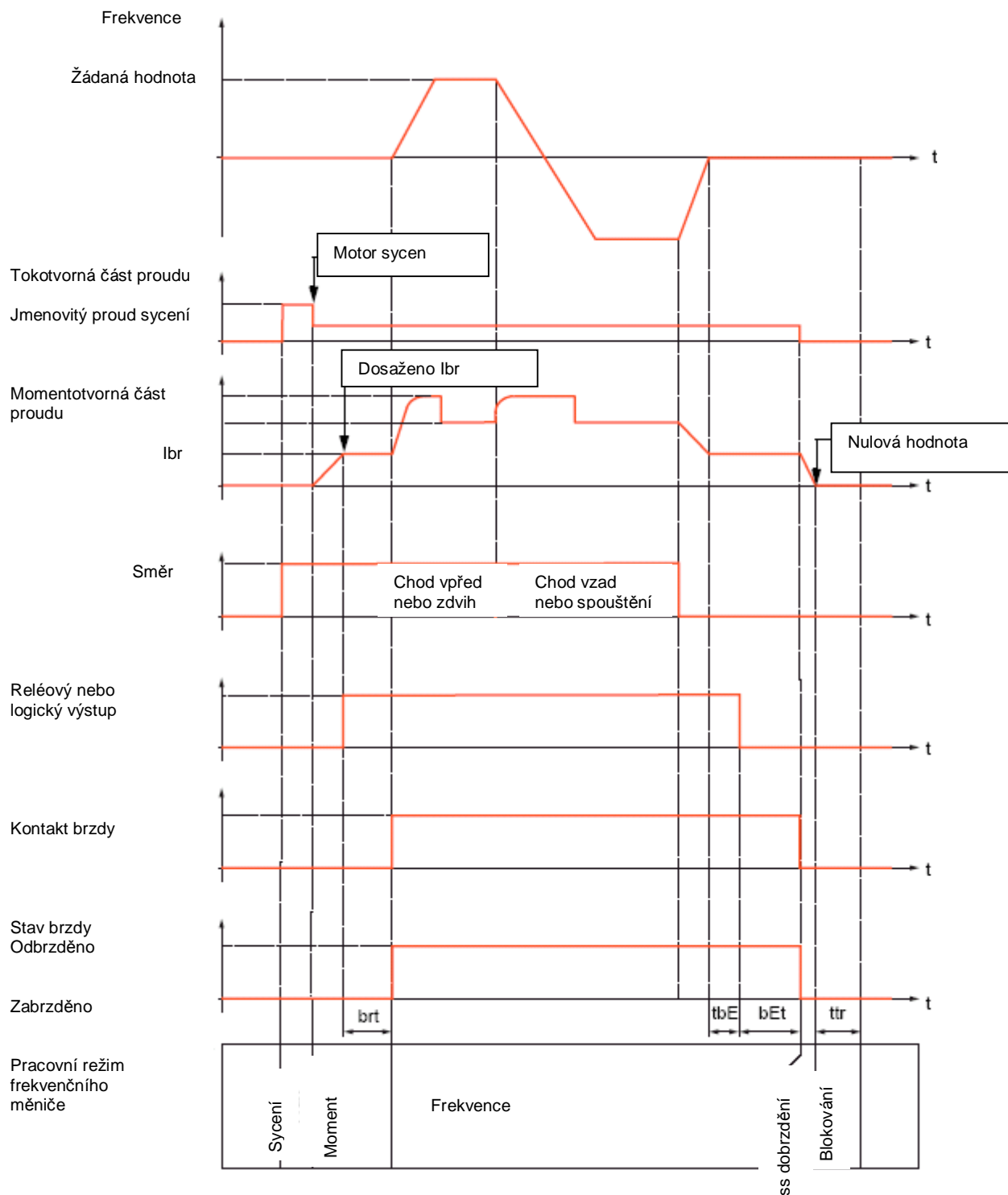
[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

PDF vytvořeno zkušební verzí pdfFactory www.fineprint.cz

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Logika ovládání externí brzdy pro vertikální a horizontální pohyb - vektorové řízení se zpětnou vazbou



Kde:

- (bEt): [Doba přitahu brzdy] [Brake engage time]
- (brt): [Doba odbrzdní] [Brake release time]
- (lbr): [I odbrzdní-vpřed] [Brake release I FW]
- (tbE): [Zpoždění přitahu brzdy] [Brake engage delay]
- (ttr): [Zpoždění před novým rozběhem] [Time to restart]

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
bLC-	n Sub-menu logika ovládání externí brzdy [LOGIKA OVLÁDÁNÍ BRZDY] [BRAKE LOGIC CONTROL] UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
bLC	q Konfigurace ovládání externí brzdy [Konf. ovládání brzdy] [Brake assignment]		[Ne] (nO)
	Poznámka: pokud je konfigurováno ovládání externí brzdy, je možno nastavit pouze zastavení se sledováním doběhové rampy. Provéřte nastavení parametru [Způsob zastavení] (Stt), viz strana 128.		
	Pro ovládání externí brzdy se konfiguruje logický výstup nebo relé:		
nO	o [Ne] (nO): Funkce není použita. V tomto případě nejsou přístupné parametry, uvedené níže.		
r2	o [R2] (r2)		
	až		
r4	o [R4] (r4): Relé. Relé R3 a R4 jsou přístupné pouze s příslušenstvím, je-li do frekvenčního měniče vložena jedna (R2 a R3), nebo dvě přídavné desky rozšíření V/V (R2 až R4).		
LO1	o [LO1] (LO1)		
	až		
LO4	o [LO4] (LO4): Logický výstup. Logické výstupy jsou přístupné pouze s příslušenstvím, je-li do frekvenčního měniče vložena jedna (LO1 a LO2) nebo dvě přídavné desky rozšíření V/V (LO1 až LO4)		
bSt	q Volba typu aplikace [Druh aplikace] [Movement type]		[Zdvih] (VEr)
	o [Pojezd] [Traveling] (HOr): Horizontální pohyb s rezistivní zátěží (Např. pojezd mostového jeřábu)		
HOr	o [Zdvih] [Hoisting] (VEr): Vertikální pohyb s aktivní zátěží (Např. naviják zdvíhu jeřábu)		
VEr	V případě, je-li funkce [Konf. snímače vážení] (PES) (viz strana 154) nastavena jinak, než [Ne] (nO), automaticky se nastaví druh aplikace [Zdvih] (VEr).		
bCI	q Konfigurace logického vstupu pro vyhodnocení stavu pomocného kontaktu externí brzdy [Pom.kontakt brzdy] [Brake contact]		[Ne] (nO)
	o [Ne] (nO): Funkce není použita.		
nO	o [LI1] [LI1] (LI1): Logický vstup LI1		
LI1	:		
-	:		
-	:		
-	o [...] [...] (...): Viz podmínky pro nastavení na straně 112.		
bIP	q Směr působení momentu při odbrzdění [Směr působení momentu] [Brake impulse]		[Ne] (nO)
q	Parametr je přístupný, je-li funkce [Konf. snímače vážení] (PES) = [Ne] (nO) (viz strana 154) a je-li druh aplikace [Druh aplikace] (bSt) = [Zdvih] (VEr).		
nO	o [Různý] [No] (nO): Směr působení momentu je shodný se zadaným směrem otáčení. Prahová hodnota proudu je pro oba směry otáčení rovna hodnotě lbr		
YES	o [Nahoru] [Yes] (YES): Směr působení momentu je vždy ve směru nahoru. (Provéřte, zda směr chod odpovídá zdvihání břemene. Prahová hodnota proudu je rovna hodnotě lbr		
2lbr	o [Různý 2 h.] [2 lbr] (2lbr): Směr působení momentu je shodný se zadaným směrem otáčení. Prahová hodnota proudu je pro chod vpřed je rovna hodnotě lbr, pro chod vzad je rovna hodnotě lrd		
lbr	q Prahová hodnota proudu při odbrzdění brzdy- chod vpřed (1) [l odbrzdění-vpřed] [Brake release I FW]	0 až 1.32 In (2)	0
q	Proud při odbrzdění při pohybu břemene nahoru nebo pohybu vpřed Parametr je přístupný, je-li funkce [Konf. snímače vážení] (PES) = [Ne] (nO) (viz strana 154)		
lrd	q Prahová hodnota proudu při odbrzdění brzdy- chod vzad (1) [l odbrzdění-vzad] [Brake release I Rev]	0 až 1.32 In (2)	0
q	Proud při odbrzdění při pohybu břemene dolů nebo pohybu vzad Parametr je přístupný, je-li funkce [Směr působení momentu] (bIP) = [Různý 2 h.] (2lbr)		
brt	q Doba odpadu brzdy (1) [Doba odbrzdění] [Brake release time]	0 až 5 s	0 s
q	Doba, za kterou brzda mechanicky odbrzdí.		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SE+)

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
bLC-	n Sub-menu logika ovládání externí brzdy (pokračování) [LOGIKA OVLÁDÁNÍ BRZDY] [BRAKE LOGIC CONTROL] UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
blr	q Frekvence při odbrzdění (1) [Automatically] (AUtO) [Frekvence odbrzdění] [Brake release freq]		
q	Hodnota frekvence při odbrzdění tvoří počáteční bod rozběhové rampy. Parametr je přístupný pro všechny možné nastavení parametru [Typ řízení] (Ctt) kromě vektorového řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC) a pokud je [Druh aplikace] (bSt) = [Zdvih] (VEr) o [Automaticky] [Auto] (AUtO): Automatické nastavení . Frekvenční měnič použije jako hodnotu frekvence při odbrzdění jmenovitý skluz motoru spočítaný se zadaných parametrů motoru. o [Ručně] [0 to 10 Hz] (-): Ruční nastavení v rozsahu 0 až 10 Hz.		
AUtO			
-			
bEn	q Frekvence při zabrzdění (1) [Automatically] (AUtO) [Frekvence zabrzdění] [Brake engage freq]		
q	Hodnota frekvence při zabrzdění tvoří koncový bod doběhové rampy. Parametr je přístupný pro všechny možné nastavení parametru [Typ řízení] (Ctt) kromě vektorového řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC). o [Automaticky] [Auto] (AUtO): Automatické nastavení . Frekvenční měnič použije jako hodnotu frekvence při zabrzdění jmenovitý skluz motoru spočítaný se zadaných parametrů motoru. o [Ručně] [0 to 10 Hz] (-): Ruční nastavení v rozsahu 0 až 10 Hz.		
AUtO			
-			
tbE	q Zpoždění před zabrzděním (1) 0 až 5 s 0 s [Zpoždění před zabrzděním] [Brake engage delay]		
q	Doba zpoždění okamžiku zabrzdění brzdy. Slouží ke zpoždění okamžiku zabrzdění například do doby zastavení pohonu. Pouze pro horizontální pohyb.		
bEt	q Doba zabrzdění brzdy (1) 0 až 5 s 0 s [Frekvence zabrzdění] [Brake engage time]		
q	Doba, za kterou brzda mechanicky zabrzdí.		
SdC1	q Hodnota ss proudu 1 pro automatické dobrzdění (1) 0 až 1.2 In (2) 0.7 In (2) po zastavení motoru [Proud 1 aut.dobrzdění] [Auto DC inj. level 1]		
q	Hodnota ss proudu pro automatické dobrzdění po zastavení motoru. Tento parametr je přístupný, pokud je funkce automatické dobrzdění ss proudem po zastavení [Automatické dobrzdění] (AdC) = [Ano] (YES) nebo [Trvalé] (Ct) a pro všechny možné nastavení parametru [Typ řízení] (Ctt) kromě vektorového řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC) a pokud je [Druh aplikace] (bSt) = [Pojezd] (HOr) Tento parametr je nuceně nastaven na 0 v případě volby typu řízení [Typ řízení] (Ctt) = synchronní motor [Synchronní motor] (SYn), viz strana 67.		
	UPOZORNĚNÍ Ověřte, zda nemůže dojít k přehřátí motoru způsobené tímto proudem Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení		
BEd	q Volba funkce brzdy při reverzaci [Ne] (nO) [Zabrzdění při reverzaci] [Engage at reversal]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Bez zabrzdění v průběhu reverzace		
YES	o [Ano] [Yes] (YES): Se zabrzděním v průběhu reverzace		
q	Funkce slouží pro volbu chování brzdy v průběhu reverzace - zabrzdění brzdy v oblasti nulových otáček nebo ne.		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-)

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
bLC-	n Sub-menu logika ovládání externí brzdy (pokračování)		
	[LOGIKA OVLÁDÁNÍ BRZDY] [BRAKE LOGIC CONTROL]		
	UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
JdC	q Skok frekvence při reverzaci (1)		[Automaticky] (AUtO)
	[Skok frekvence při reverzaci] [Brake release freq]		
q	Tento parametr je přístupný pro všechny možné nastavení parametru [Typ řízení] (Ctt) kromě vektorového řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC) a pokud je [Druh aplikace] (bSt) = [Zdvih] (UEr)		
AUto	o [Automaticky] [Auto] (AUtO): Automatické nastavení. Frekvenční měnič použije jako hodnotu frekvence při odbrzdění jmenovitý skluz motoru spočítaný se zadaných parametrů motoru.		
-	o [Ručně] [0 to 10 Hz] (-): Ruční nastavení v rozsahu 0 až 10 Hz.		
	Funkce slouží pro zamezení propadu břemene při dosažení nulových otáček v průběhu reverzace.		
	Parametr není přístupný, je-li [Zabrzdnění při reverzaci] (bEd) = [Ano] (YES).		
ttr	q Zpoždění mezi zabrzdněním a novým odbrzděním brzdy (1) 0 až 5.00 s		0 s
	[Zpoždění nového rozběhu] [Time to restart]		
q	Nastavení času mezi zabrzdněním a novým rozběhem s odbrzděním		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-)

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Logika ovládání externí brzdy - expertní přístupová úroveň

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
brH0	<p>q Volba chování frekvenčního měniče při zadání nového povelu pro chod v průběhu sekvence pro zabrzdění [BRH b0] [BRH b0]</p> <p>Funkce slouží pro nastavení chování frekvenčního měniče v případě obnovení povelu chod v průběhu sekvence pro zabrzdění.</p> <p>o [0] [0] (0): Nejprve je dokončena sekvence pro zabrzdění logiky externí brzdy o [1] [1] (1): Okamžitě je zahájena nová sekvence pro odbrzdění</p> <p>Funkce se používá v režimu vektorového řízení bez zpětné vazby a plného vektorového řízení. I Povel chod může být zpracován i v okamžiku, kdy je dokončována sekvence pro zabrzdění. Chování frekvenčního měniče závisí na nastavení této funkce - viz obrázek níže.</p> <p>Poznámka: Pokud je povel pro chod obnoven v okamžiku, kdy probíhá časování [Zpoždění nového rozběhu] (ttr) je po jeho dokončení inicializována nová sekvence odbrzdění.</p>	[0] (0)	
brH1	<p>q Konfigurace vyhodnocení poruchy brzdy [BRH b1] [BRH b1]</p> <p>Tento parametr je umožňuje deaktivovat vyhodnocení poruchy brzdy v závislosti na stavu pomocného kontaktu externí brzdy v ustáleném provozním stavu pohonu.</p> <p>o [0] [0] (0): Vyhodnocení stavu pomocného kontaktu je v činnosti nepřetržitě, i v ustáleném stavu. (Hlášení poruchy při rozpojení kontaktu během provozu) o [1] [1] (1): Stav kontaktu je vyhodnocován pouze v průběhu sekvence odbrzdění a zabrzdění. V ustáleném provozním stavu není stav kontaktu vyhodnocován.</p>	[0] (0)	

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Logika ovládání externí brzdy - expertní přístupová úroveň

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
brH2	q Konfigurace použití pomocného kontaktu externí brzdy [BRH b2] [BRH b2]		[0] (0)
0 1	<p>Tento parametr umožňuje nastavit, zda frekvenční měnič používá v průběhu sekvence odbrzdění a zabrzdění pro řízení externí brzdy informaci o stavu pomocného kontaktu externí brzdy, či nikoliv.</p> <p>o [0] [0] (0): Pomocný kontakt není použit.</p> <p>o [1] [1] (1): Stav kontaktu je použit pro logiku ovládání externí brzdy.</p> <p>Používá se v režimu vektorového řízení bez zpětné vazby a plného vektorového řízení. Je-li konfigurován logický vstup pro vyhodnocení stavu pomocného kontaktu externí brzdy, logika ovládání externí brzdy pracuje v závislosti na nastavení parametru brH2 následujícím způsobem:</p> <p>I Je-li [BRH b2] (brH2) = [0] (0): Během sekvence odbrzdění dojde k odbrzdění brzdy po dosažení <i>prahové hodnoty proudu lbr</i> a po ukončení časování <i>doby odbrzdění brt</i> dojde rozběhu motoru. V průběhu sekvence zabrzdění dojde po dosažení <i>frekvence pro zabrzdění bEn</i> k povelu pro zabrzdění brzdy a po ukončení časování <i>doby zabrzdění bEt</i> dojde se sledováním <i>proudové rampy brr</i> ke snížení proudu na nulovou hodnotu.</p> <p>I Je-li [BRH b2] (brH2) = [1] (1): Během sekvence odbrzdění dojde k odbrzdění brzdy po dosažení <i>prahové hodnoty proudu lbr</i> a po změně logické úrovně logického vstupu, konfigurovaného pro vyhodnocení stavu pomocného kontaktu externí brzdy, do log. 1, dojde rozběhu motoru. V průběhu sekvence zabrzdění dojde po dosažení <i>frekvence pro zabrzdění bEn</i> k povelu pro zabrzdění brzdy a po změně logické úrovně logického vstupu, konfigurovaného pro vyhodnocení stavu pomocného kontaktu externí brzdy, do log. 0, dojde se sledováním <i>proudové rampy brr</i> ke snížení proudu na nulovou hodnotu.</p> <p>Povel chod</p> <p>Relé nebo logický výstup</p> <p>Frekvence</p> <p>logický vstup pomocného kontaktu brzdy</p> <p>Frekvence lbr</p> <p>[BRH b2] (brH2) = [0] (0)</p> <p>[BRH b2] (brH2) = [1] (1)</p>		
brH3	q Konfigurace chování frekvenčního měniče při vyhodnocení nesprávné funkce brzdy [BRH b3] [BRH b3]		[0] (0)
0 1	<p>Používá se pouze v režimu plného vektorového řízení.</p> <p>Tento parametr je umožňuje nastavit chování frekvenčního měniče při vyhodnocení nesprávné funkce brzdy.</p> <p>o [0] [0] (0): Hlášení poruchy. Pokud v průběhu trvání sekvence zabrzdění nedojde k rozeptnutí pomocného kontaktu externí brzdy v době před ukončením časování <i>doby zabrzdění bEt</i>, dojde k zablokování frekvenčního měniče s hlášením <i>porucha brzdy brF</i>.</p> <p>o [1] [1] (1): Varování. Pokud v průběhu trvání sekvence zabrzdění nedojde k rozeptnutí pomocného kontaktu externí brzdy v době před ukončením časování <i>doby zabrzdění bEt</i>, frekvenční měnič se odblokuje se zachováním nulových otáček a je hlášeno varování [! Brzda] (bCA).</p>		
brH4	q Konfigurace chování frekvenčního měniče při vyhodnocení pohybu v zabrzděném stavu [BRH b4] [BRH b4]		[0] (0)
0 1	<p>Používá se pouze v režimu plného vektorového řízení.</p> <p>Tento parametr je umožňuje nastavit chování frekvenčního měniče při vyhodnocení samovolného otáčení hřídele motoru. (Otáčky větší, než pevně nastavená minimální prahová hodnota)</p> <p>o [0] [0] (0): Žádná akce.</p> <p>o [1] [1] (1): Varování. Pokud dojde v zabrzděném stavu k samovolnému otáčení hřídele, frekvenční měnič se odblokuje se zachováním nulových otáček, brzda zůstane v zabrzděném stavu a je hlášeno varování [! Brzdění] (bSA).</p>		
brr	q Nastavení rampy pro nárůst / pokles proudu v okamžiku odbrzdění /zabrzdění [Rampa lbr] [Current ramp time]	0 až 5 s	0 s
q	Parametr slouží pro nastavení doby nárůtu a momentotvorné složky proudu na hodnotu <i>lbr</i> při odbrzdění a doby poklesu z hodnoty <i>lbr</i> při zabrzdění		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Externí snímání hmotnosti

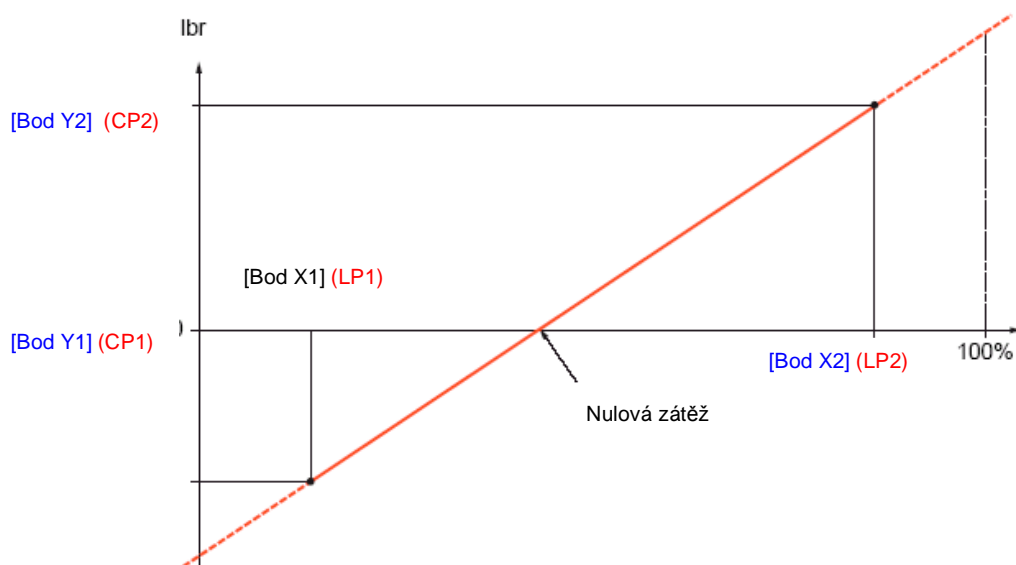
Tato funkce slouží pro adaptaci prahové hodnoty proudu při odbrzdění brzdy pro chod vpřed [I odbrzdění-vpřed] (Ibr) pro logiku ovládání externí brzdy. Dle typu signálu ze snímače hmotnosti břemene lze konfigurovat analogový (obvykle 4-20 mA), nebo frekvenční vstup, případně vstup pro enkodér.

Příklady použití:

Vážení břemene - zdvih jeřábu

Vážení zatížení kabiny výtahu s protizávažím

Prahová hodnota proudu při odbrzdění brzdy pro chod vpřed [I odbrzdění-vpřed] (Ibr) se se zatížením mění dle níže uvedené závislosti:



Tato závislost může být s výhodou použita především pro výtahové aplikace, kde je zátěž motoru díky protizávaží nulová v případě, pokud není kabina výtahu zcela prázdná.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
ELM-	n Sub-menu snímání hmotnosti zátěže externím snímačem [EXTERNÍ VÁŽENÍ] [EXTERNAL WEIGHT MEAS.]		
PES	q Konfigurace vstupu pro vážný snímač [Vážný snímač - konf.] [Weight sensor ass.]		[No] (nO)
nO AI1 AI2 AI3 AI4 PI PG	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Funkce není aktivní o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [Frekvence] [RP] (PI): Frekvenční vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup pro enkodér, je-li použito příslušenství - deska pro připojení enkodéru <p>Funkce je přístupná, pokud je aktivována funkce logika ovládání externí brzdy - viz strana 148. Po konfiguraci libovolného vstupu pro vážný snímač dojde automaticky k nastavení [Druh aplikace] (bSt) = [Zdvih] [Hoisting] (VER) - viz strana 148.</p>		
LP1	q Bod X1 závislosti proudu při odbrzdění na signálu snímače hmotnosti [Bod X1] [Point 1X]	0 až 99.99%	0 %
	Nastavení první hodnoty signálu snímače hmotnosti pro přiřazený vstup. Rozsah nastavení v rozmezí 0 až 99.99 % signálu snímače hmotnosti. Nastavená hodnota pro bod X1 musí být menší, než pro bod X2. Parametr je přístupný, je-li funkce [Vážný snímač - konf.] aktivní - tzn je konfigurován libovolný vstup pro vážný snímač.		
CP1	q Bod Y1 závislosti proudu při odbrzdění na signálu snímače hmotnosti [Bod Y1] [Point 1Y]	-1.36 až 1.36 ln (1)	-ln
	Nastavení prahové hodnoty proudu při odbrzdění pro první hodnotu signálu snímače hmotnosti, danou bodem X1. Parametr je přístupný, je-li funkce [Vážný snímač - konf.] aktivní - tzn je konfigurován libovolný vstup pro vážný snímač..		
LP2	q Bod X2 závislosti proudu při odbrzdění na signálu snímače hmotnosti [Bod X2] [Point 2X]	0 až 99.99%	50 %
	Nastavení druhé hodnoty signálu snímače hmotnosti pro přiřazený vstup. Rozsah nastavení v rozmezí 0 až 99.99 % signálu snímače hmotnosti. Nastavená hodnota pro bod X2 musí být větší, než pro bod X1. Parametr je přístupný, je-li funkce [Vážný snímač - konf.] aktivní - tzn je konfigurován libovolný vstup pro vážný snímač.		
CP2	q Bod Y2 závislosti proudu při odbrzdění na signálu snímače hmotnosti [Bod Y2] [Point 2Y]	-1.36 až 1.36 ln (1)	0
	Nastavení prahové hodnoty proudu při odbrzdění pro druhou hodnotu signálu snímače hmotnosti, danou bodem X2. Parametr je přístupný, je-li funkce [Vážný snímač - konf.] aktivní - tzn je konfigurován libovolný vstup pro vážný snímač..		
lbrA	q Nastavení prahové hodnoty proudu při odbrzdění při přerušení proudového signálu snímače hmotnosti [lbr ! 4-20 mA] [lbr 4-20 mA loss]	0 až 1.36 ln (1)	0
q	Parametr je přístupný, je-li pro vážný snímač konfigurován proudový analogový vstup a je-li zakázáno hlášení poruchy výpadek proudové linky 4-20 mA. Doporučení pro nastavení: - Nulová hodnota pro zdvihy ve výtahových aplikacích. - Jmenovitá hodnota proudu motoru pro zdvihy v jeřábových aplikacích		

(1) ln je jmenovitý proud frekvenčního měniče uvedený na jeho typovém štítku nebo v katalogu.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

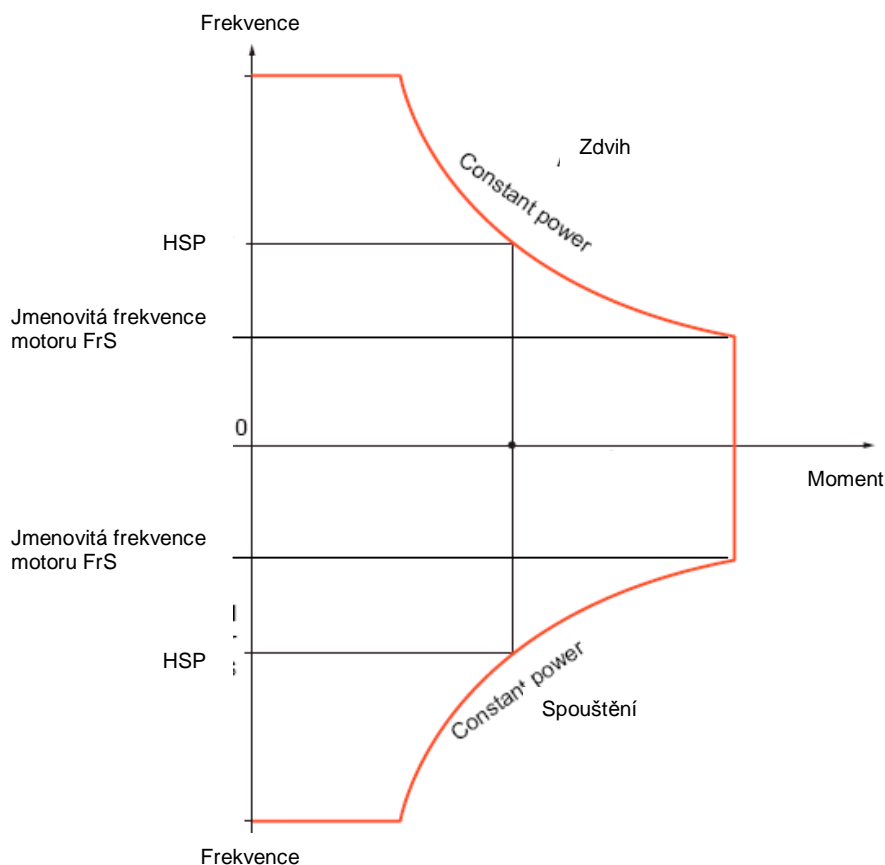
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Adaptace rychlosti zdvihu v závislosti na zatížení

Funkce umožňuje při manipulaci bez břemene nebo s malým zatížením zvýšit rychlost zdvihu nad její jmenovitou hodnotu. Zvýšení otáček nad jmenovité otáčky motoru je v pásmu konstantního mechanického výkonu. Při zvýšení otáček nad jmenovité nedochází k překročení jmenovité hodnoty proudu motoru. Maximální otáčky jsou omezeny nastavením parametru HSP, viz strana 40.

Princip funkce



Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

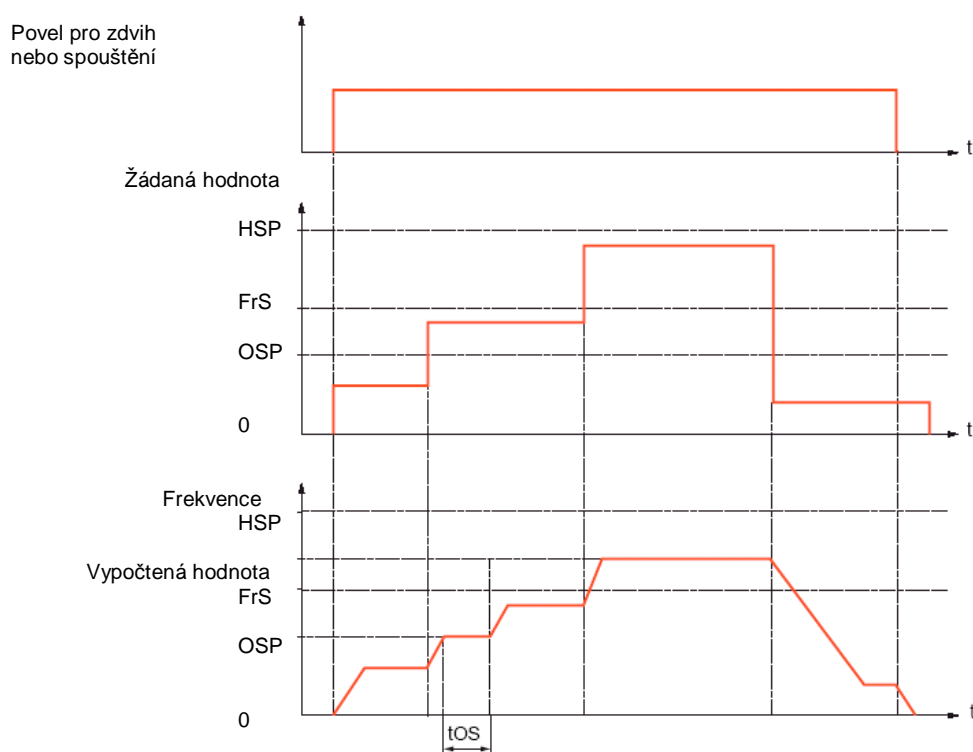
[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Adaptace rychlosti zdvihu v závislosti na zatížení (pokračování)

K dispozici jsou dva režimy činnosti:

- Režim *žádaná hodnota otáček*: maximální přípustné otáčky frekvenční měnič počítá po krocích dle aktuálního zatížení.
- Režim *proudové omezení*: otáčky závisí na zatížení, frekvenční měnič udržuje při zdvihu trvale proud na hodnotě proudového omezení. Při spouštění pracuje vždy v režimu "žádaná hodnota otáček".

Režim *žádaná hodnota otáček*



OSP: Hodnota otáček pro měření zatížení

tOS: Doba měření zatížení

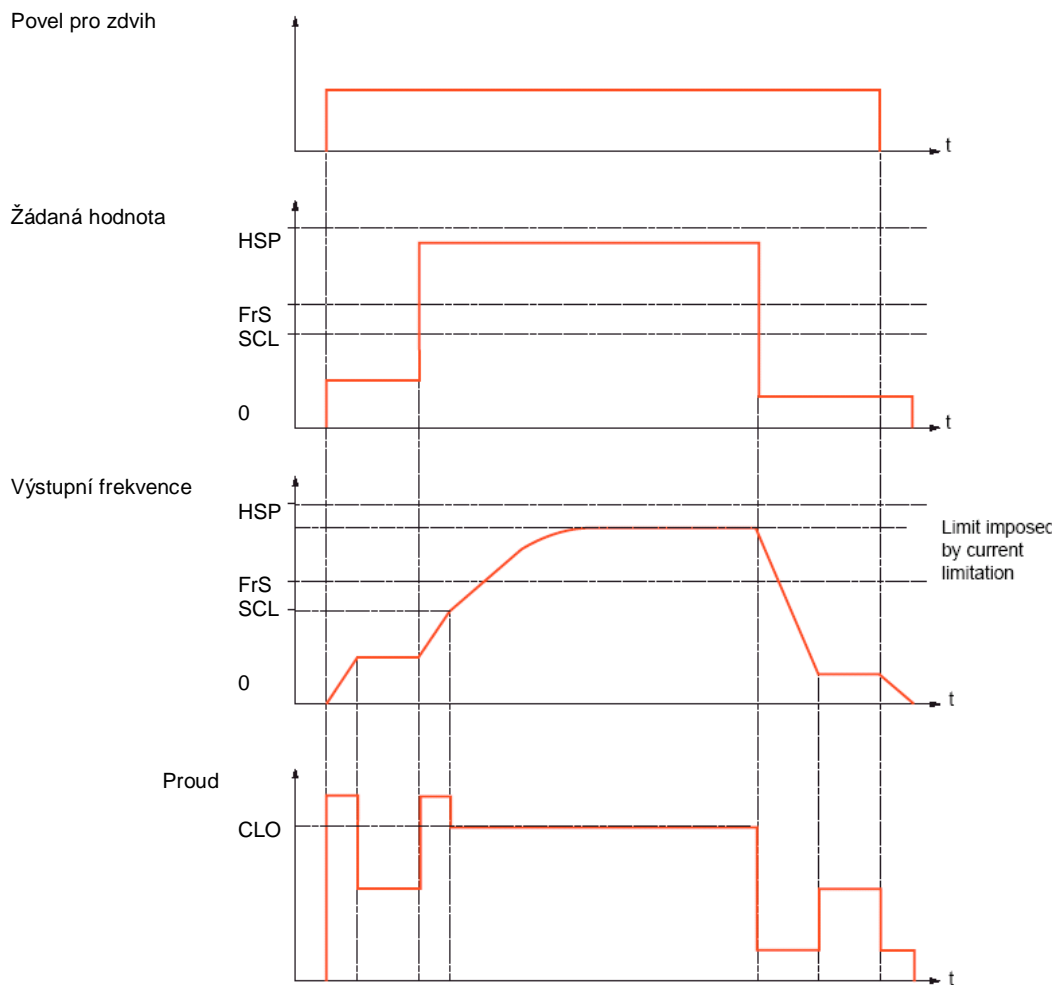
Pro snížení frekvenčním měničem vypočtené hodnoty otáček slouží parametry
[Otáčkový koef.-motor] (COF) pro zdvih a [Otáčkový k.-generátor] (CO_r) pro spouštění.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Adaptace rychlosti zdvihu v závislosti na zatížení (pokračování)

Režim proudové omezení



SCL: Nastavitelná prahová hodnota otáček, nad kterou je aktivní proudové omezení
CLO: Proudové omezení pro funkci adaptace rychlosti zdvihu v závislosti na zatížení.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
HSH-	n Sub-menu adaptace rychlosti zdvihu v závislosti na zatížení [ADAPTIVNÍ ZDVÍH] [HIGH SPEED HOISTING]		
	UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
HSO	q Konfigurace ovládání externí brzdy [Konf. adaptivní zdvih] [Brake assignment]		[Ne] (nO)
nO SSO CSO4	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Funkce není použita. o [Otáčkový] [Speed ref] (SSO) : Režim otáčkové žádané hodnoty. o [Proudový] [I Limit] (CSO): Režim proudového omezení. 		
COF	q Otáčkový koeficient v motorickém kvadrantu [Otáčkový koef.-motor] [Motor speed coeff]	0 až 100 %	100%
q	Otáčkový koeficient umožňuje nastavit snížení hodnoty otáček, vypočtené frekvenčním měničem při zdvihu břemene. Parametr je přístupný, je-li konfigurována funkce [Konf.adaptivní zdvih] (HSO) = [Otáčový] (SSO)		
COr	q Otáčkový koeficient v generátorickém kvadrantu [Otáčkový k.-generátor] [Gen. speed coeff]	0 až 100 %	100%
q	Otáčkový koeficient umožňuje nastavit snížení hodnoty otáček, vypočtené frekvenčním měničem při spouštění břemene. Parametr je přístupný, je-li aktivována funkce [Konf.adaptivní zdvih] (HSO). (Nastavení jiné, než [Ne] (nO))		
tOS	q Doba pro měření zatížení [Doba měření] [Brake impulse]	0.1 až 65 s	0.5 s
q	Doba trvání kroku měření zatížení. Parametr je přístupný, je-li aktivována funkce [Konf. adaptivní zdvih] (HSO). (Nastavení jiné, než [Ne] (nO))		
tOS	q Hodnota otáček pro měření zatížení [Otáčky pro měření] [Measurement spd]	(1)	40 Hz
q	Parametr je přístupný, je-li aktivována funkce [Konf.adaptivní zdvih] (HSO). (Nastavení jiné, než [Ne] (nO))		
CLO	q Hodnota proudového omezení pro pracovní otáčky v režimu proudovém omezení [I omezení-n] [High speed I Limit]	0 až 1.65 In (2)	In
q	Hodnota proudového omezení pro nadsynchronní otáčky zdvihu nebo spouštění je-li žádaná hodnota otáček větší, než prahová hodnota frekvence pro přechod do režimu proudového omezení. Parametr je přístupný, je-li konfigurována funkce [Konf. adaptivní zdvih] (HSO) = [Proudový] (CSO). Rozsah nastavení je omezen na 1.36 In v případě, je-li nastaven parametr [Spínací frekvence] (SFr) menší, než 2 kHz, viz strana 57. Upozornění : nastavení hodnoty omezení proudu menší, než 0.25 In, frekvenční měnič může vyhodnotit jako poruchu [Výpadek výstupní fáze] (OPF), pokud je hlášení této poruchy povoleno. (Viz strana 201)		
SCL	q Prahová hodnota frekvence pro přechod do režimu proudového omezení [I omezení- f] [I Limit frequency]	(3)	40 Hz
q	Prahová hodnota frekvence, nad kterou přejde frekvenční měnič do režimu proudového omezení. Parametr je přístupný, je-li konfigurována funkce [Konf.adaptivní zdvih] (HSO) = [Proudový] (CSO)		

(1) Rozsah nastavení 0 až [Jmenovitá frekvence] (FrS)

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

(3) Rozsah nastavení 0 až 500 Hz nebo 0 až 1000 Hz dle typové velikosti frekvenčního měniče.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

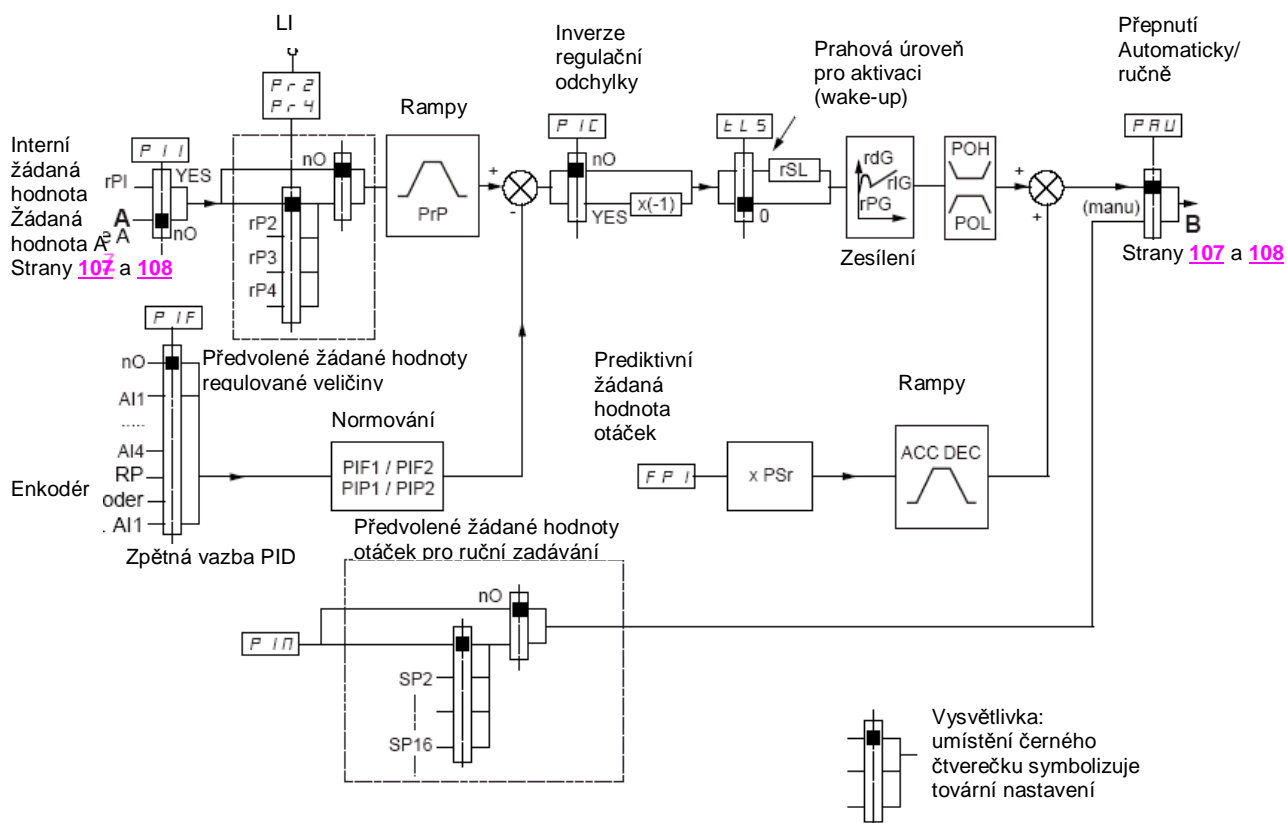
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

PID regulátor

Blokové schema

Funkce PID regulátor se aktivuje konfigurací analogového vstupu pro skutečnou hodnotu regulované veličiny - zpětnovazební signál.



Zpětná vazba PID:

Přiřazení funkce zpětnovazebního signálu některému z analogových vstupů AI1 až AI4, frekvenčního vstupu nebo vstupu pro enkodér (dle toho, zda a jaké je použito příslušenství - rozšiřovací desky) aktivuje funkci PID regulátor. Pokud není konfigurován některý ze vstupů pro tuto funkci - nejsou parametry pro PID regulátor přístupné.

Žádaná hodnota regulované veličiny (dále ŽH PID):

Žádanou hodnotu PID je možné zadávat některým z níže uvedených způsobů:

- Předvolené žádané hodnoty - zadávání prostřednictvím logických vstupů (rP2, rP3, rP4)
- V závislosti na konfiguraci parametru [Konf. int. ŽH PID] (PII), viz strana 163:
 - Interní žádanou hodnotu regulované veličiny (rPI) nebo
 - Žádaná hodnota A (Fr1 nebo Fr1b), viz strana 107.

Tabulka kombinací logických úrovní LI konfigurovaných pro zadávání předvolených žádaných hodnot regulované veličiny (ŽH PID):

LI (Pr4)	LI (Pr2)	Pr2 = nO	Žádaná hodnota
			rPI nebo žádaná hodnota A
0	0		rPI nebo žádaná hodnota A
0	1		rP2
1	0		rP3
1	1		rP4

Prediktivní žádaná hodnota může být použita pro inicializaci otáčení při restartu regulačního procesu

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

PID regulátor (pokračování)

Normování zpětnovazebního signálu a signálu žádané hodnoty (normování)

- K normování signálu skutečné hodnoty (zpětnovazební signál) se použijí parametry *minimální hodnota zpětnovazebního signálu* [ZV PID min] (PIF1) a *maximální hodnota zpětnovazebního signálu* [ZV PID max] (PIF2) Volba jednotek, použitá pro tyto parametry **MUSÍ** být použita i pro všechny ostatní parametry.

- K normování signálu žádané hodnoty se použijí parametry *minimální hodnota žádané hodnoty* [ŽH PID min.] (PIP1) a *maximální hodnota žádané hodnoty* [ŽH PID max] (PIP2)

Příklad : Použité čidlo pro snímání skutečné hodnoty regulované veličiny (objem kapaliny v nádrži) má výstupní signál 4 - 20 mA. Hodnota signálu 4 mA odpovídá 4.5 m³ kapaliny v nádrži a 20 mA odpovídá 20 m³ kapaliny v nádrži. Chceme regulovat objem kapaliny v nádrži od 6 do 15 m³.

Pro signál skutečné hodnoty zvolíme [ZV PID min] (PIF1) = 4500, [ZV PID max] (PIF2) = 20000 (Jednotky volíme v litrech z toho důvodu, abychom se max hodnotou co nejvíce přiblížili hodnotě 32767, která udává maximálně možné číslo pro zadání tohoto parametru a docílili tak dobrého rozlišení)

Pro normování žádané hodnoty musíme použít stejné jednotky, takže [ŽH PID min.] (PIP1) = 6000 a [ŽH PID max] (PIP2) = 15000.

Stejně jednotky musí být použity pro předvolené žádané hodnoty - například:

- rP1 (interní žádaná hodnota regulované veličiny) = 9500
- rP2 (Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 2) = 6500
- rP3 (Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 3) = 8000
- rP4 (Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 4) = 11200

Pro úpravu názvu a formátu zvolených jednotek pro žádanou a skutečnou hodnotu lze použít menu [KONFIG. DISPLEJE].

Další parametry:

- Parametr [Práh regulační odchylky] (rSL)

Slouží pro nastavení *prahové hodnoty regulační odchylky*, nad kterou bude PID regulátor aktivován (wake-up) po zastavení, které bylo způsobeno překročením nastavené *doby chodu na nízkých otáčkách* (tLS).

- Parametr [Inverze reg. odchylky] (PIC)

Slouží pro změnu smyslu korekce regulátoru. Je-li nastaveno [Inverze regulační odchylky] (PIC) = [Ne] (nO), při zvyšující se regulační odchylce se otáčky zvyšují (Např. regulace hladiny vody v zásobníku - čerpadlo čerpá vodu do zásobníku) Je-li nastaveno [Inverze regulační odchylky] (PIC) = [Ano] (YES), při zvyšující se regulační odchylce se otáčky snižují (Např. regulace hladiny vody v zásobníku - čerpadlo čerpá vodu ze zásobníku ven)

- Integrovaná složka PID regulátoru lze přemostit na základě informace na logickém vstupu.

- Lze konfigurovat prahové hodnoty signálu zpětné vazby. Pokud zpětnovazební signál tyto hodnoty překročí, lze o tom informovat prostřednictvím logického výstupu.

Lze konfigurovat prahové hodnoty signálu regulační odchylky. Pokud regulační odchylka tyto hodnoty překročí, lze o tom informovat prostřednictvím logického výstupu.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

PID regulátor (pokračování)

Přepínání zadávání žádané hodnoty regulované veličiny prostřednictvím PID regulátoru a zadávání žádané hodnoty otáček.(Automaticky/ručně)

Pomocí logického vstupu, konfigurovaného pro přepínání režimu (Automaticky/ručně) lze přepínat mezi regulací regulované veličiny PID regulátorem nebo přímým zadáváním žádané hodnoty otáček formou analogového signálu nebo prostřednictvím předvolených otáček.

Možnosti zadávání žádané hodnoty regulované veličiny

- Prostřednictvím analogových vstupů AI1 až AI4
- Prostřednictvím frekvenčního vstupu
- Prostřednictvím enkodéru

Možnosti zadávání prediktivní žádané hodnoty otáček

- ✓ **[AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup**
- ✓ **[AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup**
- ✓ **[AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup**, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202
- ✓ **[AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup**, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202
- ✓ **[Frekvence] [RP] (PI): Frekvenční vstup**, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202
- ✓ **[Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup pro enkodér**, je-li použito příslušenství - deska pro připojení enkodéru.
- ✓ **[Terminál] [HMI] (LCC): Grafický obslužný terminál**
- ✓ **[CANopen] [CANopen] (CAN): Grafický obslužný terminál**
- ✓ **[Kom. deska] [Com.card] (nEt): Komunikační deska**, je-li použita.
- ✓ **[Progr.deska] [Prog. card] (APP): Programovatelná deska - přídavné PLC**, je-li použita.

Postup nastavení parametrů PID regulátoru

1. Provedte konfigurace PID regulátoru

Viz blokové schema na straně [159](#).

2. Provedte zkoušku s továrním nastavením parametrů (Pro většinu případů je nastavení vyhovující)

Pro optimalizaci pohonu nastavujte postupně a nezávisle proporcionální zesílení (**rPG**) a integrační zesílení (**rIG**) při sledování odezvy regulované veličiny v závislosti na žádané hodnotě.

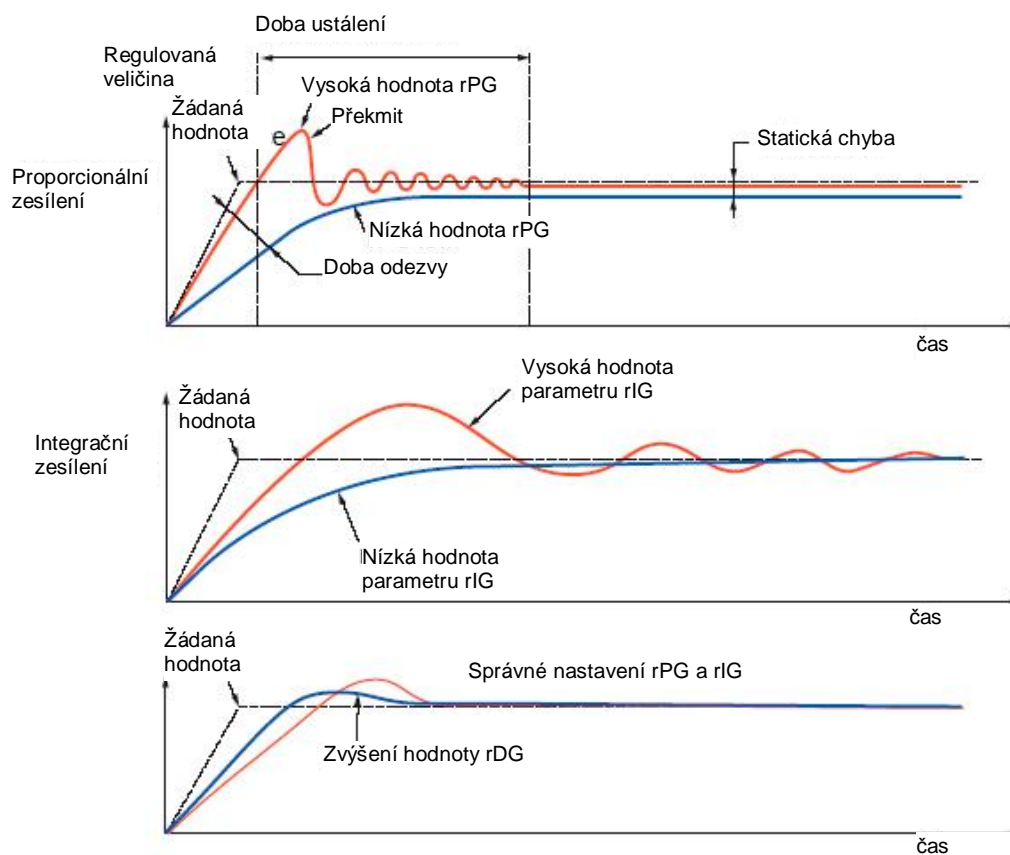
3. Pokud je nastavení nestabilní postupujte následujícím způsobem:

- ✓ Provedte zkoušku se zadáváním žádané hodnoty otáček v ručním režimu (bez PID regulátoru) se zatížením a v rozsahu otáček ve kterém bude pracovat:
 - v ustáleném stavu musí být otáčky stabilní a odpovídat žádané hodnotě a také zpětnovazební signál musí být stabilní.
 - v přechodových stavech musí otáčky sledovat rampu a rychle se ustálit. Zpětnovazební signál musí sledovat otáčky.
- ✓ Pokud tomu tak není, upravte nastavení frekvenčního měniče, případně zpětnovazební signál nebo zkontrolujte propojení zpětnovazebního snímače s frekvenčním měničem
- ✓ Přepněte do automatického režimu s PID regulátorem
- ✓ Nastavte parametr **[Adaptace doběh. rampy] (brA) = nO** (Automatické přizpůsobení doběhové rampy neaktivní)
- ✓ Nastavte parametr **[Rampa PID] (PrP)** na minimální hodnotu, kterou dovolí mechanická soustava bez hlášení poruchy *příliš intenzivní brzdění (ObF)*.
- ✓ Nastavte integrační zesílení regulátoru **[Integr.zesílení PID] (rIG)** na minimální hodnotu.
- ✓ Nastavte derivační složku regulátoru **[Der.složka PID] (rIG) = 0**.
- ✓ Sledujte na osciloskopu průběh žádané a skutečné hodnoty
- ✓ Několikrát po sobě zadejte povel chod nebo za chodu rycle měňte žádanou hodnotu nebo zatížení.
- ✓ Nastavte proporcionální zesílení tak, abyste dosáhli nejlepšího kompromisu mezi rychlostí odezvy a stabilitou přechodového děje (Povolen je mírný překmit s 1 až 2 oscilacemi před ustálením)
- ✓ Pokud se v ustáleném stavu liší skutečná hodnota od žádané, pomalu zvyšujte integrační zesílení a snižujte proporcionální zesílení. V případě, že se pohon stane nestabilní (aplikace s čerpadly) nalezněte kompromis mezi dobou odezvy a statickou přesností. (Viz průběhy na následující straně)
- ✓ Zvýšení hodnoty derivační složky může vést ke snížení doby odezvy a zmenšení překmitu. S derivační složkou může být někdy obtížné nalézt stabilní kompromis, protože charakter odezvy závisí na všech třech parametrech.
- ✓ Provedte provozní zkoušky v celém rozsahu žádaných hodnot.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Postup nastavení parametrů PID regulátoru (pokračování)



Oscilační frekvence závisí na kinematice regulovaného systému.

Parametr	Doba odezvy	Překmit	Doba ustálení	Statická chyba
rPG ↑	↑ ↑	↓	=	↑
rIG ↑	↑	↓ ↓	↓	↑ ↑
rdG ↑	=	↑	↑	=

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PId-	n Sub-menu PID regulátor [PID REGULÁTOR] [PID REGULATOR]		
	UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
PIF	q Konfigurace vstupu pro zpětnou vazbu PID - aktivace PID [Ne] (nO) [Konfig. ZV PID] [PID feedback ass.]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Zpětná vazba nepřijazena, funkce regulátor PID není aktivní. V tomto případě nejsou parametry PID regulátoru přístupné.		
AI1	o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup		
AI2	o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup		
AI3	o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup , je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
AI4	o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup , je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
PI	o [Frekvence] [RP] (PI): Frekvenční vstup , je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
PG	o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup pro enkodér , je-li použito příslušenství -deska pro připojení enkodéru		
AIV1	o [Komunikce] [Network AI] (AIV1): Zpětná vazba prostřednictvím komunikační sběrnice		
AICI	q Konfigurace komunikačního kanálu pro zpětnou vazbu PID [Ne] (nO) [Konf.komunikace] [AI net chanel]		
No	Parametr je přístupný, je-li [Konfig. ZV PID] (PIF) = [Komunikce] (AIV1)		
Mdb	o [Ne] [No] (nO): Kanál zpětné vazby nepřijazena.		
CAn	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Modbus, integrovaný ve frevenčním měniči.		
nEt	o [CANopen] [CANopen] (CAn): CANopen, integrovaný ve frevenčním měniči.		
aPP	o [Kom.deska] [Com. card] (nEt): Komunikační deska, vložená do frekvenčního měniče		
PIF1	o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Deska PLC, vložená do frekvenčního měniče		
q	q Minimální hodnota zpětnovazebního signálu 100 [ZV PID min] [Min PID feedback]		
PIF2	Rozsah nastavení: od 0 do [ZV PID max] (PIF2) q Maximální hodnota zpětnovazebního signálu 1000 [ZV PID min] [Min PID feedback]		
q	Rozsah nastavení: od [ZV PID min] (PIF1) do hodnoty 32767. (2)		
PIP1	q Minimální hodnota žádané hodnoty regulované veličiny 150 [ŽH PID min] [Min PID reference]		
q	Rozsah nastavení: od 0 do [ZV PID min] (PIF1) do [ŽH PID max] (PIP2)		
PIP2	q Maximální hodnota žádané hodnoty regulované veličiny 900 [ŽH PID min] [Min PID reference]		
q	Rozsah nastavení: od 0 do [ŽH PID min] (PIP1) do [ZV PID max] (PIF2) (2)		
PIF2	q Maximální hodnota zpětnovazebního signálu 1000 [ZV PID min] [Min PID feedback]		
q	Rozsah nastavení: od [ZV PID min] (PIF1) do hodnoty 32767. (2)		
PII	q Konfigurace interní žádané hodnoty regulované veličiny [Ne] (nO) [Konf. int. ŽH PID] [Act. internal PID ref.]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Interní žádaná hodnota neaktivní. Žádaná hodnota regulované veličiny se zadává prostřednictvím Fr1 nebo Fr1b se součtovou, rozdílovou nebo násobící funkcí, viz diagram na straně 106.		
YES	o [Ano] [YES] (YES): Interní žádaná hodnota regulované veličiny. Zadává se prostřednictvím parametru rPI		
rPI	q Interní žádaná hodnota regulované veličiny 150 [Interní ŽH PID] [Internal PID ref.]		
q	Tento parametr je přístupný také v sub-menu [1.2 Zobrazení stavu] (SUP-). Rozsah nastavení od [ŽH PID min] (PIP1) do [ŽH PID max] (PIP2).		
rPG	q Proporcionální zesílení PID regulátoru (1) 0.01 až 100 1 [Prop.zesílení PID] [PID prop. gain]		
q			

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SET-)

(2) Pokud se nepoužívá grafický terminál jsou hodnoty větší, než 9999 zobrazeny s desetinnou tečkou za tisíci - například 15.65 znamená 15650.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PId-	n Sub-menu PID regulátor (pokračování) [PID REGULÁTOR] [PID REGULATOR]		
rIG	q Integrační zesílení PID regulátoru (1) [Integr.zesílení PID] [PID integral gain]	0.01 až 100	1
q	Integrační zesílení		
rdG	q Derivační složka PID regulátoru (1) [Der.složka PID] [PID derivate gain]	0.00 až 100	0
q	Derivační zesílení.		
PrP	q Rampa žádané hodnoty regulované veličiny PID (1) [Rampa PID] [Rampa PID]	0 až 99.9 s	0 s
q	Nastavení lineární rampy v obvodu žádané hodnoty PID regulátoru. Nastavená doba trvání odpovídá změně od <i>minimální žádané hodnoty PID [ŽH PID min] (PIP1)</i> do <i>maximální žádané hodnoty PID [ŽH PID max] (PIP2)</i> a obráceně.		
PIC	q Konfigurace inverze regulační odchylky [Inverze reg. odchylky] [Min PID feedback]		100
	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO) : Přímá úměra. Při zvyšující se regulační odchylce se otáčky zvyšují (Např. regulace hladiny vody v zásobníku - čerpadlo čerpá vodu směrem do zásobníku) o [Ano] (YES) : Invertovaná regulační odchylka. Při zvyšující se regulační odchylce se otáčky snižují (Např. regulace hladiny vody v zásobníku - čerpadlo čerpá vodu ze zásobníku ven) 		
POL	q Minimální výstupní hodnota PID (1) [Min výstup PID] [Min PID output]	-500 až +500 Hz (2) -1000 až +1000 Hz	0 Hz
«	Maximální výstupní hodnota PID regulátoru v Hz.		
POH	q Maximální výstupní hodnota PID (1) [Max výstup PID] [Max PID output]	0 až +500 Hz (2) 0 až +1000 Hz	60 Hz
«	Minimální výstupní hodnota PID regulátoru v Hz.		
PAL	q Spodní prahová hodnota zpětnovazebního signálu PID (1) [Spodní práh ZV PID] [Min fbk alarm]		100
q	Je možné konfigurovat hlášení varování - <i>signál zpětné vazby mimo nastavené meze [! ZV PID] .] (PFA)</i> , pokud je signál skutečné hodnoty < [Spodní práh ZV PID] (PAL) nebo > [Horní práh ZV PID] (PAH) Rozsah nastavení od [ZV PID min] (PIF1) do [ZV PID max] (PIF2) (2)		
PAH	q Horní prahová hodnota zpětnovazebního signálu PID (1) [Horní práh ZV PID] [Max fbk alarm]		1000
q	Je možné konfigurovat hlášení varování - <i>signál zpětné vazby mimo nastavené meze [! ZV PID] .] (PFA)</i> , pokud je signál skutečné hodnoty < [Spodní práh ZV PID] (PAL) nebo > [Horní práh ZV PID] (PAH) Rozsah nastavení od [ZV PID min] (PIF1) do [ZV PID max] (PIF2) (2)		
PEr	q Prahová hodnota regulační odchylky PID (1) [Práh-reg. odchylka PID] [PID error alarm]	0 až 65535 (2)	100
q	Viz strana 164. Prahová hodnota regulační odchylky PID regulátoru pro hlášení poruchy		
PIS	q Vyřazení integrační složky PID regulátoru [Vyřazení I složky PID] [PID integral reset]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO) : Funkce není použita		
LI1	o [LI1] (LI1) : Přepínání logickým vstupem LI1		
-	:		
-	:		
-	:		
	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0, funkce není aktivní. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.1, funkce je aktivní (integrační složka je vyřazena z činnosti).		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu **[1.3 NASTAVENÍ] (SET-)**

(2) Pokud se nepoužívá grafický terminál jsou hodnoty větší, než 9999 zobrazeny s desetinnou tečkou za tisíci - například 15.65 znamená 15650.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PId-	n Sub-menu PID regulátor (pokračování) [PID REGULÁTOR] [PID REGULATOR]		
FPI	q Konfigurace vstupu pro prediktivní zadávání otáček PID [Konfig.: n vstupu PID] [Speed ref. ass.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): vstup nepřijízen, funkce není aktivní.		
AI1	o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup		
AI2	o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup		
AI3	o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
AI4	o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
LCC	o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický obslužný terminál		
Mdb	o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Modbus, integrovaný ve frevenčním měniči.		
CAn	o [CANopen] [CANopen] (CAn): CANopen, integrovaný ve frevenčním měniči.		
nEt	o [Kom.deska] [Com. card] (nEt): Komunikační deska, vložená do frekvenčního měniče		
aPP	o [PLC deska] [Prog. card] (aPP): Deska PLC, vložená do frekvenčního měniče		
PI	o [Frekvence] [RP] (PI): Frekvenční vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
PG	o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup pro enkodér, je-li použito příslušenství -deska pro připojení enkodéru		
PSr	q Koefficient přizpůsobení pro prediktivní vstup žádané hodnoty otáček PID [Koeff. n vstupu PID] [Speed input %] (1)	1 až 100 %	100 %
q	Parametr není přístupný, není-li vstup pro prediktivní zadávání otáček konfigurován: [Konfig.: n vstupu PID] (FPI) = [Ne] (nO)		
PAU	q Konfigurace přepínání automaticky/ručně [Konfig.:auto/ručně] [Auto/manual assign.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita		
LI1	o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1		
-	:		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0, je aktivní PID regulátor. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.1, je aktivní ruční zadávání žádané hodnoty otáček.		
PIM	q Konfigurace vstupu pro ruční zadávání otáček [Konfig.: ručně PID] [Speed ref. ass.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): vstup nepřijízen, funkce není aktivní.		
AI1	o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup		
AI2	o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup		
AI3	o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
AI4	o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202		
PI	o [Frekvence] [RP] (PI): Frekvenční vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202.		
PG	o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup pro enkodér, je-li použito příslušenství -deska pro připojení enkodéru		
tLS	q Omezení doby provozu na nízkých otáčkách(1) [Doba chodu na LSP] [Low speed time out]	0 až 999.9 s	0 s
q	Maximální doba provozu na nízkých otáčkách [Nízké otáčky] (LSP), viz strana 40. po uplynutí nastavené doby provozu na LSP se motor automaticky zastaví. Je-li měnič trvale odblokován, motor se opět rozběhne po zvýšení žádané hodnoty frekvence nad hodnotu nízkých otáček (LSP) Upozornění: je-li nastavena nulová hodnota – bez omezení doby provozu.		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-)

(2) Pokud se nepoužívá grafický terminál jsou hodnoty větší, než 9999 zobrazeny s desetinnou tečkou za tisíci - například 15.65 znamená 15650.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PId-	n Sub-menu PID regulátor (pokračování) [PID REGULÁTOR] [PID REGULATOR]		
rSL	q Prahová hodnota pro obnovení provozu PID 0.0 až 100.0 0 [Práh:obnovení provozu PID] [PID wake up tresh.] Pokud je současně s funkcí <i>PID regulátor</i> aktivní funkce <i>omezení doby provozu na nízkých otáčkách</i> , může docházet k opakujícímu se cyklu rozběhu, chodu na LSP a zastavení. Funkce slouží pro nastavení prahové hodnoty regulační odchylky pro obnovení provozu frekvenčního měniče po zastavení, které nastalo po uplynutí nastavené doby provozu na nízkých otáčkách. Funkce není aktivní, je-li tLS = 0 (bez omezení doby provozu na LSP) nebo rSL = 0. <p style="text-align: center;">U P O Z O R N Ě N Í NEOČEKÁVANÁ ČINNOST ZAŘÍZENÍ Zabezpečte, aby nečekaný rozběh motoru nebyl nebezpečný. Nerespektování tohoto upozornění může způsobit vážný úraz!</p>		
Prl-	n Sub-menu PID regulátor (pokračování) [PID REGULÁTOR] [PID REGULATOR] Sub-menu je přístupné, je-li aktivována funkce <i>PID regulátor</i> (Je konfigurován analogový vstup pro ZV PID)		
Pr2	q Konfigurace funkce 2 předvolené žádané hodnoty [Ne] (nO) regulované veličiny PID [2 předvolené ŽH PID] [2 preset PID ref.] o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i> o [LI1] (LI1): <i>Logický vstup LI1</i> : : o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.		
Pr4	q Konfigurace funkce 4 předvolené žádané hodnoty [Ne] (nO) regulované veličiny PID [4 předvolené ŽH PID] [4 preset PID ref.] o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i> o [LI1] (LI1): <i>Logický vstup LI1</i> : : o [...] [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Pro konfiguraci funkce je potřebné nejprve konfigurovat [2 předvolené ŽH PID] (Pr2)		
rP2	q Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 2 (1) 300 [2.předvolená ŽH PID] [Preset ref PID 2]		
q	Druhá předvolená žádaná hodnota regulované veličiny PID regulátoru. Parametr je přístupný, je-li aktivní funkce [2 předvolené ŽH PID] (Pr2) Rozsah nastavení od [ŽH PID min] (PIP1) do [ŽH PID max] (PIP2). (2)		
rP3	q Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 3 (1) 600 [3.předvolená ŽH PID] [Preset ref PID 3]		
q	Třetí předvolená žádaná hodnota regulované veličiny PID regulátoru. Parametr je přístupný, je-li aktivní funkce [4 předvolené ŽH PID] (Pr4) Rozsah nastavení od [ŽH PID min] (PIP1) do [ŽH PID max] (PIP2). (2)		
rP4	q Předvolená žádaná hodnota regulované veličiny 4 (1) 900 [4.předvolená ŽH PID] [Preset ref PID 4]		
q	Čtvrtá předvolená žádaná hodnota regulované veličiny PID regulátoru. Parametr je přístupný, je-li aktivní funkce [4 předvolené ŽH PID] (Pr4) Rozsah nastavení od [ŽH PID min] (PIP1) do [ŽH PID max] (PIP2). (2)		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SE+)

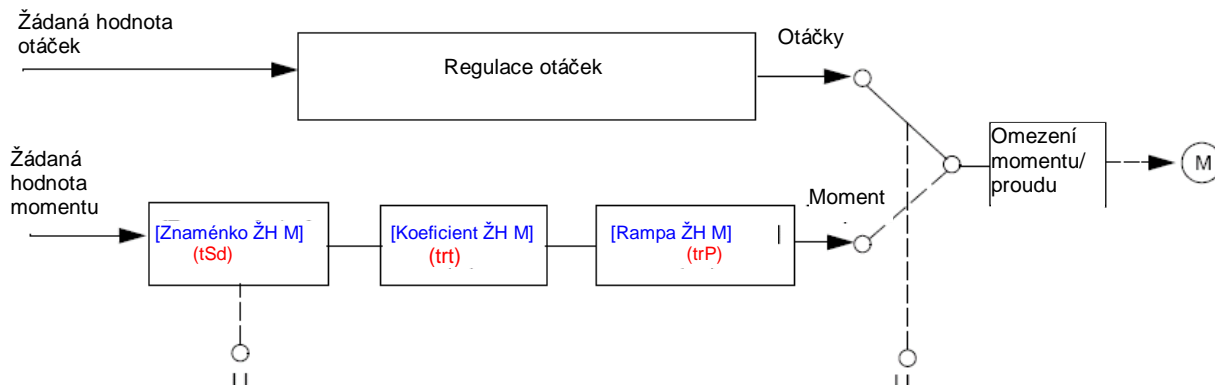
(2) Pokud se nepoužívá grafický terminál jsou hodnoty větší, než 9999 zobrazeny s desetinnou tečkou za tisíci - například 15.65 znamená 15650.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)


Momentová regulace

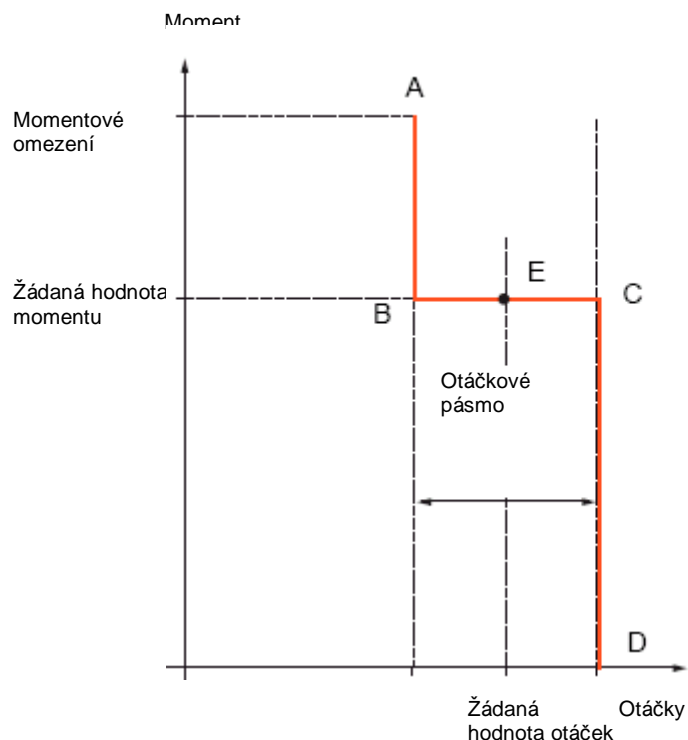


Tato funkce slouží pro přepínání režimu regulace otáček a režimu regulace momentu.

V režimu regulace momentu se mohou otáčky měnit dle zatížení motoru v konfigurovatelném otáčkovém pásmu. Pokud otáčky poklesnou na dolní mez tohoto pásma, frekvenční měnič automaticky přepne do režimu regulace otáček a tyto otáčky udržuje. Moment tedy již neodpovídá žádané hodnotě. Mohou nastat dvě situace:

- Pokud se moment zátěže změní zpět na přípustnou úroveň, frekvenční měnič opět přejde k regulaci momentu.
- Pokud se moment zátěže nezmění zpět na přípustnou úroveň v době, dané časováním funkce *omezení doby provozu v otáčkovém režimu*, frekvenční měnič hlásí varování nebo poruchu.

 UPOZORNĚNÍ	
NEOČEKÁVANÁ ČINNOST ZAŘÍZENÍ	
Zabezpečte, aby nečekané změny otáček motoru nemohly být nebezpečné.	
Nerespektování tohoto upozornění může způsobit vážný úraz!	



- AB a CD: Hranice pásma regulace momentu
- BC: pásmo regulace momentu
- E: Ideální pracovní bod

Žádanou hodnotu momentu lze zadávat prostřednictvím analogového vstupu a znaménko prostřednictvím logického vstupu.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PId-	n Sub-menu momentové řízení [MOMENTOVÉ ŘÍZENÍ] [TORQUE CONTROL] Sub-menu je přístupné, je-li [Typ řízení] (Ct) = vektorové řízení proudové [SVC I] (CUC) nebo vektorové řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC). UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
tSS	q Konfigurace přepínání režimu regulace otáček a momentu [Ne] (nO) [Přepínání otáčky/moment] [Trq/spd switching]		
nO	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1 o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0, je aktivní otáčková regulace. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.1, je aktivní momentová regulace.		
LI1			
-			
-			
-			
trl	q Konfigurace zdroje žádané hodnoty momentu [Ne] (nO) [Vstup ŽH M] [Torque ref. chanel]		
nO	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): vstup nepřijízen, funkce není aktivní. o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [Terminál] [HMI] (LCC): Grafický obslužný terminál o [Modbus] [Modbus] (Mdb): Modbus, integrovaný ve frevenčním měniči. o [CANopen] [CANopen] (CAN): CANopen, integrovaný ve frevenčním měniči. o [Kom.deska] [Com. card] (nEt): Komunikační deska, vložená do frekvenčního měniče o [PLC deska] [Prog. card] (APP): Deska PLC, vložená do frekvenčního měniče o [Frekvence] [RP] (PI): Frekvenční vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup pro enkodér, je-li použito příslušenství -deska pro připojení enkodéru 		
AI1			
AI2			
AI3			
AI4			
LCC			
Mdb			
CAN			
nEt			
APP			
PI			
PG			
tSd	q Konfigurace přepínání znaménka žádané hodnoty momentu [Ne] (nO) [Přepínání znaménka ŽH M] [Trque ref. sign]		
nO	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Přepínání logickým vstupem LI1 o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0, znaménko žádané hodnoty nezměněno. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.1, inverze znaménka žádané hodnoty.		
LI1			
-			
-			
-			
PSr	q Koefficient žádané hodnoty momentu 1 až 1000 % 100 % [Koefficient ŽH M] [Torque ratio]		
q	Koefficient se vztahuje k [Žádaná hodnota momentu] (tr1)		
trP	q Rampa žádané hodnoty momentu 0 až 99.99 s 3 s [Rampa ŽH M] [Torque ratio]		
q	Doba nárustu a poklesu žádané hodnoty od 0 do 100 % jmenovitého momentu a naopak.		
tSt	q Typ zastavení v režimu momentového řízení [Otáčky] (SPd) [Typ zastavení M] [Torque control stop]		
SPd	<ul style="list-style-type: none"> o [Otáčky] [Speed] (SPd): Zastavení v režimu regulace otáček. Typ zastavení odkovídá konfiguraci parametru typ zastavení, viz strana 128. o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem. o [Spin] [Spin] (SPn): Doběh s nulovým momentem, ale zachováním sycení motoru. Tento režim je možný pouze v režimu vektorového řízení se zpětnou vazbou [FVC] (FUC). 		
YES			
SPn			
SPt	q Doba sycení motoru po doběhu s nulovým momentem 0 až 3600 s 1 s [Doba spin M] [Spin time]		
q	Parametr je přístupný, je-li [Typ zastavení M] (tSt) = [Spin] (SPn) Doba trvání sycení motoru od povelu pro zastavení po doběhu s nulovým momentem. V této době proběhne opětý rozběh bez zpoždění.		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PId-	n Sub-menu momentové řízení (pokračování) [MOMENTOVÉ ŘÍZENÍ] [TORQUE CONTROL]		
dbP	q Kladná hranice pásma regulace momentu [+ hranice pásma M] [Positive deadband]		10 Hz
q	Hodnota se algebraicky sečte s žádanou hodnotou otáček. Příklad pro dbP = 10: <ul style="list-style-type: none"> • Pokud je žádaná hodnota + 50 Hz: +50 + 10 = 60 • Pokud je žádaná hodnota - 50 Hz: - 50 + 10 = - 40 Rozsah nastavení 0 až dvojnásobek hodnoty parametru [Maximální frekvence] (tFr)		
dbn	q Záporná hranice pásma regulace momentu [- hranice pásma M] [Negative deadband]		10 Hz
q	Hodnota se algebraicky odečte od žádané hodnoty otáček. Příklad pro dbn = 10: <ul style="list-style-type: none"> • Pokud je žádaná hodnota + 50 Hz: +50 - 10 = 40 • Pokud je žádaná hodnota - 50 Hz: - 50 - 10 = - 60 Rozsah nastavení 0 až dvojnásobek hodnoty parametru [Maximální frekvence] (tFr)		
trO	q Doba omezení provozu v otáčkovém režimu, [Omezení n režimu] [Torque ctrl time out]	0 až 999.99 s	60 s
tOb	q Konfigurace chování frekvenčního měniče po uplynutí doby omezení provozu v otáčkovém režimu [Typ hlášení] [Torq. ctrl fault mgt]		[Varování] (ALrM)
ALrM FLt	<ul style="list-style-type: none"> o [Varování] [Alarm] (ALrM): Hlášení varování. o [Porucha] [Fault] (FLt): Hlášení poruchy [!! Moment time-out] (SrF) 		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

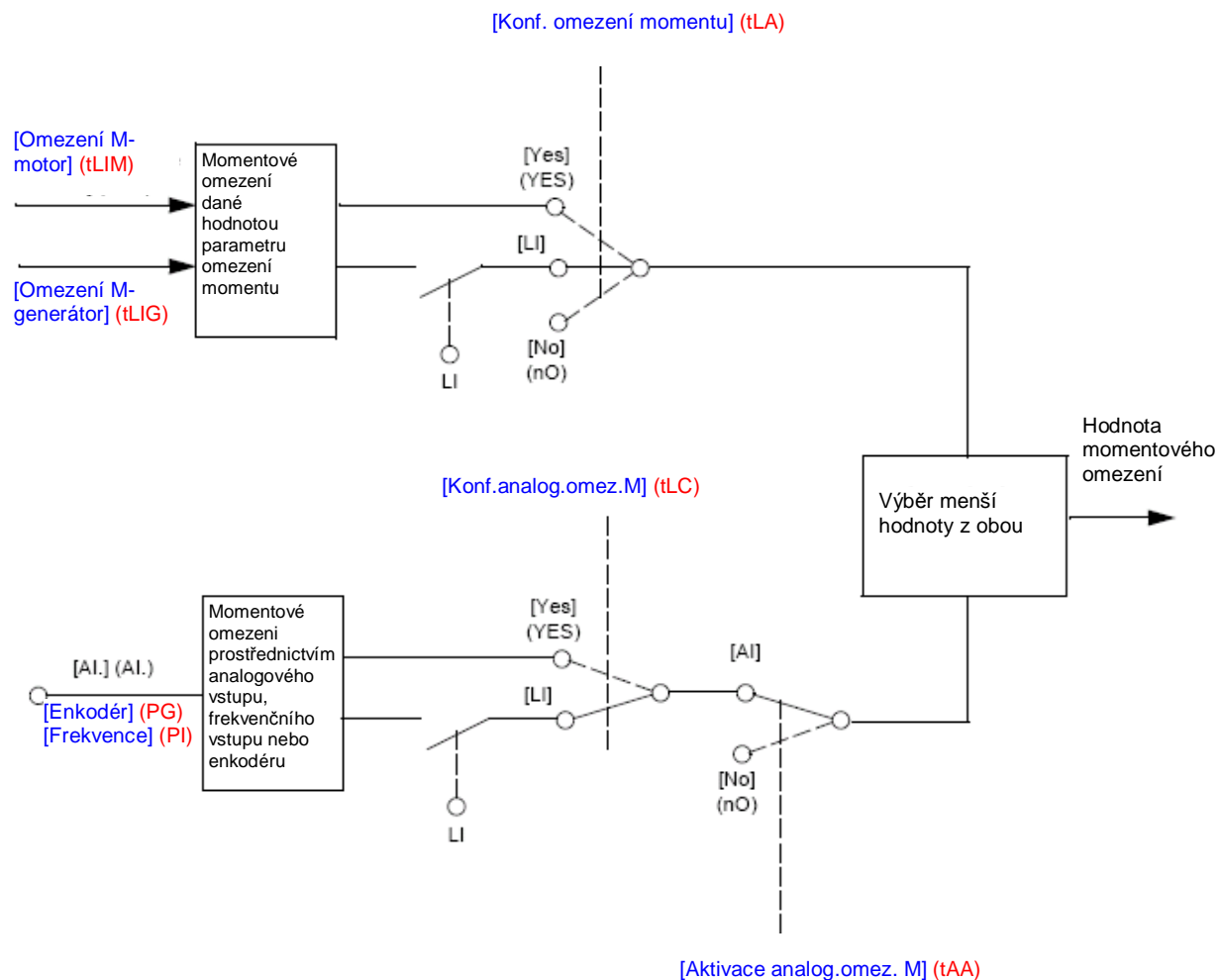
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Omezení momentu

K dispozici jsou dva způsoby zadávání omezení momentu:

- Prostřednictvím zadání hodnoty parametru *momentové omezení*
 - Prostřednictvím vstupu, konfigurovaného pro zadávání omezení momentu (Analogový vstup, frekvenční vstup nebo enkodér)
- Pokud jsou v činnosti oba způsoby současně, platí menší hodnota z obou. Oba způsoby omezení momentu lze ovládat a přepínat prostřednictvím logických vstupů, konfigurovaných pro příslušnou funkci nebo prostřednictvím komunikační sběrnice.



Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
tOL-	n Sub-menu momentové řízení [MOMENTOVÉ ŘÍZENÍ] [TORQUE CONTROL] Sub-menu není přístupné, je-li [Typ řízení] (Ct) = [U/F 2 body] (UF2) nebo [U/F 5 bodů] (UF5)		
tLA	q Konfigurace funkce omezení momentu [Ne] (nO) [Konf. omezení momentu] [Torque limit activ.]		
nO YES LI1 - - -	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita. o [Ano] [Yes] (YES): Funkce je aktivní trvale. o [LI1] (LI1): Ovládání funkce logickým vstupem. o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. <p>Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0, momentové omezení není aktivní. Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.1, momentové omezení je aktivní.</p>		
tLIM	q Momentové omezení v motorickém kvadrantu⁽¹⁾ 0 až 300 % 100 % [Omezení M-motor] [Motoring torque limit]		
q	Parametr není přístupný, je-li [Konf. omezení momentu] (tLA) = [Ne] (nO). Momentové omezení v motorickém kvadrantu činnosti pohonu v % z jmenovité hodnoty momentu.		
tLIG	q Momentové omezení v generátorickém kvadrantu⁽¹⁾ 0 až 300 % 100 % [Omezení M-generátor] [Gen. torque limit]		
q	Parametr není přístupný, je-li [Konf. omezení momentu] (tLA) = [Ne] (nO). Momentové omezení v generátorickém kvadrantu činnosti pohonu v % z jmenovité hodnoty momentu.		
tAA	q Volba analogového zdroje momentového omezení [Ne] (nO) [Analog. zdroj omez. M] [Torque ref. chanel]		
nO AI1 AI2 AI3 AI4 PI PG	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Vstup nepřirazen, funkce není aktivní. o [AI1] [AI1] (AI1): Analogový vstup o [AI2] [AI2] (AI2): Analogový vstup o [AI3] [AI3] (AI3): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [AI4] [AI4] (AI4): Analogový vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [Frekvence] [RP] (PI): Frekvenční vstup, je-li použito příslušenství - deska rozšíření V/V typu VW3A3202 o [Enkodér] [Encoder] (PG): Vstup pro enkodér, je-li použito příslušenství -deska pro připojení enkodéru <p>Pokud je zvolen příslušný vstup, v rozsahu změny vstupního signálu od 0 do 100 % se mění momentové omezení se v rozsahu od 0 do 300 %. Například:</p> <ul style="list-style-type: none"> - 12 mA pro analogový vstup 4 až 20 mA způsobí momentové omezení 150% jmenovitého momentu. - 2.5 V pro analogový vstup 0 až 10 V způsobí momentové omezení 75 % jmenovitého momentu. 		
tLC	q Konfigurace analogového kanálu momentového omezení [Ano] (YES) [Konf.analog.omez.M] [Analog limit act]		
YES LI1 - - -	<p>Parametr není přístupný, je-li nastaveno [Analog. zdroj omez. M] (tAA) = [Ne] (nO)</p> <ul style="list-style-type: none"> o [Ano] [Yes] (YES): Funkce je aktivní. Zdroj analogového signálu momentového omezení závisí na nastavení funkce [Analog. zdroj omez. M] (tAA) o [LI1] (LI1): Aktivace logickým vstupem LI1 o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. <p>Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Momentové omezení je dáno nastavením parametrů [Omezení M-motor] (tLIM) nebo [Omezení M-generátor] (tLIG), pokud je nastavení [Konf. omezení momentu] (tLA) jiné, než [Ne] (nO) • Bez momentového omezení pro [Konf. omezení momentu] (tLA) = [Ne] (nO) <p>Pokud je úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.1:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Momentové omezení závisí na hodnotě signálu vstupu, zvoleného prostřednictvím funkce [Analog. zdroj omez. M] (nO) <p>Poznámka: Pokud jsou aktivní oba kanály momentového omezení současně, platí nižší hodnota z obou.</p>		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SE-)

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
CLI-	n Sub-menu proudové omezení 2 [PROUDOVÉ OMEZENÍ 2] [2nd CURRENT LIMIT]		
LC2	q Konfigurace funkce omezení proudu 2 [Konf.proud.omezení 2] [Torque limit activ.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i>		
LI1	o [LI1] (LI1): <i>Ovládání logickým vstupem.</i>		
-	:		
-	:		
-	:		
CL2	n Omezení proudu 2 (1) [Proudové omezení 2] [I Limit 2 value]	0 až 1.65 In (2)	1.5 In (2)
q	Pokud je <i>spínací frekvence</i> nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah nastavení <i>omezení proudu</i> limitován hodnotou 1.36 In. Poznámka: Při nastavení hodnoty proudového omezení menší, než 0.25 In, se může frekvenční měnič zablokovat při hlášení poruchy <i>výpadek výstupní fáze</i> [Output Phase Loss] (OPF), pokud je hlášení této poruchy povoleno, viz strana 201. Nastavení hodnoty omezení proudu nižší, než je hodnota proudu motoru bez zatížení nemá význam.		
CL1	n Omezení proudu (1) [Proudové omezení] [Current Limitation]	0 až 1.65 In (2)	1.5 In (2)
q	Slouží pro nastavení omezení proudu motoru. Pokud je <i>spínací frekvence</i> nastavena na hodnotu menší, než 2 kHz je rozsah nastavení <i>omezení proudu</i> limitován hodnotou 1.36 In. Poznámka: Při nastavení hodnoty proudového omezení menší, než 0.25 In, se může frekvenční měnič zablokovat při hlášení poruchy <i>výpadek výstupní fáze</i> [Výpadek výstupní fáze] (OPF), pokud je hlášení této poruchy povoleno, viz strana 201. Nastavení hodnoty omezení proudu nižší, než je hodnota proudu motoru bez zatížení nemá význam.		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SE-)

(2) In je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu In naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

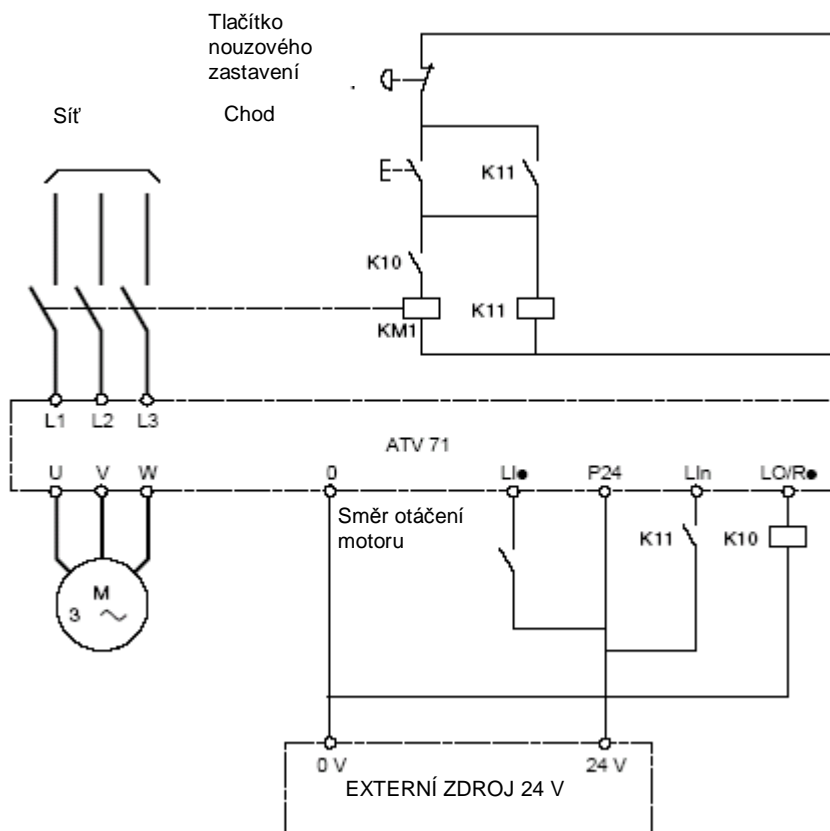
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Ovládání síťového stykače

Příklad zapojení :

POZNÁMKA : Tlačítko "CHOD" je funkční, je-li uvolněna hlavice nouzového zastavení



Napájení musí být provedeno z externího zdroje 24 V.

UPOZORNĚNÍ

Tato funkce může být použita pouze v aplikaci s nízkou četností opakujících se zapnutí a vypnutí s prodlevou mezi nimi minimálně 60 s. (Při častém zapínání a vypínání dochází k rychlejšímu stárnutí elektrolytických kondenzátorů v ss meziobvodu frekvenčního měniče. Krátké prodlevy mezi jednotlivými cykly s vysokou četností operací mohou vést k přetížení nabíjecího obvodu kondenzátorů a následně jeho zničení.)

Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení!

Poznámka: v tomto zapojení spíná síťový stykač při každém povelu pro chod.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
LLC-	n Sub-menu ovládání síťového stykače [OVLÁDÁNÍ SÍŤ. STYKAČE] [LINE CONTACTOR COMMAND]		
LLC	q Konfigurace ovládání síťového stykače [Konf.ovládání síť stykače] [Line contactor ass.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita.		
LO1	o [LO1] (LO1): Ovládání logickým výstupem 1		
-	až		
LO4	o [LO4] (LO4): Ovládání logickým výstupem 4. (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat logické výstupy LO1 až LO3 nebo LO1 až LO4)		
-	o [R2] (R2): Ovládání prostřednictvím R2		
R2	až		
R4	o [R4] (R4): Ovládání prostřednictvím R4. (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat relé R2 až R3 nebo R2 až R4)		
LLC	q Konfigurace funkce blokování/chod frekvenčního měniče [Konf.ovládání síť stykače] [Torque limit activ.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita		
L11	o [LI1] (LI1): Ovládání logickým vstupem.		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.		
	Frekvenční měnič je zablokován, je-li úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0.		
LCt	q Sledování stavu síťového stykače [Sledování síť stykače] [Mains V time out]	5 až 999 s	5 s
	Funkce umožňuje sledovat, zda síťový stykač sepne v nastavené době. Pokud není v nastavené době na výkonové části frekvenčního měniče síťové napětí dojde k jeho zablokování a hlášení poruchy [!!Síťový stykač] (LCF).		

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Ovládání výstupního stykače

Tuto funkci lze použít k ovládání stykače mezi frekvenčním měničem a motorem. Stykač je frekvenčním měničem ovládán automaticky, v závislosti na povelu pro chod. Stykač je rozezpnut až po zastavení motoru v okamžiku, kdy neteče motorem proud.

UPOZORNĚNÍ

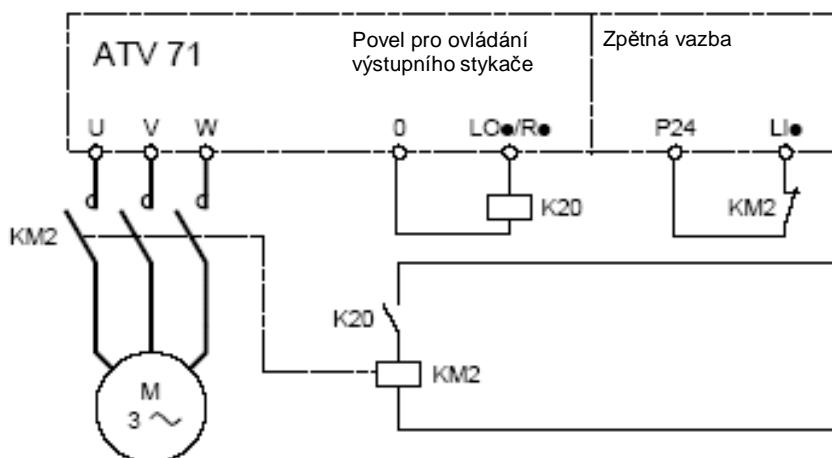
Pokud je aktivována funkce brzdění ss proudem, nebude po dobrzdění motoru přerušena, protože motorem stále teče proud. **Nerespektování tohoto upozornění může vést k poškození zařízení.**

Zpětná vazba výstupního stykače

Pokud není zadán povel *chod*, logický vstup konfigurovaný pro funkci *zpětná vazba výstupního stykače* [ZV výst. stykače] (rCA), musí být ve stavu log.1 a během provozu ve stavu log. 0. Pokud stykač nesezne (Llx má stále log. 1), dojde k zablokování frekvenčního měniče a hlášení poruchy [Výst. stykač nezapnul] (FCF1). Pro zpoždění poruchového hlášení (FCF1) při povelu pro chod lze využít parametr [Zpoždění při zapnutí] (dbS). Pokud stykač nerozepne (Llx má stále log. 0), dojde k zablokování frekvenčního měniče a hlášení poruchy [Výst. stykač nevypnul] (FCF2). Pro zpoždění poruchového hlášení (FCF2) při povelu pro zastavení lze využít parametr [Zpoždění při vypnutí] (dAS).

POZNÁMKA:

Poruchu [Výst. stykač nezapnul] (FCF1), lze resetovat změnou logické úrovně logického vstupu pro chod ze stavu 1 do stavu 0. (0→1→0 ve 3-vodičovém ovládání)



Funkce [Konf.výstupní stykač] (OCC) a funkce [ZV výst. stykače] (rCA) lze obě použít současně nebo pouze jednu z nich.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
OCC-	n Sub-menu ovládání výstupního stykače [OVLÁDÁNÍ VÝST. STYKAČE] [OUTPUT CONTACTOR CMD]		
OCC	q Konfigurace ovládání výstupního stykače [Konf.výstupní stykač] [Out. contactor ass.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita.		
LO1	o [LO1] (LO1): Ovládání logickým výstupem 1		
-	až		
LO4	o [LO4] (LO4): Ovládání logickým výstupem 4. (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat logické výstupy LO1 až LO3 nebo LO1 až LO4)		
-	o [R2] (R2): Ovládání prostřednictvím R2		
R2	až		
R4	o [R4] (R4): Ovládání prostřednictvím R4. (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat relé R2 až R3 nebo R2 až R4)		
rCA	q Zpětná vazba výstupního stykače [ZV výst. stykače] [Output ontact. fdbk]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita		
L11	o [LI1] (LI1): Ovládání logickým vstupem.		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.		
	Je-li úroveň zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova log.0 - stykač zapnut, je-li log. 1 - stykač vypnut.		
dbS	q Nastavení doby zpoždění poruchového hlášení při zapnutí stykače [Zpoždění při zapnutí] [Time to motor run]	0.05 až 60 s	0.15 s
q	Časové zpoždění pro:		
	• rozběh motoru po povelu pro chod		
	• hlášení poruchy [!!Výst. stykač zapnut] (FCF1), pokud je konfigurován vstup pro pomocný kontakt.		
	Parametr je přístupný, je-li aktivní funkce [Konf.výstupní stykač] (OCF) nebo [ZV výst. stykače] (rCA).		
	Nastavená doba zpoždění poruchového hlášení musí být delší, než zapínací doba stykače.		
dAS	q Nastavení doby zpoždění poruchového hlášení při vypnutí stykače [Zpoždění při vypnutí] [Time to open cont.]	0 až 5.00 s	0.10 s
q	Časové zpoždění pro hlášení poruchy [Výst. stykač nevypnul] (FCF2).		
	Parametr je přístupný, je-li aktivní funkce [ZV výst. stykače] (rCA).		
	Nastavená doba zpoždění poruchového hlášení musí být delší, než vypínací doba stykače. Pokud je nastavena nulová doba, poruchový stav není vyhodnocován.		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

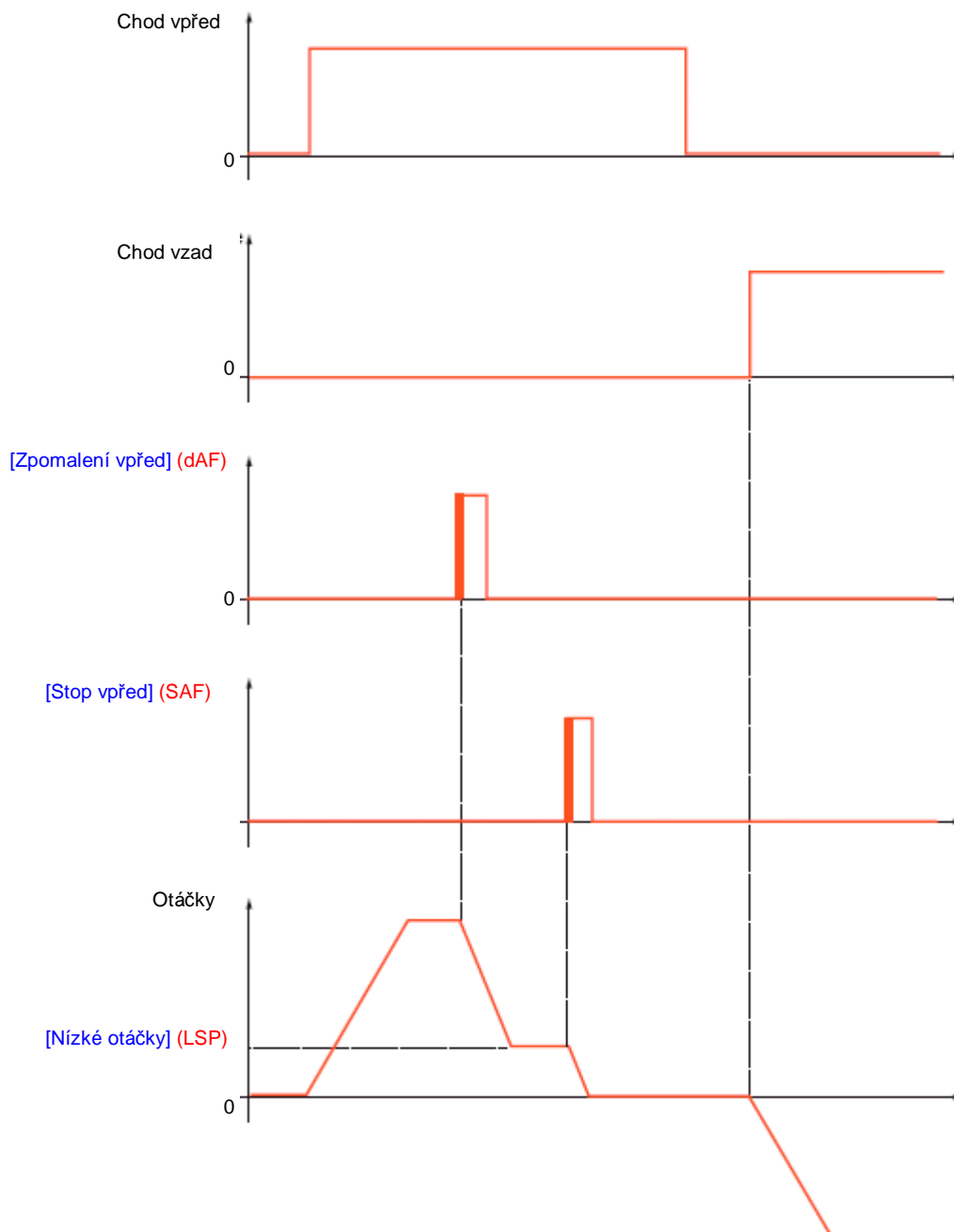
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Polohování pomocí čidel nebo koncových spínačů

Funkce slouží pro realizaci polohování s využitím čidel nebo koncových spínačů propojených s logickými vstupy nebo prostřednictvím pro tuto funkci konfigurovaných bitů řídicího slova:

- Zpomalení
- Zastavení v poloze



K dispozici jsou dva režimy - režim zpomalení a režim stop.
Funkce je stejná v obou směrech otáčení.

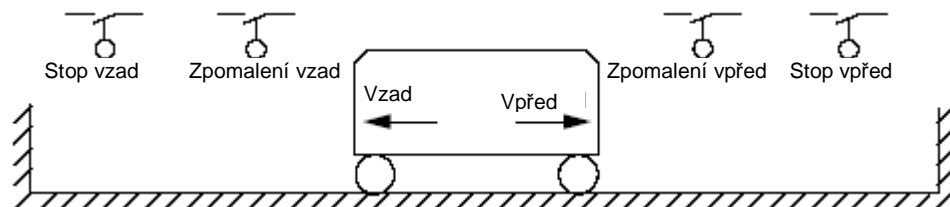
Příklad: Zpomalení při chodu vpřed

- Zpomalování je zahájeno se vzestupnou hranou signálu (změna z log. 0 do 1) na logickém vstupu nebo změnou logické úrovně bitu, konfigurovaných pro funkci [Zpomalení vpřed] (dAF) při chodu vpřed. Povel pro zpomalení je uložen do paměti EEPROM a i při výpadku napájení je možné otáčení vpřed jen otáčkama LSP. Otáčení na opačnou stranu je možné v celém otáčkovém rozsahu. Povel zpomalení vpřed se resetuje při sestupné hraně signálu na logickém vstupu nebo změnou logické úrovně bitu, konfigurovaných pro funkci [Zpomalení vpřed] (dAF) při chodu vzad.
- Aktivaci této funkce je možné ovládat logickým vstupem nebo bitem řídicího slova, konfigurovaných pro tuto funkci.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

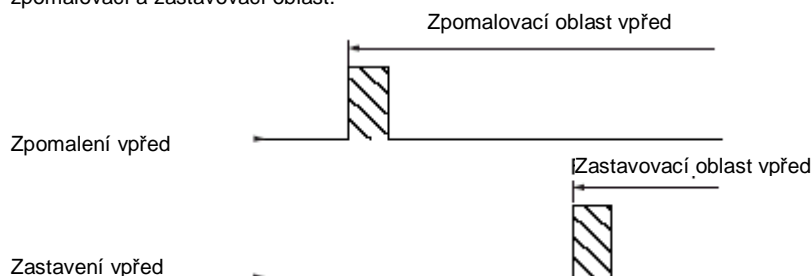
[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Příklad : Polohování pomocí koncových spínačů



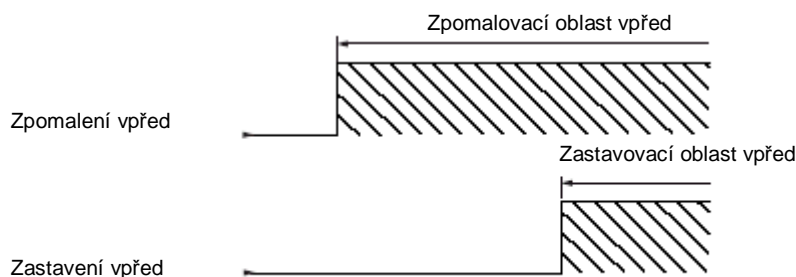
Činnost s krátkými vačkami

Pokud je frekvenční měnič uveden do provozu poprvé nebo po návratu do továrního nastavení je nutné tuto funkci inicializovat mimo zpomalovací a zastavovací oblast.



Činnost s dlouhými vačkami

V tomto případě není omezení, to znamená, že funkce je aktivní po celé dráze.



[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] (FUn-)

[1.7 APPLICATION FUNCT.]

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
LP0-	n Sub-menu polohování pomocí čidel nebo koncových spínačů [REŽIM POLOHOVÁNÍ] [POSITIONING BY SENSORS] UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
SAF	q Konfigurace funkce zastavení ve směru vpřed [Stop vpřed] [Stop FW limit sw.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] (nO): funkce není aktivní		
LI1	o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)		
-	o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3201		
-	o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3202		
C101	o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus		
-	o [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO)		
-	o [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO)		
-	o [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací deska s PLC v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO)		
Cd00	o [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupu		
-	o [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu		
	Funkce stop vpřed je aktivována přechodem logického vstupu nebo bitu řídicího slova z log. 0 do log.1.		
SAr	q Konfigurace funkce zastavení ve směru vzad [Stop vzad] [Stop RV limit sw.]		[Ne] (nO)
	Možnosti konfigurace jsou stejné jako pro funkci [Stop vpřed] (SAF), uvedené výše.		
	Funkce stop vzad je aktivována přechodem logického vstupu nebo bitu řídicího slova z log. 0 do log.1.		
dAF	q Konfigurace funkce zpomalení ve směru vpřed [Zpomalení vpřed] [Slowdown forward]		[Ne] (nO)
	Možnosti konfigurace jsou stejné jako pro funkci [Stop vpřed] (SAF), uvedené výše.		
	Funkce zpomalení vpřed je aktivována přechodem logického vstupu nebo bitu řídicího slova z log. 0 do 1.		
dAr	q Konfigurace funkce zpomalení ve směru vzad [Zpomalení vzad] [Slowdown reverse]		[Ne] (nO)
	Možnosti konfigurace jsou stejné jako pro funkci [Stop vpřed] (SAF), uvedené výše.		
	Funkce zpomalení vzad je aktivována přechodem logického vstupu nebo bitu řídicího slova z log. 0 do 1.		
CLS	q Konfigurace funkce vypnutí režimu polohování [Vypnutí polohování] [Disable limit sw]		[Ne] (nO)
	Funkce je přístupná, je-li konfigurován alespoň jeden polohovací snímač.		
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita		
LI1	o [LI1] (LI1): Ovládání logickým vstupem.		
-	:		
-	:		
-	:		
	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.		
	Uvedení zvoleného logického vstupu nebo bitu řídicího slova do stavu log.1, deaktivuje funkci polohování.		
	Je-li v této době pohon zpomalen na otáčky LSP nebo zastaven z důvodu polohování, dojde k rozběhu na aktuální žádanou hodnotu otáček.		
PAS	q Konfigurace způsobu zastavení v režimu polohování - [Po rampě] (nO) typ zastavení [Typ zastavení] [Stop type]		
	Funkce je přístupná, je-li konfigurován alespoň jeden polohovací snímač.		
rMP	o [Po rampě] [Ramp stop] (rMP): Se sledováním doběhové rampy		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
YES	o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení s volným doběhem motoru		
dSF	q Konfigurace způsobu zastavení v režimu polohování - [Standardní] (Std) typ rampy [Typ rampy] [Deceleration type]		
Std	o [Standardní] [Standard] (Std): Se sledováním platné doběhové rampy. Použije se nastavení rampy [Doba doběhu] (dEC) nebo [Doba doběhu 2] (dE2) dle toho, která je aktuálně platná.		
OPt	o [Optimalizovaný] [Optimized] (OPt): S optimalizací doběhové rampy. Doba doběhu se spočítá dle aktuálních otáček motoru v okamžiku aktivace snímače pro zpomalení. Tímto způsobem je možné optimalizovat dobu chodu na nízkých otáčkách.		

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Sub-menu přepínání sad parametrů [PŘEPÍNÁNÍ SAD PARAMETRŮ] (MLP-)

Funkce umožňuje zvolit až 15 parametrů ze sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-), viz strana 50. Tyto parametry tvoří základní sadu, pro kterou lze vytvořit další dvě modifikované sady. Pomocí jednoho nebo dvou logických vstupů nebo bitů řídicího slova je potom možné přepínat mezi vybranou základní sadou parametrů (sada 1) a sadou 2 nebo sadou 1 až 3. Přepínání je možné provádět za provozu motoru.

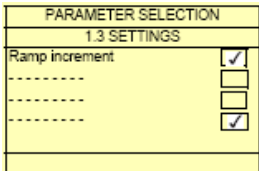
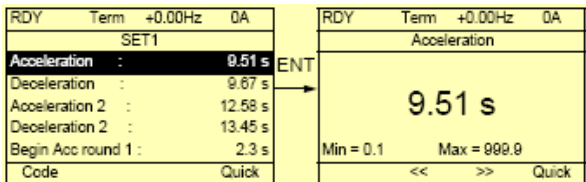
	Základní sada (Sada 1)	Sada 2	Sada 3
	Parametr 1	Parametr 1	Parametr 1
	Parametr 2	Parametr 2	Parametr 2
	Parametr 3	Parametr 3	Parametr 3
	Parametr 4	Parametr 4	Parametr 4
	Parametr 5	Parametr 5	Parametr 5
	Parametr 6	Parametr 6	Parametr 6
	Parametr 7	Parametr 7	Parametr 7
	Parametr 8	Parametr 8	Parametr 8
	Parametr 9	Parametr 9	Parametr 9
	Parametr 10	Parametr 10	Parametr 10
	Parametr 11	Parametr 11	Parametr 11
	Parametr 12	Parametr 12	Parametr 12
	Parametr 13	Parametr 13	Parametr 13
	Parametr 14	Parametr 14	Parametr 14
	Parametr 15	Parametr 15	Parametr 15
Logický vstup, konfigurovaný pro funkci [Přepínání 2 sad] (CHA1)	0	1	0 nebo 1
Logický vstup, konfigurovaný pro funkci [Přepínání 3 sad] (CHA2)	0	0	1

Poznámka 1: Vybrané parametry sady 1 až 3 nelze po aktivaci této aplikační funkce dále nastavovat v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-). Veškeré změny nastavení, provedené v tomto sub-menu budou po vypnutí frekvenčního měniče vymazány. Hodnoty parametrů lze měnit i za provozu v sub-menu [PŘEPÍNÁNÍ SAD PARAMETRŮ] (MLP-).

Poznámka 2: Aplikační funkci *přepínání sad parametrů* nelze konfigurovat prostřednictvím integrovaného obslužného terminálu. Nastavené hodnoty jednotlivých parametrů lze měnit prostřednictvím integrovaného obslužného terminálu pouze tehdy, byla-li tato aplikační funkce předtím aktivována pomocí grafického obslužného terminálu, softvéru Power-Suite nebo po komunikační sběrnici. Pokud funkce konfigurována nebyla, sub-menu (MLP-), (PS1-), (PS2-) a (PS3-) nejsou prostřednictvím integrovaného terminálu přístupná.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
MLP-	n Sub-menu přepínání sad parametrů [PŘEPÍNÁNÍ SAD PARAMETRŮ] [PARAM. SET SWITCHING]		
CHA1	q Konfigurace funkce přepínání 2 sad parametrů [Přepínání 2 sad] [2 Parameter sets]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i>		
LI1	o [LI1] (LI1): <i>Ovládání logickým vstupem.</i>		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.		
CHA2	q Konfigurace funkce přepínání 3 sad parametrů [Přepínání 3 sad] [3 Parameter sets]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i>		
LI1	o [LI1] (LI1): <i>Ovládání logickým vstupem.</i>		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.		
	q Volba parametrů základní sady [KONFIGURACE SADY] [PARAMETER SELECTION]		
	Volbu parametrů základní sady lze provést pomocí grafického obslužného terminálu, pokud [Přepínání 2 sad] = [Ne]. Volba parametrů se provede zatržením v okně konfigurace sady, které zahrnuje všechny přístupné parametry sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-). Je možné zvolit 1 až 15 parametrů. Volba, znázorněná zatržením v okénku vedle parametru se provede stiskem navigačního tlačítka grafického terminálu (ENTER). Dalším stiskem lze volbu zrušit.		
			
PS1-	q Nastavení parametrů základní sady [SADA 1] [SET 1]		
	Funkce je přístupná, pokud byl konfigurován alespoň jeden parametr v okně [KONFIGURACE SADY]. Změnu hodnoty parametru je možné provést po jeho nalistování otáčením navigačního tlačítka a jeho volbě stiskem tlačítka v okně nastavení parametru. Parametry v sub-menu [SADA 1] jsou uspořádány v takovém pořadí, jak byly zvoleny.		
			
	Pomocí integrovaného terminálu se konfigurace provádí v sub-menu nastavení.		

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
MLP-	n Sub-menu přepínání sad parametrů [PŘEPÍNÁNÍ SAD PARAMETRŮ] [PARAM. SET SWITCHING]		
PS2-	q Nastavení parametrů sady 2 [SADA 2] [SET 2]		
PS3-	q Nastavení parametrů sady 3 [SADA 3] [SET 3]		

Poznámka: Před spuštěním motoru se doporučuje provést kontrolu nastavení zvolených parametrů!

Některé parametry jsou vzájemně neslučitelné a po přepnutí mohou být zakázány. Neslučitelnost parametrů musí být respektována i mezi jednotlivými sadami!

Příklad : Nejvyšší hodnota nízkých otáček (LSP) v jednotlivých sadách musí být menší, než nejnižší hodnota vysokých otáček (HSP).

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Přepínání motorů nebo konfigurací frekvenčního měniče [PŘEP. MOTORÚ/KONFIG.] (MMC-)

Frekvenční měnič umožňuje použití až 3 konfigurací, které lze uložit v sub-menu [1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] (FCS-), viz strana 211. Každá z těchto konfigurací může být aktivována pomocí logických vstupů nebo bitů řídicího slova.

Aplikační funkce *přepínání motorů nebo konfigurací frekvenčního měniče* umožňuje dva režimy činnosti:

- Přizpůsobení konfigurace a její přepínání pro 2 nebo 3 různé motory nebo mechanismy
- Přepínání 2 nebo 3 různých konfigurací pro jeden motor (Režim přepínání motorů)

Tyto dva režimy nelze kombinovat. (Režim přepínání konfigurací)

Poznámka: Musí být dodrženy následující podmínky:

- Přepínání je možné pouze v zablokovaném stavu frekvenčního měniče. (Motor v klidu) Pokud je signál pro přepnutí aktivován za provozu motoru, k jeho realizaci dojde až při zastavení.
- V režimu přepínání motorů platí další podmínky:
 - Při přepnutí motorů musí být fyzicky přepnuty také odpovídající silové a ovládací svorky pomocí stykačů a relé.
 - Žádný z připojených motorů nesmí mít výkon větší, než je jmenovitý výkon frekvenčního měniče.
- Všechny přepínané konfigurace musí být vytvořeny, uloženy a používány při stejné hardvérové konfiguraci frekvenčního měniče. Následné doplnění o rozšiřovací nebo komunikační desku způsobí zablokování frekvenčního měniče s poruchovým hlášením [!Neznámá konfigur.] (CFF).

Menu a parametry, které lze přepínat v režimu přepínání motorů

[1.3 NASTAVENÍ] (SEt-)

[1.4 PARAMETRY MOTORU] (drC-)

[1.5 VSTUPY / VÝSTUPY] (I-O-)

[1.6 ŘÍZENÍ] (CtL-)

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] (Fun-): s výjimkou aplikační funkce [PŘEP. MOTORÚ/KONFIG.] (LPO-), která může být použita jen jednou.

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] (Flt-): Menu porucha

[1.13 UŽIVATELSKÉ MENU] (USr-): Uživatelské menu

[NÁZEV KONFIGURACE] Název konfigurace, zadaný uživatelem v sub-menu [1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] (FCS-):

Menu a parametry, které lze přepínat v režimu přepínání konfigurací

Stejně jako v režimu přepínání motorů mimo parametrů motoru, které jsou pro všechny konfigurace společné:

- Jmenovitý proud
- Proud pro tepelnou ochranu
- Jmenovité napětí
- Jmenovitá frekvence
- Jmenovité otáčky
- Jmenovitý výkon
- IR kompenzace
- Kompenzace skluzu
- Parametry synchronního motoru
- Typ tepelné ochrany
- Tepelný stav
- Parametry z automatického nastavení parametrů a parametry, přístupné v expertním režimu
- Typ řízení

Poznámka: Nelze přepínat žádné další parametry nebo menu!

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

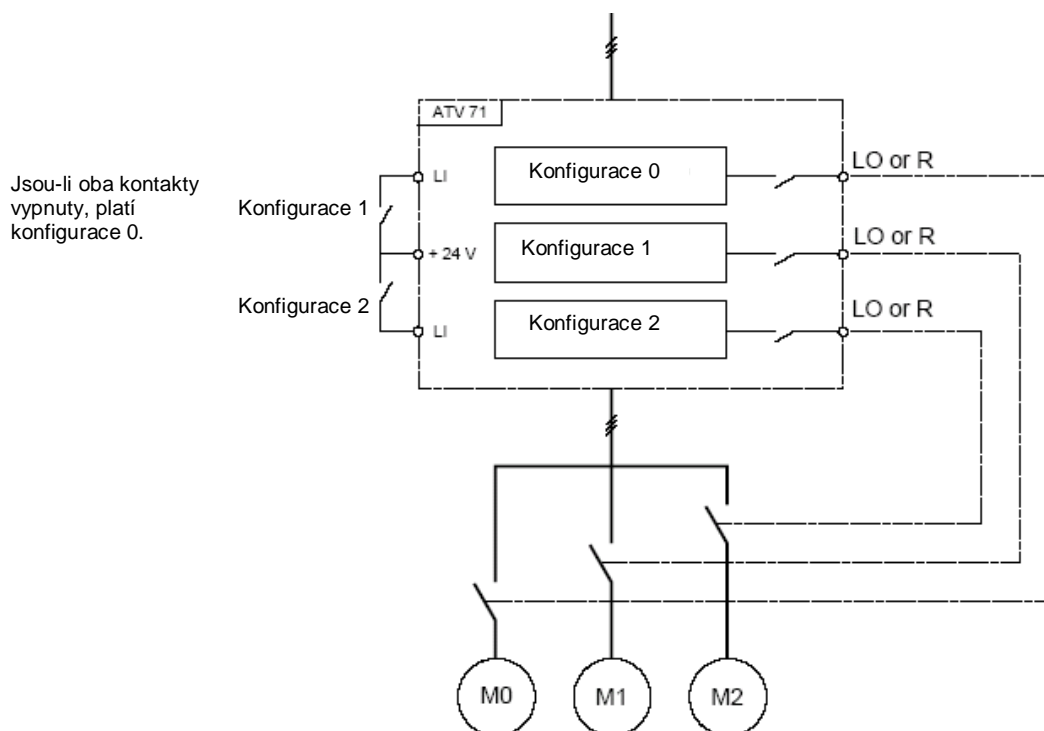
[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Ovládání přepínání motorů nebo konfigurací frekvenčního měniče

Přepínání se provádí v závislosti na počtu motorů nebo přepínaných konfigurací (2 nebo 3) prostřednictvím jednoho nebo dvou logických vstupů. V níže uvedené tabulce jsou uvedeny možné kombinace stavů logických vstupů:

Logický vstup [2 motory/konfig.] (CnF1)	Logický vstup [3 motory/konfig.] (CnF2)	Číslo aktivní konfigurace nebo aktivního motoru
0	0	0
1	0	1
0 nebo 1	1	2

Schematické znázornění zapojení v režimu přepínání motorů:



Automatické nastavení parametrů (autotuning) v režimu přepínání motorů

Automatické nastavení parametrů lze spustit:

- Ručně pomocí logického vstupu po změně motoru
- Automaticky pokaždé, když je aktivován nový motor, bezprostředně po přepnutí. Automatické spouštění je podmíněno nastavením [Automatický auto-tuning] (AUt) = [Ano] (YES), viz strana 66.

Tepelný stav motorů v režimu přepínání motorů

Frekvenční měnič chrání všechny tři motory individuálně. Tepelný stav je vyhodnocován nepřetržitě, i při vypnutí frekvenčního měniče. Autotuning není nezbytné provádět při každém zapnutí frekvenčního měniče, postačí jej provést pro každý motor jednou.

Konfigurace logických výstupů pro signalizaci/ovládání stykačů

V menu [1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] (I-O-) lze pro signalizaci aktuální konfigurace nebo ovládání přepínání motoru konfigurovat logický výstup nebo relé.

Poznámka: Pokud se přepíná i menu [1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] (I-O-) je potřebné konfigurovat daný výstup ve všech konfiguracích, kde je to potřebné.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
MMC-	n Sub-menu přepínání motorů nebo konfigurací frekvenčního měniče [PŘEP. MOTORŮ/KONFIG.] [MULTIMOTORS/CONFIG.]		
CHM	q Volba předmětu přepínání		[Ne] (nO)
	[Předmět přepínání] [Multimotors]		
nO YES	o [Ne] [No] (nO): Přepínání konfigurací		
	o [Ano] [Yes] (YES): Přepínání motorů		
CnF1	q Konfigurace logického vstupu pro přepínání 2 konfigurací frekvenčního měniče nebo motorů [2 konfigurace] [2 Configurations]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] (nO): Bez přepínání konfigurací.		
LI1	o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)		
-	o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3201		
-	o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3202		
C111	o [C111] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus		
-	o [C211] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen		
-	o [C311] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky		
-	o [C411] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací desky s PLC		
-	Funkce slouží pro konfiguraci logického vstupu pro přepínání 2 konfigurací frekvenčního měniče nebo 2 motorů.		
CnF2	q Konfigurace logického vstupu pro přepínání 3 konfigurací frekvenčního měniče nebo motorů [3 konfigurace] [3 Configurations]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] (nO): Bez přepínání konfigurací.		
LI1	o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)		
-	o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3201		
-	o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3202		
C111	o [C111] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus		
-	o [C211] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen		
-	o [C311] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky		
-	o [C411] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací desky s PLC		
-	Funkce slouží pro konfiguraci logického vstupu pro přepínání 3 konfigurací frekvenčního měniče nebo 3 motorů.		
tnL-	n Sub-menu ovládání automatického nastavení parametrů prostřednictvím logického vstupu [OVLÁDÁNÍ AUTOTUNINGU LI] [AUTO TUNING BY LI]		
tUL	q Konfigurace logického vstupu pro spuštění autotuningu		[Ne] (nO)
	[Autotuning konfigur.] [Auto-tune assign.]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita		
LI1	o [LI1] (LI1): Ovládání logickým vstupem.		
-	:		
-	:		
-	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.		
-	Uvedení konfigurovaného logického vstupu nebo bitu řídicího slova do stavu log.1, aktivuje autotuning.		
	Poznámka: Aktivace autotuningu způsobí rozběh motoru.		

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

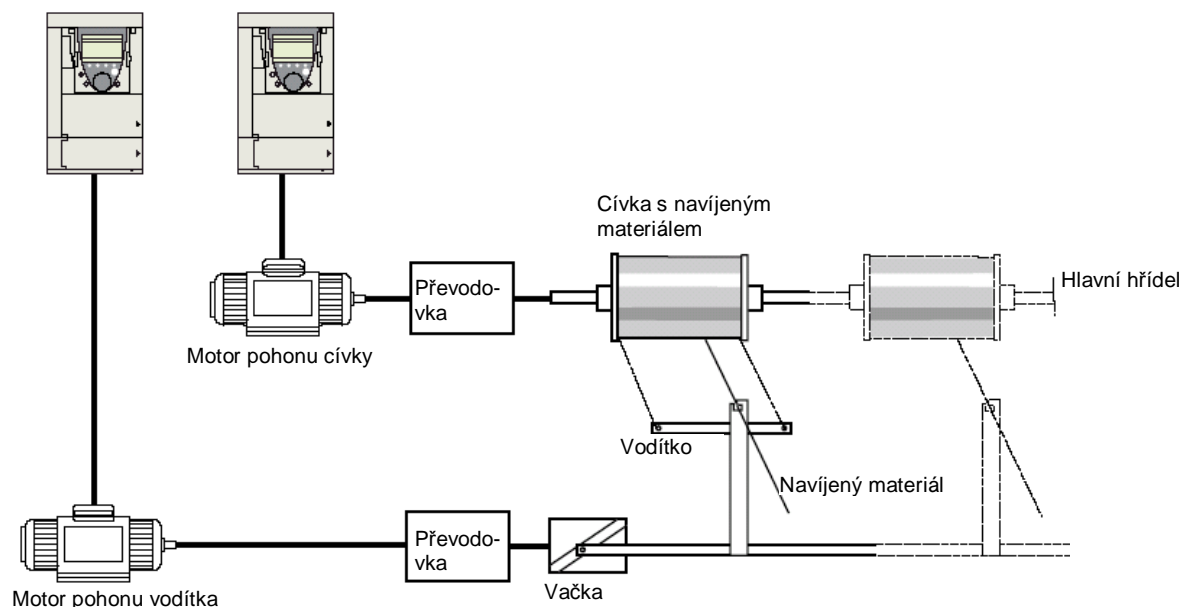
Navíjení

Funkce slouží pro realizaci navíjení cívek vlákna. (Aplikace v textilním průmyslu)

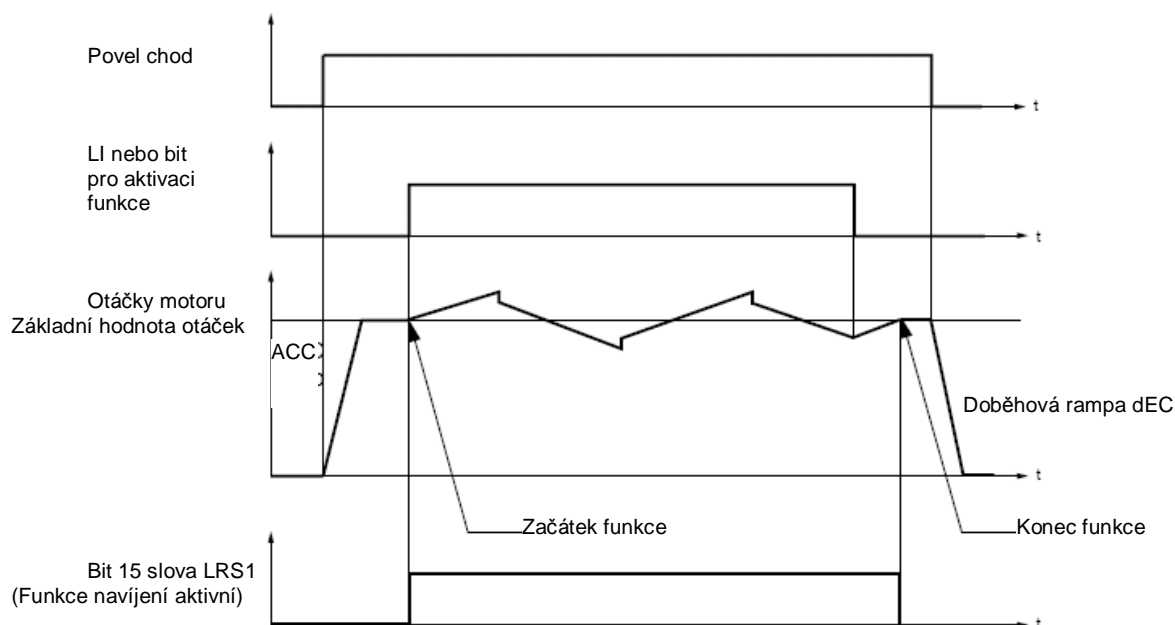
Pohon vodítka

Pohon cívky

Začátek funkce



Otáčky vačky musí sledovat velmi přesně zadaný profil tak, aby kvalita návinu byla stálá, návin byl kompaktní a lineární.



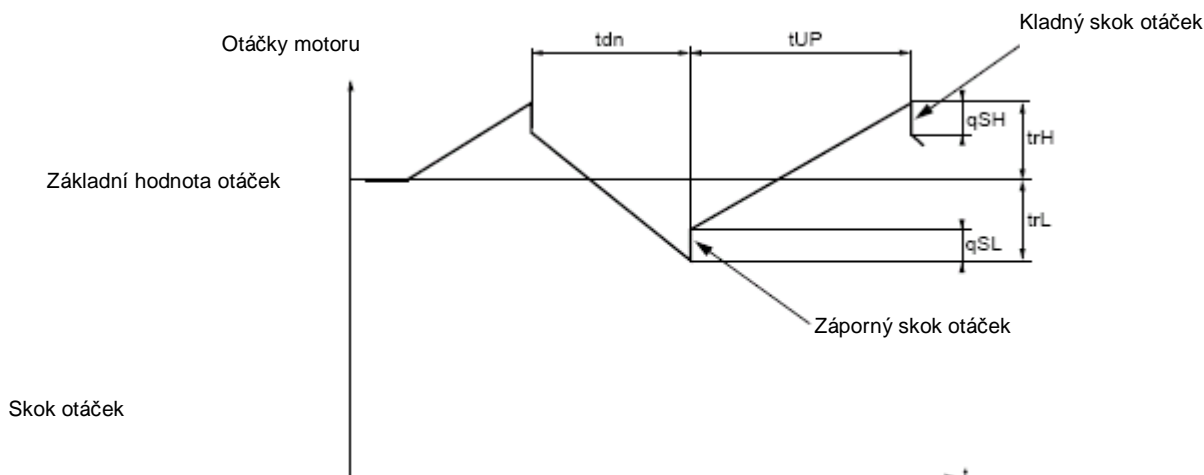
Funkce se aktivuje po aktivuje konfigurovaným logickým vstupem nebo bitem řídicího slova po rozběhu na základní hodnotu otáček. Po deaktivaci funkce se otáčky změní na základní hodnotu otáček se sledováním rampy, definované pro funkci navíjení. Pokud je funkce navíjení aktivní, je bit 15 slova LRS1 ve stavu log.1.

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

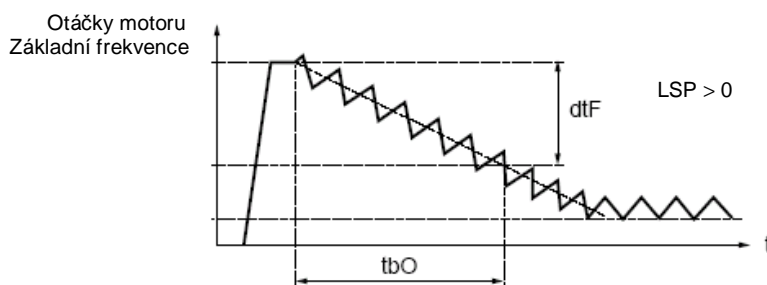
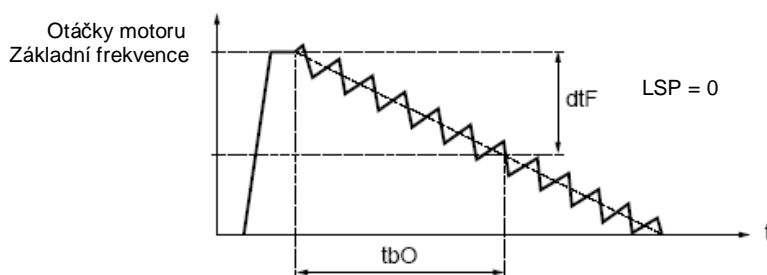
[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Navíjení - parametry pohonu vodička

Parametry slouží pro definování změn otáček okolo základní hodnoty otáček, viz obrázek níže:



- **trC** [Konfig. funkce navíjení] [Yarn control] : Konfigurace LI nebo bitu pro ovládání funkce navíjení.
- **tdn** [Doběh při navíjení] [Traverse ctrl. decel] : Doba doběhu z hodnoty horní frekvence do dolní frekvence v sekundách.
- **tUP** [Rozběh při navíjení] [Traverse ctrl. accel] : Doba rozběhu z hodnoty spodní frekvence do horní frekvence v sekundách.
- **trH** [Horní frekvence] [Traverse high] : Hodnota zvýšení frekvence nad základní hodnotu v Hz.
- **trL** [Dolní frekvence] [Traverse Low] : Hodnota poklesu frekvence pod základní hodnotu v Hz.
- **qSH** [Skok otáček nahoru] [Quick step High] : Velikost skoku frekvence nad hodnotu horní frekvence v Hz.
- **qSL** [Skok otáček dolů] [Quick step Low] : Velikost skoku frekvence pod hodnotu dolní frekvence v Hz.
- **tbO** [Doba navíjení] [Reel time] : Doba pro navíjení cívky v minutách.
Tento parametr se používá pro nastavení doby, po které je aktivováno hlášení konec navíjení. Po uplynutí doby navíjení **tbO** od okamžiku aktivace funkce logickým vstupem nebo bitem řídicího slova, konfigurovaným pro funkci **trC**, změní konfigurovaný logický výstup nebo relé pro funkci **konec navíjení EbO** stav do log. 1.
Zbývající čas lze sledovat online pomocí komunikační sběrnice nebo v sub-menu [1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING].
- **dtF** [Pokles základní frekvence] [Decrease ref speed] : Pokles hodnoty základních otáček za dobu **tbO**.
V některých případech je potřebné snižovat otáčky motoru pohonu vodička v souvislosti se zvětšujícím se průměrem navíjené cívky. Hodnota **dtF** odpovídá poklesu za dobu **tbO**. Po uplynutí této doby pokles otáček pokračuje se stejnou směrnici. Pokud je hodnota parametru **nízké otáčky** nulová, pohon zastaví a pro nový rozběh je potřebný nový povel pro chod. Pokud není hodnota LSP nula, funkce pokračuje na této frekvenci, viz obrázek níže.

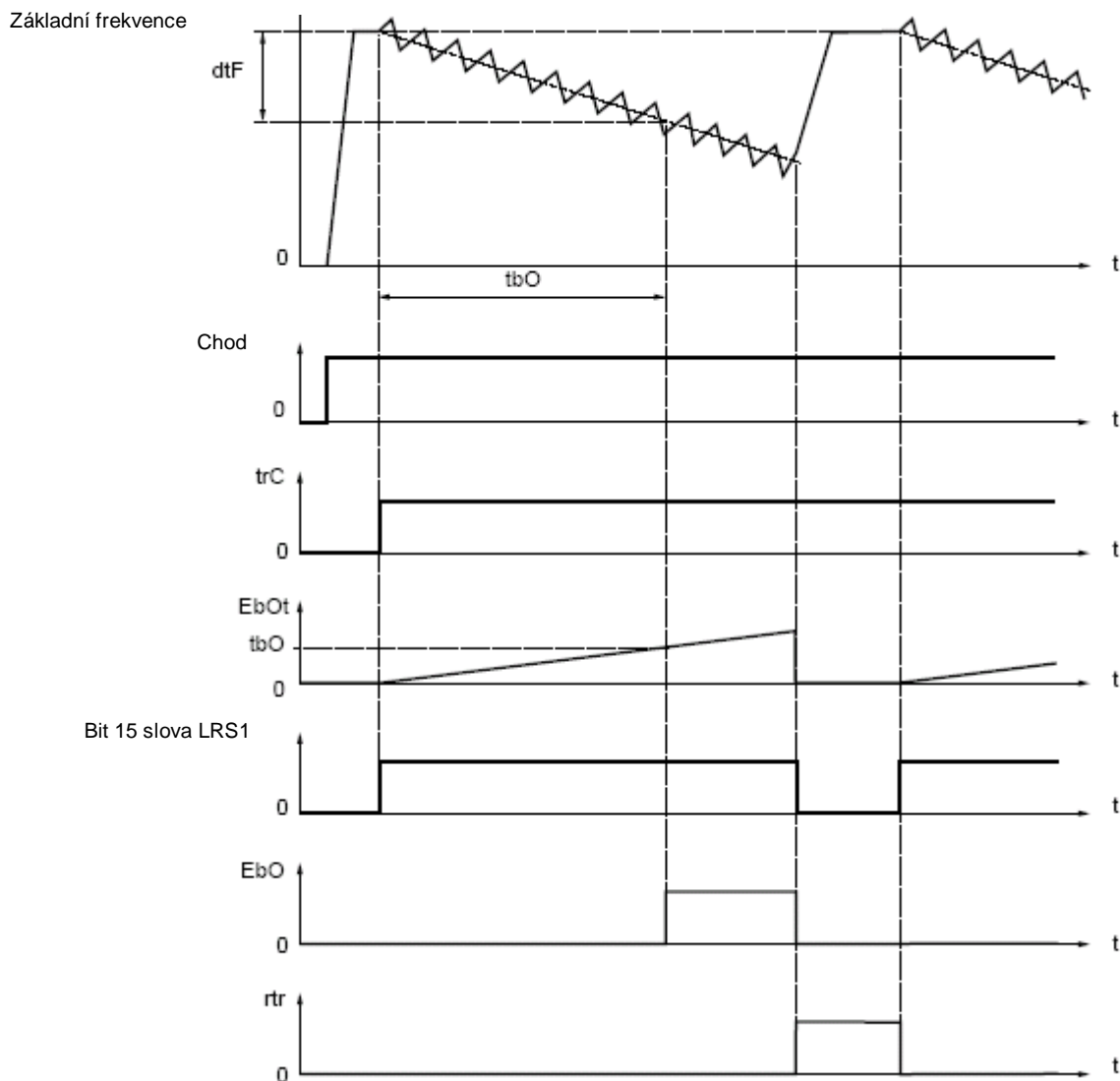


Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Navíjení - parametry pohonu vodítka

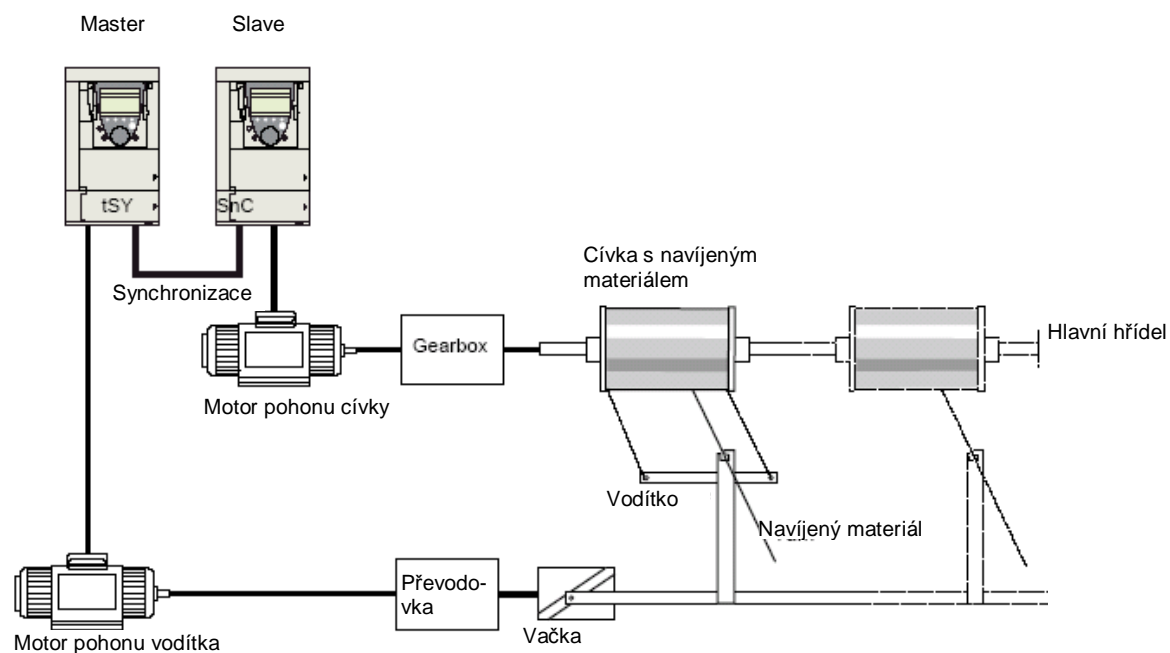
- **rtr** [Obnovení navíjení] [Init. traverse ctrl] : Obnovení funkce navíjení.
Pro tuto funkci lze konfigurovat logický vstup nebo bit řídicího slova. Aktivace funkce způsobí reset signálu *konec navíjení* **EbO** a návrat na základní frekvenci. Po dobu, kdy je logický vstup nebo bit řídicího slova, konfigurovaný pro funkci **rtr** ve stavu log. 1, funkce *navíjení* není v činnosti a otáčky odpovídají základní frekvenci.
Tato funkce se používá hlavně pro výměnu cívek.



Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

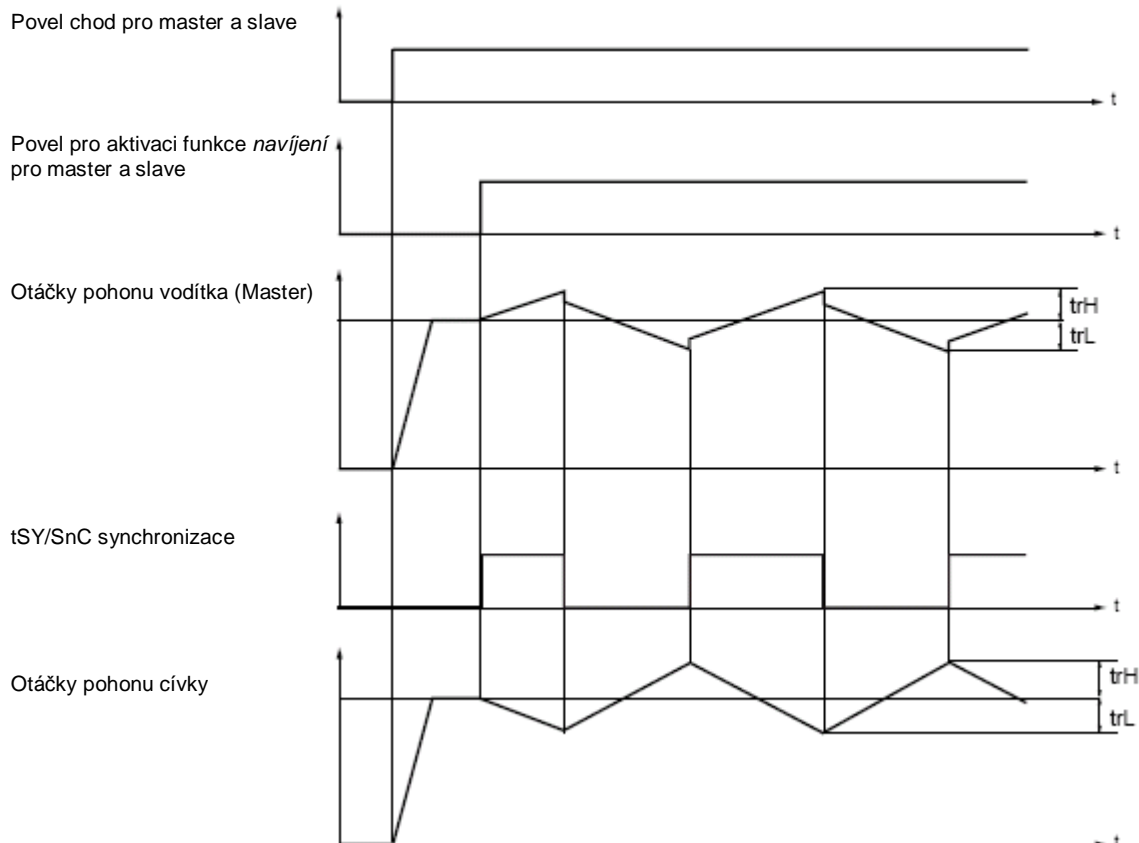
Synchronizace pohonu cívky a vodítka



Funkce *synchronizace pohonu cívky a vodítka* se používá v aplikacích, kde je nutné udržet konstantní tah navíjeného materiálu způsobené změnami otáček pohonu vodítka (Parametry **trL** a **trH**, viz strana 191)

Pro tuto funkci je nutné použít dva pohony. (Jeden master a jeden slave)

Master napájí motor pohonu vodítka, slave pohání prostřednictvím motoru pohonu cívky hřídel s navíjenou cívkou. Aktivace funkce způsobí, že otáčky slave se mění oproti master s opačným znaménkem. Synchronizace se uskuteční připojením logického výstupu frekvenčního měniče master s logickým vstupem měniče slave.



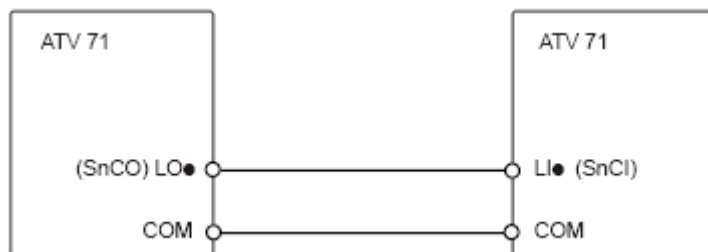
Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Propojení synchronizace pohonu cívky a vodítka

Frekvenční měnič master

Frekvenční měnič slave



Počáteční podmínky pro start funkce jsou následující:

- Základní táčky dosaženy na obou pohonech
- konfigurován vstup [Konfig navijení] (trC)
- přítomen synchronizační signál

Poznámka: Parametry [Horní frekvence] (trH) a [Dolní frekvence] (trL) frekvenčního měniče pohonu slave je nutné nastavit na nulu.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
trO-	n Sub-menu navíjení [NAVÍJENÍ] [TRAVERSE CONTROL] UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
trC	q Konfigurace LI nebo bitu pro ovládání funkce navíjení [Ne] (nO) [Konfig. funkce navíjení] [Yarn control] o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1): Ovládání logickým vstupem. : : o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112. Uvedení konfigurovaného logického vstupu nebo bitu řídicího slova do stavu log.1, aktivuje funkci.		
nO LI1 - - -			
trH	q Hodnata zvýšení frekvence nad základní hodnotu(1) 0 až 10 Hz 4 Hz [Horní frekvence] [Traverse high]		
q			
trL	q Hodnata poklesu frekvence pod základní hodnotu(1) 0 až 10 Hz 4 Hz [Dolní frekvence] [Traverse Low]		
q			
qSH	q Velikost skoku frekvence nad hodnotu horní frekvence (1) 0 až trH 0 Hz [Skok otáček nahoru] [Quick step High]		
q			
qSL	q Velikost skoku frekvence pod hodnotu dolní frekvence (1) 0 až trL 0 Hz [Skok otáček dolů] [Quick step Low]		
q			
tdn	q Doba rozběhu z dolní frekvence do horní frekvence 0.1 až 999.9 s 4 s [Rozběh při navíjení] [Traverse ctrl. accel]		
q			
tUP	q Doba doběhu z horní frekvence do dolní frekvence 0.1 až 999.9 s 4 s [Doběh při navíjení] [Traverse ctrl. decel]		
q			
tbO	q Doba pro navíjení 0 až 9999 min 0 min [Doba navíjení] [Reel time]		
q			
EbO	q Konfigurace logického vstupu pro přepínání 3 konfigurací frekvenčního měniče nebo motorů [3 konfigurace] [Ne] (nO) [3 Configurations] o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita. o [LO1] (LO1): Ovládání logickým výstupem 1 až o [LO4] (LO4): Ovládání logickým výstupem 4. (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat logické výstupy LO1 až LO3 nebo LO1 až LO4) o [R2] (R2): Ovládání prostřednictvím R2 až o [R4] (R4): Ovládání prostřednictvím R4. (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat relé R2 až R3 nebo R2 až R4) Relé nebo logický výstup, konfigurovaný pro tuto funkci změni stav do log. 1, pokud uplyne doba [Doba navíjení] (tbO)		
nO LO1 - LO4 - R2 - R4			

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-)

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
trO-	n Sub-menu navíjení (pokračování) [NAVÍJENÍ] [TRAVERSE CONTROL]		
SnC	q Konfigurace vstupu pro příjem synchronizačního signálu [Konfig. vstupu synchronizace] [Counter wobble]		[Ne] (nO)
nO LI1 - - -	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i> o [LI1] (LI1): <i>Ovládání logickým vstupem.</i> o [...]: Viz podmínky nastavení na straně 112. <p>Funkci je potřebné konfigurovat na frekvenčním měniči pohonu slave.</p>		
tSY	q Konfigurace výstupu pro vysílání synchronizačního signálu [Konfig. výstupu synchronizace] [Sync. wobble]		[Ne] (nO)
nO LO1 - LO4 - R2 - R4	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita.</i> o [LO1] (LO1): <i>Ovládání logickým výstupem 1</i> až o [LO4] (LO4): <i>Ovládání logickým výstupem 4.</i> (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat logické výstupy LO1 až LO3 nebo LO1 až LO4) o [R2] (R2): <i>Ovládání prostřednictvím R2</i> až o [R4] (R4): <i>Ovládání prostřednictvím R4.</i> (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat relé R2 až R3 nebo R2 až R4) <p>Funkci je potřebné konfigurovat na frekvenčním měniči pohonu master.</p>		
dtF	q Pokles hodnoty základních otáček [Pokles základní frekvence] [Decrease ref speed]	0 až 1000 Hz	0 Hz
q rtr	q Obnovení funkce navíjení. [Obnovení navíjení] [Init. traverse ctrl]		[Ne] (nO)
nO LI1 - - -	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i> o [LI1] (LI1): <i>Ovládání logickým vstupem.</i> o [...]: Viz podmínky nastavení na straně 112. <p>Změna stavu logického vstupu nebo bitu řídicího slova, konfigurovaného pro tuto funkci do log. 1, způsobí reset signálu <i>konec navíjení</i> EbO a návrat na <i>základní frekvenci</i>.</p>		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] (FUn-)

[1.7 APPLICATION FUNCT.]

Funkce nouzový režim jízdy

Tato funkce se obvykle používá ve výtahových aplikacích. Je k dispozici pouze u frekvenčních měničů ATV71...N4. (Napájecí napětí 380/480V) Pokud se výtahová kabina zastaví v důsledku výpadku síťového napájecího napětí mezi 2 patry, umožňuje v přiměřené době realizovat její vyproštění.

Funkce vyžaduje záložní zdroj napájecího napětí pro napájení frekvenčního měniče. Záložní napájecí zdroj umožní i při sníženém napětí a v omezeném pracovním režimu při snížené rychlosti dosáhnou plného momentu na hřídeli motoru.

Funkce vyžaduje:

- Konfiguraci jednoho logického vstupu pro aktivaci nouzového režimu jízdy
- Snížení prahové hodnoty napětí pro vyhodnocení podpětí
- Nastavení odpovídající žádané hodnoty otáček LSP

Po vypnutí frekvenčního měniče následkem výpadku síťového napájecího napětí lze frekvenční měnič opět zapnout při napájení ze záložního zdroje. Pokud je v tomto okamžiku logický vstup, konfigurovaný pro funkci nouzový režim jízdy ve stavu log. 1, nedojde k hlášení poruchy *podpětí*. V tomto stavu lze ovládat kabinu výtahu sníženými otáčkami směrem nahoru nebo dolů.

VAROVÁNÍ

- Konfigurovaný logický vstup nesmí být ve stavu log. 1 v okamžiku připojení síťového napájecího napětí. Pro realizaci tohoto požadavku a zamezení možného zkratu je nutné použít automatické řízení záskoku zdrojů se vzájemně blokovanými stykači.
 - Při zpětném přepnutí ze záložního zdroje na síť musí být konfigurovaný logický vstup ve stavu log. 0. Síťové napájecí napětí lze připojit až po časové prodlevě minimálně 10 s.
- Nerespektování těchto zásad může vést k poškození zařízení.**

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
rFt-	n Sub-menu nouzový režim jízdy [NOUZOVÝ REŽIM] [EVACUATION]		
rFt	q Konfigurace logického vstupu pro aktivaci funkce nouzový režim [Konf. nouzový režim] [Evacuation assign.]		[Ne] (nO)
nO LI1 - - LI14 -	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): funkce není aktivní o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6) o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3201 o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3202. <p>Funkce je aktivní, je-li logický vstup ve stavu log. 1, v klidu pohonu. Funkce je aktivní i v případě, že byl konfigurovaný logický vstup během provozu uveden do stavu log. 0, až do okamžiku zastavení.</p>		
rSU	q Napětí záložního zdroje [Napětí záložního zdroje] [Evacuation Input V.]	220 až 320 V	220 V
rSP	q Hodnota žádané hodnoty otáček v nouzovém režimu [Nouzová žád. hodnota] [Evacuation freq.]		5 Hz
q	<p>Parametr je přístupný, je-li konfigurován libovolný vstup [Konf. nouzový režim] (rFt) Rozsah nastavení je určen nastavením parametrů [Nízké otáčky] (LSP), viz strana 52, [Jmen. frekvence motoru] (FrS) a [Jmen. napětí motoru] (UnS), viz strana 65 a parametrem [Napětí záložního zdroje] (rSU), viz výše.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Je-li $LSP < (FrS \times rU/UnS)$, potom min hodnota rSP = LSP a max hodnota rSP = $(FrS \times rSU/UnS)$ • Je-li $LSP \geq (FrS \times rU/UnS)$, potom rSP = $(FrS \times rSU/UnS)$ 		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.7 – Aplikační funkce

[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] (FUn-)

[1.7 APPLICATION FUNCT.]

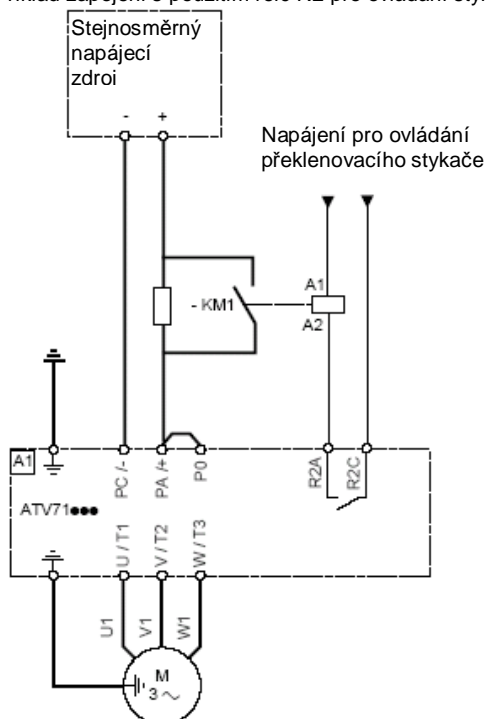
Funkce *napájení frekvenčního měniče do ss meziobvodu*

Tato funkce je k dispozici pouze pro frekvenční měniče ATV71... M3 \geq 18.5 kW a ATV71... N4 > 18.5 kW.

Napájení do ss meziobvodu vyžaduje chráněný zdroj ss napětí odpovídajícího výkonu a napětí, který je nutno připojit přes vhodně dimenzovaný nabíjecí rezistor. Po nabití kondenzátorů je nutné rezistor přemostit vhodným stykačem. Dimenzování těchto komponentů prosím konzultujte se Schneider Electric CZ nebo Vaším dodavatelem.

Funkce *napájení frekvenčního měniče do ss meziobvodu* umožňuje pro ovládání překlenovacího stykače nabíjecího rezistoru použít logický výstup nebo relé frekvenčního měniče.

Příklad zapojení s použitím relé R2 pro ovládání stykače:

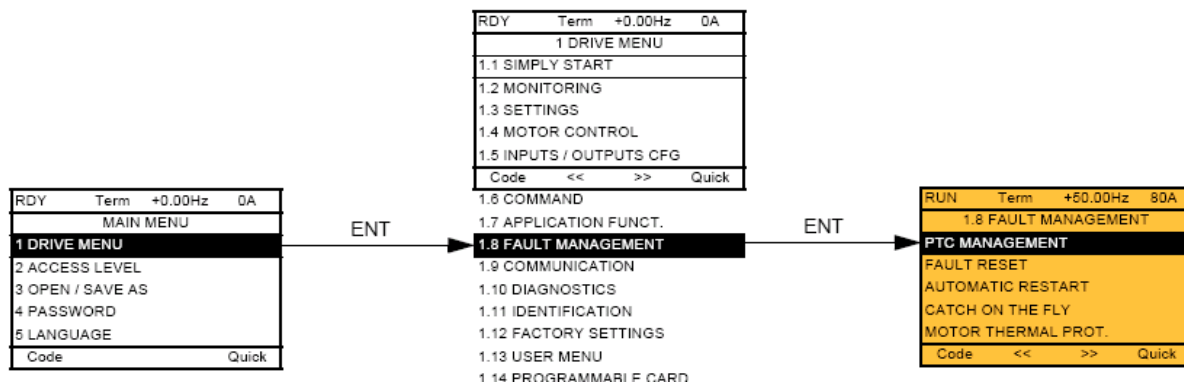


Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
dCO-	n Sub-menu napájení frekvenčního měniče do ss meziobvodu [NAPÁJENÍ DO SS MEZIOBVODU] [DC BUS SUPPLY] Pouze pro frekvenční měniče ATV71...M3 \geq 18.5 kW a ATV71... N4 > 18.5 kW.		
dCO	q Konfigurace výstupu pro ovládání překlenovacího stykače nabíjecího rezistoru [Konf. ovládání stykače] [Precharge cont. ass.]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita.</i>		
LO1	o [LO1] (LO1): <i>Ovládání logickým výstupem 1</i>		
-	až		
LO4	o [LO4] (LO4): <i>Ovládání logickým výstupem 4.</i> (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat logické výstupy LO1 až LO3 nebo LO1 až LO4)		
-			
R2	o [R2] (R2): <i>Ovládání prostřednictvím R2</i>		
-	až		
R4	o [R4] (R4): <i>Ovládání prostřednictvím R4.</i> (Dle toho, zda jsou-li použity 1 nebo 2 rozšiřovací desky V/V, lze konfigurovat relé R2 až R3 nebo R2 až R4)		

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

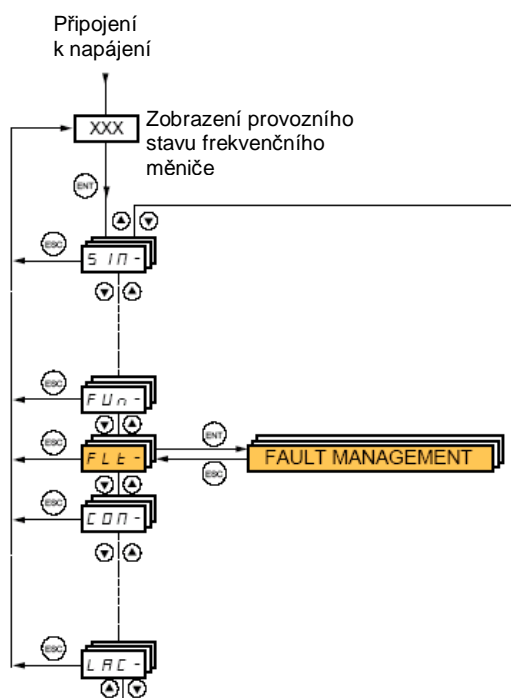
[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Přístup pomocí grafického obslužného terminálu :



Přístup pomocí vestavěného obslužného terminálu:

Seznam funkcí:



Kód	Název sub-menu	Str
PtC-	[VÝHODNOCENÍ PTC] [PTC MANAGEMENT]	197
rSt-	[RESET PORUCHY] [FAULT RESET]	197
Atr-	[AUTOMATICKÝ RESET] [AUTOMATIC RESTART]	198
FLr-	[LETMÝ START] [CATCH ON FLY]	199
tHt-	[TEPELNÁ OCHRANA MOTORU] [MOTOR THERMAL PROT.]	201
OPL-	[!!VÝPADEK VÝST.FÁZE] [OUTPUT PHASE LOSS]	201
IPL-	[!!VÝPADEK FÁZE SÍTĚ] [INPUT PHASE LOSS]	202
OHL-	[TEPELNÁ OCHRANA MĚNIČE] [DRIVE OVERHEAT]	202
SAt-	[ODLOŽENÉ ZASTAVENÍ] [THERMAL ALARM STOP]	203
EtF-	[!!EXTERNÍ PORUCHA] [EXTERNAL FAULT]	204
USb-	[!!PODPĚTÍ SÍTĚ] [UNDERVOLTAGE MGT]	205
tIt-	[ZKOUŠKA IGBT] [IGBT TESTS]	206
LFL-	[!!PŘERUŠENÍ 4-20mA] [4-20mA LOSS]	207
InH-	[POTLAČENÍ PORUCHY] [FAULT INHIBITION]	208
CLL-	[!!PORUCHA KOMUNIKACE] [COM FAULT MANAGEMENT]	209
Sdd-	[!!PORUCHA ENKODÉRU] [ENCODER FAULT]	210
tId-	[!!PROUD./MOMENT.OMEZENÍ] [TORQUE OR ILIM DETECT.]	210
brP-	[OCHRANA BRZDNÉHO REZ.] [DB RES.PROTECTIC]	211
tnF-	[!! AUTOTUNING] [AUTO TUNING FAULT]	211
PPI-	[HW KONFIG.MĚNIČE] [CARDS PAIRING]	212
LFF-	[NOUZOVÉ OTÁČKY] [FALLBACK SPEED]	213
FSt-	[DĚLICÍ KOEF.RAMPY] [RAMP DIVIDER]	213
dCI-	[BRZDĚNÍ SS PROUDEM] [DC INJECTION]	213

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.8 – **Chování při poruše**

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Parametry sub-menu [1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] (FLt-) lze změnit pouze v zablokovaném stavu frekvenčního měniče, pokud je motor v klidu. Výjimku tvoří parametry, které jsou označeny ve sloupci kódu funkce symbolem **Q**. Tyto parametry lze modifikovat jak za klidu, tak i za provozu frekvenčního měniče.

Vyhodnocení tepelného stavu motoru pomocí snímačů PTC ve vinutí:

Frekvenční měnič je schopen vyhodnocovat až 3 sady tepelných snímačů PTC:

- 1 sadu prostřednictvím vstupu LI6. Funkci vstupu pro vyhodnocení PTC je nutno konfigurovat pomocí hardvérového přepínače, SW2, který je umístěn na řídicí desce.
- 1 sadu na každé přídavné desce VW3A3201 a VW3A3202

Frekvenční měnič pro každou sadu tepelných snímačů PTC vyhodnocuje:

- Tepelný stav motoru
- Přerušené vedení k tepelným snímačům nebo poškozený snímač
- Zkrat na vedení k tepelným snímačům

Tepelná ochrana motoru pomocí čidel PTC je nezávislá na tepelné ochraně I²t. Oba způsoby tepelné ochrany motoru lze vzájemně kombinovat.

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PtC-	n Sub-menu tepelná ochrana motoru prostřednictvím PTC [VYHODNOCENÍ PTC] [PTC MANAGEMENT]		
PtCL	q Tepelná ochrana motoru snímači PTC prostřednictvím logického vstupu LI6 [PTC = LI6] [LI6 = PTC probe]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita.</i>		
AS	o [Vždy] [Always] (AS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována nepřetržitě</i> , pokud je napájena řídicí deska. (I v případě, že je odpojeno síťové napájecí napětí frekvenčního měniče)		
rdS	o [Síť připojena] [Power ON] (rdS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována</i> , pokud je k frekvenčnímu měniči připojeno síťové napájecí napětí.		
rS	o [Motor v chodu] [Motor ON] (rS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována</i> , pokud je napájen motor.		
PtC1	q Tepelná ochrana motoru snímači PTC prostřednictvím přídatné desky VW3A3201 [PTC = VW3A3201] [PTC1 probe]		[Ne] (nO)
nO	Funkce je přístupná, je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - rozšiřovací deska typu VW3A3201.		
AS	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita.</i>		
rdS	o [Vždy] [Always] (AS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována nepřetržitě</i> , pokud je napájena řídicí deska. (I v případě, že je odpojeno síťové napájecí napětí frekvenčního měniče)		
rS	o [Síť připojena] [Power ON] (rdS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována</i> , pokud je k frekvenčnímu měniči připojeno síťové napájecí napětí.		
PtC2	q Tepelná ochrana motoru snímači PTC prostřednictvím přídatné desky VW3A3202 [PTC = VW3A3202] [PTC2 probe]		[Ne] (nO)
nO	Funkce je přístupná, je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - rozšiřovací deska typu VW3A3202.		
AS	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita.</i>		
rdS	o [Vždy] [Always] (AS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována nepřetržitě</i> , pokud je napájena řídicí deska. (I v případě, že je odpojeno síťové napájecí napětí frekvenčního měniče)		
rS	o [Síť připojena] [Power ON] (rdS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována</i> , pokud je k frekvenčnímu měniči připojeno síťové napájecí napětí.		
	o [Motor v chodu] [Motor ON] (rS): <i>Porucha PTC je vyhodnocována</i> , pokud je napájen motor.		
rSt-	n Sub-menu reset poruchy [RESET PORUCHY] [FAULT RESET]		
rSF	q Konfigurace vstupu pro ruční reset poruchy [Konf.: Reset poruchy] [Fault reset]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] (nO): funkce není aktivní		
LI1	o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6)		
-	o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3201		
-	o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V typové označení VW3A3202		
C101	o [C101] (C101) až [C115] (C115): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky Modbus		
-	o [C201] (C201) až [C215] (C215): Při ovládání prostřednictvím integrované komunikační linky CANopen v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO)		
-	o [C301] (C301) až [C315] (C315): Při použití příslušenství - rozšiřovací komunikační desky v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO)		
-	o [C401] (C401) až [C415] (C415): Při použití příslušenství - rozšiřovací deska s PLC v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO)		
Cd00	o [CD00] (C00) až [CD13] (Cd13): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout také prostřednictvím odpovídajícího logického vstupu		
-	o [CD14] (Cd14) a [CD15] (Cd15): v profilu zadávání [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO) lze přepnout pouze bez logického vstupu		
	Pokud příčina poruchy pominula, <i>reset poruchy</i> nastane po uvedení konfigurovaného logického vstupu nebo bitu řídicího slova do stavu log. 1. Klávesa STOP/RESET na grafickém obslužném terminálu frekvenčního měniče má stejnou funkci. Seznam poruch, které lze resetovat ručně naleznete na stranách 240 až 243 této příručky.		

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Atr-	n Sub-menu automatický restart po poruše [AUTOMATICKÝ RESET] [AUTOMATIC RESTART]		
Atr nO YES	q Automatický reset poruchy [Ne] (nO) [Automatický reset] [Automatic restart] <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita. o [Ano] [Always] (AS): Automatický restart motoru po zablokování frekvenčního měniče poruchou, pokud příčina poruchy pominula a umožňují-li to pracovní podmínky. Pokusy o nový rozběh provádí frekvenční měnič automaticky v prodlužujících se časových intervalech 1 s, 5 s, 10 s a následně každou minutu. Pokud je funkce <i>automatický reset</i> aktivní, v průběhu pokusů o reset poruchy zůstává poruchové relé zapnuto. Aby se mohl motor po <i>automatickém resetu</i> poruchy rozběhnout, musí být zachována žádaná hodnota otáček a povel pro chod. <p>Použijte 2-vodičové ovládání [2/3-vodičové ovládání] (tCC) = [2-vodičové] (2C) a typ 2-vodičového ovládání [2-vodičové - typ] (tCt) = [Úroveň] (LEL).</p> <p style="text-align: center;">VAROVÁNÍ</p> <p>Proveďte, zda automatický rozběh motoru po poruše nemůže za žádných okolností ohrozit obsluhu nebo provozované zařízení!</p> <p>Nerespektování tohoto varování může být příčinou vážnému úrazu!</p> <p>Pokud se nepodaří provést reset automaticky v době, nastavené pomocí parametru tAr, frekvenční měnič zůstane zablokován, poruchové relé rozezne až do vypnutí a zapnutí frekvenčního měniče. Seznam poruch, které lze automaticky resetovat naleznete na straně 242 této příručky.</p>		
tAr 5 10 30 1h 2h 3h Ct	q Doba trvání automatického resetu po poruše [5 minut] (5) [Doba autom. resetu] [Max. restart time] <ul style="list-style-type: none"> o [5 minut] [5 minutes] (5): 5 minut o [10 minut] [10 minutes] (10): 10 minut o [30 minut] [30 minutes] (30): 30 minut o [1 hodina] [1 hour] (1h): 1 hodina o [2 hodiny] [2 hours] (2h): 2 hodiny o [3 hodiny] [3 hours] (3h): 3 hodiny o [Trvale] [Unlimited] (Ct): Trvale <p>Tento parametr je přístupný, je-li nastaveno [Automatický reset] (Atr) = [Ano] (YES). Parametr umožňuje omezit počet pokusů o nový rozběh, pokud příčina trvá.</p>		

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
FLr-	n Sub-menu rozběh motoru s automatickým vyhledáním aktuálních otáček [LETMÝ START] [CATCH ON THE FLY]		
	UPOZORNĚNÍ: Tato funkce není slučitelná s některými jinými funkcemi. (Viz strana 118)		
FLr	q Rozběh motoru s automatickým vyhledáním aktuálních otáček [Netmý start] [Catch on the fly] [Ne] (nO)		
	<p>Pokud je zachována žádaná hodnota a povel pro chod, funkce <i>letmý start</i> umožňuje plynulý nový rozběh z hodnoty aktuálních otáček po následujících událostech:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Výpadek nebo krátkodobé odpojení síťového napájecího napětí • Reset poruchy nebo automatický restart • Zastavení volným doběhem <p>Otáčky motoru se při novém rozběhu začnou plynule zvyšovat od vyhledané hodnoty aktuálních otáček při dodržení rozběhové rampy do hodnoty žádaných otáček.</p> <p>o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita.</p> <p>o [Ano] [Yes] (YES): Funkce je aktivní</p> <p>Pokud je funkce aktivní, dochází při každém rozběhu motoru k vyhledávání aktuálních otáček motoru, což může způsobovat malé zpoždění nárůstu proudu při rozběhu. (Max 0.5 s)</p> <p>V případě aktivace funkce [Ovládání externí brzdy] (bLC), viz strana 148, je funkce [Letmý start] (FLr) nuceně nastavena na hodnotu [Ne] (nO)</p>		
nO YES			
Ucb	q Nastavení citlivosti funkce letmý start v oblasti nulových otáček [Citlivost] [Sensitivity]		
		0.4 až 15%	12 %
q	<p>Parametr je přístupný u řady frekvenčních měničů ATV71...M3X od výkonu 55 kW výše a u řady frekvenčních měničů ATV71...N4 od výkonu 90 kW výše, pokud je nastaveno [Letmý start] (FLr) = [Ano] (YES).</p> <p>Hodnotu citlivosti je nutné snížit, pokud není možné <i>letmý start</i> uskutečnit, případně zvýšit, pokud se frekvenční měnič při rozběhu zablokuje poruchou.</p>		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Tepelná ochrana motoru

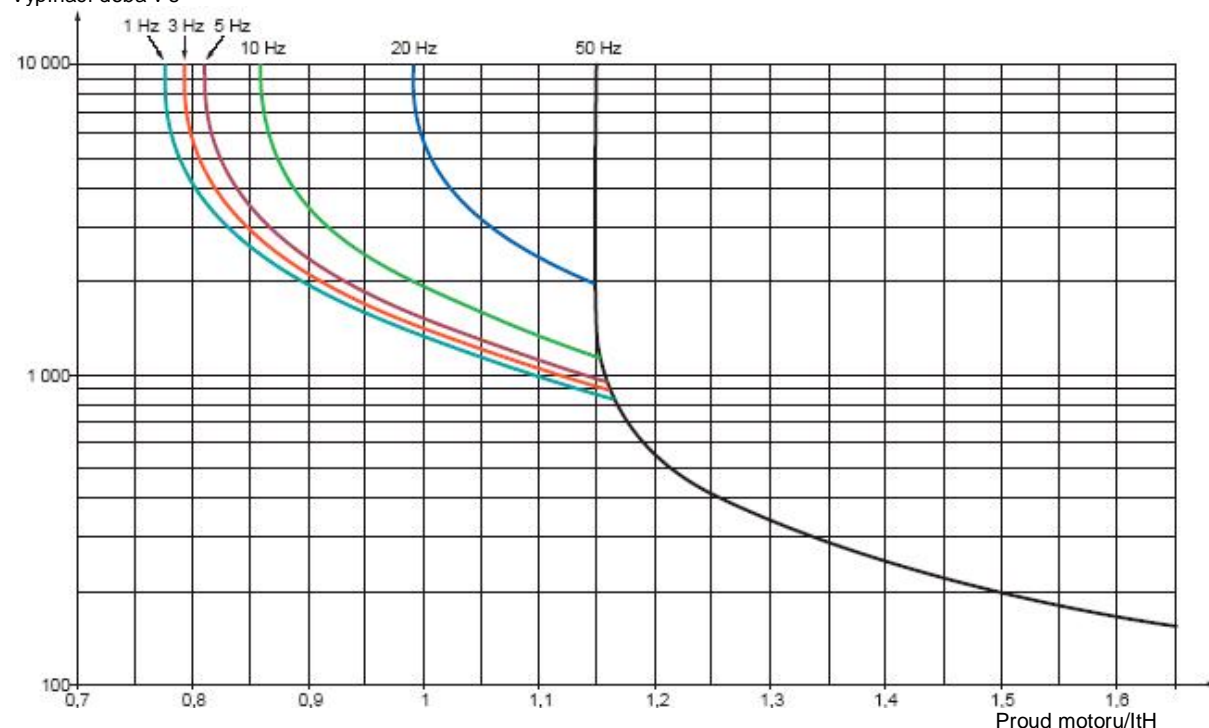
Funkce:

Nepřímá tepelná ochrana motoru na základě výpočtu I^2t .

Poznámka: Paměť tepelného stavu motoru je po vypnutí řídicí desky frekvenčního měniče vynulována.

- Motory s vlastním chlazením:
vypínací charakteristika tepelné ochrany závisí na provozní frekvenci motoru
- Motory s cizím chlazením:
je uvažována pouze jedna vypínací charakteristika tepelné ochrany pro 50 Hz, nezávisle na provozní frekvenci motoru.

Vypínací doba v s



Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
FLr-	n Sub-menu tepelná ochrana motoru [TEPELNÁ OCHRANA MOTORU] [MOTOR THERMAL PROT.]		
FLr	q Typ tepelné ochrany [Vlastní chlazení] (ACL) [Tepelná ochrana-typ] [Motor protect.type]		
nO ACL FCL	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Tepelná ochrana motoru vypnuta. o [Vlastní chlazení] [Self cooled] (ACL): Pro motory s vlastním chlazením o [Cizí chlazení] [Force-cool] (FCL): Pro motory s cizím chlazením <p>Poznámka: pokud tepelný stav motoru překročí 118 % jmenovitého stavu je hlášena porucha přehřátí motoru. Poruchu lze resetovat po vychladnutí motoru, až tepelný stav klesne pod hodnotu 100%.</p>		
ttd	n Prahová hodnota teploty motoru (1) 0 až 118 % 100 % [Prahová teplota motoru] [Motor therm. level]		
q	Nastavení prahové hodnoty teploty motoru pro funkci signalizace překročení prahové hodnoty teploty motoru. (Hlášení relé nebo logickým výstupem)		
ttd2	n Prahová hodnota teploty motoru 2 0 až 118 % 100 % [Prahová teplota motoru 2] [Motor2 therm. level]		
q	Nastavení prahové hodnoty teploty motoru pro funkci signalizace překročení prahové hodnoty teploty motoru 2. (Hlášení relé nebo logickým výstupem)		
ttd3	n Prahová hodnota teploty motoru 3 0 až 118 % 100 % [Prahová teplota motoru 3] [Motor3 therm. level]		
q	Nastavení prahové hodnoty teploty motoru pro funkci signalizace překročení prahové hodnoty teploty motoru 3. (Hlášení relé nebo logickým výstupem)		
OLL	q Nastavení chování při hlášení poruchy přehřátí motoru [Volný doběh] (YES) [?: přehřátí motoru] [Overload fault mgt]		
nO YES Stt	<p>Funkce slouží pro nastavení typu zastavení při hlášení poruchy přehřátí motoru:</p> <ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Porucha přehřátí motoru ignorována o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem o [Dle nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Dle nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt), viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při přehřátí motoru se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru. o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby vychladnutí motoru. o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení přehřátí motoru. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní do doby vychladnutí motoru. o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení o [ss brzdní] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s ně 		
LFF			
rLS			
rMP FSt dCI			
OPL-	n Sub-menu výpadek výstupní fáze [!!VÝPADEK VÝST. FÁZE] [OUTPUT PHASE LOSS]		
OPL	q Nastavení chování měniče při výpadku výstupní fáze [Ano] (YES) [?: Výpadek výst. fáze] [Output Phase Loss]		
nO YES	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Funkce hlídání výpadku výstupní fáze vypnuta. o [Ano] [Yes] (YES): Funkce je aktivní. Při výpadku napájecí fáze motoru dojde k zablokování frekvenčního měniče s hlášením poruchy OPF a volným doběhem motoru. o [Odpojení] [Output cut] (OAC): Odpojení výstupu bez hlášení poruchy. Umožňuje zamezit proudovým špičkám při obnovení propojení s motorem. Po obnovení propojení s motorem dojde k rozběhu s automatickým vyhledáním aktuálních otáček. (I v případě, že nebyla konfigurována funkce <i>letmý start</i>) V případě aktivace funkce [Ovládání externí brzdy] (bLC), viz strana 148, je funkce [Výpadek výst. fáze] (FLr) nuceně nastavena na hodnotu [Ano] (YES). 		
Odt	q Minimální doba trvání výpadku výstupní fáze 0.5 až 10 s 0.5 s [Min doba pro OPL] [OutPh time detect]		
q	Doba trvání výpadku výstupní fáze po jejímž ulnutí je hlášena porucha [!!Výpadek výst. fáze] (OPF).		

(1) Parametr je přístupný také v sub-menu [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-)

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
FLr-	n Sub-menu výpadek fáze napájecího napětí [!!VÝPADEK FÁZE SÍTĚ] []		
IPL	q Hlášení výpadku fáze napájecího napětí [Výpadek fáze sítě] [Input phase loss]		Dle typové velikosti frekvenčního měniče
nO	o [Ne] [Ignore] (nO): Poruchový stav není vyhodnocován. Slouží pro deaktivaci hlášení poruchy při jednofázovém napájení frekvenčního měniče nebo při napájení do ss meziobvodu.		
YES	o [Ano-volný doběh] [Freewheel] (YES): Hlášení poruchy, zablokování měniče, volný doběh motoru. Při výpadku jedné fáze napájecího napětí dojde k hlášení poruchy výpadek fáze napájecího napětí [Výpadek fáze sítě] (IPL) se zablokováním frekvenčního měniče a volným doběhem motoru. Pokud dojde k současnému výpadku dvou nebo všech tří fází, frekvenční měnič pokračuje v činnosti až do hlášení poruch podpětí. Tovární nastavení: [Ne] (nO) pro frekvenční měniče ATV71H037M3 až ATV71HU30M3, pro všechny jiné typové velikosti [Ano-volný doběh] (YES) .		
OHL-	n Sub-menu přehřátí frekvenčního měniče [TEPELNÁ OCHRANA MĚNIČE] [DRIVE OVERHEAT]		
OHL	q Nastavení chování při hlášení poruchy přehřátí měniče [?: Přehřátí měniče] [Overtemp fault mgt]		[Volný doběh] (YES)
nO	Funkce slouží pro nastavení chování při hlášení poruchy přehřátí frekvenčního měniče:		
YES	o [Ne] [No] (nO): Porucha přehřátí měniče ignorována		
Stt	o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem		
	o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt) , viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při přehřátí měniče se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru.		
LFF	o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby vychladnutí měniče.		
rLS	o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení přehřátí měniče. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní do doby vychladnutí měniče na přípustnou mez.		
rMP	o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
dCI	o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118. Poznámka: Hlášení poruchy přehřátí frekvenčního měniče nastane při dosažení 118 % jmenovitého tepelného stavu. Poruchové hlášení lze resetovat, pokud tepelný stav klesne na hodnotu 90%.		
tHA	q Prahová hodnota pro hlášení varování: přehřátí měniče [Prahová teplota měniče] [Drv therm.state all]	0 až 118%	100 %
q	Prahová hodnota pro hlášení varování: přehřátí měniče prostřednictvím logického výstupu nebo relé.		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHO VÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Odložené zastavení při hlášení varování přehřátí motoru nebo frekvenčního měniče

Tato funkce je určena především pro výtahové aplikace. Používá se pro zamezení zastavení výtahu mezi stanicemi z důvodu přehřátí motoru nebo frekvenčního měniče. Pokud je tato funkce aktivní je v případě dosažení tepelného stavu povolena činnost do následujícího zastavení. Po zastavení se frekvenční měnič zablokuje do doby, než tepelný stav poklesne na hodnotu 80 % z nastavené prahové hodnoty pro hlášení varování. Příklad: je-li prahová hodnota nastavena na 90%, obnovení činnosti nastane při 72 % tepelném stavu.

Pro tuto funkci musí být nastavena prahová hodnota pro hlášení varování přehřátí frekvenčního měniče a jedna prahová hodnota pro motor(y), která aktivuje funkci *odložené zastavení*.

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
FLr-	n Sub-menu odložené zastavení při hlášení varování přehřátí [ODLOŽENÉ ZASTAVENÍ] [THERMAL ALARM STOP]		
FLr	q Odložené zastavení při hlášení varování přehřátí motoru nebo měniče [Odložené zastavení] [Thermal alarm stop]		[Ne] (nO)
nO	o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není aktivní.</i> (Při tomto nastavení nejsou následující parametry v tomto sub-menu přístupné.		
YES	o [Ano] [Yes] (YES): <i>Odložené zastavení</i>		
tHA	q Prahová hodnota teploty frekvenčního měniče [Prahová teplota měniče] [Drv therm.state al]	0 až 118%	100 %
q	Nastavení prahové hodnoty teploty rekvenčního měniče pro funkci odložené zastavení.		
ttd	n Prahová hodnota teploty motoru [Prahová teplota motoru] [Motor therm. level]	0 až 118 %	100 %
q	Nastavení prahové hodnoty teploty motoru pro funkci odložené zastavení.		
ttd2	n Prahová hodnota teploty motoru 2 [Prahová teplota motoru 2] [Motor2 therm. level]	0 až 118 %	100 %
q	Nastavení prahové hodnoty teploty motoru 2 pro funkci odložené zastavení.		
ttd3	n Prahová hodnota teploty motoru 3 [Prahová teplota motoru 3] [Motor3 therm. level]	0 až 118 %	100 %
q	Nastavení prahové hodnoty teploty motoru 3 pro funkci odložené zastavení.		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
OHL-	n Sub-menu externí porucha		
	[!!EXTERNAL FAULT] [EXTERNAL FAULT]		
rtr	q Konfigurace logického vstupu pro hlášení externí poruchy		[Ne] (nO)
	[Konfig.:Externí porucha] [External fault ass.]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není použita		
LI1	o [LI1] (LI1): Ovládání logickým vstupem.		
-	:		
-	:		
-	:		
	o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112 . Je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit řídicího slova ve stavu log. 0, není externí porucha. Je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit řídicího slova ve stavu log. 1, vyhodnocení externí poruchy.		
EPL	q Nastavení chování při hlášení externí poruchy		[Volný doběh] (YES)
	[?:Externí porucha] [External fault mgt]		
nO	Funkce slouží pro nastavení chování při hlášení externí poruchy:		
YES	o [Ne] [No] (nO): Externí porucha ignorována		
Stt	o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem		
	o [Dle nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Dle nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt), viz strana 128 , bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82 , pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při externí poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru.		
LFF	o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí externí poruchy.		
rLS	o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení externí poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání externí poruchy.		
rMP	o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
dCI	o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118 .		

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
USb-	n Sub-menu podpětí napájecí sítě		
	[PODPĚTÍ SÍTĚ] [EXTERNAL FAULT]		
USb	q Nastavení chování při podpětí napájecí sítě		[Porucha a R1] (0)
	[?:Podpětí sítě] [UnderV. fault mgt]		
0	o [!!Porucha a R1] [Flt&R1open] (0): Hlášení poruchy podpětí se signalizací prostřednictvím R1		
1	o [!!Porucha bez R1] [Flt&R1close] (1): Hlášení poruchy podpětí, relé R1 zůstane zapnuto.		
2	o [!Varování] [Varning] (2): Hlášení varování podpětí, relé R1 zůstane zapnuto. Pro hlášení varování lze konfigurovat logický výstup nebo relé.		
UrES	q Nastavení jmenovitého napětí napájecí sítě	Dle napájecího napětí měniče	Dle napájecího napětí měniče
	[Napětí sítě] [Mains voltage]		
200	Pro frekvenční měniče řady ATV71...M3:		
220	o [200V stř] [200V ac] (200): Střídavé napájecí napětí 200 V		
240	o [220V stř] [220V ac] (220): Střídavé napájecí napětí 220 V		
260	o [240V stř] [240V ac] (240): Střídavé napájecí napětí 240 V		
	o [260V stř] [260V ac] (260): Střídavé napájecí napětí 260 V. (Tovární nastavení)		
380	Pro frekvenční měniče řady ATV71...N4:		
400	o [380V stř] [380V ac] (380): Střídavé napájecí napětí 380 V		
440	o [400V stř] [400V ac] (400): Střídavé napájecí napětí 400 V		
460	o [440V stř] [440V ac] (440): Střídavé napájecí napětí 440 V		
480	o [460V stř] [460V ac] (460): Střídavé napájecí napětí 460 V.		
	o [480V stř] [480V ac] (480): Střídavé napájecí napětí 480 V. (Tovární nastavení)		
USL	q Nastavení prahové hodnoty napětí pro hlášení poruchy podpětí USF		
	[!!Podpětí- práh] [Undervoltage level]		
	Rozsah nastavení a tovární nastavení je dáno jmenovitým napájecí napětím frekvenčního měniče a nastavením parametru [Napětí sítě] (UrES).		
USt	q Minimální doba trvání podpětí v napájecí síti	0.2 až 999.9 s	0.2 s
	[Min doba pro USF] [Undervolt. time out]		
	Minimální doba trvání podpětí v napájecí síti pro hlášení poruchy [!!Podpětí] (USF).		
StP	n Prevence hlášení poruchy podpětí USF		[Ne] (nO):
	[Prevence hlášení USF] [UnderV. prevention]		
	Aktivací této funkce lze předejít zablokování frekvenčního měniče při hlášení poruchy [!!Podpětí] (USF). Funkce umožňuje nastavit chování frekvenčního měniče při dosažení prahové hodnoty napětí pro prevenci hlášení poruchy podpětí:		
nO	o [Ne] [No] (nO): Funkce není aktivní		
MMS	o [Udržování] [DC Maintain] (MMS): Udržování ss napětí v meziobvodu z kinetické energie zátěže co možná nejdelší dobu.		
rMP	o [Doběh] [Ramp stop] (rMP): Zastavení po nastavitelné rampě [Max doba doběhu] (StM), viz níže.		
LnF	o [Zablokování] [Lock-out] (LnF): Zablokování měniče - (volný doběh) bez hlášení poruchy.		
tSM	q Doba do pokusu o obnovení provozu	1.0 s až 999.9 s	1 s
	[Doba do restartu] [UnderV.restart tm]		
	Časové zpoždění před povolením obnovením provozu po dokončeném zastavení po rampě StM [Prevence hlášení USF] (StP) = [Doběh] (rMP), pokud netrvá podpětí.		
UPL	q Prahová hodnota napětí pro prevenci hlášení poruchy podpětí USF		
	[Prevence USF- práh] [Prevention level]		
	Prahová hodnota napětí ve voltech pro prevenci hlášení poruchy podpětí USF. Parametr je přístupný, je-li funkce [Prevence hlášení USF] (StP) aktivní. Rozsah nastavení a tovární nastavení je dáno jmenovitým napájecí napětím frekvenčního měniče a nastavením parametru [Napětí sítě] (UrES).		
StM	q Doba doběhu pro funkci prevence hlášení USF	0.01 až 60.00 s	1.00 s
	[Max doba doběhu] [Max stop time]		
q	Doba doběhu pro nastavení [Prevence hlášení USF] (StP) = [Doběh] (rMP)		
tbS	q Doba udržování napětí ve ss meziobvodu pro funkci prevence hlášení USF	1 až 9999 s	9999 s
	[Doba udržování] [DC bus maintain tm]		
q	Doba udržování napětí ve ss meziobvodu pro nastavení [Prevence hlášení USF] (StP) = [Udržování] (MMS)		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
<i>tl-</i>	n Sub-menu zkouška IGBT [ZKOUŠKA IGBT] [IGBT TESTS]		
<i>Strt</i>	q Zkouška tranzistorů IGBT výkonové části měniče [Zkouška IGBT] [IGBT test]		[Ne] (nO)
<i>nO</i> <i>YES</i>	<p>o [Ne] [No] (nO): Hlášení poruchy podpětí se signalizací prostřednictvím R1</p> <p>o [Ano] [Yes] (YES): Zkouška tranzistorů IGBT. Tranzistory výkonové části jsou zkoušeny po připojení k napájení a vždy po povelu pro chod. Zkouška způsobí malé zpoždění - řádově několika ms. V případě zjištění závady je frekvenční měnič zablokován.</p> <p>Při zkoušce jsou ověřovány následující parametry:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Zkrat na výstupu frekvenčního měniče (svorky U-V-W) Při případném zkratu je hlášena porucha zkrat na výstupu SCF. - Vadný IGBT. Při závadě je hlášena porucha xtF, kde x je číslo vadného tranzistoru. - Zkratovaný IGBT. Při zkratu tranzistoru je hlášena porucha x2F, kde x je číslo zkratovaného tranzistoru. 		

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
LFL-	n Sub-menu porucha přerušení proudové linky 4 až 20 mA		
	[!!PŘERUŠENÍ 4-20mA] [4-20mA loss]		
LFL2	q Chování při přerušení proudové linky 4-20 mA vstupu AI2		[Ne] (nO)
	[Chování:přerušení 4-20mA AI2] [AI2 4-20 loss]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Výpadek proudové linky ignorován. Toto nastavení je možné pouze v případě, je-li hodnota parametru [Min. hodnota AI2] (CrL2) (viz strana 88) menší, nebo rovna 3 mA nebo je-li [Typ vstupu AI2] (AI2t) = [Napětový] (10U) (viz strana 88).		
YES	o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem		
Stt	o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt) , viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru.		
LFF	o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí příčiny poruchy.		
rLS	o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání poruchy.		
rMP	o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
dCI	o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118.		
LFL3	q Chování při přerušení proudové linky 4-20 mA vstupu AI3		[Ne] (nO)
	[Chování:přerušení 4-20mA AI3] [AI3 4-20 loss]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Výpadek proudové linky ignorován. Toto nastavení je možné pouze v případě, je-li hodnota parametru [Min. hodnota AI3] (CrL2) (viz strana 89) menší, nebo rovna 3 mA.		
YES	o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem		
Stt	o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt) , viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru.		
LFF	o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí příčiny poruchy.		
rLS	o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání poruchy.		
rMP	o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
dCI	o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118.		
LFL4	q Chování při přerušení proudové linky 4-20 mA vstupu AI2		[Ne] (nO)
	[Chování:přerušení 4-20mA AI4] [AI4 4-20 loss]		
nO	o [Ne] [No] (nO): Výpadek proudové linky ignorován. Toto nastavení je možné pouze v případě, je-li hodnota parametru [Min. hodnota AI4] (CrL2) (viz strana 90) menší, nebo rovna 3 mA nebo je-li [Typ vstupu AI4] (AI2t) = [Napětový] (10U) (viz strana 90).		
YES	o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem		
Stt	o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt) , viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru.		
LFF	o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí příčiny poruchy.		
rLS	o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání poruchy.		
rMP	o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
dCI	o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118.		

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHO VÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
InH-	n Sub-menu potlačení hlášení poruchových stavů měniče [POTLAČENÍ PORUCHY] [FAULT INHIBITION]		
InH	q Konfigurace logického vstupu pro potlačení hlášení poruchy [Ne] (nO) [Konfig.:Potlačení poruchy] [Fault inhibit assign.]		
	<p>Pro potvrzení konfigurace logického vstupu pro potlačení hlášení poruchových stavů frekvenčního měniče je potřebné stisknout klávesu ENT po dobu 2 s.</p>		
	V A R O V Á N Í		
	<p>Aktivace potlačení hlášení poruchových stavů způsobí vyřazení všech ochrany frekvenčního měniče z činnosti. Aktivací této funkce zákazník ztrácí nárok na případnou bezplatnou opravu v rámci záruční doby. Zabezpečte, aby vyřazení ochrany nemohlo být nebezpečné. Nerespektování tohoto varování může vést ke zničení zařízení.</p>		
nO	<p>o [Ne] [No] (nO): <i>Funkce není použita</i></p>		
LI1	<p>o [LI1] (LI1): <i>Ovládání logickým vstupem.</i></p>		
-	:		
-	:		
-	:		
	<p>o [...] (...): Viz podmínky nastavení na straně 112.</p>		
	<p>Je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit řídicího slova ve stavu log. 0, poruchové stavy frekvenčního měniče jsou vyhodnocovány.</p>		
	<p>Je-li konfigurovaný logický vstup nebo bit řídicího slova ve stavu log. 1, poruchové stavy frekvenčního měniče nejsou vyhodnocovány, všechny ochrany jsou vyřazeny z činnosti. Aktivní poruchy jsou resetovány vzestupnou hranou (změna z log. 0 do log. 1) konfigurovaného logického vstupu nebo bitu řídicího slova.</p>		
	<p>POZNÁMKA: Funkce <i>bezpečné odpojení</i> a ochranné funkce, které brání neočekávanému chování pohonu zůstávají v činnosti i po aktivaci funkce potlačení poruchy. Seznam poruchových hlášení, které aktivace funkce <i>potlačení poruchy</i> ovlivňuje naleznete na stranách 240 až 244.</p>		

Sub-menu 1.6 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
CLL-	n Sub-menu chování frekvenčního měniče při poruše komunikační linky [!!PORUCHA KOMUNIKACE] [COM. FAULT MANAGEMENT]		
CLL	q Chování při poruše komunikační při použití příslušenství - [Volný doběh] (YES) komunikační desky [?!:!!Komunikační deska] [Network fault mgt]		
nO YES Stt	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Porucha ignorována. o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt), viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru. 		
LFF	<ul style="list-style-type: none"> o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí příčiny poruchy. 		
rLS	<ul style="list-style-type: none"> o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání poruchy. 		
rMP FSt dCI	<ul style="list-style-type: none"> o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118. 		
COL	q Chování při poruše vestavěné komunikační linky [Volný doběh] (YES) linky CANopen [?!:!!CANopen] [CANopen fault mgt]		
nO YES Stt	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Porucha ignorována. o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt), viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru. 		
LFF	<ul style="list-style-type: none"> o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí příčiny poruchy. 		
rLS	<ul style="list-style-type: none"> o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání poruchy. 		
rMP FSt dCI	<ul style="list-style-type: none"> o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118. 		
SLL	q Chování při poruše vestavěné komunikační linky Modbus [?!:!!Modbus] [Modbus fault mgt]		
nO YES Stt	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] [No] (nO): Porucha ignorována. o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt), viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětovnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru. 		
LFF	<ul style="list-style-type: none"> o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí příčiny poruchy. 		
rLS	<ul style="list-style-type: none"> o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání poruchy. 		
rMP FSt dCI	<ul style="list-style-type: none"> o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118. 		

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
Sdd-	n Sub-menu porucha enkodéru [!!PORUCHA ENKODÉRU] [ENCODER FAULT] Sub-menu je přístupné, je-li frekvenční měnič vybaven příslušenstvím- rozšiřovací deskou pro připojení enkodéru a enkodér je použit pro otáčkovou zpětnou vazbu.		
Sdd	q Chování frekvenčního měniče při nesouhlasu žádaných a skutečných otáček [?:Nesouhlas otáček] [Load slip detection]	[Ano] (YES)	
nO	o [Ne] [No] (nO): Porucha ignorována. Pro signalizaci nesouhlasu je možné konfigurovat logický výstup nebo relé pro signalizaci varování.		
YES	o [Ano] [Yes] (YES): Nesouhlas žádaných a skutečných otáček je vyhodnocen jako porucha. Porucha je vyhodnocována na základě porovnání žádané hodnoty otáček výstupu obvodu ramp a skutečné hodnoty otáček. Porucha je vyhodnocována pouze pro otáčky větší, než odpovídá 10% hodnoty parametru [Jmen. frekvence motoru] (FrS), viz strana 65. V případě vyhodnocení poruchy nesouhlas žádaných a skutečných otáček, se frekvenční měnič zablokuje s hlášením poruchy a volným doběhem motoru. Pokud je konfigurován logický výstup nebo relé pro funkci ovládání externí brzdy, přejde do stavu log. 0.		
ECC	q Chování při frekvenčního měniče při přerušení mechanické vazby mezi motorem a enkodérem [?:Motor/enkodér] [Encoder coupling]	[Ne] (nO)	
nO	o [Ne] [No] (nO): Porucha ignorována.		
YES	o [Ano] [Yes] (YES): Přerušení vazby mezi motorem a enkodérem je vyhodnoceno jako porucha. Při aktivaci funkce ovládání externí brzdy, se změní tovární nastavení na [Ano] (YES). Nastavení [!!Motor/enkodér] (ECC).=[Ano] (YES) je možné pouze je-li [!!Nesouhlas otáček] (Sdd).=[Ano] (YES) a [Typ řízení] (Ctt).=[FVC] (FUC), viz strana 67 a [Konf. ovládání brzdy] (bLC).=[Ne] (nO), viz strana 148. V případě vyhodnocení poruchy přerušení mechanické vazby mezi motorem a enkodérem se frekvenční měnič zablokuje s hlášením poruchy a volným doběhem motoru. Pokud je konfigurován logický výstup nebo relé pro funkci ovládání externí brzdy, přejde do stavu log. 0.		
ECt	q Nastavení doby potlačení vyhodnocení poruchy přerušení mechanické vazby mezi motorem a enkodérem [Doba:!!Motor/enkodér] [Encoder check time]	2 až 10 s	2 s
	Parametr pro nastavení doby potlačení vyhodnocení poruchy přerušení mechanické vazby mezi motorem a enkodérem. Je přístupný, je-li nastaveno [?:Motor/enkodér] (ECC).=[Ano] (YES).		
tld-	n Sub-menu porucha momentové nebo proudové omezení [!!PROUD./MOMENT.OMEZENÍ] [TORQUE OR I LIM. DETECT.]		
SSb	q Chování při přechodu měniče do režimu proudového nebo momentového omezení [?:!!/M omezení] [Trq/I limit stop]	[Volný doběh] (YES)	
nO	o [Ne] [No] (nO): Porucha ignorována.		
YES	o [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Zastavení volným doběhem		
Stt	o [Die nastavení Stt] [Per Stt] (Stt): Die nastavení parametru typ zastavení [Typ zastavení] (Stt), viz strana 128, bez zablokování poruchou. V tomto případě zůstává poruchové relé v zapnutém stavu a frekvenční měnič je připraven k opětnému rozběhu motoru po pominutí příčiny poruchy v závislosti na aktuální konfiguraci kanálu zadávání povelů (např. nastavení parametru [2/3-vodičové ovládání] (tCC) a parametru [2-vodičové - typ] (tCt) viz strana 82, pokud je frekvenční měnič ovládán ze svorkovnice) Pro toto nastavení chování při poruše se doporučuje konfigurovat varování (například prostřednictvím logického výstupu) pro indikaci důvodu zastavení motoru.		
LFF	o [Nouzové otáčky] [Fallback spd] (LFF): Pokračování v činnosti při snížených nouzových otáčkách. Pokud je zachován povel pro chod, nouzové otáčky jsou aktivní do doby pominutí příčiny poruchy.		
rLS	o [Pracovní otáčky] [Speed maint.] (rLS): Pokračování v činnosti při otáčkách, platných v době hlášení poruchy. Pokud je zachován povel pro chod, tyto otáčky jsou aktivní po dobu trvání poruchy.		
rMP	o [Zastavení po rampě] [Ramp stop] (rMP): Zastavení se sledováním doběhové rampy		
FSt	o [Rychlé zastavení] [Fast stop] (FSt): Rychlé zastavení		
dCI	o [ss brzdění] [DC injection] (dCI): Zastavení ss brzděním. Tento způsob zastavení není slučitelný s některými jinými funkcemi, viz strana 118.		
StO	q Nastavení doby potlačení vyhodnocení poruchy činnosti měniče v režimu proudového nebo momentového omezení [Doba:!!/M omezení] [Trq/I limit. time out]	0 až 9999 ms	1000 ms
q	Parametr pro nastavení doby potlačení vyhodnocení poruchy činnosti měniče v režimu proudového nebo momentového omezení. Je přístupný, je-li nastaveno vyhodnocení poruchy		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHO VÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
brP-	n Sub-menu tepelná ochrana brzdného rezistoru [OCHRANA BRZDNÉHO REZ.] [DB RES. PROTECTION]		
BrO nO YES FLt	q Chování frekvenčního měniče při přehřátí brzdného rezistoru [Ne] (nO) [?::!!Brzdny rezistor] [DB res. protection] <ul style="list-style-type: none"> <input type="radio"/> [Ne] [No] (nO): Bez tepelné ochrany brzdného rezistoru. Při tomto nastavení nejsou další parametry sub-menu přístupné. <input type="radio"/> [Varování] [Alarm] (YES): Varování. Je možné konfigurovat logický výstup nebo relé pro signalizaci varování přehřátí brzdného rezistoru. <input type="radio"/> [Porucha] [Fault] (FLt): Přehřátí brzdného rezistoru je vyhodnoceno jako porucha. V případě vyhodnocení poruchy přehřátí brzdného rezistoru, se frekvenční měnič zablokuje s hlášením poruchy (bOF) a volným doběhem motoru. <p>Poznámka: Tepelný stav brzdného rezistoru lze zobrazit prostřednictvím grafického obslužného terminálu. Tepelný stav brzdného rezistoru je vyhodnocován, pouze je-li napájena řídicí deska frekvenčního měniče.</p>		
brP	q Jmenovitý výkon brzdného rezistoru 0.1 až 1000 kW 0.1 kW [Brzdny rezistor: P] [DB Resistor Power] Parametr pro nastavení trvalého jmenovitého výkonu brzdného rezistoru. Je přístupný, je-li nastaveno [Chování::!!Brzdny rezistor] (BrO).≠[Ne] (nO).		
brU	q Jmenovitý odpor brzdného rezistoru 0.1 až 200 Ω 0.1 Ω [Brzdny rezistor: R] [DB Resistor value] Parametr pro nastavení jmenovitého odporu brzdného rezistoru. Je přístupný, je-li nastaveno [Chování::!!Brzdny rezistor] (BrO).≠[Ne] (nO).		
tnF-	n Sub-menu porucha automatického nastavení parametrů [!!AUTOTUNING] [AUTO TUNING FAULT]		
tnL nO YES	q Chování při selhání automatického nastavení parametrů [Volný doběh] (YES) [?::!!Autotuning] [Autotune fault mgt] <ul style="list-style-type: none"> <input type="radio"/> [Ne] [No] (nO): Porucha ignorována. <input type="radio"/> [Volný doběh] [Freewheel] (YES): Vyhodnocení poruchy, zastavení volným doběhem 		

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Hardvérová konfigurace frekvenčního měniče

Tato funkce slouží pro rozpoznání změny hardvérové konfigurace frekvenčního měniče (změna počtu nebo typu rozšiřujících desek) nebo verze softvéru. Po zadání hesla pro ochranu změny hardvérové konfigurace jsou uloženy parametry stávajících rozšiřovacích desek. Tyto parametry jsou kontrolovány při každém připojení frekvenčního měniče k napájení a v případě nesouhlasu se frekvenční měnič zablokuje s poruchovým hlášením HCF. Obnovení činnosti měniče je možné pouze tehdy, je-li obnovena původní hardvérová konfigurace nebo zadáno heslo pro její ochranu.

Kontrolovány jsou následující parametry:

- Typ přídavné desky: všechny desky
- Softvérová verze: oba typy řídicí desky, přídavná deska VW3A3202, přídavná deska PLC, komunikační desky
- Výrobní číslo: oba typy řídicí desky

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
PPI-	n Sub-menu hardvérová konfigurace frekvenčního měniče [HW KONFIG.MĚNIČE] [CARD PAIRING]		
PPI	q Heslo pro ochranu změny hardvérové konfigurace měniče [Heslo:HW ochrana] [Pairing password]	[Vyp] až 9999	[Vyp] (OFF)
OFF On	<input type="radio"/> [Vyp] [OFF] (OFF): Bez ochrany změny hardvérové konfigurace heslem. <input type="radio"/> [Zap] [ON] (On): Funkce je aktivní. V případě hlášení poruchy po změně hardvérové konfigurace je pro obnovení provozu frekvenčního měniče nutné zadat heslo. Bezprostředně po zadání hesla se frekvenční měnič odblokuje a heslo se změní na [Zap] (On)		

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Sub-menu 1.8 – Chování při poruše

[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
LFF-	n Sub-menu nouzové otáčky při poruše [NOUZOVÉ OTÁČKY] [FALLBACK SPEED]		
LFF	q Nouzové otáčky při poruše [Nouzové otáčky] [Fallback speed] Volba hodnoty nouzových otáček.	0 až 1000 Hz	0 Hz
FSt-	n Sub-menu koeficient pro vydělení doby doběhu [DĚLÍČÍ KOEF. RAMPY] [RAMP DIVIDER]		
dCF q	q Koeficient pro vydělení doby doběhu pro rychlé zastavení⁽¹⁾ [Dělicí koef. rampy] [Ramp Divider] Aktuální doběhová rampa při povelu pro zastavení (DEC nebo DE2) je zkrácena vydělením touto hodnotou. Nastavení hodnoty 0 odpovídá nejkratší možné doběhové rampě.	0 až 10	4
FSt-	n Sub-menu brzdění ss proudem [BRZDĚNÍ SS PROUDEM] [DC INJECTION]		
IdC q	q Hodnota ss proudu pro brzdění 1 [Proud 1 ss brzdění] [DC injection level 1] Hodnota proudu pro brzdění ss proudem aktivovaného logickým vstupem, konfigurovaným pro tuto funkci nebo aktivovaného jako způsob zastavení.	(1)(3) 0.1 až 1.41 ln (2)	0.64 ln (2)
td1 q	q Doba brzdění ss proudem 1 [Doba ss brzdění 1] [DC injection time] V průběhu časování doby pro brzdění ss proudem 1 [Doba ss brzdění 1] (td1) platí hodnota proudu [Proud 1 ss brzdění] (IdC), potom platí hodnota [Proud 2 ss brzdění] (IdC2) po dobu (tdC).	(1)(3) 0.1 až 30 s	0.5 s
IdC2 q	q Hodnota ss proudu pro brzdění ss proudem 2 [Proud 2 ss brzdění] [DC injection level 2] Hodnota 2 proudu pro brzdění ss proudem aktivovaného logickým vstupem, konfigurovaným pro tuto funkci nebo aktivovaného jako způsob zastavení. Hodnota proudu 2 je aktuální po ukončení časování [Doba ss brzdění 1] (td1).	(1)(3) 0.1 až 1.41 ln (2)	0.5 ln (2)
tdC q	q Doba pro brzdění ss proudem 2 [Doba ss brzdění 2] [DC injection time 2] Po dobu časování [Doba ss brzdění 2] (tdC) platí hodnota proudu [Proud 2 ss brzdění] (IdC2). Tento parametr je přístupný, je-li [Způsob zastavení] (Stt) = [Brzdění ss proudem] (dCI) nebo je-li nastavení [Konfig. brzdění ss proudem] (dCI) jiné, než [Ne] (nO).	(1)(3) 0.1 až 30 s	0.5 s

(1) Parametry jsou přístupné také v sub-menu 1.3 Nastavení [1.3 NASTAVENÍ] (SEt-).

(2) ln je jmenovitý proud frekvenčního měniče. Hodnotu ln naleznete v katalogu ATV 71 nebo na typovém štítku frekvenčního měniče.

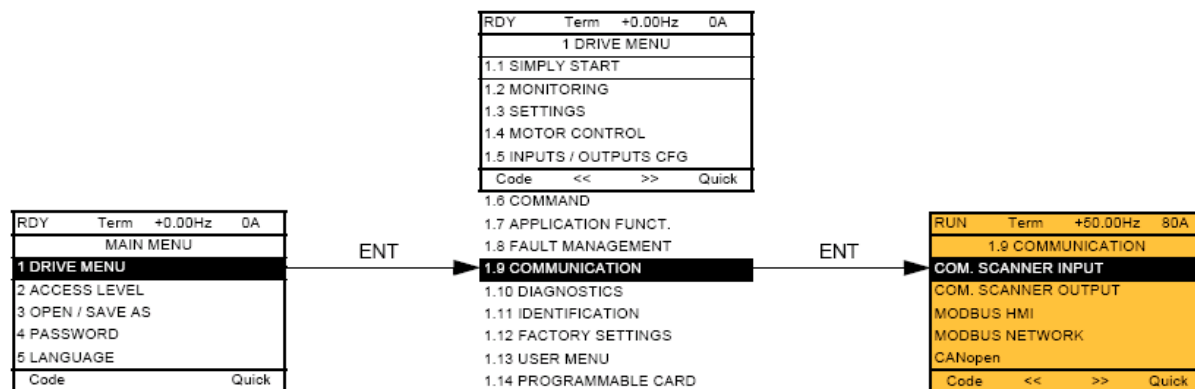
(3) Upozornění: tyto parametry nemají žádnou souvislost s funkcí automatické dobrzdění ss proudem po zastavení.

q Parametry označené tímto symbolem lze nastavovat v zablokovaném stavu i za provozu frekvenčního měniče

Sub-menu 1.9 – komunikace

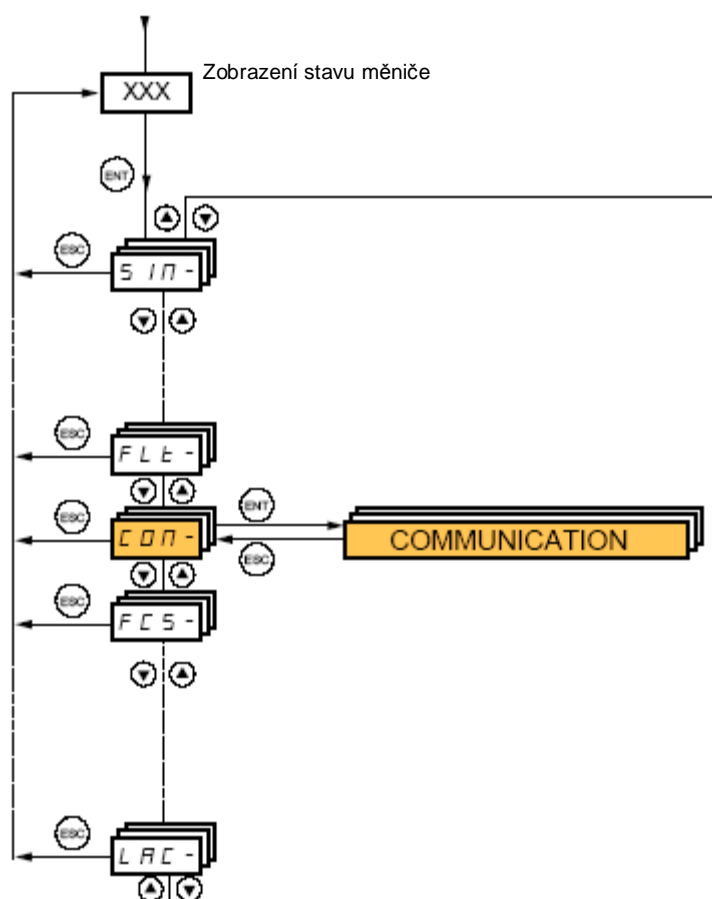
[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 KOMMUNICATION] (COM-)

Přístup do sub-menu komunikace pomocí grafického obslužného terminálu:



Přístup do sub-menu komunikace prostřednictvím vestavěného obslužného terminálu:

Připojení k napájecímu napětí



Sub-menu 1.9 – komunikace

[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
	n Sub-menu snímání vstupních dat komunikace [SNÍMÁNÍ VSTUPNÍCH DAT] [COM.SCANNER INPUT] Přístupné pouze prostřednictvím grafického terminálu.		
<i>nMA1</i>	q Adresa prvního vstupního slova [Adresa 1.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		3201
<i>nMA2</i>	q Adresa druhého vstupního slova [Adresa 2.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		8604
<i>nMA3</i>	q Adresa třetího vstupního slova [Adresa 3.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nMA4</i>	q Adresa čtvrtého vstupního slova [Adresa 4.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nMA5</i>	q Adresa pátého vstupního slova [Adresa 5.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nMA6</i>	q Adresa šestého vstupního slova [Adresa 6.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nMA7</i>	q Adresa sedmého vstupního slova [Adresa 7.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nMA8</i>	q Adresa osmého vstupního slova [Adresa 8.vstup.slova] [Scan. IN1 adress]		0
	n Sub-menu snímání výstupních dat komunikace [SNÍMÁNÍ VÝSTUPNÍCH DAT] [COM.SCANNER OUTPUT] Přístupné pouze prostřednictvím grafického terminálu.		
<i>nCA1</i>	q Adresa prvního výstupního slova [Adresa 1.výst.slova] [Scan. IN1 adress]		8501
<i>nCA2</i>	q Adresa druhého výstupního slova [Adresa 2.výst.slova] [Scan. IN1 adress]		8602
<i>nCA3</i>	q Adresa třetího výstupního slova [Adresa 3. výst.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nCA4</i>	q Adresa čtvrtého výstupního slova [Adresa 4. výst.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nCA5</i>	q Adresa pátého výstupního slova [Adresa 5. výst.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nCA6</i>	q Adresa šestého výstupního slova [Adresa 6. výst.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nCA7</i>	q Adresa sedmého výstupního slova [Adresa 7. výst.slova] [Scan. IN1 adress]		0
<i>nCA8</i>	q Adresa osmého výstupního slova [Adresa 8. výst.slova] [Scan. IN1 adress]		0

Sub-menu 1.9 – komunikace

[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
MD2-	n Sub-menu komunikace frekvenčního měniče s grafickým terminálem po sběrnici Modbus [KOMUNIKACE S TERMINÁLEM] [MODBUS HMI]		
tbr2	q Rychlost přenosu dat mezi měničem a terminálem [Kom.rychlost ter.] [HMI baud rate]	19.2 kb/s	
	Rozsah nastavení 9.6 nebo 19.2 kb/s prostřednictvím vestavěného terminálu, případně 9600 nebo 19200 baudů prostřednictvím grafického obslužného terminálu. Grafický obslužný terminál pracuje pouze s komunikační rychlostí [Kom.rychlost] (tbr2) = 19200 baudů, t.j. 19.2 kb/s. V případě nutnosti změny nastavení hodnoty parametru [Kom.rychlost] (tbr2) je potřebné provedenou změnu potvrdit v okně potvrzení změny (grafický terminál) nebo stisknutím klávesy ENT po dobu 2 s. (Vestavěný obslužný terminál)		
tFO2	q Formát přenášených dat mezi měničem a terminálem [Formát dat ter.] [HMI format]	8E1	
	Hodnotu parametru nelze změnit, slouží pouze pro čtení.		
MD1-	n Sub-menu konfigurace sběrnice Modbus [KONFIGURACE MODBUS] [MODBUS NETWORK]		
Add	q Adresa frekvenčního měniče - vestavěný Modbus [Adresa Modbus] [Modbus Address]	[Vyp] (OFF)	
	Rozsah nastavení od vypnuto [Vyp] (OFF) do 247		
AMOA	q Adresa přidavné desky PLC frekvenčního měniče [Adresa PLC deska] [Modbus add Prg C.]	[Vyp] (OFF)	
	Rozsah nastavení od vypnuto [Vyp] (OFF) do 247. Parametr je přístupný, je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - rozšiřovací deska PLC a v závislosti na její konfiguraci. (Podrobnosti naleznete v dokumentaci příslušenství)		
AMOC	q Adresa frekvenčního měniče- přidavná komunikační deska [Adresa kom.deska] [Modbus add Com.C.]	[Vyp] (OFF)	
	Rozsah nastavení od vypnuto [Vyp] (OFF) do 247. Parametr je přístupný, je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - komunikační deska Modbus a v závislosti na její konfiguraci. (Podrobnosti naleznete v dokumentaci příslušenství)		
tbr	q Rychlost přenosu dat po sběrnici Modbus [Kom.rychlost Modbus] [Modbus baud rate]	19.2 kb/s	
	Rozsah nastavení 4.8 - 9.6 - 19.2 nebo 38.4 kb/s prostřednictvím vestavěného terminálu nebo 4800 - 9600 - 19200 - 38400 baudů prostřednictvím grafického obslužného terminálu.		
tFO	q Formát přenášených dat po sběrnici Modbus [Formát dat Modbus] [Modbus format]	8E1	
	Rozsah nastavení nastavení 8O1 - 8E1 - 8n1 nebo 8n2.		
ttO	q Hlídní výpadku komunikace Modbus [Výpadek komunikace] [Modbus time out]	10 s	
	Rozsah nastavení od 0.1 do 30 s.		
CnO-	n Sub-menu konfigurace sběrnice CANopen [KONFIGURACE MODBUS] [MODBUS NETWORK]		
AdCO	q Adresa frekvenčního měniče - CANopen [Adresa CANopen] [CANopen Address]	[Vyp] (OFF)	
	Rozsah nastavení od vypnuto [Vyp] (OFF) do 247		
bdCO	q Rychlost přenosu dat po sběrnici CANopen [Kom.rychlost CANopen] [CANopen baud rate]	125 kb/s	
	Rozsah nastavení 20 - 50 - 125 - 250 - 500 kb/s nebo 1 Mb/s.		
ErCO	q Poruchový kód komunikace CANopen [Poruchový kód] [Error code]		
	Hodnotu parametru nelze změnit, slouží pouze pro čtení.		

Sub-menu 1.9 – komunikace

[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)

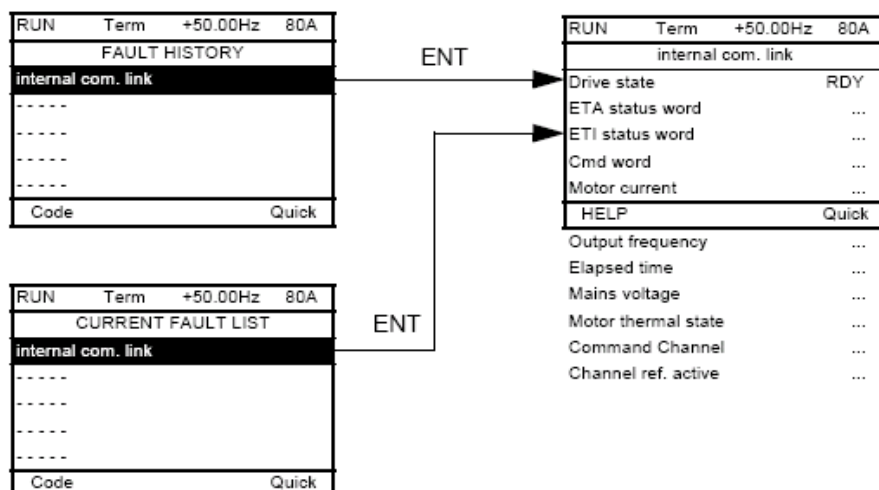
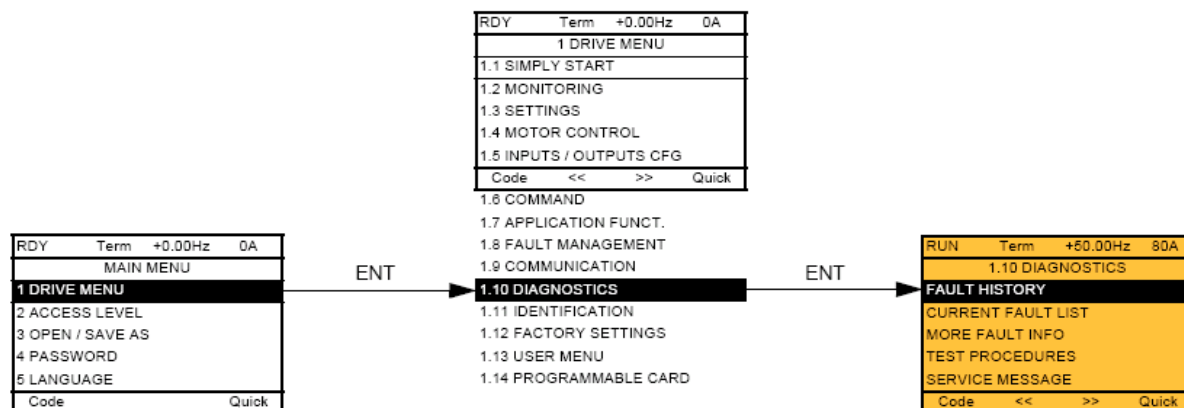
Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
MD2-	n Sub-menu komunikace prostřednictvím komunikační desky [KOMUNIKAČNÍ DESKA] [COMMUNICATION CARD]		
	Viz dokumentaci k příslušenství - rozšiřovací komunikační desce.		
LCF-	n Sub-menu nucený přechod do místního řízení [MÍSTNÍ ŘÍZENÍ] [FORCED LOCAL]		
FLO	q Konfigurace funkce nucený přechod do místního ovládání [Konf.: Místní řízení] [Forced local assign.]		[Ne] (nO)
nO LI1 - LI14	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Funkce není použita o [LI1] (LI1) až [LI6] (LI6) o [LI7] (LI7) až [LI10] (LI10): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3201 o [LI11] (LI11) až [LI14] (LI14): Je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202 <p>Funkce je aktivní, pokud se konfigurovaný logický vstup nachází ve stavu log. 1. Nastavení [Konf.: Místní řízení] (FLO) se automaticky změní na [Ne] (nO) po nastavení [Profil zadávání] (CHCF) = [Vstupy/výstupy] (IO).</p>		
FLOC	q Konfigurace zdroje žádané hodnoty v režimu místního řízení [Místní řízení-žád.hodn.] [Forced local Ref.]		[Ne] (nO)
nO AI1 AI2 AI3 AI4 LCC PI PG	<ul style="list-style-type: none"> o [Ne] (nO): Nepřiřazeno. (Ovládání ze svorkovnice pomocí logických vstupů) o [AI1] (AI1) (AI1): Analogový vstup AI1 o [AI2] (AI2) (AI2): Analogový vstup AI2 o [AI3] (AI3) (AI3): Analogový vstup AI3, je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202 o [AI4] (AI4) (AI4): Analogový vstup AI4, je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - deska rozšíření V/V, typové označení VW3A3202 o [Terminál] (HMI) (LCC): Grafický terminál. Zadávání žádané hodnoty a povelů prostřednictvím grafického terminálu. Žádaná hodnota : [HMI Frequency ref] (LFr), viz strana 47, ovládání pomocí kláves RUN/STOP/FWD/REV. o [Frekvenční vstup] (RP) (PI): Frekvenční vstup, je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou V/V typu VW3 A3202 o [Enkodér] (Encoder ref) (PG): Vstup enkodéru, je-li frekvenční měnič vybaven rozšiřovací deskou pro enkodér. <p>Pokud je pro zadávání žádané hodnoty konfigurován analogový vstup, [Frekvenční vstup] (PI) nebo [Enkodér] (PG), je automaticky ovládání měniče prostřednictvím logických vstupů.</p>		
FLOt	q Časové zpoždění pro obnovení komunikace při ukončení místního řízení [Místní řízení-Time out] [Time-out forc.local]		10 s
	<p>Rozsah nastavení od 0.1 do 30 s. Parametr je přístupný, je-li konfigurován logický vstup pro funkci nucený přechod do místního ovládání. (Nastavení [Konf.: Místní řízení] (FLO) jiné, než [Ne] (nO)) Časové zpoždění pro obnovení komunikace při opuštění režimu místní řízení.</p>		

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.10 – Diagnostika frekvenčního měniče

[1.10 DIAGNOSTIKA] [1.10 DIAGNOSTICS]

Toto menu je přístupné pouze s grafickým obslužným terminálem.



Tato obrazovka slouží pro zjištění provozního stavu měniče v okamžiku poruchového hlášení

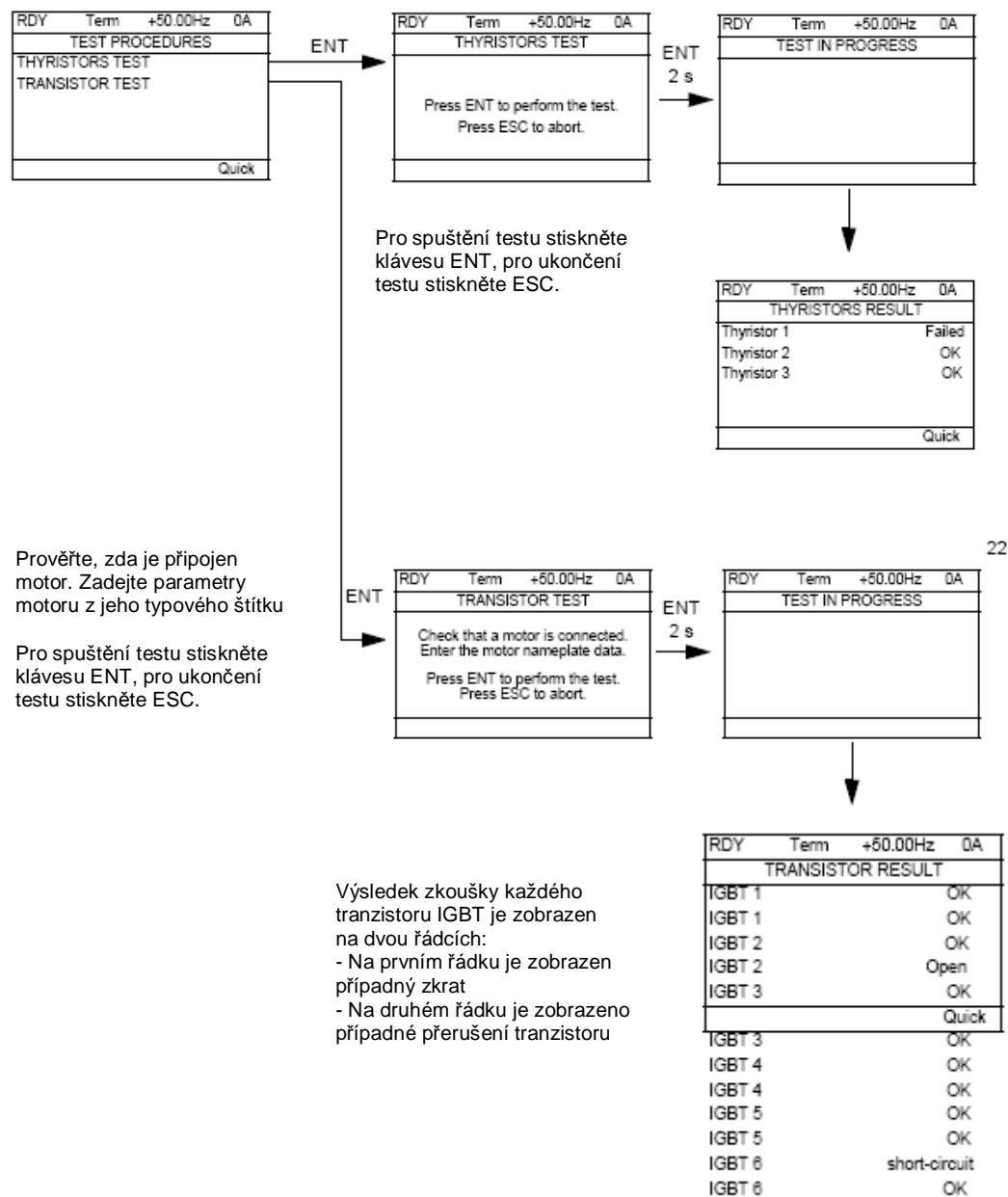
RUN	Term	+50.00Hz	80A
MORE FAULT INFO			
Network fault		0	
Application fault		0	
Internal link fault 1		0	
Internal link fault 2		0	
Code			Quick

Tato obrazovka slouží pro zjištění počtu poruch komunikace, například s přídatnou komunikační deskou. Počet 0 až 65535.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

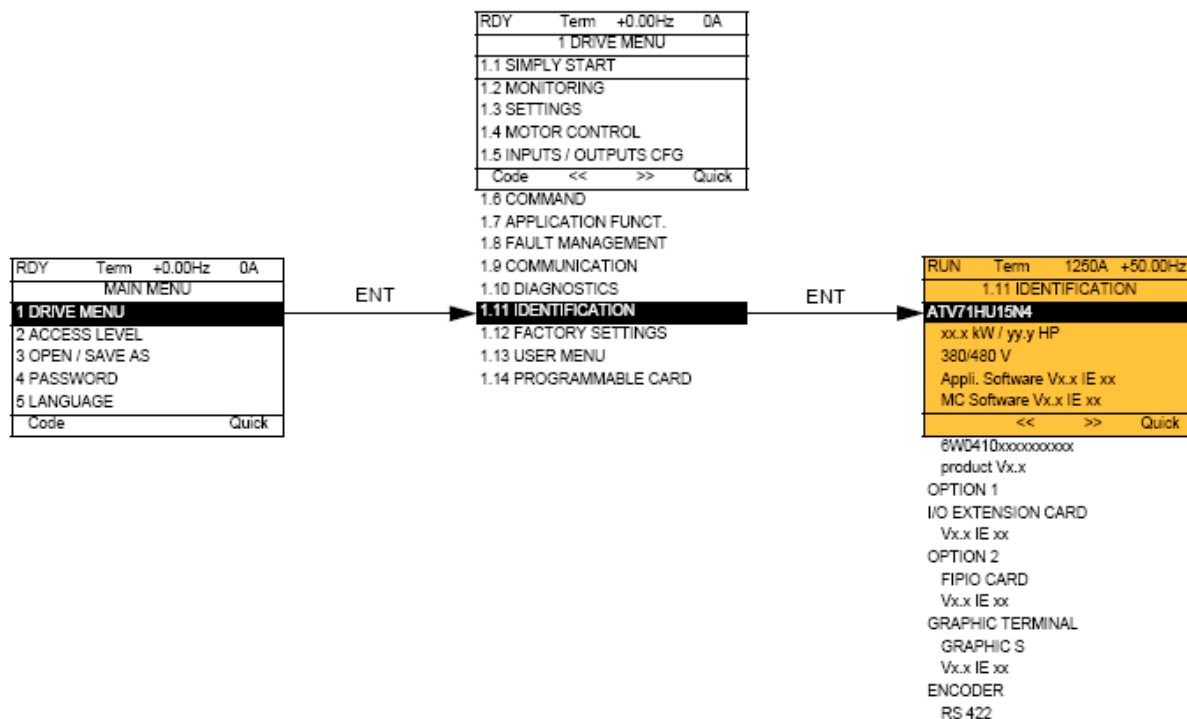
Sub-menu 1.10 – Diagnostika frekvenčního měniče
[1.10 DIAGNOSTIKA] [1.10 DIAGNOSTICS]

Diagnostika tyristorů [THYRISTORS TEST] je přístupná pouze u frekvenčních měničů $ATV71\bullet\bullet M3 \geq 18.5 \text{ kW}$ a $ATV71\bullet\bullet N4 \geq 18.5 \text{ kW}$.



Poznámka: Pro spuštění testů je potřebné stisknout klávesu ENT po dobu 2 s.

Sub-menu 1.11 – Identifikace frekvenčního měniče [1.11 IDENTIFIKACE] [1.11 IDENTIFICATION]



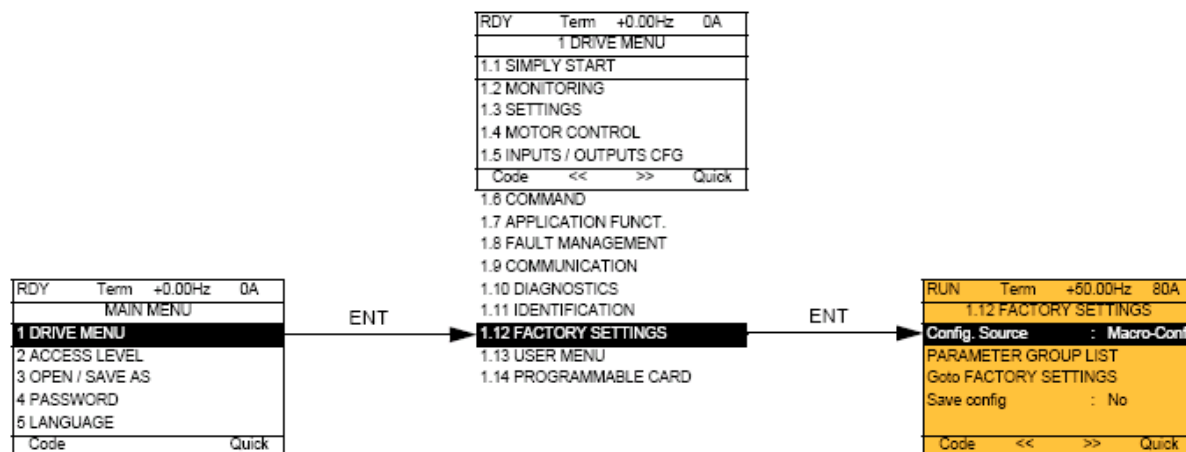
Menu [1.11 IDENTIFIKACE] je přístupné pouze s grafickým obslužným terminálem.

Toto menu slouží pouze pro čtení. Údaje nelze upravovat. Menu slouží pro zobrazení následujících údajů:

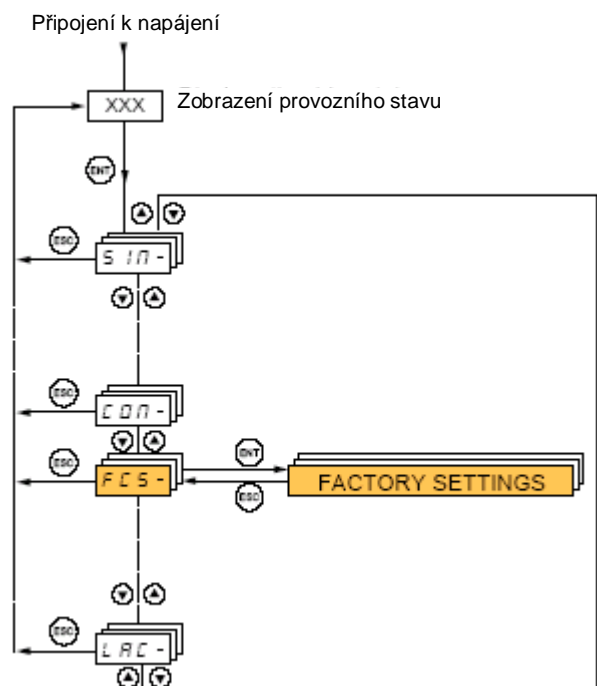
- Typové označení frekvenčního měniče, jeho jmenovitý výkon a napětí
- Softvérová verze frekvenčního měniče
- Výrobní číslo frekvenčního měniče
- Typ a softvérová verze použitého příslušenství

Sub-menu 1.12 – **Tovární nastavení frekvenčního měniče** [1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)

Přístup prostřednictvím grafického terminálu:



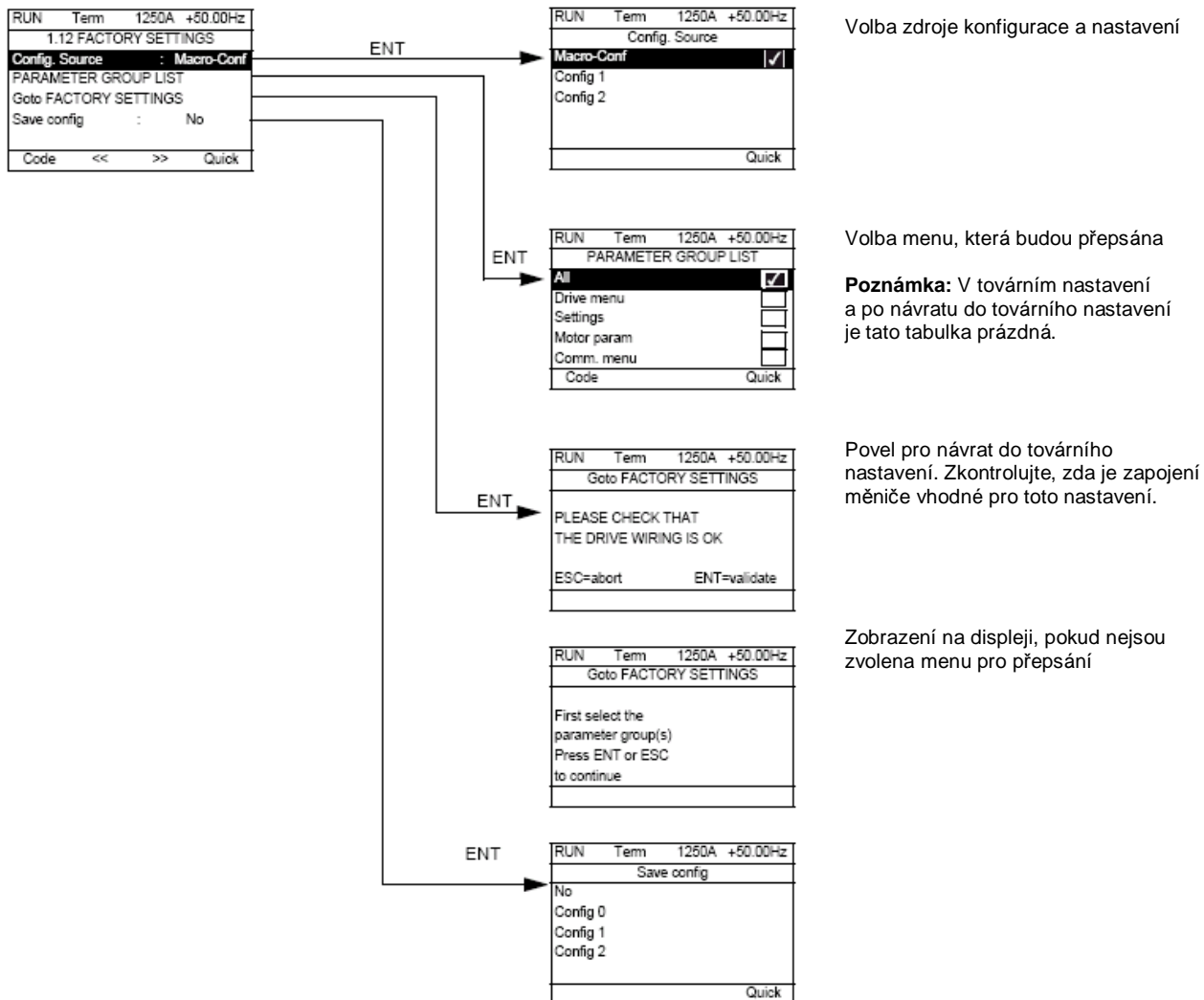
Přístup prostřednictvím grafického terminálu:



Menu [1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] slouží pro:

- Nahrazení stávající konfigurace a nastavení frekvenčního měniče továrním nastavením nebo dříve uloženou konfigurací a nastavením. Nahradit je možné celou konfiguraci nebo její část. Pro částečnou náhradu je nutné zvolit skupiny parametrů, které mají být přepsány.
- Uložení konfigurace a nastavení frekvenčního měniče do souboru

Sub-menu 1.12 – **Tovární nastavení frekvenčního měniče** [1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)



Sub-menu 1.12 – Tovární nastavení frekvenčního měniče

[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)

Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
FCSI	q Zdroj dat pro konfiguraci a nastavení frekvenčního měniče [Zdroj konfigurace] [Config.Source]		
InI	o [Makro] [Macro-Conf] (InI): Tovární nastavení . Návrat do zvoleného továrního nastavení - makrokonfigurace.		
CNFG1 CNFG2	o [Konfig1] [Config 1] (CFG1): Konfigurace 1 o [Konfig2] [Config 2] (CFG2): Konfigurace 2 Pokud je aktivní funkce přepínání konfigurací frekvenčního měniče, možnosti volby [Konfig 1] (CFG1) a [Konfig 2] (CFG2) nejsou přístupné.		
FrY-	q Seznam skupin parametrů pro přepsání [SKUPINY PARAMETRŮ] [PARAMETER GROUP LIST]		
ALL drM	o [Vše] [All] (ALL): Přepsat všechny parametry . o [Menu pohon] [Drive menu] (drM): Přepsání menu 1 - pohon [1. POHON] kromě menu [1.9 KOMUNIKACE] a menu [1.14 PROGRAM. DESKA]. V menu [7 KONFIGURACE DISPLEJE] se parametr [Standardní jméno], viz strana 235, nastaví na [Ne] (nO).		
SEt	o [Menu nastavení] [Settings] (SEt): Přepsání sub-menu 1.3 - nastavení [1.3 NASTAVENÍ] kromě parametru [IR kompenzace] (UFR), parametru [Kompenzace skluzu] (SLP) a proudu motoru pro tepelnou ochranu [Tepelná ochrana I] (ItH).		
MOt	o [Parametry motoru] [Motor param] (MOt): Přepsat parametry motoru , viz níže uvedený seznam. Následující volby jsou přístupné pouze v případě, je-li parametr [Zdroj konfigurace] (FCSI) = [Makro] (InI):		
COM	o [Komunikace] [Comm. menu] (COM): Přepsání parametrů menu 1.9 - KOMUNIKACE , mimo buď [Adresa 1.vstup.slova] (nMA1) až [Adresa 8.vstup.slova] (nMA8) a nebo [Adresa 1.výst.slova] (nCA1) až [Adresa 8.výst.slova] (nCA8)		
PLC	o [Program.deska] [Prog. card menu] (PLC): Přepsání konfigurace a nastavení menu [1.14 PROGRAM. DESKA]		
MOn	o [Konfigurace zobrazení] [Monitor config] (MOn): Přepsání konfigurace a nastavení menu [1.6 KONFIG. ZOBRAZENÍ] Viz několiknásobná volba hodnoty parametru na straně 26 pro vestavěný a na straně 17 pro grafický obslu terminál.		
GFS	Poznámka: V továrním nastavení nebo po návratu do továrního nastavení je seznam skupin parametrů prázdný. q Návrat do továrního nastavení [Tovární nastavení] [Goto FACTORY SETTINGS]		
nO YES	Návrat do továrního nastavení je možný pouze tehdy, je-li zvolena alespoň jedna skupina parametrů pro přepsání. S vestavěným obslužným terminálem: - (nO) - (YES): Změní se automaticky zpět na nO po přepsání zvolených parametrů. S grafickým obslužným terminálem: viz předcházející strana.		
SCSI	q Uložení konfigurace a nastavení [Uložení konfigurace] [Save config]		
nO Str0 Str1 Str2	o [Ne] [No] (nO) o [Konfig 0] [Config 0] (Str0): Pro uložení stiskněte klávesu ENT po dobu 2 s. o [Konfig 1] [Config 1] (Str1): Pro uložení stiskněte klávesu ENT po dobu 2 s. o [Konfig 2] [Config 2] (Str2): Pro uložení stiskněte klávesu ENT po dobu 2 s. Aktivní konfigurace, která má být uložena se pro výběr nezobrazí. Například pokud je aktivní konfigurace [Konfig 0] (Str0), je k dispozici pro výběr pouze [Konfig 1] (Str1) a [Konfig 2] (Str2). Parametr se automaticky změní na [Ne] (nO) po provedení operace uložení.		

Seznam parametrů motoru:

Menu [1.4 PARAMETRY MOTORU] (drC-)

[Jmenovitý výkon motoru] (nPr) - [Jmen. napětí motoru] (UnS) - [Jmen. proud motoru] (nCr) - [Jmen. frekvence motoru] (FrS) - [Jmen. otáčky motoru] (nSP) - [Auto-tuning] (tUn) - [Stav auto-tuningu] (tUS) - [U0] (U0) až [U5] (U5) - [F0] (F0) až [F5] (F5) - [Max pracovní napětí] (UCP) - [Max. pracovní frekvence] (FCP) - [I - synchronní motor] (nSrS) - [n - synchronní motor] (nSPS) - [Počet pólů] (PPnS) - [Napěťová konstanta] (PHS) - [Změřená L v ose d] (LdS) - [Změřená L v ose q] (LqS) - [Odpor statoru] (rSAS) - [IR kompenzace] (UFR) - [Kompenzace skluzu] (SLP) - a dále parametry, přístupné v expertní úrovni přístupu, viz strana 71.

Menu [1.4 NASTAVENÍ] (SEt-)

[Tepelná ochrana I] (ItH)

Příklad celkového návratu do továrního nastavení:

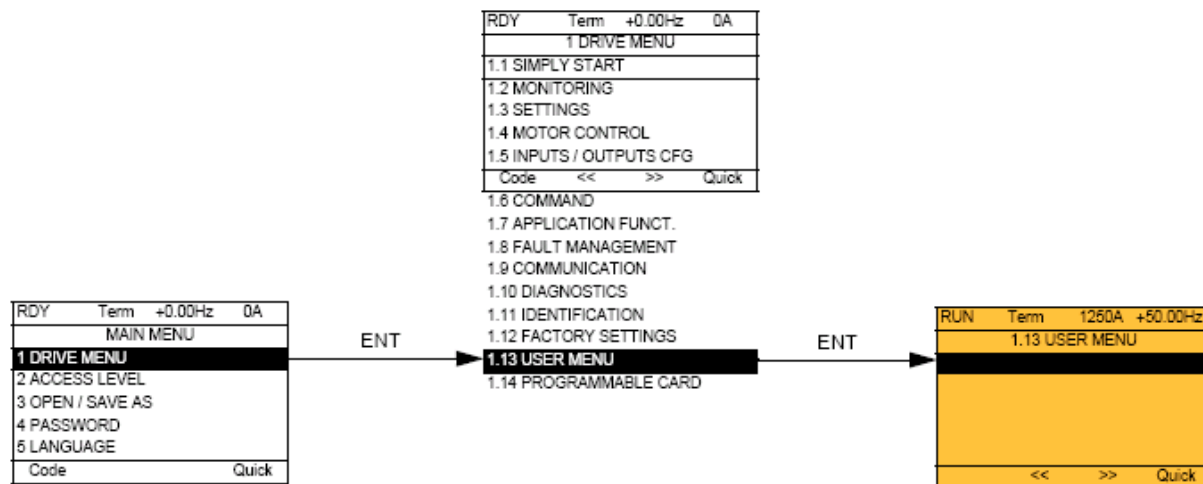
- [Zdroj konfigurace] (FCSI) = [Makro] (InI):
- [SKUPINY PARAMETRŮ] (FrY) = [Vše] (ALL)
- [Tovární nastavení] (GFS) = [Ano] (YES)

Sub-menu 1.13 – Uživatelské menu

[1.13 UŽIVATELSKÉ MENU][1.13 USER MENU] (USr-)

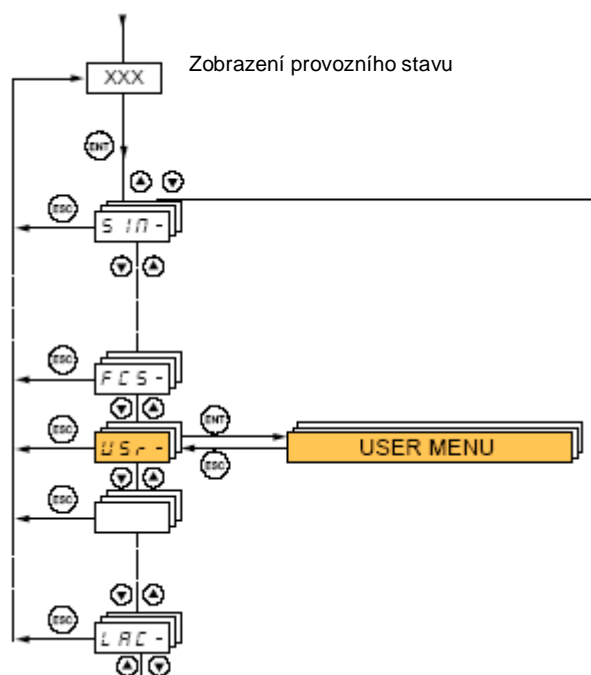
Toto menu obsahuje parametry, zvolené v menu [7 KONFIGURACE DISPLEJE], viz strana 234.

Přístup do menu prostřednictvím grafického obslužného terminálu:



Přístup do menu prostřednictvím vestavěného obslužného terminálu:

Připojení k napájení



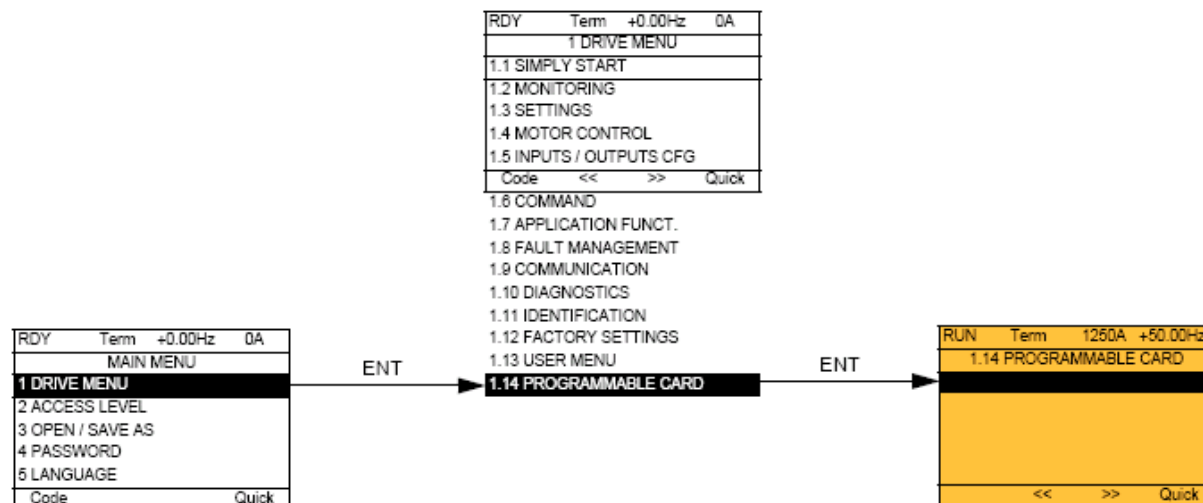
*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Sub-menu 1.14 - Programovatelná přídatná deska

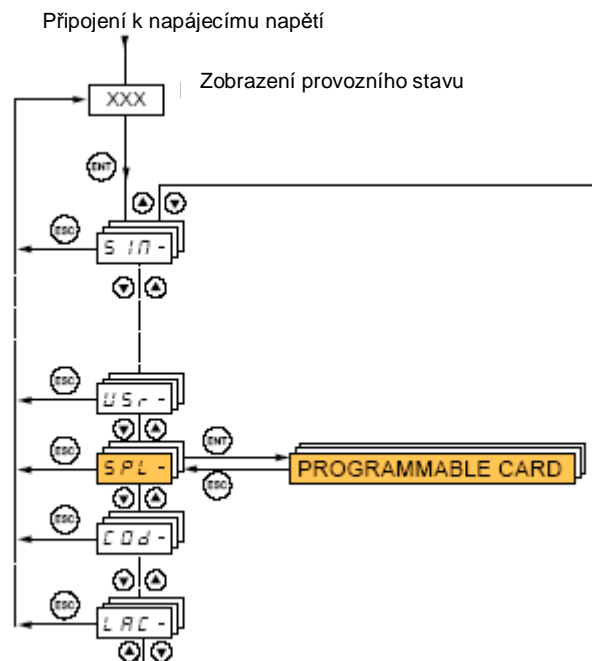
[1.14 PROGRAMOVATELNÁ DESKA] [1.14 PROGRAMABLE CARD] (SPL-)

Toto menu je přístupné, je-li do frekvenčního měniče vloženo příslušenství - programovatelná přídatná deska. Více informací naleznete v dokumentaci k tomuto příslušenství.

Přístup do menu prostřednictvím grafického obslužného terminálu:

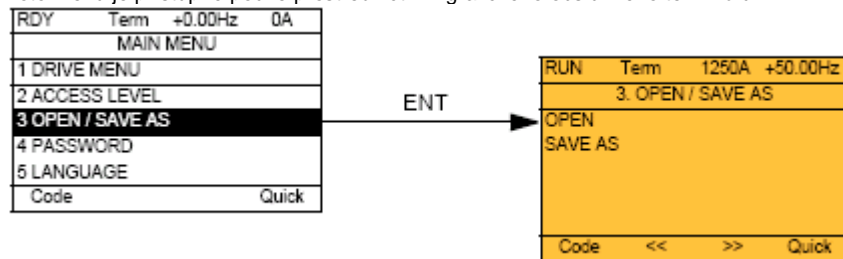


Přístup do menu prostřednictvím vestavěného obslužného terminálu:



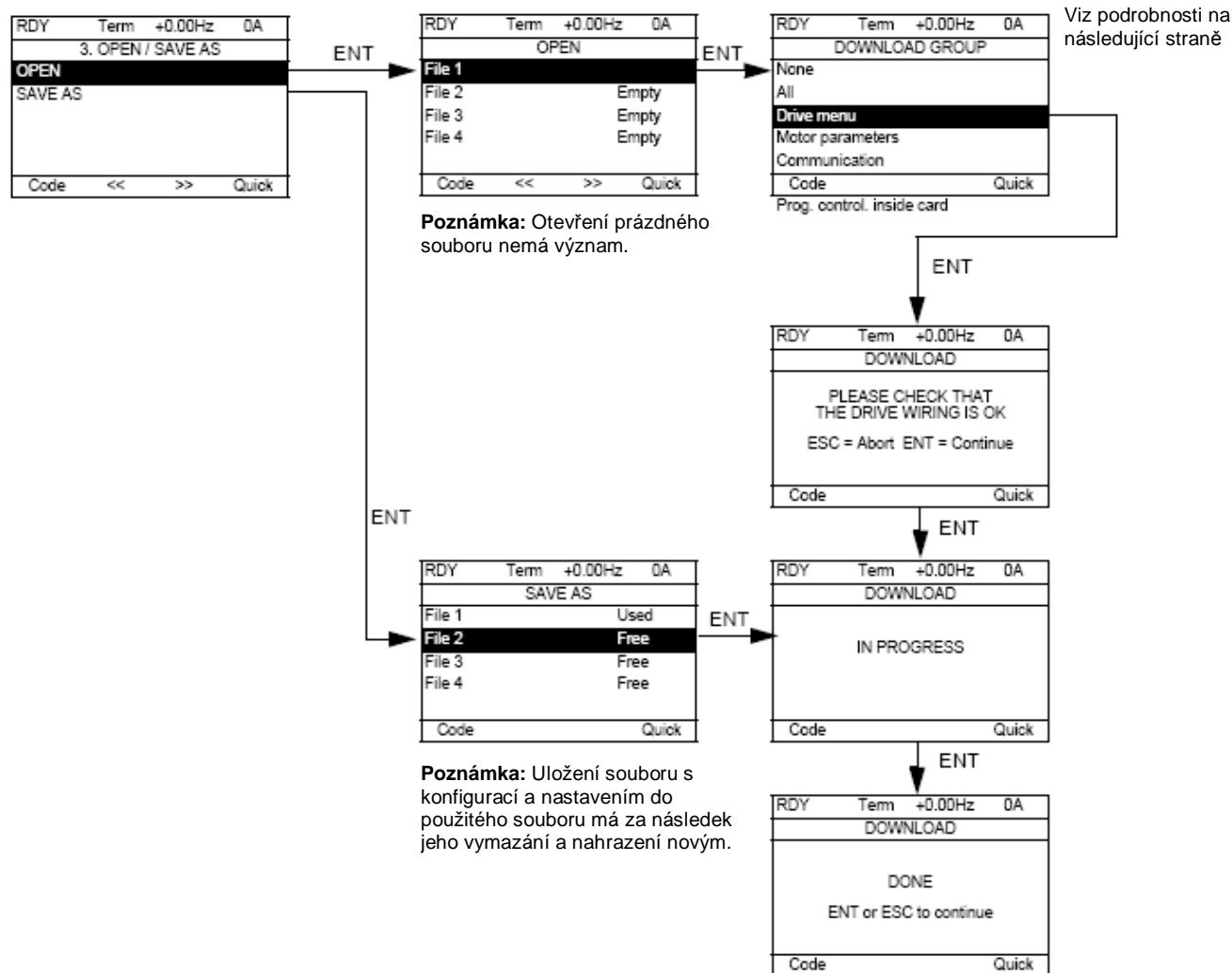
Menu 3.- Načtení / Uložení konfigurace a nastavení jako [3. NAČTENÍ/ULOŽENÍ] [3. OPEN/SAVE AS]

Toto menu je přístupné pouze prostřednictvím grafického obslužného terminálu:



[NAČTENÍ] [OPEN]: Slouží k nahrání jednoho ze 4 souborů s konfigurací a nastavením měniče, uloženého v grafickém terminálu.

[ULOŽENÍ JAKO] [SAVE AS]: Slouží k uložení aktuální konfigurace a nastavení frekvenčního měniče do grafického obslužného terminálu.



Během přenosu dat se mohou zobrazovat různá hlášení:

- [PROBÍHÁ] [IN PROGRESS]
- [HOTOV] [DONE]
- Poruchová hlášení, není-li přenos dat možný
- Hlášení [Parametry motoru nejsou kompatibilní. Chcete pokračovat?] V tomto případě je přenos dat možný ale počet přenášených parametrů je omezen.

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Menu 3. – Načtení / Uložení konfigurace a nastavení jako [3. NAČTENÍ/ULOŽENÍ] [3. OPEN/SAVE AS]

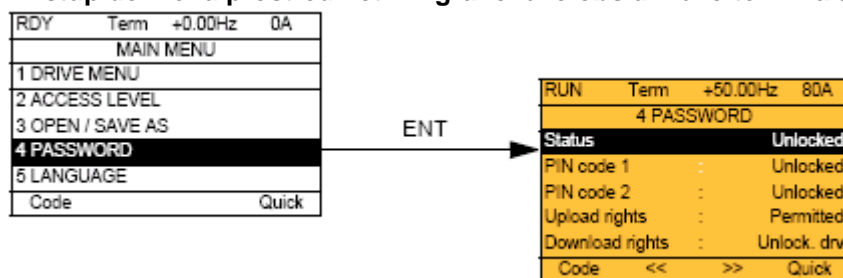
[PŘENÁŠENÉ PARAMETRY] [DOWNLOAD GROUP]

[Nic] [None]		Žádné parametry
[Vše] [All]		Všechny parametry všech menu
[Menu pohon] [Drive menu]		Přenos menu 1 - pohon [1. POHON] kromě menu [1.9 KOMUNIKACE] a menu [1.14 PROGRAM. DESKA]
[Parametry motoru] [Motor parameters]	[Jmenovitý výkon motoru] (nPr)	
	[Jmen. napětí motoru] (UnS)	
	[Jmen. proud motoru] (nCr)	
	[Jmen. frekvence motoru] (FrS)	
	[Jmen. otáčky motoru] (nSP)	
	[Auto-tuning] (tUn)	
	[Stav auto-tuningu] (tUS)	
	[U0] (U0) až [U5] (U5)	
	[F0] (F0) až [F5] (F5)	
	[Max pracovní napětí] (UCP)	
	[Max. pracovní frekvence] (FCP)	
	[I - synchronní motor] (nSrS)	
	[n - synchronní motor] (nSPS)	
	[Počet pólů] (PPnS)	
	[Napěťová konstanta] (PHS)	
	[Změřená L v ose d] (LdS)	
	[Změřená L v ose d] (LdS)	
	[Změřená L v ose q] (LqS)	
	[Odpor statoru] (rSAS)	
	[IR kompenzace] (UFR)	
	[Kompenzace skluzu] (SLP)	
	Parametry, přístupné v expertní úrovni přístupu, viz strana 71. [Tepelná ochrana I] (ItH)	V sub-menu [1.4 NASTAVENÍ] (SEt-)
[Komunikace] [Comm. menu]		Přenos parametrů menu [1.9 - KOMUNIKACE]
[Program.deska] [Prog. card menu]		Přenos parametrů menu [1.14 PROGRAM. DESKA]

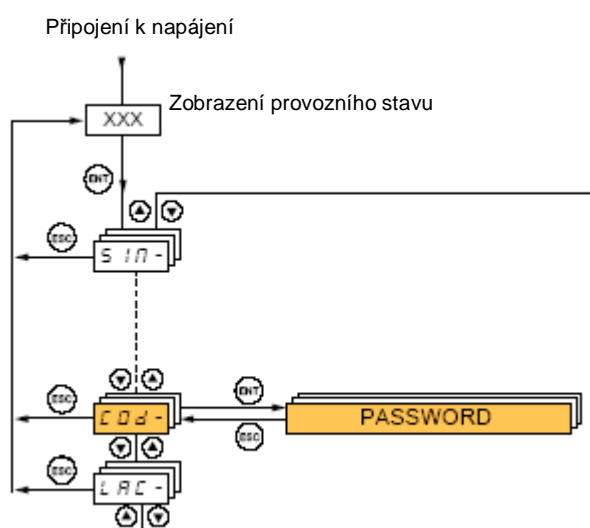
Menu 4. - Heslo

[4. HESLO][4. PASSWORD] (COd-)

Přístup do menu prostřednictvím grafického obslužného terminálu:

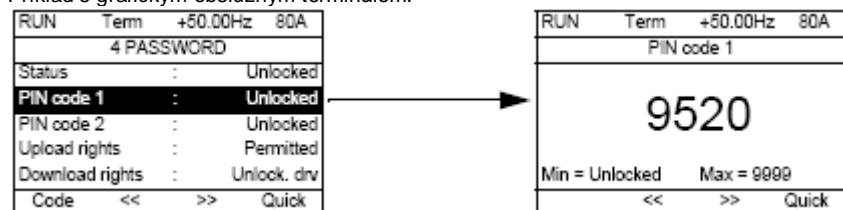


Přístup do menu prostřednictvím vestavěného obslužného terminálu:



Tato funkce umožňuje zabezpečuje ochranu konfigurace a nastavení frekvenčního měniče přístupovým kódem nebo heslem.

Příklad s grafickým obslužným terminálem:



- Frekvenční měnič je odblokován, pokud jsou PIN kódy nastaveny na [Odblokováno] [Unlocked] (Tzn. bez hesla) nebo pokud byl vložen správný kód.
- Před aktivací ochrany konfigurace a nastavení frekvenčního měniče heslem musíte:
 - stanovit [Práva pro na načtení] (ULr) a [Práva pro na uložení] (dLr) konfigurace a nastavení frekvenčního měniče.
 - pečlivě provést zápis o použitém kódu a uschovat jej na bezpečném místě, kde jej vždy najdete
- Frekvenční měnič umožňuje použít 2 přístupové kódy, dle požadavku na stupeň utajení.
 - PIN kód 1 je veřejný: 6969
 - PIN kód 2 je kód který zná pouze technická podpora Schneider Electric. Kód je dostupný pouze v přístupové úrovni EXPERT.
 - Lze použít pouze PIN1 nebo PIN2. Druhý kód musí zůstat nastaven ve stavu [Vyp] [OFF] (OFF).

Poznámka: po správném zadání kódu se k'd zobrazí.

Kódem jsou blokovány i následující funkce:

- Návrat do továrního nastavení [1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] (FCS-)
- Kanály a parametry chráněné prostřednictvím [1.13 UŽIVATELSKÉ MENU], stejně jako toto menu samotné
- Zákaznické nastavení displeje [7. KONFIGURACE DISPLEJE]

Menu 4. - Heslo

[4. HESLO][4. PASSWORD] (COd-)

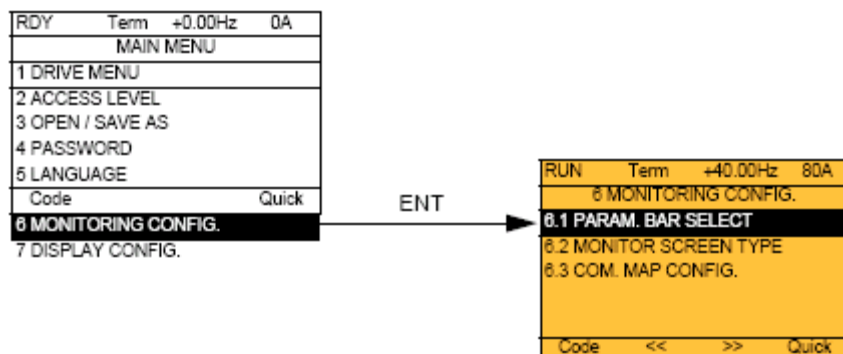
Kód funkce	Název funkce/popis	Rozsah nastavení	Tovární nastavení
CSt	q Zobrazení stavu ochrany blokování heslem [Stav] [Status]		[Odblokováno] (CFG2)
LC ULC COd	Hodnotu parametru nelze změnit. Slouží pouze pro čtení o [Zablokováno] [Config 1] (LC): Konfigurace 1 o [Odblokováno] [Config 2] (CFG2): Konfigurace 2		
	q Nastavení ochrany blokování heslem - PIN 1 [PIN kód 1] [PIN code 1]	Vyp až 9999	[Vyp] (OFF)
COd2	První přístupový kód. Pokud se nastaví hodnota [PIN kód 1] (COd) = [Vyp] (OFF) znamená to, že heslo není nastaveno [Odblokováno]. Hodnota [Zap] (On) signalizuje, že bylo nastaveno heslo, frekvenční měnič je chráněn a je pro jeho odblokování nutné vložit přístupový kód. Po zadání platného kódu zůstane kód zobrazen a měnič je odblokován až do odpojení síťového napájecího napětí. PIN 1 je veřejný. Univerzální kód pro odblokování má hodnotu 6969. q Nastavení ochrany blokování heslem - PIN 2 [PIN kód 2] [PIN code 2]	Vyp až 9999	[Vyp] (OFF)
ULr	Parametr je přístupný pouze pro úroveň přístupových práv EXPERT. Druhý přístupový kód. Pokud se nastaví hodnota [PIN kód 2] (COd2) = [Vyp] (OFF) znamená to, že heslo není nastaveno [Odblokováno]. Hodnota [Zap] (On) signalizuje, že bylo nastaveno heslo, frekvenční měnič je chráněn a je pro jeho odblokování nutné vložit přístupový kód. Po zadání platného kódu zůstane kód zobrazen a měnič je odblokován až do odpojení síťového napájecího napětí. PIN 2 je důvěrný. Univerzální kód pro odblokování zná servis Schneider Electric. q Úroveň práv pro čtení nebo kopírování konfigurace z měniče [Práva pro načtení] [Upload rights]		[Povoleno] (ULr1)
ULr1	Čtení nebo kopírování aktuální konfigurace a nastavení z frekvenčního měniče. o [Povoleno] [Permitted] (ULr1): Čtení nebo kopírování vždy povoleno. Aktuální konfiguraci a nastavení frekvenčního měniče je možné vždy editovat pomocí grafického obslužného terminálu nebo prostřednictvím software PowerSuite.		
ULr0	o [Chráněno] [Not allowed] (ULr0): Čtení nebo kopírování je blokováno, pokud je frekvenční měnič chráněn heslem. Aktuální konfiguraci a nastavení frekvenčního měniče je možné editovat pomocí grafického obslužného terminálu nebo prostřednictvím software PowerSuite, pokud frekvenční měnič není chráněn heslem, nebo pokud je správné heslo zadáno.		
dLr	q Úroveň práv pro zápis nebo kopírování konfigurace do měniče [Práva pro zápis] [Download rights]		[Odblokováno] (dLr1)
dLr0	Zápis nebo kopírování jiné konfigurace a nastavení do frekvenčního měniče. o [Blokováno] [Locked drv] (dLr0): Soubor s konfigurací a nastavením lze zapsat do frekvenčního měniče chráněného heslem pouze v tom případě, že soubor je chráněn stejným heslem jako měnič.		
dLr1	o [Odblokováno] [Unlock drv] (dLr1): Zápis nebo kopírování je blokováno, pokud je frekvenční měnič chráněn heslem. Soubor s konfigurací a nastavením je možné zapsat do frekvenčního měniče, pokud frekvenční měnič není chráněn heslem, nebo pokud je správné heslo zadáno.		
dLr2	o [Není povoleno] [Not allowed] (dLr2): Zápis nebo kopírování do měniče není povolen.		
dLr3	o [Blok./odblok.] [Lock/unlock] (dLr3): Kombinace [Blokováno] (dLr0) a [Odblokováno] (dLr1).		

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Menu 6. - Konfigurace zobrazení

[6. KONFIGURACE ZOBRAZENÍ] [6 MONITORING CONFIG.]

Toto menu je přístupné pouze prostřednictvím grafického obslužného terminálu.



Menu slouží pro konfiguraci informací zobrazovaných na obrazovce grafického terminálu během provozu.



[6.1 ZOBRAZOVANÉ PARAMETRY] [6.1 PARAM. BAR SELECT] Volba 1 nebo 2 parametrů zobrazených na 1. řádku. (První dva parametry nelze změnit)

[6.2 PŮSOB ZOBRAZ. HODNOT] [6.1 MONITOR SCREEN TYPE] Volba parametrů zobrazených uprostřed obrazovky a typ zobrazení. (Hodnoty v číselném tvaru nebo grafickém zobrazení - bargraf)

[6.1 KONF. ZOBRAZ. SLOV] [6.1 COM. MAP CONFIG.] Volba zobrazených slov a jejich formátu.

Menu 6. - Konfigurace zobrazení

[6. KONFIGURACE ZOBRAZENÍ] [6 MONITORING CONFIG.]

Název funkce/popis

n Sub-menu volba zobrazovaných parametrů

[6.1 ZOBRAZOVANÉ PARAMETRY] [6.1 PARAM. BAR SELECT]

- | | |
|--|--|
| <ul style="list-style-type: none">o [Skupiny varování] [Alarm groups]o [Žádaná hodnota f] [Frequency ref.]o [Žádaná hodnota M] [Torque reference]o [Výstupní frekvence] [Output frequency]o [Proud motoru] [Motor current]o [Průměrné otáčky ENA] [ENA avg speed]o [Otáčky motoru] [Motor speed]o [Napětí motoru] [Motor voltage]o [Výkon motoru] [Motor power]o [Moment motoru] [Motor torque]o [Napětí sítě] [Mains voltage]o [Tepelný stav motoru] [Motor thermal state]o [Tepelný stav měniče] [Drive thermal state]o [Tep. stav brzděného R] [DBR thermal state]o [Spotřeba el. energie] [Consumption]o [Doba provozu motoru] [Run time]o [Doba provozu měniče] [Power on time]o [Čítač ochrany IGBT] [IGBT alarm counter]
o [Žádaná hodnota PID] [PID reference]o [Skutečná hodnota PID] [PID feedback]o [Regulační odchylka PID] [PID error]o [Výstupní hodnota PID] [PID Output]o [Slovo 2 aplikační karty] [Applic card word 2]o [Slovo 3 aplikační karty] [Applic card word 3]o [Slovo 4 aplikační karty] [Applic card word 4]o [Slovo 5 aplikační karty] [Applic card word 5]o [Slovo 6 aplikační karty] [Applic card word 6]o [Číslo aktivní konfigurace] [Config. active]o [Použitá sada parametrů] [Utilized param. set] | <p>Hodnota v Hz: parametr zobrazen v továrním nastavení</p> <p>Hodnota v % jmenovitého momentu.</p> <p>Hodnota v Hz.</p> <p>Hodnota v A: parametr zobrazen v továrním nastavení</p> <p>Hodnota v Hz</p> <p>Hodnota v ot/min.</p> <p>Hodnota ve V</p> <p>Hodnota ve W</p> <p>Hodnota v % jmenovitého momentu</p> <p>Hodnota ve V</p> <p>Hodnota v % z jmenovité teploty.</p> <p>Hodnota v % z jmenovité teploty.</p> <p>Hodnota v % z jmenovité teploty. (Pouze u měničů velkého výkonu)</p> <p>Hodnota ve Wh nebo kWh v závislosti na typové velikosti měniče</p> <p>Hodnota v hod. (Motor v provozu)</p> <p>Hodnota v hod. (Měnič napájen)</p> <p>Hodnota v s. (Celková doba, po kterou bylo aktivní varování přehřátí tranzistorů IGBT)</p> <p>Hodnota v %</p> <p>Hodnota v %</p> <p>Hodnota v %</p> <p>Hodnota v Hz</p> <p>Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC</p> <p>Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC</p> <p>Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC</p> <p>Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC</p> <p>Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC</p> <p>Konfigurace číslo 0, 1 nebo 2, viz strana 183.</p> <p>Sada číslo 0, 1 nebo 2, viz strana 181.</p> |
|--|--|

Volba parametru se provede pomocí ENT (Volba je graficky znázorněna zaškrtnutím vedle parametru) Opětovným stiskem ENT lze volbu zrušit. Je možné zvolit 1 nebo 2 parametry:

Příklad:

PARAM. BAR SELECT	
MONITORING	
-----	<input checked="" type="checkbox"/>
-----	<input type="checkbox"/>
-----	<input type="checkbox"/>
-----	<input type="checkbox"/>
-----	<input checked="" type="checkbox"/>
-----	<input type="checkbox"/>

Menu 6. - Konfigurace zobrazení

[6. KONFIGURACE ZOBRAZENÍ] [6 MONITORING CONFIG.]

Název funkce/popis

n Sub-menu volba způsobu zobrazení hodnot veličin

[6.2 ZPŮSOB ZOBRAZ. HODNOT] [6.2 MONITOR SCREEN TYPE]

q [Typ zobrazení veličin] [Display value type]

- o [Číslo] [Digital] 1 nebo 2 veličiny v číselném vyjádření. (Tovární nastavení)
- o [Bargraf] [Bar graph] 1 nebo 2 veličiny v grafickém vyjádření.
- o [Seznam] [List] Zobrazení seznamu 1 až 5 veličin.

q [Volba zobrazovaných veličin] [Display value type]

- o [Skupiny varování] [Alarm groups] Přístupné, je-li [Typ zobrazení veličin] [Display value type] = [Seznam] [List]
- o [Žádaná hodnota f] [Frequency ref.] Hodnota v Hz. (Továrním nastavení)
- o [Žádaná hodnota M] [Torque reference] Hodnota v % jmenovitého momentu.
- o [Výstupní frekvence] [Output frequency] Hodnota v Hz.
- o [Proud motoru] [Motor current] Hodnota v A. (Továrním nastavení)
- o [Průměrné otáčky ENA] [ENA avg speed] Hodnota v Hz
- o [Otáčky motoru] [Motor speed] Hodnota v ot/min.
- o [Napětí motoru] [Motor voltage] Hodnota ve V
- o [Výkon motoru] [Motor power] Hodnota ve W
- o [Moment motoru] [Motor torque] Hodnota v % jmenovitého momentu
- o [Napětí sítě] [Mains voltage] Hodnota ve V
- o [Tepelný stav motoru] [Motor thermal state] Hodnota v % z jmenovité teploty.
- o [Tepelný stav měniče] [Drive thermal state] Hodnota v % z jmenovité teploty.
- o [Tep. stav brzděného R] [DBR thermal state] Hodnota v % z jmenovité teploty. (Pouze u měničů velkého výkonu)
- o [Spotřeba el. energie] [Consumption] Hodnota ve Wh nebo kWh v závislosti na typové velikosti měniče
- o [Doba provozu motoru] [Run time] Hodnota v hod. (Motor v provozu)
- o [Doba provozu měniče] [Power on time] Hodnota v hod. (Měnič napájen)
- o [Čítač ochrany IGBT] [IGBT alarm counter] Hodnota v s. (Celková doba, po kterou bylo aktivní varování přehřátí tranzistorů IGBT)
- o [Žádaná hodnota PID] [PID reference] Hodnota v %
- o [Skutečná hodnota PID] [PID feedback] Hodnota v %
- o [Regulační odchylka PID] [PID error] Hodnota v %
- o [Výstupní hodnota PID] [PID Output] Hodnota v Hz
- o [Slovo 2 aplikační karty] [Applic card word 2] Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
- o [Slovo 3 aplikační karty] [Applic card word 3] Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
- o [Slovo 4 aplikační karty] [Applic card word 4] Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
- o [Slovo 5 aplikační karty] [Applic card word 5] Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
- o [Slovo 6 aplikační karty] [Applic card word 6] Slovo je dostupné, je-li použito příslušenství - přídatná deska PLC
- o [Číslo aktivní konfigurace] [Config. active] Konfigurace číslo 0, 1 nebo 2, viz strana 183.
- o [Použitá sada parametrů] [Utilized param. set] Sada číslo 0, 1 nebo 2, viz strana 181.

Volba parametru se provede pomocí ENT (Volba je graficky znázorněna zaškrtnutím vedle parametru) Opětovným stiskem ENT lze volbu zrušit:

PARAMETER SELECTION	
MONITORING	
-----	✓

-----	✓

Příklady:

Číselné zobrazení dvou veličin:

Grafické zobrazení dvou veličin:

Seznam 5 veličin:

RUN	Term	+35.00Hz	80A
MOTOR SPEED			
1250 rpm			
MOTOR CURRENT			
80 A			
Quick			

RUN	Term	+35.00Hz	80A
Min MOTOR SPEED max			
0	1250 rpm	1500	
Min MOTOR CURRENT max			
0	80 A	150	
Quick			

RUN	Term	+35.00Hz	80A
MONITORING			
Frequency ref.	:	50.1 Hz	
Motor current	:	80 A	
Motor speed	:	1250 rpm	
Motor thermal state	:	80%	
Drv. thermal state	:	80%	
Quick			

Menu 6. - Konfigurace zobrazení

[6. KONFIGURACE ZOBRAZENÍ] [6 MONITORING CONFIG.]

Název funkce/popis

n Sub-menu volba zobrazených slov a jejich formátu

[6.2 KONF. ZOBRAZ. SLOV] [6.2 COM. MAP. CONFIG]

q Volba adresy slova 1

[Adresa slova 1] [Word 1 add. select]

Adresu zobrazovaného slova zvolte pomocí navigačního točítka a stisku tlačítek F2 a F3 (<<, >>).

q Formát slova 1

[Formát slova 1] [Format word 1]

- o [Hex] [Hex]: **Zobrazení v hexadecimálním tvaru.**
- o [Se znaménkem] [Signed]: **Decimální hodnota se znaménkem.**
- o [Bez znaménka] [Unsigned]: **Decimální hodnota bez znaménka.**

q Volba adresy slova 2

[Adresa slova 2] [Word 2 add. select]

Adresu zobrazovaného slova zvolte pomocí navigačního točítka a stisku tlačítek F2 a F3 (<<, >>).

q Formát slova 2

[Formát slova 2] [Format word 2]

- o [Hex] [Hex]: **Zobrazení v hexadecimálním tvaru.**
- o [Se znaménkem] [Signed]: **Decimální hodnota se znaménkem.**
- o [Bez znaménka] [Unsigned]: **Decimální hodnota bez znaménka.**

q Volba adresy slova 3

[Adresa slova 3] [Word 3 add. select]

Adresu zobrazovaného slova zvolte pomocí navigačního točítka a stisku tlačítek F2 a F3 (<<, >>).

q Formát slova 3

[Formát slova 3] [Format word 3]

- o [Hex] [Hex]: **Zobrazení v hexadecimálním tvaru.**
- o [Se znaménkem] [Signed]: **Decimální hodnota se znaménkem.**
- o [Bez znaménka] [Unsigned]: **Decimální hodnota bez znaménka.**

q Volba adresy slova 4

[Adresa slova 4] [Word 4 add. select]

Adresu zobrazovaného slova zvolte pomocí navigačního točítka a stisku tlačítek F2 a F3 (<<, >>).

q Formát slova 4

[Formát slova 1] [Format word 1]

- o [Hex] [Hex]: **Zobrazení v hexadecimálním tvaru.**
- o [Se znaménkem] [Signed]: **Decimální hodnota se znaménkem.**
- o [Bez znaménka] [Unsigned]: **Decimální hodnota bez znaménka.**

Po volbě jednotlivých slov bude možné jejich zobrazení v menu [1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING], sub-menu [SEZNAM SLOV] [COMMUNICATION MAP]

Příklad:

RUN	Term	+36.00Hz	80A
COMMUNICATION MAP			

W3141	:	F230	Hex

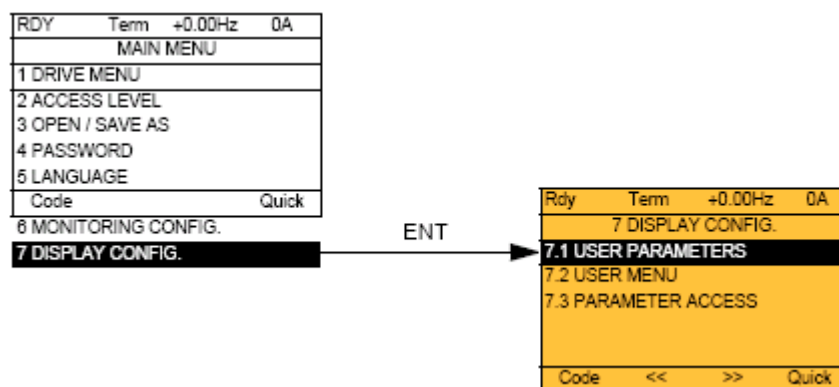
<<		>>	Quick

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Menu 7. - Konfigurace displeje

[7. KONFIGURACE DISPLEJE] [7 DISPLAY CONFIG.]

Toto menu je přístupné pouze prostřednictvím grafického obslužného terminálu. Slouží pro uživatelské zobrazení parametrů nebo menu a přístup k parametrům



[7.1 UŽIVATELSKÉ PARAMETRY] [7.1 USERS PARAMETERS]: Volba uživatelského zobrazení 1 až 15 parametrů.

[7.1 UŽIVATELSKÉ MENU] [7.1 USER MENU]: Vytvoření uživatelského menu.

[7.1 PŘÍSTUP K PARAM.] [7.1 PARAMETER ACCESS]: Uživatelská úprava přístupnosti a ochranných mechanismů menu a parametrů

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

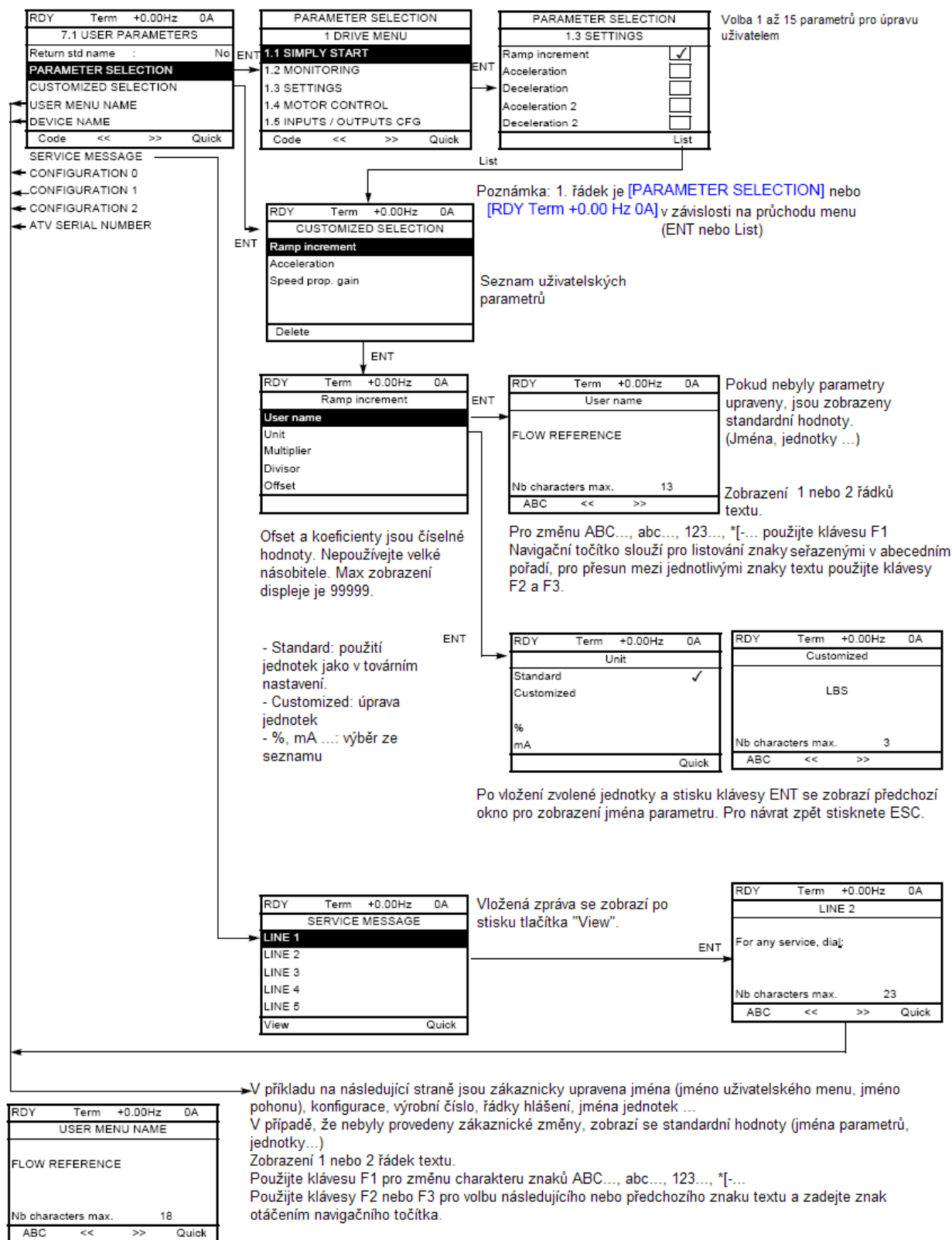
Menu 7. - Konfigurace displeje

[7. KONFIGURACE DISPLEJE] [7 DISPLAY CONFIG.]

V případě, že je [Standardní jména] [Return std name] = [Ano] [Yes], displej změní zobrazení na standardní, zákaznické úpravy jsou však zapamatovány.

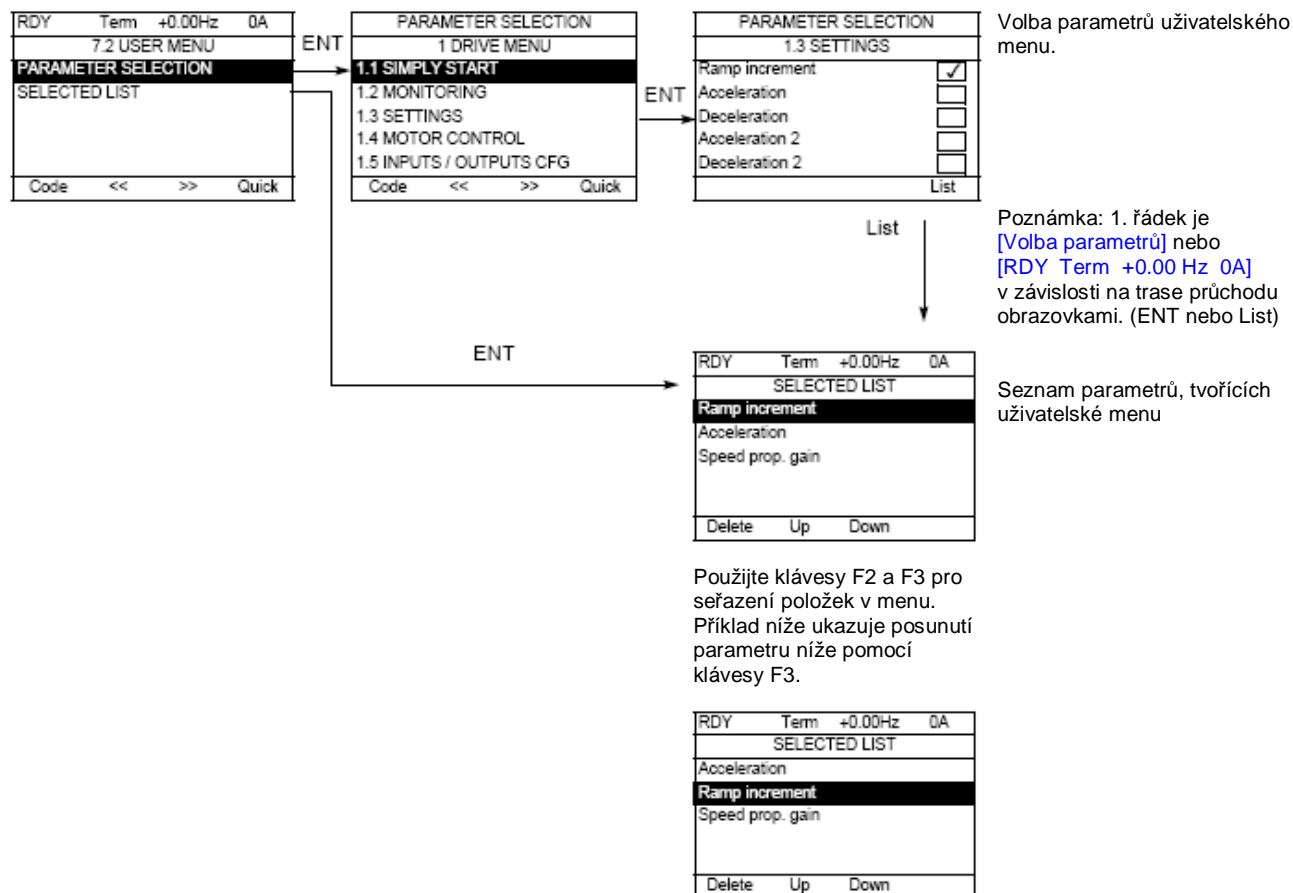
/text strany 235 v příloze strana235.bmp/

If [Return std name] = [Yes]



Menu 7. - Konfigurace displeje

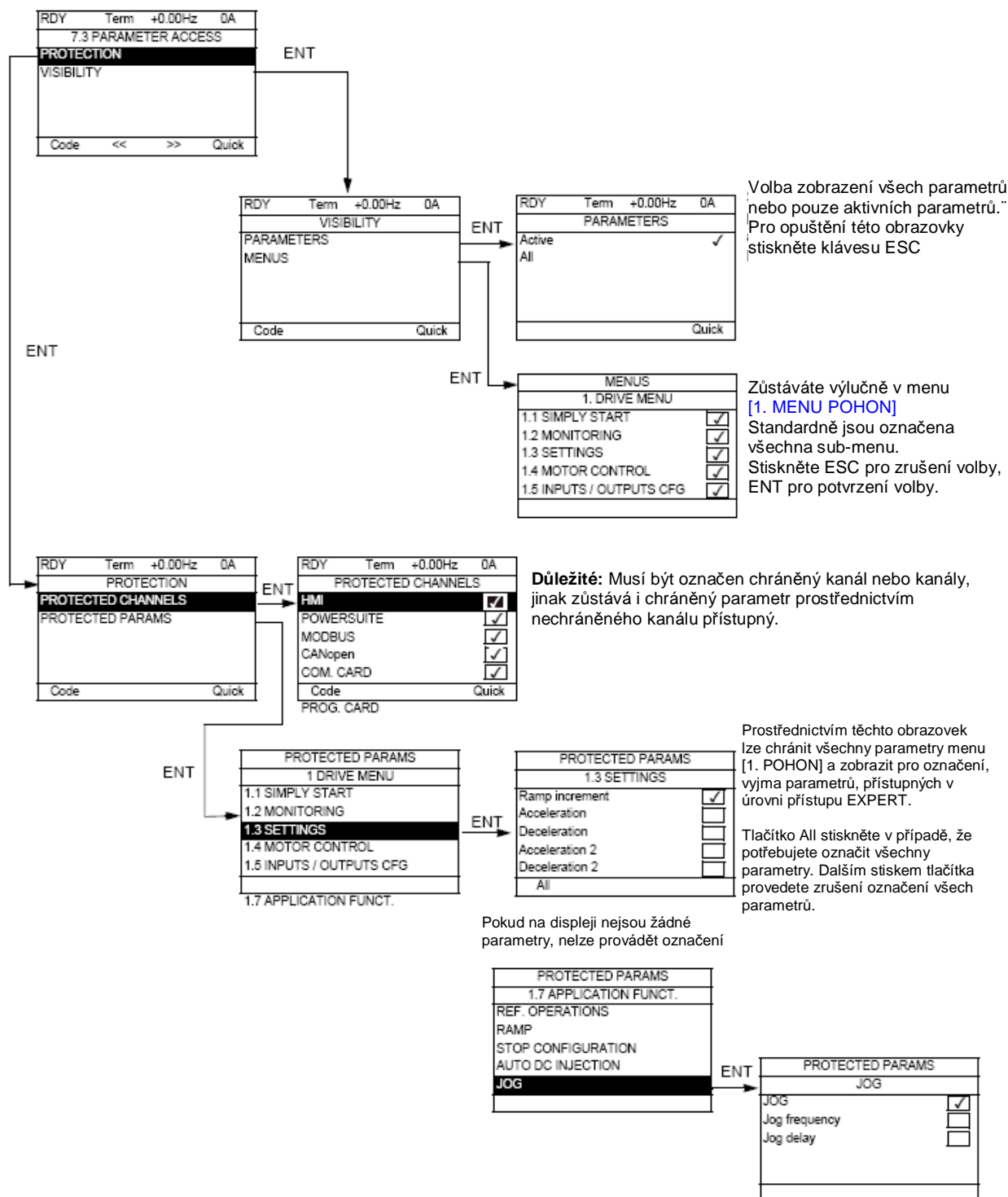
[7. KONFIGURACE DISPLEJE] [7 DISPLAY CONFIG.]



*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Menu 7. - Konfigurace displeje

[7. KONFIGURACE DISPLEJE] [7 DISPLAY CONFIG.]

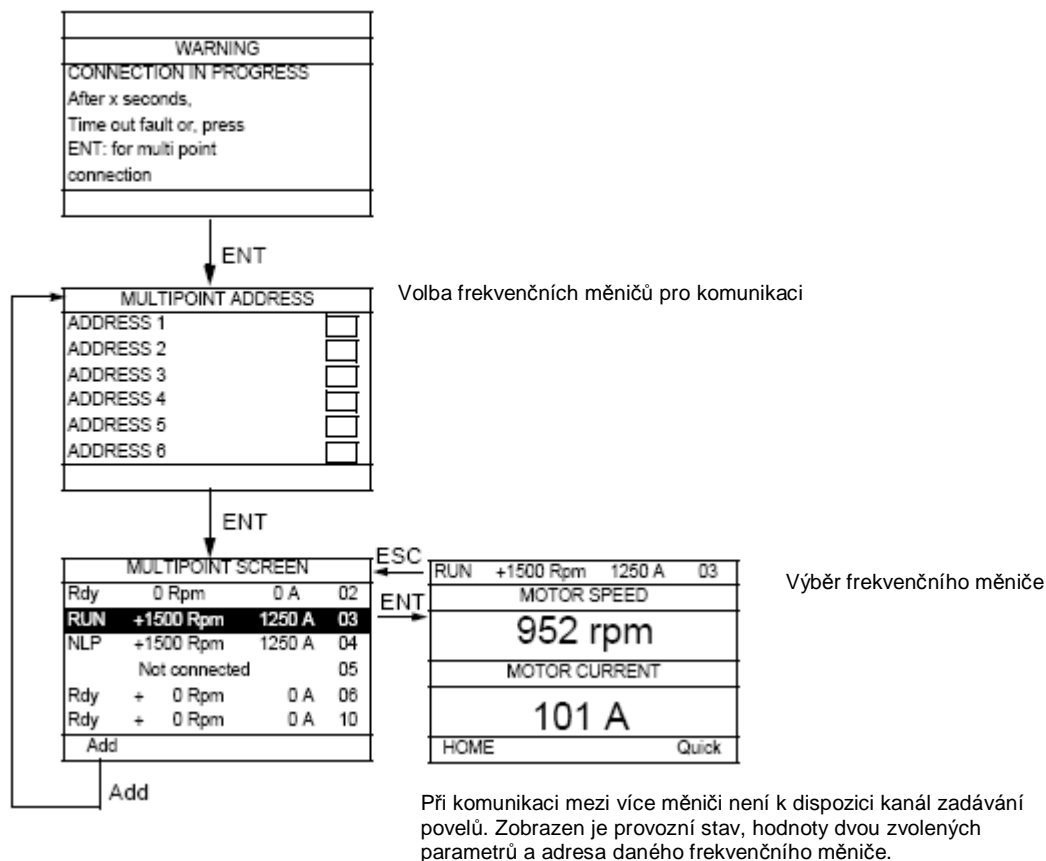


*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Komunikace více měničů s grafickým terminálem [MULTIPOINT SCREEN] [MULTIPOINT SCREEN]

Na jedné komunikační sběrnici je možná komunikace mezi grafickým obslužným terminálem a více frekvenčními měniči. Adresy frekvenčních měničů musí být nastavena v menu [1.9 KOMUNIKACE] prostřednictvím parametru [Adresa Modbus] [Modbus Address] (Add), viz strana 216.

Pokud je k jednomu grafickému terminálu připojeno najednou více frekvenčních měničů, jsou k dispozici automaticky následující obrazovky:



Při komunikaci mezi více měniči jsou přístupná všechna menu. Mimo klávesy STOP, která má vliv na všechny frekvenční měniče není možné ovládání měničů prostřednictvím grafického obslužného terminálu. Pokud je příslušný frekvenční měnič v poruše, tento stav se zobrazí na displeji.

Údržba frekvenčního měniče

Preventivní údržba

Frekvenční měnič ALTIVAR 71 nevyžaduje speciální preventivní péči. Pravidelně se doporučuje se provádět pouze:

- Kontrolu stavu a dotažení svorek
- Kontrolu teploty vzduchu v okolí frekvenčního měniče a funkce jeho ventilátorů. (Životnost ventilátorů je 3 až 5 let dle provozních podmínek.)
- Odstranění veškerého prachu z frekvenčního měniče.

Rady pro údržbu, signalizace poruchy

Pokud při uvádění do provozu nebo v provozu nastanou problémy, nejprve ověřte zda jsou splněny podmínky, vztahující se k doporučenému pracovnímu prostředí, montáži a zapojení frekvenčního měniče.

Pokud dojde k poruchovému stavu, který je vyhodnocen frekvenčním měničem, na displeji se zobrazí poruchové hlášení, porucha se uloží a měnič se zablokuje.

Dálkově lze signalizovat tento stav prostřednictvím logického výstupu nebo relé, které je možné konfigurovat v menu [\[1.5 VSTUPY / VÝSTUPY\]](#) (I-O-), viz například možnosti konfigurace relé R1 [\[Funkce R1\]](#) (r1) na straně [95](#).

Menu [\[1.10 DIAGNOSTIKA\]](#)

Toto menu je přístupné pouze prostřednictvím grafického obslužného terminálu. V tomto menu jsou v textovém tvaru zobrazena poruchová hlášení, a jejich možné příčiny. Toto menu lze také použít pro provedení testů frekvenčního měniče. Viz strana [218](#).

Reset poruchy

V případě výskytu neresetovatelné poruchy odpojte frekvenční měnič od napájecího napětí.

Vyčkejte do úplného zhasnutí displeje obslužného terminálu.

Vyhledejte příčinu poruchy a odstraňte ji. Po připojení k napájecímu napětí je frekvenční měnič resetován.

Možné způsoby resetu poruchy:

- Odpojit frekvenční měnič od napájení, vyčkat do zhasnutí displeje a opětovně připojit k napájení.
- Konfigurovat funkci *automatický rozběh po poruše* [\[Automatický reset\]](#) (Atr), viz strana [198](#).
- Pro funkci *reset poruchy* konfigurovat logický vstup nebo bit řídicího slova, viz [\[RESET PORUCHY\]](#) (rSt-), strana [197](#).
- Stiskem tlačítka STOP/RESET grafického obslužného terminálu.

Sub-menu [1.2 – Zobrazení konfigurace a stavu V/V](#) [\[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU\]](#) (SUP-)

Slouží pro zobrazení stavu a provozních veličin frekvenčního měniče. Toto sub-menu lze použít pro prevenci nebo poruchovou diagnostiku.

Menu je přístupné také prostřednictvím vestavěného obslužného terminálu.

Náhradní díly a opravy:

Kontaktujte prosím Servisní oddělení Schneider Electric CZ s.r.o.

Poruchy - možné příčiny - odstranění

Pohon nelze rozběhnout, displej nezobrazuje poruchového hlášení

- Pokud nesvítí displej obslužného terminálu, zkontrolujte napájení frekvenčního měniče.
- Logické vstupy, konfigurované pro funkce *rychlé zastavení* nebo *volný doběh* jsou aktivní ve stavu log. 0. Displej obslužného terminálu v tomto stavu zobrazuje [\[Rychlé zastavení\] \(FSi\)](#), pokud je aktivní *rychlé zastavení* nebo [\[Volný doběh\] \(nSt\)](#), pokud je aktivní volný doběh. Tyto funkce mají z bezpečnostních důvodů obrácenou logiku (přerušení vodiče) a pro činnost pohonu musí být neaktivní - tzn ve stavu log.1.
- Proveďte, zda je(jsou) logický vstup(y) pro povel chod vpřed nebo vzad aktivován(y) správně s ohledem na zvolený typ ovládání měniče [\[2/3-vodičové ovládání\] \(tCC\)](#) a *typ 2-vodičového ovládání* [\[2-vodičové - typ\] \(tCt\)](#) viz strana [82](#).
- Pokud jsou konfigurovány logické vstupy pro funkci koncové spínače, po aktivaci kontaktu koncového snímače z jednoho směru (kontakt rozepnut, logický vstup ve stavu log. 0), je další pohyb možný pouze ve směru opačném. (Viz strany [142](#) a [177](#))
- Pokud je konfigurován kanál pro zadávání žádané hodnoty nebo kanál pro zadávání povelů po komunikační sběrnici, frekvenční měnič po připojení napájecího napětí zobrazuje hlášení [\[Volný doběh\] \(nSt\)](#) až do doby zahájení komunikace.

Poruchy, které nelze resetovat prostřednictvím funkce automatický restart po poruše:

Poruchu lze resetovat krátkodobým odpojením frekvenčního měniče od napájení. Před připojením k napájení by měla být odstraněna příčina, která poruchu způsobila.

Poruchy AnF, brF, ECF, EnF, SOF, SPF, a tnF lze resetovat logickým vstupem nebo bitem řídicího slova, konfigurovaným pro funkci reset poruchy, viz parametr [\[Konf.: Reset poruchy\] \(rSF\)](#) na straně [197](#).

Hlášení poruchy AnF, EnF, InFA, InFB, SOF, SPF a tnF lze smazat a poté potlačit lmonitorování poruchy logickým vstupem nebo bitem řídicího slova, konfigurovaným pro funkci potlačení poruchy, viz parametr [\[Konfig.:Potlačení poruchy\] \(InH\)](#) na straně [208](#).

Porucha	Název	Pravděpodobná příčina	Odstranění
AI2F	[!!Vstup AI2] [AI2 input]	• Nekompatibilní signál na vstupu AI2	• Zkontrolujte zapojení AI2 a hodnotu signálu
AnF	[!!Skluz zátěže] [Load slipping]	• Zpětnovazební signál nedosahuje žádané hodnoty	• Zkontrolujte motor, parametry zesílení a stabilita • Doplněte brzdny rezistor • Zkontrolujte dimenzování měnič/motor/zátěž • Zkontrolujte zapojení a mechanické skuplování enkodéru s motorem
bOF	[!!Brzdny Rezistor] [DBR overload]	• Přetížení brzdnyho rezistoru	• Zkontrolujte dimenzování rezistoru a vyčkejte, než vychladne • Zkontrolujte parametry [Brzdny rezistor: P] (brP) a [Brzdny rezistor: R] (brU) , viz strana 211
brF	[!!Externí brzda] [Brake feedback]	• Stav pomocnyho kontaktu externí brzdy neodpovídá signálu pro ovládání brzdy	• Zkontrolujte stav a připojení pomocnyho kontaktu a úroveň ovládacího signálu • Zkontrolujte mechanický stav brzdy
bUF	[!!Brzdny spínač] [DB unit sh. Circuit]	• Zkrat na svorkách pro připojení brzdnyho rezistoru	• Zkontrolujte zapojení brzdny jednotky a brzdnyho rezistoru • Zkontrolujte brzdny rezistor
CrF1	[!!Nabíjení] [Precharge]	• Poškozený nabíjecí rezistor nebo porucha ovládání relé nabíjení ss meziobvodu	• Vypněte a zapněte frekvenční měnič • Zkontrolujte vnitřní propojení • Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
CrF2	[!!Tyristory nabíjení] [Thyr. soft charge]	• Porucha tyristorů pro nabíjení ss meziobvodu	
ECF	[!!Enkodér mech.] [Thyr. soft charge]	• Porucha mechanické vazby mezi motorem a enkodérem	• Zkontrolujte mechanickou vazbu mezi motorem a enkodérem
EEF1	[!!EEPROM řízení] [Control Eeprom]	• Porucha interní paměti - řídicí deska	• Zkontrolujte prostředí (elektromagnetická kompatibilita)
EEF2	[!!EEPROM výkon] [Control Eeprom]	• Porucha interní paměti - výkovová část měniče	• Vypněte a zapněte frekvenční měnič, proveďte návrat do továrního nastavení • Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
EnF	[!!Enkodér] [Thyr. soft charge]	• Porucha zpětné vazby s enkodérem	• Zkontrolujte nastavení [Počet impulsů] (PGI) a [Volba signálu IRC] (EnS) , viz strana 72 • Zkontrolujte mechanickou funkčnost snímače, správnost zapojení, napájení a výstupní signál • Pokud je to nutné, reverzujte otáčení motoru (Parametr [Sled výst.fázi] (PHr) nebo zaměňte vývody IRC)
FCF1	[!!Výst. stykač zapnut] [Out. contact. stuck]	• Výstupní stykač je trvale v zapnutém stavu, přestože jeho ovládací cívka není napájena	• Zkontrolujte stykač a jeho zapojení • Zkontrolujte stav pomocnyho kontaktu stykače a jeho propojení s frekvenčním měničem

Poruchy - možné příčiny - odstranění

Poruchy, které nelze resetovat prostřednictvím funkce automatický restart po poruše: (pokračování)

Porucha	Název	Pravděpodobná příčina	Odstranění
HdF	[!!Sat.ochrana IGBT] [IGBT desaturation]	Mezifázový zkrat nebo zkrat na kostru na výstupu frekvenčního měniče	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte kabel mezi měničem a motorem, izolační stav motoru Proveďte diagnostický test tranzistorů (menu [1.10 DIAGNOSTIKA])
ILF	[!!Interní komunikace] [Internal com. link]	Porucha komunikace mezi frekvenčním měničem a přídatnou deskou	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte prostředí (elektromagnetická kompatibilita) Zkontrolujte propojení desky s měničem Zkontrolujte zda do měniče není vloženo více, než 2 rozšiřující desky Vyměňte rozšiřovací desku(y) Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu Zkontrolujte typové označení výkonové části
InF1	[!!Výkonová část 1] [Rating error]	Výkonová část je jiná, než je uloženo v paměti	
InF2	[!!Výkonová část 2] [Rating error]	Výkonová část není slučitelná s řídicí deskou	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte typové označení výkonové části a její slučitelnost s řídicí deskou
InF3	[!!Interní sér.linka] [Internal serial link]	Porucha komunikace mezi vnitřními deskami měniče	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte interní propojení
InF4	[!!Interní MFG oblast] [Internal MFG area]	Porucha konzistence vnitřních dat	<ul style="list-style-type: none"> Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu Zabezpečte rekaliibraci frekvenčního měniče prostřednictvím servisu Schneider Electric CZ
InF6	[!!Interní- příslušenství] [Internal-option]	Příslušenství, vložené do měniče nebylo rozpoznáno	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte typové označení a kompatibilitu použitého příslušenství
InF7	[!!Interní- inicializace] [Internal-hard init.]	Inicializace frekvenčního měniče neproběhla úplně	<ul style="list-style-type: none"> Vypněte a zapněte frekvenční měnič Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
InF8	[!!Interní-napájení] [Internal-ctrl supply]	Porucha napájení řídicí desky frekvenčního měniče	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte napájecí zdroj řídicí desky
InF9	[!!Interní-měření I] [Internal-hard init.]	Porucha měření proudu	<ul style="list-style-type: none"> Vyměňte proudová čidla na výkonové desce Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
InFA	[!!Interní-sít] [Internal-mains circuit]	Porucha části silového napájení frekvenčního měniče	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte diagnostický test (menu [1.10 DIAGNOSTIKA]) Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu Zabezpečte výměnu snímače teploty Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
InFb	[!!Interní-tepl.čidlo] [Internal-th.sensor]	Porucha snímače teploty frekvenčního měniče	
InFC	[!!Interní-hodiny] [Internal-time meas.]	Porucha obvodů měření času	
InFE	[!!Interní-CPU] [Internal- CPU]	Interní porucha mikroprocesoru	<ul style="list-style-type: none"> Vypněte frekvenční měnič, zabezpečte opravu prostřednictvím servisu Schneider Electric CZ
OCF	[!!Nadproud] [Overcurrent]	<ul style="list-style-type: none"> Nesprávné nastavení parametrů v menu [1.3 NASTAVENÍ] (SET-) nebo [1.4 PARAMETRY MOTORU] (drC-) Příliš velký moment zátěže nebo setrvačnosti zátěže Mechanické zablokování 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte nastavení parametrů Zkontrolujte dimenzování měnič/motor/zátěž Proveďte mechanický stav stroje
PrF	[!!Bezpečné odpojení] [Power removal]	Porucha funkce bezpečné odpojení	<ul style="list-style-type: none"> Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
SCF1	[!!Zkrat motoru] [Motor short circuit]	Zkrat nebo zemní zkrat na výstupu frekvenčního měniče	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte kabel mezi měničem a motorem, izolační stav motoru
SCF2	[!!Zkrat na výstupu] [Impedat sh.circuit]	Významný zemní unikající proud při napájení více motorů, zapojených paralelně	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte diagnostické testy (menu [1.10 DIAGNOSTIKA]) Snižte spínací frekvenci Do série s motory zapojte tlumivky
SCF3	[!!Zemní zkrat] [Ground short circuit]		
SOF	[!!Nadotáčky] [Overspeed]	Nestabilita nebo příliš velká aktivní zátěž	<ul style="list-style-type: none"> Upravte parametry motoru, parametr zesílení a stabilita Doplňte brzdový rezistor Zkontrolujte dimenzování měnič/motor/zátěž Zkontrolujte vinutí mezi snímačem a měničem zkontrolujte snímač
SPF	[!!Otáčková smyčka] [Speed fdbck loss]	Ztráta signálu ze zpětno-vazebního snímače otáček	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte, zda je motor pro frekvenční měnič vhodný Proveďte, zda je motor v průběhu automatického nastavení parametrů připojen. Pokud je na výstupu měniče stykač, zabezpečte jeho sepnutí.
tnF	[!!Auto-tuning] [Auto-tuning]	<ul style="list-style-type: none"> Speciální motor nebo motor nevhodný pro frekvenční měnič Motor není připojen k měniči 	

Poruchy - možné příčiny - odstranění

Poruchy, které lze resetovat prostřednictvím funkce automatický restart po poruše, pokud jejich příčina pominula:

Tyto poruchy lze také resetovat krátkodobým odpojením frekvenčního měniče od napájení nebo logickým vstupem nebo bitem řídicího slova, konfigurovaným pro funkci *reset poruchy*, viz parametr [\[Konf.: Reset poruchy\] \(rSF\)](#) na straně [197](#).
Poruchy APF, CnF, COF, EPF1, EPF2, FCF2, LFF2, LFF3, LFF4, ObF, OHF, OLF, OPF1, OPF2, OSF, OtF1, OtF2, PHF, PtF1, PtF2, PtFL, SLF1, SLF2, SLF3, Sfr, SSFa tJF lze smazat a poté potlačit Imonitorování poruchy logickým vstupem nebo bitem řídicího slova, konfigurovaným pro funkci *potlačení poruchy*, viz parametr [\[Konfig.:Potlačení poruchy\] \(InH\)](#) na straně [208](#).

Porucha	Název	Pravděpodobná příčina	Odstranění
APF	[!!Aplikace] [Applcation fault]	<ul style="list-style-type: none"> Porucha příslušenství - rozšiřovací desky s PLC 	<ul style="list-style-type: none"> Viz dokumentace k příslušenství
bLF	[!!Řízení brzdy] [Brake control]	<ul style="list-style-type: none"> Nedosaženo <i>prahové hodnoty proudu při odbrzdění</i> Prahová hodnota frekvence při zabrzdění [Frekvence zabrzdění] (bEn) je funkční pouze v případě, je-li aktivní funkce <i>ovládání externí brzdy</i> 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte zapojení měniče a motoru Zkontrolujte vinutí motoru Zkontrolujte nastavení parametrů [I odbrzdění-vpřed] (Ibr) a [I odbrzdění-vzad] (Ird), viz strana 148. Proveďte doporučené nastavení pro [Frekvence zabrzdění] (bEn)
CnF	[!!Komunikace] [Com.network]	<ul style="list-style-type: none"> Porucha komunikace příslušenství - přídatné komunikační desky 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte prostředí (elektromagnetická kompatibilita) Proveďte zapojení Proveďte nastavení time-out vyměňte komunikační desku Zabezpečte opravu měniče prostřednictvím servisu
COF	[!!CANopen] [CAN com.]	<ul style="list-style-type: none"> Přerušení komunikace po sběrnici CANopen 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte komunikační sběrnici Proveďte nastavení time-out Viz uživatelská příručka pro CANopen Nalezněte, proveďte a resetujte externí zařízení
EPF1	[!!Externí fit-LI/Bit] [External fit-LI/Bit]	<ul style="list-style-type: none"> Porucha, způsobená externím zařízením 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte příčinu poruchy a proveďte reset
EPF2	[!! Komunikace ext.] [External fault com.]	<ul style="list-style-type: none"> Porucha hlášená z komunikační sítě 	
FCF2	[!!Výst. stykač vypnut] [Out. contact. open]	<ul style="list-style-type: none"> Výstupní stykač je trvale ve vypnutém, stavu, přestože jeho ovládací cívka je napájena 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte stykač a jeho zapojení Zkontrolujte stav pomocného kontaktu stykače a jeho propojení s frekvenčním měničem
LCF	[!!Síťový stykač] [Input contactor]	<ul style="list-style-type: none"> Frekvenční měnič není připojen k napájení ani po nastaveném čase [Sledování síť stykače] (LCt) 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte stykač a jeho zapojení Proveďte nastavení parametru (LCt) Proveďte zapojení síť/stykač/měnič
LFF2	[!!AI2 4-20 mA]	<ul style="list-style-type: none"> Přerušení proudové smyčky 4-20 mA analogového vstupu AI2, AI3 nebo AI4 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte zapojení a změřte hodnotu signálu na příslušném analogovém vstupu
LFF3	[!!AI3 4-20 mA]		
LFF4	[!!AI4 4-20 mA]		
ObF	[!!Intenzivní brzdění] [Overbraking]	<ul style="list-style-type: none"> Příliš intenzivní brzdění nebo aktivní zátěž 	<ul style="list-style-type: none"> Prodlužte <i>dobu doběhu</i> Aktivujte funkci <i>automatická adaptace doběhové rampy</i> [Adaptace doběh. rampy] (brA), pokud to není na závadu v dané aplikaci Instalujte brzdný rezistor
OHF	[!!Přehřátí měniče] [Drive overheat]	<ul style="list-style-type: none"> Teplota frekvenčního měniče příliš vysoká 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte zatížení motoru, ventilaci měniče a okolní teplotu. Před novým spuštěním vyčkejte, než měnič vychladne.
OLF	[!!Přetížení motoru] [Motor overload]	<ul style="list-style-type: none"> Nadměrný proud motoru 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte zatížení motoru, nastavení proudu pro jeho tepelnou ochranu Před novým spuštěním vyčkejte, než motor vychladne.
OPF1	[!!Výpadek 1výst. fáze] [1 output phase loss]	<ul style="list-style-type: none"> Výpadek jedné výstupní fáze frekvenčního měniče 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte propojení mezi frekvenčním měničem a motorem

Poruchy - možné příčiny - odstranění

Poruchy, které lze resetovat prostřednictvím funkce automatický restart po poruše, pokud jejich příčina pominula: (pokračování)

Porucha	Název	Pravděpodobná příčina	Odstranění
OPF2	[!!Výpadek 3výt. fázi] [3 output phase loss]	<ul style="list-style-type: none"> Na výstup měniče není připojen motor, nebo je příliš malého výkonu Výstupní stykač není sepnut Krátkodobá nestabilita proudu motoru 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte propojení mezi frekvenčním měničem a motorem Pokud je použit výstupní stykač, nastavte [?!!Výpadek výst.fáze] (OPL) = [Odpojení] (OAC), viz strana 201. Pro provádění zkoušek frekvenčního měniče s malým motorem nebo bez motoru (potřebné zvláště u větších výkonů měničů) je nutné funkci hlídání výpadku výstupní fáze, která je v továrním nastavení zapnuta, po dobu zkoušek vypnout: [?!!Výpadek výst.fáze] (OPL) = [Ne] (nO) Zkontrolujte a optimalizujte nastavení následujících parametrů: [IR kompenzace] (UFR), viz strana 70, [Jmen. napětí motoru] (UnS), [Jmen. proud motoru] (nCr), viz strana 65, a spusťte auto tuning [Auto-tuning] (tUn) = [Ano] (YES)
OSF	[!!Síťové přepětí] [Mains overvoltage]	<ul style="list-style-type: none"> Příliš vysoké napětí sítě Zarušená síť 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte parametry sítě
OtF1	[!!PTC1 přehřátí] [PTC1 overheat]	<ul style="list-style-type: none"> Vyhodnocení přehřátí čidly PTC1 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte, zda není motor přetěžován Zkontrolujte funkci chlazení motoru
OtF2	[!!PTC2 přehřátí] [PTC2 overheat]	<ul style="list-style-type: none"> Vyhodnocení přehřátí čidly PTC1 	<ul style="list-style-type: none"> Před novým rozběhem vyčkejte, až motor vychladne
OtFL	[!!LI6=PTC přehřátí] [LI6=PTC overheat]	<ul style="list-style-type: none"> Vyhodnocení přehřátí čidly PTC na vstupu LI6 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte typ a stav čidel PTC
PtF1	[!!PTC1 porucha] [PTC1 probe]	<ul style="list-style-type: none"> Čidla PTC1 v poruše (zkrat nebo přerušení) 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte stav PTC čidel a vedení k frekvenčnímu měniči
PtF2	[!!PTC2 porucha] [PTC2 probe]	<ul style="list-style-type: none"> Čidla PTC1 v poruše (zkrat nebo přerušení) 	
PtFL	[!!LI6=PTC porucha] [LI6=PTC probe]	<ul style="list-style-type: none"> Čidla na vstupu LI6 v poruše (zkrat nebo přerušení) 	
SCF4	[!!Zkrat IGBT] [IGBT short circuit]	<ul style="list-style-type: none"> Porucha výkonového prvku 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte diagnostický test (menu [1.10 DIAGNOSTIKA]) Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
SCF5	[!!Zkrat motoru] [Motor short circuit]	<ul style="list-style-type: none"> Zkrat na výstupu frekvenčního měniče 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte motorový kabel a ověřte izolační stav motoru Proveďte diagnostický test (menu [1.10 DIAGNOSTIKA]) Zabezpečte opravu prostřednictvím servisu
SLF1	[!!Kom. Modbus] [Modbus com.]	<ul style="list-style-type: none"> Přerušení komunikace po sběrnici Modbus 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte komunikační sběrnici Zkontrolujte nastavení Time-out
SLF2	[!!PowerSuite kom.] [PowerSuite com.]	<ul style="list-style-type: none"> Porucha komunikace s PowerSuite 	<ul style="list-style-type: none"> Další informace, viz uživatelská příručka Modbus Proveďte PowerSuite kabel mezi PC a měničem
SLF3	[!!Terminál kom.] [HMI com]	<ul style="list-style-type: none"> Porucha komunikace s grafickým obslužným terminálem 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte nastavení Time-out Proveďte připojení terminálu Zkontrolujte nastavení Time-out
SrF	[!! Moment time-out] [Torque time-out]	<ul style="list-style-type: none"> Uplynula doba omezení činnosti v otáčkovém režimu 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte nastavení parametru časování Proveďte mechanický stav stroje
SSF	[!!M/I omezení] [Torque/current lim]	<ul style="list-style-type: none"> Přechod do proudového mezení 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte mechanický stav stroje Proveďte nastavení parametru [Konf. omezení momentu] (tLA), viz strana 171, a nastavení v sub-menu [!!PROUD./MOMENT.OMEZENÍ] (tld) na straně 210.
TJF	[!!Přehřátí IGBT] [IGBT overheat]	<ul style="list-style-type: none"> Přehřátí frekvenčního měniče 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte dimenzování měnič/motor/zátěž Snižte hodnotu spínací frekvence Před novým spuštěním vyčkejte do vychladnutí

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Poruchy - možné příčiny - odstranění

Poruchy, které lze resetovat jakmile jejich příčina pomine:

Poruchu USF lze smazat a poté potlačit lmonitorování poruchy logickým vstupem nebo bitem řídicího slova, konfigurovaným pro funkci *potlačení poruchy*, viz parametr [\[Konfig.:Potlačení poruchy\] \(lnH\)](#) na straně [208](#).

Porucha	Název	Pravděpodobná příčina	Odstranění
CFF	[!!Neznámá konfig.] [Incorrect config.]	<ul style="list-style-type: none"> Vyměněna nebo vyjmuta přídavná deska Řídící deska byla zaměněna za řídící desku, která byla konfigurována ve frekvenčním měniči jiného výkonu Současná konfigurace není konzistentní 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte, zda deska není vadná V případě, že byla přídavná deska vyměněna/vyjmuta úmyslně, viz poznámky dole Proveďte, zda řídící deska není vadná V případě, že byla řídící deska vyměněna/vyjmuta úmyslně, viz poznámky dole
CFI	[!!Neplatná konfig.] [Invalid config.]	<ul style="list-style-type: none"> Neplatná konfigurace Konfigurace nahraná do frekvenčního měniče po komunikační sběrnici není konzistentní 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte návrat do továrního nastavení nebo nahrajte platnou záložní konfiguraci, viz strana 223 Proveďte funkci měniče se starší funkční konfigurací Nahrajte do měniče kompatibilní konfiguraci
HCF	[!!HW ochrana] [Cards pairing]	<ul style="list-style-type: none"> Je aktivní ochrana HW konfigurace měniče [HW KONFIG.MĚNIČE] (PPI-), viz strana 212, a ta byla změněna 	<ul style="list-style-type: none"> Vložte vyjmutou desku zpět/vyjměte přidanou desku Pokud byla deska vyjmuta/přidána úmyslně, potvrďte novou hardwérovou konfiguraci frekvenčního měniče zadáním hesla [Heslo:HW ochrana] (PPI)
PHF	[!!Výpadek fáze sítě] [Input phase loss]	<ul style="list-style-type: none"> Frekvenční měnič je nesprávně napájen nebo výpadek fáze Výpadek jedné fáze 3-fázový frekvenční měnič ATV71, napájený jednofázově Nevyvážená zátěž Ochrana hlídání výpadku fáze sítě je funkční jen pokud je měnič zatížen 	<ul style="list-style-type: none"> Zkontrolujte přítomnost fází, silové propojení, funkčnost pojistek Použijte 3-fázové napájení Vypněte hlídání výpadku nastavením [?:Výpadek fáze sítě] (IPL) = [Ne] (nO), viz strana 202
USF	[!!Podpětí] [Undervoltage]	<ul style="list-style-type: none"> Síťové napájecí napětí je příliš nízké Krátkodobý pokles napětí Poškozený nabíjecí rezistor 	<ul style="list-style-type: none"> Proveďte napájecí napětí a hodnoty parametrů v sub-menu [PODPĚTÍ SÍTĚ] (USb-), viz strana 205 Vyměňte nabíjecí rezistor Zabezpečte opravu měniče prostřednictvím servisu Schneider Electric CZ s.r.o.

Výměna nebo vyjmutí přídavné desky

Při vyjmutí nebo výměně přídavné desky frekvenčního měniče se frekvenční měnič zablokuje se současným hlášením poruchy [\[!!Neznámá konfig.\] \(CFF\)](#). Pokud byla deska vyjmuta nebo vyměněna úmyslně, lze provést vymazání poruchového hlášení dvounásobným stiskem klávesy ENT. To způsobí **návrat k továrnímu nastavení** (viz strana [223](#)) těch skupin parametrů, které souvisí s daným příslušenstvím - přídavnou deskou. Skupiny parametrů jsou následující:

Výměna desky za desku stejného typu:

- Rozšiřovací desky vstupů/výstupů: [\[Menu pohon\] \[Drive menu\] \(drM\)](#)
- Desky enkodéru: [\[Menu pohon\] \[Drive menu\] \(drM\)](#)
- Komunikační desky: pouze parametry, které jsou specifické pro komunikační desky
- Přídavná deska s PLC: [\[Program.deska\] \[Prog. card menu\] \(PLC\)](#)

Vyjmutí desky a náhrada za desku jiného typu:

- Rozšiřovací desky vstupů/výstupů: [\[Menu pohon\] \[Drive menu\] \(drM\)](#)
- Desky enkodéru: [\[Menu pohon\] \[Drive menu\] \(drM\)](#)
- Komunikační desky: [\[Menu pohon\] \[Drive menu\] \(drM\)](#) a parametry, které jsou specifické pro komunikační desky
- Přídavná deska s PLC: [\[Menu pohon\] \[Drive menu\] \(drM\)](#) a [\[Program.deska\] \[Prog. card menu\] \(PLC\)](#)

Výměna řídicí desky

Pokud je řídicí deska zaměněna za řídicí desku, která byla konfigurována ve frekvenčním měniči jiného výkonu, frekvenční měnič se zablokuje se současným hlášením poruchy [\[!!Neznámá konfig.\] \(CFF\)](#). Pokud byla deska vyjmuta nebo vyměněna úmyslně, lze provést vymazání poruchového hlášení dvounásobným stiskem klávesy ENT. To **způsobí návrat k továrnímu nastavení** všech skupin parametrů.

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Formulář pro záznam konfigurace a nastavení

Sub-menu **[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY]** **[1.1 SIMPLY START]** **(SIM-)**

Kód	Název parametru	Tovární nastavení	Zákaznické nastavení
tCC	[2/3-vodičové ovládání] [2/3 wire control]	[2-vodičové] [2 wire] (2C)	
CFG	[Makrokonfigurace] [Macro configuration]	[Start/Stop] [Start/Stop] (StS)	
bFr	[Frekvence sítě] [Standard mot.freq]	[50 Hz] [50 Hz IEC] (50)	
nPr	[Jmen. výkon motoru] [Rated motor power]	Dle typové velikosti měniče	
UnS	[Jmen. napětí motoru] [Rated motor volt.]	Dle typové velikosti měniče	
nCr	[Jmen. proud motoru] [Rated mot. current]	Dle typové velikosti měniče	
FrS	[Jmen. frekvence motoru] [Rated motor freq.]	50 Hz	
nSP	[Jmen. otáčky motoru] [Rated motor speed]	Dle typové velikosti měniče	
tFr	[Maximální frekvence] [Max Frequency]	60 Hz	
PHr	[Sled výst.fází] [Output Ph rotation]	[ABC] [ABC] (AbC)	
ItH	[Tepelná ochrana I] [Motor therm. current]	Dle typové velikosti měniče	
ACC	[Doba rozběhu] [Acceleration]	3.0 s	
dEC	[Doba doběhu] [Deceleration]	3.0 s	
LSP	[Nízké otáčky] [Low speed]	0	
HSP	[Vysoké otáčky] [High speed]	50 Hz	

Konfigurace funkce vstupů a výstupů:

V/V	Konfigurovaná funkce
LI1	
LI2	
LI3	
LI4	
LI5	
LI6	
LI7	
LI8	
LI9	
LI10	
LI11	
LI12	
LI13	
LI14	

V/V	Konfigurovaná funkce
LO1	
LO2	
LO3	
LO4	
AI1	
AI2	
AI3	
AI4	
R1	
R2	
R3	
R4	
RP	
Encoder	

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Formulář pro záznam konfigurace a nastavení

Další parametry (Dle uvážení zákazníka)

[illegible][illegible]

*Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele*

Index vybraných funkcí

[+/- OTÁČKY A ŽÁD.HODN.] [+/- SPEED AROUND REF] (SrE-)	138
[+/- ZADÁVÁNÍ OTÁČEK] [+/-SPEED] (UPd-)	136
[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	221
[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	64
[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)	104
[2-vodičové] [2 wire] (2C)	37
[3-vodičové] [3 wire] (3C)	37
[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)	228
[ADAPTIVNÍ ZDVIH] [HIGH SPEED HOISTING] (HSH-)	155
[AUTOMATICKÉ DOBRZDĚNÍ] [STOP CONFIGURATION] (AdC-)	130
[AUTOMATICKÝ RESET] [AUTOMATIC RESTART] (Atr-)	198
[Auto-tuning] [Auto-tuning] (tUn)	38
[ENA systém] [ENA system] (EnA)	74
[EXTERNÍ VÁŽENÍ] [EXTERNAL WEIGHT MEAS.] (ELM-)	153
[JOGGING] [JOG] (JOG-)	132
[KONCOVÉ SNÍMAČE] [LIMIT SWITCHES] (LSt-)	142
[Konf. omezení momentu] [Torque limit activ.] (tLA)	170
[Konfigurace IRC] [ENCODER CONFIGURATION] (IEn-)	93
[Konfigurace RP] [RP CONFIGURATION] (PLI-)	91
[KONFIGURACE ZASTAVENÍ] [STOP CONFIGURATION] (Stt-)	128
[LETMÝ START] [CATCH ON THE FLY] (FLr-)	199
[LOGIKA OVLÁDÁNÍ BRZDY] [BRAKE LOGIC CONTROL] (bLC-)	144
[MAT.FUNKCE ŽÁD.HODN.] [REF OPERATIONS] (OAI-)	124
[MOMENTOVÉ ŘÍZENÍ] [TORQUE CONTROL] (tOL-)	167
[NAPÁJENÍ DO SS MEZIOBVODU] [DC BUS SUPPLY] (dCO-)	194
[NAVÍJENÍ] [TRAVERSE CONTROL] (trO-)	186
[NOUZOVÝ REŽIM] [EVACUATION] (rFt-)	193
[ODLOŽENÉ ZASTAVENÍ] [THERMAL ALARM STOP] (SAt-)	203
[OVLÁDÁNÍ ATOTUNINGU LI] [AUTO TUNING BY LI] (tnL-)	185
[OVLÁDÁNÍ SÍŤ. STYKAČE] [LINE CONTACTOR COMMAND] (LLC-)	173
[OVLÁDÁNÍ VÝST. STYKAČE] [OUTPUT CONTACTOR CMD] (OCC-)	175
[PAMĚŤ ŽÁD.HODN.] [MEMO REFERENCE] (SPM-)	140
[PID REGULÁTOR] [PID REGULATOR] (Pid-)	159
[PROUDOVÉ OMEZENÍ 2] [2nd CURRENT LIMIT] (CLI-)	172
[PŘEDVOLENÉ OTÁČKY] [PRESET SPEEDS] (PSS-)	133
[PŘEP. MOTORŮ/KONFIG.] [MULTIMOTORS/CONFIG.] (MMC-)	183
[PŘEPÍNÁNÍ SAD PARAMETRU] [PARAM. SET SWITCHING] (MLP-)	180
[PŘEPÍNÁNÍ ŽÁD.HODN.] [REFERENCE SWITCH.] (rEF-)	123
[RAMPY] [RAMPS] (rPt-)	125
[RESET PORUCHY] [FAULT RESET] (rSt-)	197
[REŽIM POLOHOVÁNÍ] [POSITIONING BY SENSORS] (LPO-)	177
[Rozdělení zatížení] [Load sharing] (LbA)	78
[SYČENÍ MOTORU] [FLUXING BY LI] (FLI-)	141
[TEPELNÁ OCHRANA MĚNIČE] [DRIVE OVERHEAT] (OHL-)	202
[TEPELNÁ OCHRANA MOTORU] [MOTOR THERMAL PROT.] (FLr-)	200
[Tichý provoz motoru] [Noise reduction] (nrd)	76
[VYHODNOCENÍ PTC] [PTC MANAGEMENT] (PtC-)	196

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
A 1 C -					103						
A 2 C -					103						
A 3 C -					103						
A C 2			51				127 139				
A C C	40		51				125				
A d C							130				
A d C D									216		
A d d									216		
A 1 1 A		48			87						
A 1 1 E					87						
A 1 1 F					87						
A 1 1 S					87						
A 1 1 t					87						
A 1 2 A		48			88						
A 1 2 E					88						
A 1 2 F					88						
A 1 2 L					88						
A 1 2 S					88						
A 1 2 t					88						
A 1 3 A		48			89						
A 1 3 E					89						
A 1 3 F					89						
A 1 3 L					89						
A 1 3 S					89						
A 1 3 t					89						
A 1 4 A		48			90						
A 1 4 E					90						
A 1 4 F					90						
A 1 4 L					90						
A 1 4 S					90						
A 1 4 t					90						
A 1 C 1							163				
A L C r		49									
A N D A									216		
A N D C									216		
A D 1					101						

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (Ctl-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
RO1F					101						
RO1t					101						
RO2					102						
RO2F					102						
RO2t					102						
RO3					102						
RO3F					102						
RO3t					102						
ROH1					101						
ROH2					102						
ROH3					102						
ROL1					101						
ROL2					102						
ROL3					102						
RPH		49									
Rt r								198			
RUS		49									
RUt				66							
bbR				78							
bC1							148				
b d C D									216		
bEd							149				
bEn			61				149				
bEt			62				149				
bFr	38		65								
bIP							148				
bIr			61				149				
bLC							148				
brR							127				
brHD							151				
brH1							151				
brH2							152				
brH3							152				
brH4							152				
brD								211			
brP								211			

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
b r r							152				
b r t			81				148				
b r U								211			
b S P					85						
b S t							148				
C C F G	37										
C C S						114					
C d 1						114					
C d 2						114					
C F G	37										
C F P S		49									
C H A 1							181				
C H A 2							181				
C H C F						113					
C H D							185				
C L 2			57				172				
C L 1			57	76			172				
C L L								209			
C L D							158				
C L S							179				
C n F 1							185				
C n F 2							185				
C n F S		49									
C O d											229
C O d 2											229
C O F							158				
C O L								209			
C O P						115					
C O r							158				
C P 1							154				
C P 2							154				
C r H 2					88						
C r H 3					89						
C r H 4					90						
C r L 2					88						
C r L 3					89						

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
C r L 4					99						
C S t											229
C t d			62								
C t t				67							
d A 2							124				
d A 3							124				
d A F							179				
d A r							179				
d A S							176				
d b n							169				
d b P							169				
d b S							176				
d C F			55				128	213			
d C I							129				
d C O							194				
d E 2			51				127 139				
d E C	40		51				125				
d L r											229
d S F							179				
d S I							139				
d S P							137				
d t F							192				
E b O							191				
E C C								210			
E C t								210			
E F I					94						
E F r					94						
E I L					94						
E n A				75							
E n C				73	93						
E n S				72	93						
E n U				73	94						
E P L								204			
E r C O									216		
E t F								204			

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana									
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)
F 1				68						
F 2				68						
F 2 d			62							
F 3				68						
F 4				68						
F 5				68						
F C P				68						
F C S 1										223
F L 1							141			
F L 0									217	
F L 0 C									217	
F L 0 t									217	
F L r								199		
F L U			58				141			
F P 1							165			
F r 1						113				
F r 1 b							123			
F r 2						114				
F r H		49								
F r S	38		65							
F r S S				71						
F r t							127			
F r Y -										223
F S t							128			
F t d			62							
G F S										223
G I E			55	75						
G P E			55	75						
H S 0							158			
H S P	40		52							
I b r			61				148			
I b r A							154			
I d A				71						
I d C			55				129	213		
I d C 2			55				129	213		
I d 0				71						

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
InH								208			
Inr			51				125				
IPL	38							202			
Ir d			61				148				
IkH	40		52								
JdC			62				150				
JGF			58				132				
JGt			58				132				
JOG							132				
L 1A to L 14A		48			63						
L 1d to L 14d					63						
LAF							143				
LAr							143				
LAS							143				
LbA				78							
LbC			63	78							
LbC 1				80							
LbC 2				80							
LbC 3				80							
LbF				80							
LC 2							172				
LCr		49									
LCE							174				
LdS				70							
LES							174				
LFA				71							
LFF								213			
LFL 2 LFL 3 LFL 4								207			
LFN				71							
LIS 1		48									
LIS 2		48									
LLC							174				
LD 1					98						

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (Ctl-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
L 0 1 d					98						
L 0 1 H					98						
L 0 1 S					98						
L 0 2					98						
L 0 2 d					98						
L 0 2 H					98						
L 0 2 S					98						
L 0 3					99						
L 0 3 d					99						
L 0 3 H					99						
L 0 3 S					99						
L 0 4					99						
L 0 4 d					99						
L 0 4 H					99						
L 0 4 S					99						
L P 1							154				
L P 2							154				
L 9 S				70							
L S P	40		52								
PAR 2							124				
PAR 3							124				
PF r		49	60								
n C A 1									215		
n C A 2									215		
n C A 3									215		
n C A 4									215		
n C A 5									215		
n C A 6									215		
n C A 7									215		
n C A 8									215		
n C r	38		65								
n C r S				70							
n PAR 1									215		
n PAR 2									215		
n PAR 3									215		
n PAR 4									215		

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (Ctl-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
nPAS									215		
nPAS6									215		
nPAS7									215		
nPAS8									215		
nPr	38		65								
nrd				76							
nSL				71							
nSP	38		65								
nSPS				70							
nSt							128				
oD6		49									
oD2		49									
oD3		49									
oD4		49									
oD5		49									
OCCL							176				
OdE								201			
OFI				76							
OHL								202			
OLL								201			
OPL								201			
OPr		49									
OSP							158				
PAH			60				164				
PAL			60				164				
PAS							179				
PAU							165				
PEr			61				164				
PES							154				
PFI					91						
PFr					91						
PCR					94						
PGI				72	94						
PHS				70							
PHr	39			66							
PIR					91						

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
P I C							164				
P I F							163				
P I F 1							163				
P I F 2							163				
P I I							163				
P I L					91						
P I N							165				
P I P 1							163				
P I P 2							163				
P I S							164				
P D H			60				164				
P D L			60				164				
P P I								212			
P P n				71							
P P n S				70							
P r 2							166				
P r 4							166				
P r P			60				164				
P S 1 -							181				
P S 2 -							182				
P S 3 -							182				
P S 2							134				
P S 4							134				
P S B							134				
P S IG							134				
P S r			61				165				
P S t						113					
P t C 1								197			
P t C 2								197			
P t C L								197			
P t H		49									
q S H			62				191				
q S L			62				191				
r I					95						
r Id					96						
r IH					96						

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
r 1 S					96						
r 2					96						
r 2 d					96						
r 2 H					96						
r 2 S					96						
r 3					97						
r 3 d					97						
r 3 H					97						
r 3 S					97						
r 4					97						
r 4 d					97						
r 4 H					97						
r 4 S					97						
r AP				75							
r C R							176				
r C b							123				
r d G			60				164				
r F C						114					
r F r		49									
r F t -							193				
r IG			60				164				
r I n						113					
r P 2			61				166				
r P 3			61				166				
r P 4			61				166				
r P C		49									
r P E		49									
r P F		49									
r P G			60				163				
r P I							163				
r P D		49									
r P S							127				
r P t							125				
r r S					82						
r S R				71							
r S R S				70							

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
r S F								197			
r S L							166				
r S n				71							
r S n S				71							
r S P							193				
r S U							193				
r t H		49									
r t D							169				
r t r							192				
S R 2							124				
S R 3							124				
S R F							179				
S R r							179				
S R t								203			
S C L							158				
S C S 1										223	
S d C 1			56				130 149				
S d C 2			56				130				
S d d								210			
S F C			52								
S F r			57	76							
S I t			52								
S L L								209			
S L P			55	70							
S n C							192				
S O P				76							
S P 2			59				135				
S P 3			59				135				
S P 4			59				135				
S P 5			59				135				
S P 6			59				135				
S P 7			59				135				
S P 8			59				135				
S P 9			59				135				
S P 10			59				135				

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (Ctl-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠE] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
SP 1 1			59				135				
SP 1 2			59				135				
SP 1 3			59				135				
SP 1 4			59				135				
SP 1 5			60				135				
SP 1 6			60				135				
SP d		49									
SP G			52								
SP n							140				
SP t							168				
S r P			60				139				
SS b								210			
St n								205			
St D								210			
St P								205			
St r							137				
St r t								206			
St t							128				
SUL				76							
t A 1			51				126				
t A 2			51				126				
t A 3			51				126				
t A 4			52				126				
t A A							171				
t A C		49									
t A r								198			
t b E			61				149				
t b D							191				
t b r									216		
t b r 2									216		
t b S								205			
t C C	37				82						
t C t					82						
t d 1			55				129	213			
t d C			55				129	213			
t d C 1			56				130				

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUN-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
k d C 2			56				131				
k d n							191				
k F 0									216		
k F 0 2									216		
k F r	38		55								
k H A								202, 203			
k H d		49									
k H r		49									
k H t								201			
k L A							171				
k L C							171				
k L IG			62				171				
k L IN			62				171				
k L S			58				165				
k 0 b							169				
k 0 S							158				
k r I							168				
k r A				71							
k r C							191				
k r H			62				191				
k r L			62				191				
k r N				71							
k r P							168				
k r r		49									
k r t							168				
k S d							168				
k S N								205			
k S S							168				
k S t							168				
k S y							192				
k t d			63					201, 203			
k t d 2								201, 203			
k t d 3								201, 203			

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (Ctl-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 KOMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
kk0								216			
kk r			82				150				
kUL							185				
kUn	39			66							
kUP							191				
kUS	39			66							
U0				68							
U1				68							
U2				68							
U3				68							
U4				68							
U5				68							
Ubr				78							
UC2				69							
Ucb								199			
UCP				69							
UFr			55	70							
UIH1					87						
UIH2					88						
UIH4					90						
UIL1					87						
UIL2					88						
UIL4					90						
ULn		49									
ULr											229
UnS	38		65								
UOH1					101						
UOH2					102						
UOH3					102						
UOL1					101						
UOL2					102						
UOL3					102						
UDP		49									
UPL								205			
URES								205			
USb								205			

Tato verze manuálu neprošla poslední korekturou.
V případě dotazů nebo připomínek k obsahu se, prosím, obraťte na Vašeho dodavatele

Index kódů parametrů

Kód	Strana										
	[1.1 ZÁKLADNÍ PARAMETRY] [1.1 SIMPLY START] (SIM-)	[1.2 ZOBRAZENÍ STAVU] [1.2 MONITORING] (SUP-)	[1.3 NASTAVENÍ] [1.3 SETTINGS] (SET-)	[1.4 PARAMETRY MOTORU] [1.4 MOTOR CONTROL] (drC-)	[1.5 VSTUPY/VÝSTUPY] [1.5 INPUTS / OUTPUTS CFG] (I-O-)	[1.6 ŘÍZENÍ] [1.6 COMAND] (CtL-)	[1.7 APLIKAČNÍ FUNKCE] [1.7 APPLICATION FUNCT.] (FUn-)	[1.8 CHOVÁNÍ PŘI PORUŠĚ] [1.8 FAULT MANAGEMENT] (FLt-)	[1.9 KOMUNIKACE] [1.9 COMMUNICATION] (COM-)	[1.12 TOVÁRNÍ NASTAVENÍ] [1.12 FACTORY SETTINGS] (FCS-)	[4. HESLO] [4. PASSWORD] (COd-)
U S I							139				
U S L								205			
U S P							137				
U S t								205			